Министерство образования и науки Российской Федерации

Московский физико-технический институт

( государственный университет )

Факультет управления и прикладной математики

**Разработка алгоритма оптимального планирования движения мобильного робота с учетом сложных ограничений**

магистерская диссертация

студентки 873 группы

Соковиковой Светланы Сергеевны

Научный руководитель

\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_Устюжанин Андрей Евгеньевич

Рецензент

Москва июнь 2014 год