

PLANERING																												
Projekt: Tävlingsbil																												
Projektgrupp: G09										Datum: 10/7/2024										Granskad:								
Beställare: Mattias Krysanter										Version: 1.0										Samuel Tuvstedt								
Kurs: TSEA29										Utdare: Alfred Stögvi																		
AKTIVITETER										TID		VEM		TIDPLAN (när), veckonummer														
Nr.	Beskrivning									timmar	Initialer	41	42	43	44	45	46	47	48	49	50	51	Tot.					
	System i helhet									50														P	50			
1	Testa att bilen kan rulla fram									5	RA, GS														R	5		
2	Bygg mjukvara för komm. mellan moduler									3	GS, KU														E	30		
3	Bygg mjukvara för komm. mellan laptop och komm. modul									10	GS, KU														S	10		
4	Wi-Fi-kommunikation med extern dator									5	KU, ST													E	5			
	Bilens konstruktion									25															N	25		
5	Koppla ihop moduler och montera dem									5	AS, ST														T	5		
6	Koppla styrmodul till motor och styrservo									5	AS, ST														A	5		
7	Koppla sensormodul till odometer									5	AS, ST														T	5		
8	Koppla in komm. modul									5	AS, ST														I	5		
9	Montera och programmera LCD-display									5	AS, ST														O	5		
	Kommunikationsmodul									275															N	275		
10	Bygg mjukvara till komm. modul för inkommande info									35	AS, ST															P	35	
11	Bygg mjukvara för att testa manuell styrning									25	RA, AN														P	25		
12	Bygg mjukvara för autonom körning									120	Alla														R	120		
13	Bygg mjukvara för beräk. av varvtal									10	RA, GS														E	10		
14	Bygg mjukvara för kalibreringsvarv									40	AS, ST														S	40		
15	Bygg mjukvara som räknar tid									5	RA, AN														E	5		
16	Bygg mjukvara som anpassar styralgoritm för kal. varv									30	AS, ST														N	30		
17	Bygg mjukvara som kartlägger bana									10	AS, ST														T	10		
	LIDAR									90															A	90		
18	Bygg mjukvara för att tolka data från LIDAR									35	AS, ST, KU														T	35		
19	Bygg mjukvara för identifiering av port framför bilen									25	AS, ST														I	25		
20	Bygg mjukvara för identifiering av port vid sidan om bilen									30	AS, ST														O	30		
	Sensormodul									30															N	30		
21	Bygg mjukvara för tolkning av sensordata									15	GS, KU															R	15	
22	Implementera eventuella andra sensorer									15	RA, GS														P	15		
	Styrmodul									65																R	65	
23	Bygg mjukvara för att generera styrtslag									40	RA, KU															E	40	
24	Bygg mjukvara för att anpassa hastigheten									25	RA, GS															S	25	
	Användargränssnitt									105																E	105	
25	Bygg logik för gränssnitt									35	AN, KU															N	35	
26	Bygg visuell del av gränssnitt									35	AN, RA															T	35	
27	Lägg till config så att hastighet kan anges									5	AN, GS															A	5	
28	Lägg till config för styralgoritm									10	AN, GS															T	10	
29	Implementera lokal karta									10	AN, GS															I	10	
30	Implementera global karta									10	AN, GS															O	10	
	Dokumentation									320																N	320	
31	Skriv Statusrapporter									25	Alla															P	25	
32	Skriv Designspecifikation									90	Alla																P	90
33	Skriv Användarhandledning									40	Alla															R	40	
34	Skriv Teknisk dokumentation									135	Alla															E	135	
35	Projektmöten									30	Alla															S	30	
	Beslutspunkter									0																	E	0
BP1	Kravspecifikation framarbetad och godkänd									0	Alla															N	0	
BP2	Systemskiss, projektplan, tidsplan och formellt beslutsmöte									0	Alla															T	0	
BP3	Designspecifikation godkänd av gruppens handledare									0	Alla															A	0	
BP4	Verifikation att produkt uppfyller slutkraven									0	Alla															S	0	
BP5	Konstruktionsgranskning och seminarium för presentation									0	Alla															T	0	
BP6	Beslut om godkännande av projekt									0	Alla															O	0	
BP7	Efterstudie inlämnad till beställaren									0	Alla															N	0	
	Milstolpar									0																	G	0
MS1	Designspecifikation är klar									0	Alla																P	0
MS2	Grundläggande kommunikation mellan moduler fungerar									0	Alla															R	0	
MS3	Sensormodulen kan läsa av sensorer									0	Alla															E	0	
MS4	Styrmodulen kan läsa av bilens rörelser									0	Alla															S	0	
MS5	Sensormodulen är klar									0	Alla															E	0	
MS6	Styrmodulen är klar									0	Alla															N	0	
MS7	Bilen kan köra manuellt									0	Alla															T	0	
MS8	Bilen kan köra autonomt									0	Alla																T	0
	Summa antal timmar:									960																	G	960