Apunts de Càlcul numéric

ALEIX TORRES I CAMPS

MERCÉ OLLÉ, J.R.PACHA I JUAN SÀNCHEZ

$\mathbf{\acute{I}ndex}$

	Zeros de funcions			
	1.1	Mètodes d'iteració. Mètodes de punt fix	٠	
2	Interpolació i aproximació de funcions			
	2.1	Introducció		
	2.2	Interpolació polinòmica		
		Mètodes de càlcul del polinomi interpolador		
	2.4	Cas particular: Abscisses equiespaiades	(
	2.5	Interpolació inversa:	-	
3	Bib.	liografia	5	

1 Zeros de funcions

Teorema 1. Sigui $f:[a,b] \to \mathbb{R}$, de classe \mathscr{C}^2 tal que

- 1. f(a)f(b) < 0
- 2. $f'(x) \neq 0 \forall x \in [a, b]$
- 3. $f''(x) \ge 0$ (o f''(x) < 0) $\forall x \in [a, b]$
- 4. Si c és l'extrem de [a,b] en el que |f'(x)| és menor, llavors $|f(c)|/|f'(c)| \le b-a$.

Llavors, el mètode de Newton convergeix a l'única solució α de f(x) = 0 a [a,b] per a qualsevol condició inicial $x_0 \in [a,b]$.

Demostració. Separem en casos.

- (a) Si f(a) < 0, f(b) > 0, $f'' \le 0$, com que la derivada és sempre positiva i decreix c = b.
- (b) Si f(a) > 0, f(b) < 0, $f'' \le 0$, com que la derivada és sempre negatica i creix c = b.
- (c) Si f(a) < 0, f(b) > 0, $f'' \ge 0$, com que la derivada és sempre positiva i creix c = a.
- (d) Si f(a) > 0, f(b) < 0, $f'' \le 0$, com que la derivada és sempre positiva i decreix c = a.

Ara, com l'objectiu és trobar zeros, els cassos (a) i (b) són equivalent i (c) amb (d) fent el canvi de f a -f. Per passar de (c) a (a) podem canviar f(x) per -f(-x) (també s'ha de canviar els extrems).

Suposem que $a \le x_0 \le s$, com que $x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \ge x_0$, perquè la derivada és positiva i $f(x_0)$ negativa. Ara, pel teorema del valor mitja $-f(x_0) = f(s) - f(x_0) = f'(\zeta) \cdot (s - x_0) \le f'(x_0) \cdot (s - x_0)$. Perquè, al estar $x_0 \le \zeta \le s$ segur que $f'(x_0) \ge f'(\zeta) \ge f'(s) > 0$. Llavors, aillant s queda $s \ge x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} = x_1$. Com que el mateix argument serveix per tot n, tenim que x_n és una successió creixent i fitada. Per tant, tenim que la successió dels x_n convergeix a un punt q.

Ara, calculem el límit a banda i banda de $x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$ que queda $q = q - \frac{f(q)}{f'(q)}$ i per tant, f(q) = 0, així que q = s.

Si $s \le x_0 \le b$, comencem veient que $x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \le s$. Pel teorema del valor mitjà $f(x_0) - f(s) = f'(\zeta)(x_0 - s) \ge f'(x_0)(x_0 - s) \implies \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \ge (x_0 - s)$. Que, reordenant, és el que volíem. Ara veurem que $x_1 \ge a$, i fem:

$$x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \ge x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(b)} \ge x_0 - \frac{f(b)}{f'(b)} + b - x_0 = b - \frac{f(b)}{f'(b)} \ge b - (b - a) = a$$

La primera desigualtat, vé del fet que:

$$f'(x_0) \ge f'(b) \ge 0 \implies \frac{1}{f'(x_0)} \le \frac{1}{f'(b)} \implies \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} \le \frac{f(x_0)}{f'(b)}$$

La segona, pel teorema del valor mitjà $f(b)-f(x_0)=f'(\zeta)(b-x_0)\geq f'(b)(b-x_0)\implies \frac{f(x_0)}{f'(b)}\leq \frac{f(b)}{f'(b)}-(b-x_0)$. I, l'última, prové d'utilitzar la quarta condició que ens proposaven, és a dir:

$$\frac{|f(c)|}{|f'(c)|} = \frac{f(b)}{f'(b)} \le b - a$$

Aleshores, hem vist que $a \le x_1 \le s$ i, per tant, estem en el cas anterior que ja hem demostrat que convergia a la solució.

1.1 Mètodes d'iteració. Mètodes de punt fix

Motivació: Busquem s tal que $f(s) = 0 \iff s = g(s)$ (per una g adequada). Llavors s serà un zero o una arrel d'f si, i només si, s és un punt fix de g.

La idea és fer la següent succesió x_0 lliure i $x_n = g(x_{n-1})$. Si $x_n \to s$ llavors per g contínua, $g(x_n)$ tendirà a g(s).

Teorema 2. (Teorema del punt fix) Sigui $g: I = [a, b] \to \mathbb{R}$, contínua tal que:

- ii) $\forall x_1, x_2 \in I, |g(x_2) g(x_1)| \le L|x_2 x_1|$ amb L constant 0 < L < 1. És a dir, L-Lispstisch.

Llavors, si això es compleix:

- a) $\exists ! s \in I$ que és un punt fix (i.e. g(s) = s).
- b) La successió $x_n = g(x_{n-1})$ convergeix cap a s per a qualsevol $x_0 \in I$. c.1) $|x_n s| \le \frac{L^n}{1-L} |x_1 x_0|$ c.2) $|x_n s| \le \frac{L}{1-L} |x_n x_{n-1}| \ \forall n \in \mathbb{N}$.

Demostració. a) Cal comprovar per inducció que $|x_{r+\nu+1}-x_{r+\nu}| \leq L^{\nu+1}|x_r-x_{r-1}|$ per a cada $\nu \in \mathbb{N}$ i qualsevol $r \in \mathbb{N}$. Ara, com que per $n, m \in \mathbb{N}$ amb m > n es compleix que $|x_m - x_n| = |\sum_{j=n}^{m-1} (x_{j+1} - x_j)| \le \sum_{j=n}^{m-1} |x_{j+1} - x_j| = \sum_{k=0}^{m-n-1} |x_{k+n+1} - x_{k+n}| \le [\nu = k+n+1, r=1] \le \sum_{k=0}^{m-n-1} L^{k+n} |x_1 - x_0| \le L^n |x_1 - x_0| \sum_{k=0}^{m-n-1} L^k \le \frac{L^n}{1-L} |x_1 - x_0|.$

Aleshores, tenim que x_n és una successió de Cauchy en un interval tancat i, per tant, té límit. Sigui q aques límit, llavors $q = \lim x_n = \lim g(x_{n-1}) = g(q)$, per tant, q és un punt fix. Suposem que és diferent de s, llavors $|s-q| = |g(s)-g(q)| \le L|s-q| \iff (1-L)|s-q| \le 0$. Necessàriament s=q.

- b) Ve de no utilitzar el punt inicial en cap moment per l'apartat anterior.
- c.1) Com que hem vist que $|x_m x_n| \le \frac{L^n}{1-L}|x_1 x_0|$, per tant, fent tenir n a infinit, tenim $|x_m s| \le \frac{L^n}{1-L}|x_1 x_0|$
- c.2) Teniem $|x_m-x_n| \leq \sum_{k=0}^{m-n-1} |x_{k+n+1}-x_{k+n}| \leq [r=n,\nu=k] \leq \sum_{k=0}^{m-n-1} L^{k+1}|x_n-x_{n-1}|$. Aleshores, fent tendir m a infinit i per la suma geométrica, tenim que $|s-x_n| \leq \frac{L}{1-L}|x_n-x_{n-1}|$, que és el que voliem veure. \square

Interpolació i aproximació de funcions 2

2.1Introducció

El problema d'interpolació correspon a un cas d'aproximació de funcions. Interpolar una funció f en un conjunt de punts (x_k, y_k) per $0 \le k \le n$ (amb $x_k \ne x_i$, si $k \ne i$) és trobar una altra funció f^* de manera que a sobre d'aquest punts la nova funció prengui el mateix valor que la funció original: $f^*(x_k) = y_k$ (per $0 \le k \le n$).

Ens serà especialment útil quan no coneguem la funció original f(x).

Pregunta: Donada la xarxa de punts (x_k, y_k) , per $0 \le k \le n$, de quin tipus prenem f^* ?

La resposta vé lligada a les sospites o la informació que tinguem sobre la f. Per exemple, si les dades corresponen a un comportament periòdic, prenem f^* entre les funcions trigonomètriques. Si f té assimptotes verticals, prendrem f^* una funció racional, és a dir, quocient de polinomis.

Si sospitem que f té un comoprtament polinomial (o proper), prendrem f^* com un polinomi. S'anomena interpolació polinomial.

2.2 Interpolació polinòmica

Donats n+1 punts d'una xarxa (x_k, f_k) , per $0 \le k \le n$ amb $x_k = x_i$ si, i només si, $k \ne i$, anomanem **interpolació polinòmica** a la determinació d'un polinomi p(x) tal que $p(x_k) = f_k$, per $1 \le k \le n$.

Pregunta natural: Existeix p(x)? És únic?

Teorema 3. Existencia i unicitat. Existeix un únic polinomi $p_n(x)$ de grau $\leq n$, tal que interpola, és a dir, $p_n(x_k) = f_k$, per $1 \leq k \leq n$. L'anomenanem el polinomi interpolador de f en x_0, \ldots, x_n .

Demostració. Sigui $p_n(x) = C_0 + C_1(x - x_0) + C_2(x - x_0)(x - x_1) + \cdots + C_n(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-1})$. Ara, impossem que p_n interpola, és a dir:

$$f_0 = p_n(x_0) = C_0$$

$$f_1 = p_n(x_1) = C_0 + C_1(x_1 - x_0) = p_1(x)$$

$$f_2 = p_n(x_2) = C_0 + C_1(x_2 - x_0) + C_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = p_2(x)$$
...
$$f_k = p_n(x_k) = C_0 + C_1(x_k - x_0)(x_2 - x_1) + \dots + C_k(x_k - x_0) \dots (x_k - x_{k-1}) = p_k(x)$$

El qual és un sistema lineal en C_0, \ldots, C_n .

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & (x_1 - x_0) & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & (x_2 - x_0) & (x_2 - x_0)(x_2 - x_1) & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & (x_n - x_0) & (x_n - x_0)(x_n - x_1) & \cdots & \prod_{i=0}^{n-1} (x_n - x_i) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_0 \\ C_1 \\ C_2 \\ \vdots \\ C_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_0 \\ f_1 \\ f_2 \\ \vdots \\ f_n \end{pmatrix}$$

És un sistema determinat? Només cal veure que el determinant de A sigui diferent de 0. Així és perquè A és una matriu triangular inferior i, per tant, el seu determinant és el producte dels elements de la diagonal, que són tots de la forma $(x_j - x_i)$ amb $i \neq j$ i com diu l'enunciat, les x_i són totes diferents. Aleshores, $\exists C_0, \ldots, C_n$.

Per demostrar la unicitat, suposem que existeixen dos polinomis interpoladors $p_n(x)$ i $q_n(x)$ de grau $\leq n$ amb $p_n(x_k) = q_n(x_k) = f_k$ per $1 \leq k \leq n$. Prenem $r_n = p_n - q_n$, el qual és un polinomi de grau $\leq n$ i quan fem $r_n(x_k) = p_n(x_k) - q_n(x_k) = f_k - f_k = 0$ per $1 \leq k \leq n$. Així que el polinomi r_n és de grau n però té n+1 zeros, aleshores únicament pot ser el polinomi identicament n.

Pregunta natural: Quin error fem si aproximem f(x) per $p_n(x)$ en $x = x_k$?

Notació: Denotarem $f \in \mathscr{C}^k(a,b)$ si f és $\mathscr{C}^k(I)$ on $[a,b] \subset I$ i I és un interval obert.

Teorema 4. Si $f \in \mathscr{C}^{n+1}(a,b)$, $x_k \in (a,b)$ per $0 \le k \le n$ i $p_n(x)$ el polinomi interpolador. Llavors

$$f(x) - p_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\zeta(x))}{(n+1)!}(x - x_0) \cdots (x - x_n)$$

on $\zeta(x) \in \langle x_0, \dots, x_n, x \rangle := (\min(x_0, \dots, x_n, x), \max(x_0, \dots, x_n, x)).$

Demostració. Si $x = x_k$, automàticament és cert. Per $x \neq x_k$, $\forall k$ prenem $\phi(z) = f(z) - p_n(z) - a(x)(z - x_0) \cdots (z - x_n)$, amb a(x) tal que $\phi(x) = 0$ (aïllant es veu que existeix i després se'n veu una de més concreta).

Aleshores, es compleix que ϕ s'anul·la en n+2 abscisses, que son els punts x_0, \dots, x_n, x . Llavors podem derivar n+1 vegades a banda i banda i aplicar el teorema de Rolle per assegurar que existeix un zero a la derivada n+1-éssima de $\zeta(x)$. És a dir, si derivem n+1 vegades, ens queda: $\phi^{n+1}(z) = f^{(n+1)}(z) - a(x)(n+1)!$ i sabem que, per algun punt $z=\zeta(x)$ (perquè depen de x) la derivada n+1-éssima s'anul·la. Llavors, aïllant $a(x)=\frac{f^{(n+1)}(\zeta(x))}{(n+1)!}$.

I, com que $\phi(x) = 0$, aïllant, deduïm que:

$$f(x) - p_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\zeta(x))}{(n+1)!}(x - x_0) \cdots (x - x_n)$$

2.3 Mètodes de càlcul del polinomi interpolador

Recordem que volem interpolar una xarxa de n+1 punts que anomanem (x_k, f_k) per $1 \le k \le n$.

Definició 5. Mètode de Lagrange. Proposa trobar el polinomi interpolador de la següent forma:

$$p_n(x) = \sum_{k=0}^{n} f_k l_k(x)$$

que, per definició, són els polinomis de grau n.

$$l_k(x) = \frac{\prod_{i \neq k} (x - x_i)}{\prod_{i \neq k} (x_k - x_i)}$$

És compleix que $l_k(x_j) = 1$ si j = k i altrament, $l_k(x_j) = 0$. Llavors, $p_n(x_j) = f_j$ ja que tots els termes del sumatori son 0 excepte el que concideix amb j que és $f_j \cdot 1$.

Exemple 1. $f(x) = \sin x$ amb $x = 0, \pi/6, \pi/2$. Per tant, els punts són $(0,0), (\pi/6,1/2), (\pi/2,1)$. Si volem interpolar amb un polinomi, cal un polinomi de grau com a molt 2. És a dir, $p_2(x) = f_0 l_0(x) + f_1 l_1(x) + f_2 l_2(x)$. On,

$$l_0(x) = \frac{(x - \pi/6)(x - \pi/2)}{(0 - \pi/6)(0 - \pi/2)}$$
$$l_1(x) = \frac{(x - 0)(x - \pi/2)}{(\pi/6 - 0)(\pi/6 - \pi/2)}$$
$$l_2(x) = \frac{(x - 0)(x - \pi/6)}{(\pi/2 - 0)(\pi/2 - \pi/6)}$$

Amb la qual cosa, queda com a polinomi: $\frac{-3}{\pi^2}x^2 + \frac{7}{2\pi}x$.

Ara, si interpolem un punt interior, $0.866025 = f(\pi/3) \approx p_2(\pi/3) = 0.83332$. La diferencia o error és $|f(\pi/3) - p_2(\pi/3)| = \frac{1}{3!}|f^{(3)}(\zeta)||\pi/3 - 0||\pi/3 - \pi/6||\pi/3 - \pi/2|$. Coneixent que la tercera derivada del sinus és el cosinus i podem fitar per 1 i trobar una fita de l'error, la qual dona $\frac{\pi^3}{3 \cdot 6^3} = 0.047$.

Definició 6. Mètode de Newton (diferències dividides). Proposa trobar el polinomi interpoladro de la següent forma:

$$p_n(x) = C_0 + C_1(x - x_0) + C_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + C_n(x - x_0)(x - x_1) + \dots + C_n(x - x_{n-1})$$

Impossant que el polinomi $p_n(x)$ interpol·li els punts. Donant-nos un sistema triangular inferior:

$$f_0 = p_n(x_0) = C_0$$

$$f_1 = p_n(x_1) = C_0 + C_1(x_1 - x_0) = p_1(x)$$

$$f_2 = p_n(x_2) = C_0 + C_1(x_2 - x_0) + C_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = p_2(x)$$
...
$$f_k = p_n(x_k) = C_0 + C_1(x_k - x_0)(x_2 - x_1) + \dots + C_k(x_k - x_0) \dots (x_k - x_{k-1}) = p_k(x)$$

Aleshores, deixant les C en funció de diferències dividides:

$$C_0 = f_0$$

$$C_1 = \frac{(f_1 - f_0)}{(x_1 - x_0)}$$

$$\cdots$$

$$C_k = \frac{f_k - p_{k-1}(x_k)}{(x_k - x_0) \cdots (x_k - x_{k-1})}$$

Definició 7. Volem expressar les C_i en funció de les diferencies dividides que per definició $f[x_i] = f_i$. Per $0 \le j \le n-1$ i $0 \le i \le n-j$.

$$f[x_i, x_{i+1}, \cdots, x_{i+j}, x_{i+j+1}] = \frac{f[x_{i+1}, \cdots, x_{i+j+1}] - f[x_i, \cdots, x_j]}{x_{i+j+1} - x_i}$$

Aleshores, clarament $C_0 = f_0 = f[x_0]$ i $C_1 = \frac{f_1 - f_0}{x_1 - x_0} = \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} = f[x_0, x_1]$. I aleshores, per C_2 fem:

$$C_2 = \frac{f_2 - p_1(x_2)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} = \frac{f_2 - (f_0 + f[x_0, x_1](x_2 - x_0))}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} =$$

$$= \frac{\frac{f_2}{x_2 - x_1} - \frac{f_0}{x_2 - x_1} - \frac{f[x_0, x_1](x_2 - x_1)}{x_2 - x_1}}{x_2 - x_1} = \frac{\frac{f_2}{x_2 - x_1} - \frac{f_1}{x_2 - x_1} + \frac{f_1}{x_2 - x_1} - \frac{f_0}{x_2 - x_1} - f[x_0, x_1](x_2 - x_0)}{x_2 - x_1} =$$

$$\frac{f[x_1, x_2] + \frac{f_1 - f_0 - \frac{f_1 - f_0}{x_1 - x_0}(x_2 - x_0)}{x_2 - x_1}}{x_2 - x_1} = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = f[x_0, x_1, x_2]$$

I, així en general, es pot comprovar que $C_k = f[x_0, \dots, c_k]$. Per tant,

$$p_n(x) = f[x_0] + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \dots + f[x_0, x_1, \dots, x_n] \prod_{i=0}^{n-1} (x - x_i)$$

Aleshores, apliquem el següent esquema per calcular les diferéncies:

- 1. Amb x_i, x_{i+1} i f_i, f_{i+1} es calcula $f[x_0, x_1]$.
- 2. Amb x_i, x_{i+2} i $f[x_i, x_{i+1}], f[x_{i+1}, x_{i+2}]$ es calcula $f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}]$.
- 3. ...
- 4. Amb x_0, x_n i $f[x_0, \dots, x_{n-1}], f[x_1, \dots, x_n]$ es calcula $f[x_0, \dots, x_n]$.

Nota 2. Què passa quan afeim un punt més? En tal cas, podem aprofitar càlculs previs (cosa que no passa amb Laplace)

Nota 3. El coeficient de x^n és $C_n = f[x_0, \dots, x_n]$.

Exemple 4. Tenim els punts $(0,0), (\pi/6,1/2), (\pi/2,1)$. Alehores, $f[x_0,x_1] = \frac{1/2-0}{\pi/6-0} = 3/\pi$ i $f[x_1,x_2] = \frac{1-1/2}{\pi/2-\pi/6} = 3/(2\pi)$. Llavors, $f[x_0,x_1,x_2] = \frac{3/(2\pi)-3/\pi}{\pi/2-0} = -\frac{3}{\pi^2}$. Per últim, $P_n(x) = 0 + 3/\pi(x-0) - \frac{3}{\pi^2}(x-0)(x-\pi/6) = -\frac{3}{\pi^2}x^2 + \frac{7}{2\pi}x$.

2.4 Cas particular: Abscisses equiespaiades

Tenim x_0 i h, aleshores, $x_i = x_0 + ih$. Definim l'operador diferència ordinària Δ per:

$$\begin{split} & \Delta^0 f(x) = f(x) \\ & \Delta^1 f(x) = f(x+h) - f(x) \\ & \Delta^2 f(x) = \Delta f(x+h) - \Delta f(x) = f(x+2h) - f(x+h) - [f(x+h) - f(x)] = f(x+2h) - 2f(x+h) + f(x) \\ & \vdots \\ & \vdots \end{split}$$

Llavors la relació entre les diferències dicidides Δ és:

$$f[x_0] = f_0 = \Delta^0 f(x_0)$$

$$f[x_0, x_1] = \frac{f_1 - f_0}{x_1 - x_0} = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} = \frac{\Delta f(x_0)}{h}$$

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = \frac{1}{2h} \left[\frac{\Delta f(x_1)}{h} - \frac{\Delta f(x_0)}{h} \right] = \frac{1}{2h} \left[\Delta f(x_0 + h) - \Delta f(x_0) \right] = \frac{1}{2!h^2} \Delta^2 f(x_0)$$

$$f[x_0, \dots, x_k] = \frac{1}{k!h^k} \Delta^k f(x_0)$$

I, per tant, el polinomi interpolador és:

$$P_n(x) = \Delta^0 f(x_0) + \frac{\Delta f(x_0)}{1!h}(x - x_0) + \frac{\Delta^2 f(x_0)}{2!h^2}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_1) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0)(x - x_0) + \dots + \frac{\Delta^n f(x_0)}{n!h^n}(x - x_0)(x - x_0)(x$$

Exemple 5. Tenim els punts X = (1, 2, 3, 4, 5) i f = (1, 16, 81, 256, 625) i h = 1. Llavors les $\Delta = (15, 65, 175, 369)$, $\Delta^2 = (50, 110, 194)$, $\Delta^3 = (60, 84)$ i $\Delta^4 = (24)$. Per últim:

$$P_4(x) = 1 + 15(x - 1) + \frac{50}{2}(x - 1)(x - 2) + \frac{60}{6}(x - 1)(x - 2)(x - 3) + \frac{24}{24}(x - 1)(x - 2)(x - 3)(x - 4) = x^4$$

Expressió del polinomi de Lagrange en el cas de xarxa equiespaiada: (Problema 5)

2.5 Interpolació inversa:

En aquest cas, coneixem $(x_k, f(x_k)) = (x_k, f_k)$, per $0 \le 1 \le n$ i volem resoldre l'equació f(x) = c. Per tal de tenir (una aproximació de) x, podem:

- 1. Trobar el polinomi interpolardor $p_n(x)$ i resoldre l'equació polinònmica $p_n(x) = c$.
- 2. O bé, suposem que f és invertible i calculem x = g(c) amb $g = f^{-1}$. Aleshores, interpolem la taula $(f_i, x_i) = (y_i, g_i)$ per $0 \le i \le n$. Calculem el polinomi interpolador de $q_n(y)$ que aproxima g i prenem $x_{aprox} = q_n(r)$.

Exemple 6. Tenim els punts x = (0, 1, 2, 3) i f = (0, 1, 4, 9). Volem x tal que f(x) = 2.

- 1. El polinomi interpolador dona $P_3(x) = x^2$ i llavors solucionant $x^2 = 2$ tenim $x = \sqrt{2}$.
- 2. Calculant les f[] resulten (1,1/3,1/5), (-1/6,-1/60) i (1/60). i, per tant, $q_3(y)=0+1(y-0)-\frac{1}{6}(y-0)(y-1)+\frac{1}{60}(y-0)(y-1)(y-2)$. L'aproximació final serà $q_3(2)$.

Abscisses de Txebyshev

Sabem que l'expressió de l'error en la interpolació és (E) i, per tant, si volem el màxim de la funció error a [a,b]:

$$\max_{x \in [a,b]} |f(x) - P_n(x)| = \max_{x \in [a,b]} \left\{ \frac{1}{(n+1)!} |f^{(n+1)}(x)| |(x-x_0) \cdots (x-x_n)| \right\} \le$$

$$\leq \max_{x \in [a,b]} \left\{ \frac{1}{(n+1)!} |f^{(n+1)}(x)| \right\} \max_{x \in [a,b]} \left\{ |(x-x_0) \cdots (x-x_n)| \right\}$$

Pregunta natural: Com triar $x_0, \dots, x_n \in [a, b]$ de manera que $\max_{x \in [a, b]} |(x - x_0) \dots (x - x_n)|$ sigui el mínim possible?

Veiem com: 1. Passem de [a,b] a [-1,1] fent: $\frac{x-a}{b-a} = \frac{y-(-1)}{2} \iff x = \frac{b-a}{2}y + \frac{a+b}{2}, \ x \in [a,b]$ i $y \in [-1,1]$.

El següent polinomi i les seves propietats ens serviran pel problema que vé a continuació:

Definició 8. Definim el polinomi de Txevishev de grau n com:

$$T_n(x) = \cos[n\arccos x]$$

Alguns valors: $T_0(x) = 1$, $T_1(x) = \cos[\arccos x) = x$, $\cos(2\arccos) = \cos^2(\arccos x) - \sin^2(\arccos x) = x^2 - (1 - \cos^2)(\arccos x) = 2x^2 - 1$, veiem que es compleix:

- 1. $T_0(x) = 1$, $T_1(x) = x$ i $T_{n+1} = 2xT_n(x) T_{n-1}(x)$
- 2. El coeficient de x^n de $T_n(x)$ és 2^{n-1} .
- 3. $T_n(x)$, $n \ge 1$ té n zeros en [-1,1] de la forma

$$x_k = \cos(\frac{2k+1}{n}\frac{\pi}{2}), \ 0 \le k \le n-1$$

4. $T_n(x)$ té n+1 extrems en [-1,1] de la forma:

$$\bar{x_k} = \cos\frac{k\pi}{n}, \ T_n(\bar{x_k}) = (-1)^k, \ 0 \le k \le n$$

Teorema 9. La millor elecció dels punt y_0, \dots, y_n a [-1,1] de manera que el max $|(y-y_0)\dots(y-y_n)|$ sigui el mínim vé donada per les arrels del polinomi de Txebyshev de grau n+1 i aquest màxim val $\frac{1}{2^n}$. Demostració.

3 Bibliografia

- 1. Càlcul numéric de C.Bonet.
- 2. Eines bàsiques de Càlcul numéric de A.Aubanell i altres.
- 3. Càlcul numèric de M.Grau i altres.
- 4. Numerical Analysis de J.Stoer i altres.