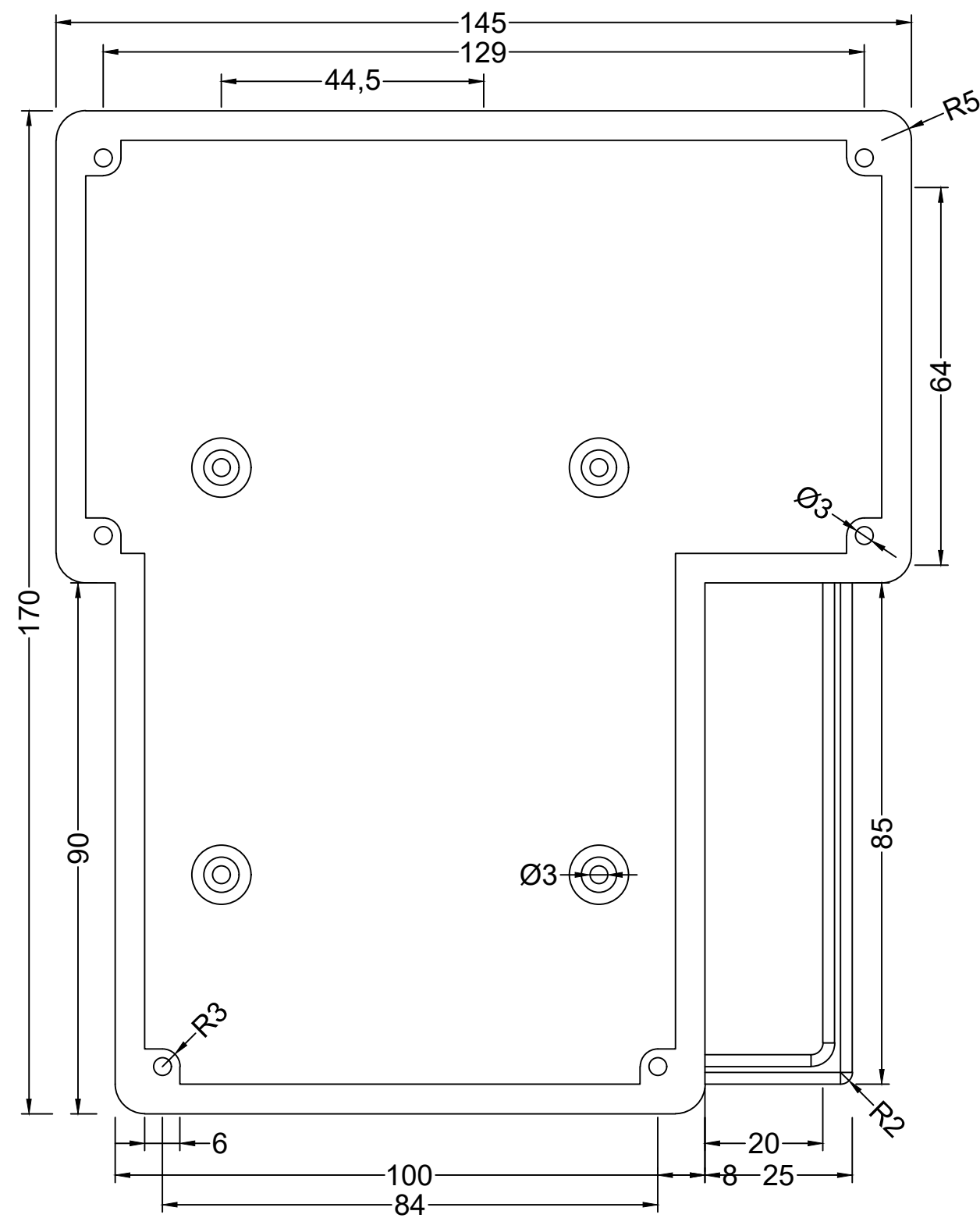
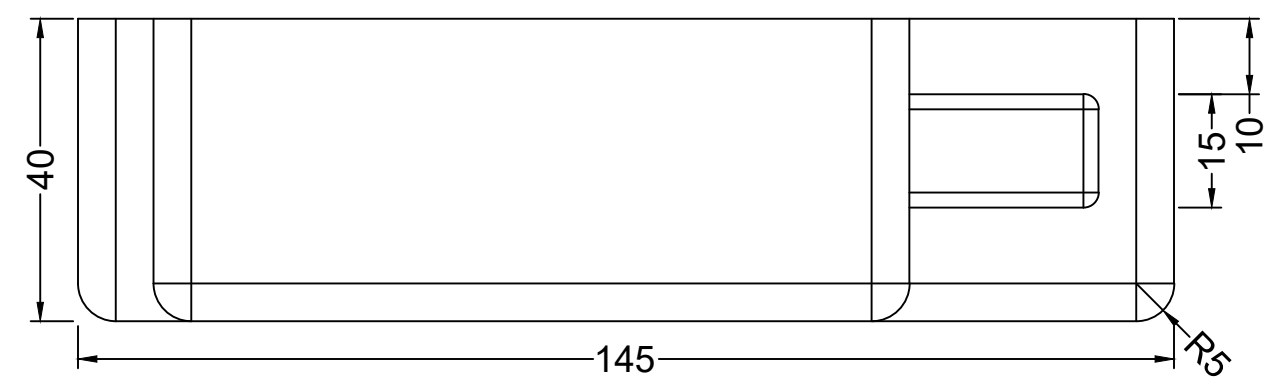


DESAIN CASE TEACH PENDANT  
BOTTOM PART

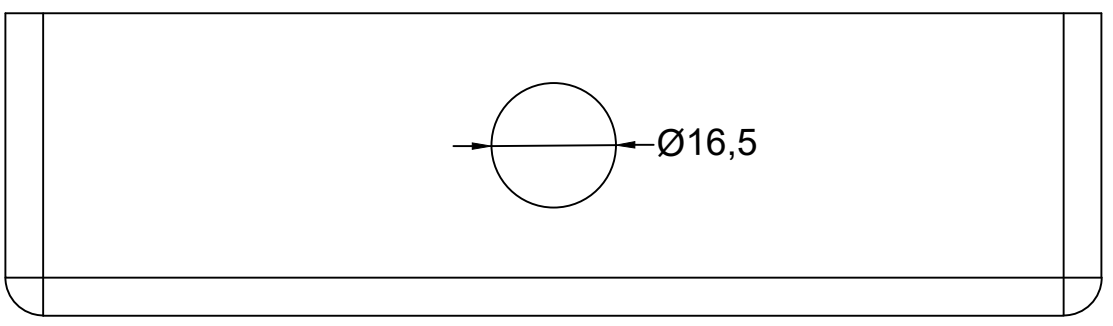
BOTTOM PART PENDANT DESIGN  
TOP VIEW



BOTTOM PART PENDANT DESIGN  
FRONT VIEW



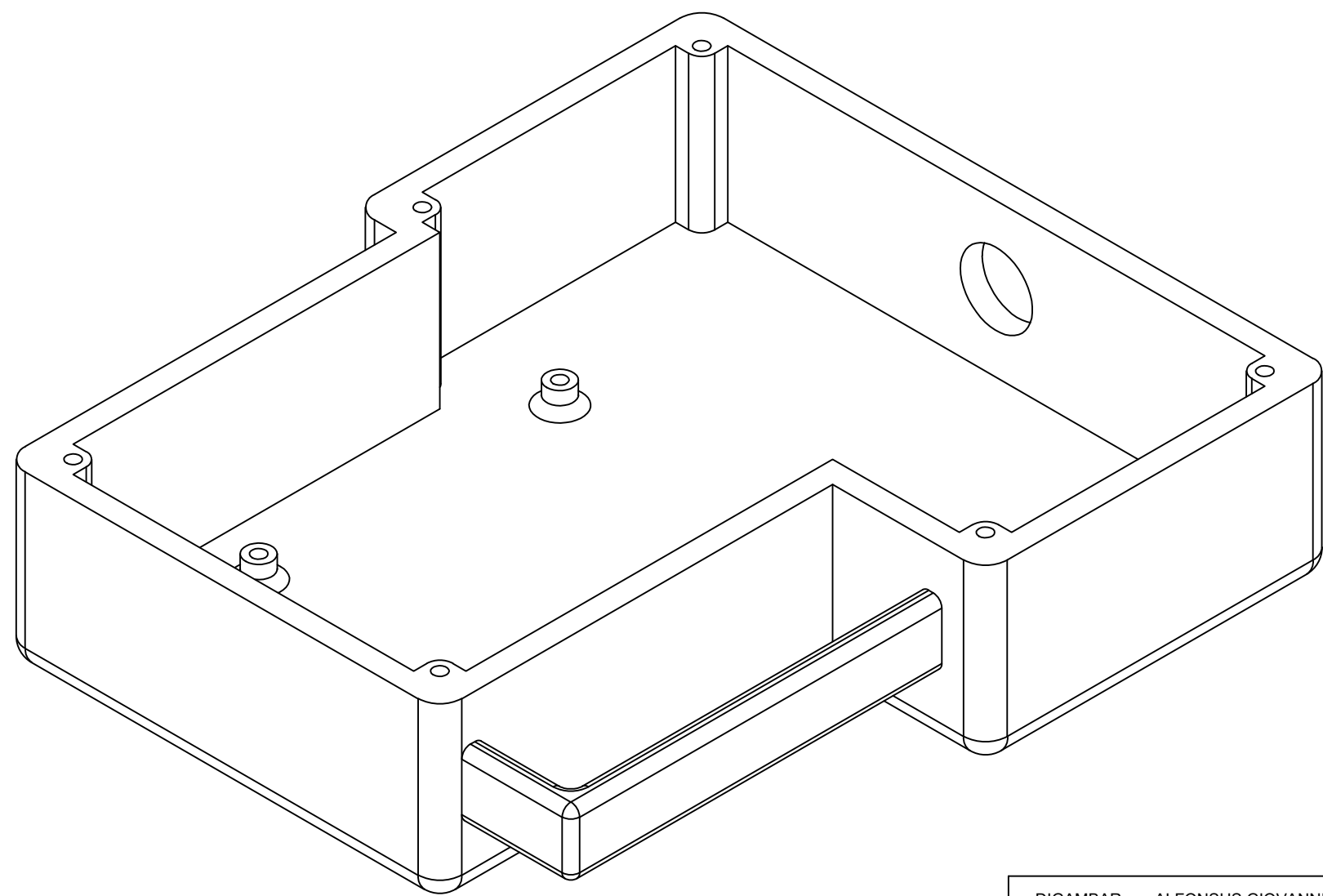
BOTTOM PART PENDANT DESIGN  
BACK VIEW



DIGAMBAR : ALFONSUS GIOVANNI MAHENDRA P.		NIM : 40040621650042	
APLIKASI : AUTOCAD 2022		TANGGAL : 15 Oktober 2024	
SKALA 1 : 1	UNITS : MM		PAGE 1 / 4
PERANCANGAN CASE UNTUK TEACH PENDANT ROBOT WELDING ARM MANIPULATOR 6-DOF			
STR - TEKNIK LISTRIK INDUSTRI SEKOLAH VOKASI UNIVERSITAS DIPONEGORO SEMARANG			A3

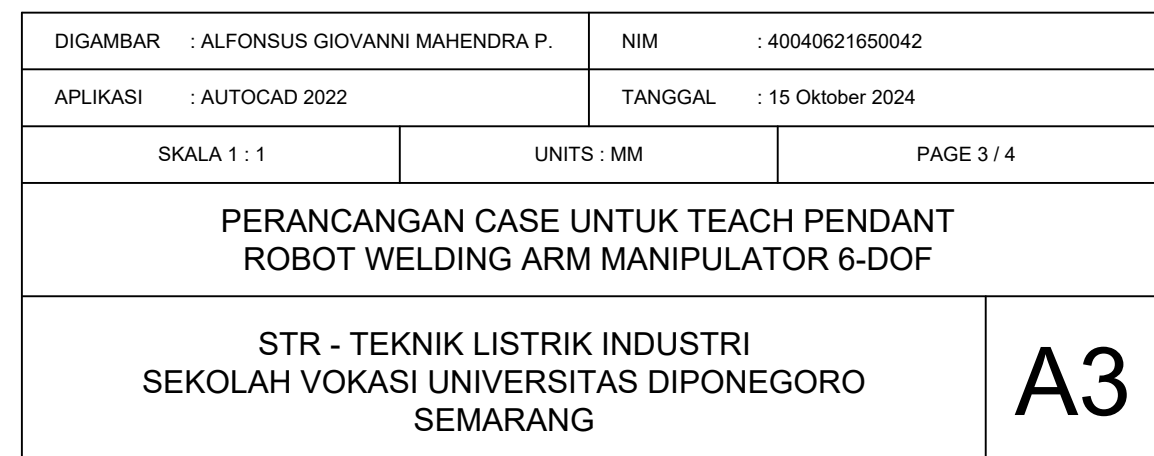
DESAIN CASE TEACH PENDANT  
BOTTOM PART

BOTTOM PART PENDANT DESIGN  
ISOMETRIC VIEW



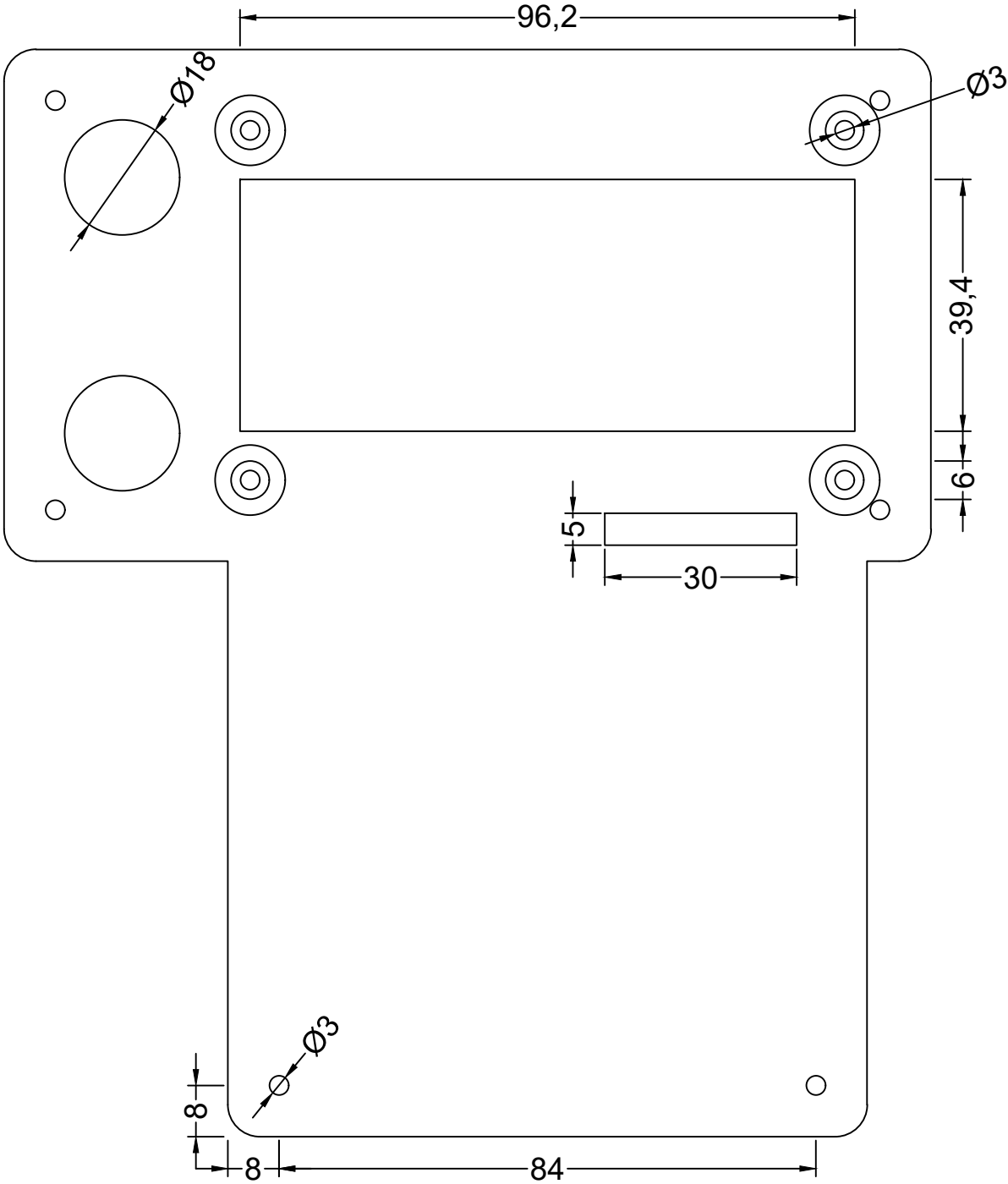
DIGAMBAR : ALFONSUS GIOVANNI MAHENDRA P.		NIM : 40040621650042	
APLIKASI : AUTOCAD 2022		TANGGAL : 15 Oktober 2024	
SKALA 1 : 1	UNITS : MM		PAGE 2 / 4
PERANCANGAN CASE UNTUK TEACH PENDANT ROBOT WELDING ARM MANIPULATOR 6-DOF			
STR - TEKNIK LISTRIK INDUSTRI SEKOLAH VOKASI UNIVERSITAS DIPONEGORO SEMARANG			A3

## TOP PART PENDANT DESIGN TOP VIEW

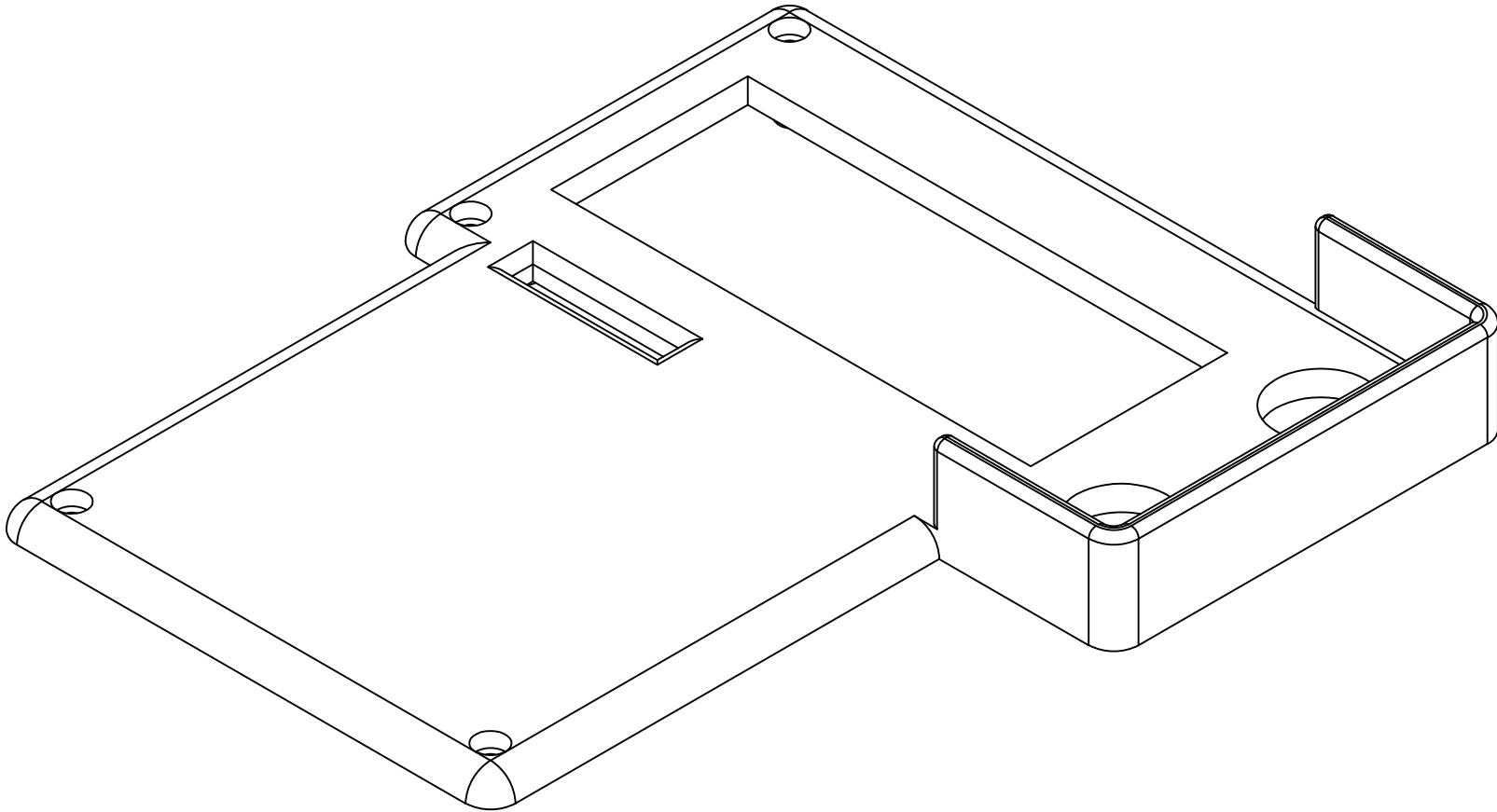


DESAIN CASE TEACH PENDANT  
TOP PART

TOP PART PENDANT DESIGN  
BOTTOM VIEW



TOP PART PENDANT DESIGN  
ISOMETRIC VIEW



DIGAMBAR : ALFONSUS GIOVANNI MAHENDRA P.	NIM : 40040621650042	
APLIKASI : AUTOCAD 2022	TANGGAL : 15 Oktober 2024	
SKALA 1 : 1	UNITS : MM	PAGE 4 / 4
PERANCANGAN CASE UNTUK TEACH PENDANT ROBOT WELDING ARM MANIPULATOR 6-DOF		
STR - TEKNIK LISTRIK INDUSTRI SEKOLAH VOKASI UNIVERSITAS DIPONEGORO SEMARANG		A3