

1. Interpolacion de Lagrange

El Main1.cpp genera una funcion en c++ que es compilada luego por el Main2.cpp para dibujar la gráfica. Esto se hace para no calcular el polinomio cada vez que se tenga que calcular la $f(x)$ de una x .

1.1. main1.cpp

```
#include <iostream>
#include <fstream>
#include <vector>
#include <cmath>

using namespace std;

typedef long double Num;

void generarPolinomio(vector<Num> X, vector<Num> Y){
    ofstream archivo("funcion.h");
    archivo<<"#ifndef FUNCION.H"<<endl;
    archivo<<"#define FUNCION.H"<<endl;
    archivo<<"#include <iostream>"<<endl;
    archivo<<"#include <cmath>"<<endl;
    archivo<<"typedef long double Num;"<<endl<<endl;
    archivo<<"Num fun(Num x){"<<endl;
    string L = "";
    for(int i = 0; i < Y.size(); i++){
        L = L + to_string(Y[i]);
        L = L + " * (";
        for(int j = 0; j < X.size(); j++){
            if(i != j){
                L = L + "x-" + to_string(X[j]) + ") * ";
            }
        }
        L.pop_back();
        L = L + ") / (";
        for(int j = 0; j < X.size(); j++){
            if(i != j){
                L = L + "x" + to_string(X[i]) + "-" + to_string(X[j]) + ") * ";
            }
        }
        L.pop_back();
        L = L + ") + ";
    }
    L.pop_back();
    archivo<<"return "<<L<<";"<<endl;
    archivo<<"}"<<endl<<endl;
    archivo<<"#endif";
    archivo.close();
    system("g++ -std=c++11 second.cpp -o run2");
    system("./run2");
}

int main(){
    vector<Num> X = {0,1,1.5,2.4,3,4};
    vector<Num> Y = {cos(0),cos(1),cos(1.5),cos(2.4),cos(3),cos(4)};
    generarPolinomio(X,Y);
}
```

1.2. main2.cpp

```
#include <iostream>
#include <fstream>
#include <vector>
#include "funcion.h"

using namespace std;

int main(){
    vector<Num> X = {0,1,1.5,2.4,3,4};
    vector<Num> Y = {cos(0),cos(1),cos(1.5),cos(2.4),cos(3),cos(4)};
    ofstream archivo("gra.m");
    archivo<<"#!/usr/bin/octave -qf"<<endl;
```

```

string x = "x1 = [";
for(int i = 0; i < X.size(); i++){
    x = x + to_string(X[i]) + ",";
}
x.pop_back();
x = x + "];";
archivo<<x<<endl;
string y = "y1 =[";
for(int i = 0; i < Y.size(); i++){
    y = y + to_string(Y[i]) + ",";
}
y.pop_back();
y = y + "];";
archivo<<y<<endl;
archivo<<"plot(x1,y1,'r*')"<<endl;
archivo<<"grid on"<<endl;
archivo<<"hold on"<<endl;
x = "x2 = [";
y = "y2 = [";
string x1 = "x3 = [";
string y1 = "y3 = [";
for(float i = -1; i < 6; i = i + 0.01){
    x1 = x1 + to_string(i) + ",";
    y1 = y1 + to_string(cos(i)) + ",";
    x = x + to_string(i) + ",";
    y = y + to_string(fun(i)) + ",";
}
x.pop_back();
x = x + "];";
y.pop_back();
y = y + "];";
x1.pop_back();
x1 = x1 + "];";
y1.pop_back();
y1 = y1 + "];";
archivo<<x<<endl;
archivo<<y<<endl;
archivo<<x1<<endl;
archivo<<y1<<endl;
archivo<<"plot(x2,y2)"<<endl;
archivo<<"hold on"<<endl;
archivo<<"plot(x3,y3,'g')"<<endl;
archivo<<"pause()";
archivo.close();
system("chmod 755 gra.m");
system("./gra.m");
}

```

2. Interpolación de Newton

Al igual que el de Lagrange, el Main1.cpp genera una función que es compilada en el Main2.cpp para dibujar el gráfico.

2.1. main1.cpp

```

#include <iostream>
#include <map>
#include <fstream>
#include "OperacionesMatriz.h"
#include "Punto.h"

using namespace std;

vector<Num> hallarAs(vector<Punto> &puntos){
    Matriz tabla = zeros(puntos.size(), puntos.size() + 1);
    for(int i = 0; i < puntos.size(); i++){
        tabla[i][0] = puntos[i].x;
        tabla[i][1] = puntos[i].y;
    }
    for(int i = 2; i < puntos.size() + 1; i++){
        for(int j = i - 1; j < puntos.size(); j++){
            tabla[j][i] = (tabla[j][i-1] - tabla[j-1][i-1]) / (tabla[j][0] - tabla[j-(i-1)][0]);
        }
    }
    mostrarMatriz(tabla);
    vector<Num> res;
    for(int i = 0; i < puntos.size(); i++){

```

```

        res.push_back(tabla[i][i+1]);
    }
    return res;
}

void Newton(vector<Punto> &puntos){
    auto As = hallarAs(puntos);
    ofstream archivo("funcion.h");
    archivo<<"#ifndef FUNCION_H"<<endl;
    archivo<<"#define FUNCION_H"<<endl;
    archivo<<"#include <iostream>"<<endl;
    archivo<<"#include <cmath>"<<endl;
    archivo<<"#include \"Punto.h\""<<endl<<endl;
    archivo<<"#include \"OperacionesMatriz.h\""<<endl;
    archivo<<"using namespace std;"<<endl<<endl;
    archivo<<"Num fun(Num x){"<<endl;
    archivo<<"    return ";
    cout<<As.size()<<endl;
    for(int i = 0; i < As.size(); i++){
        if(i != 0) archivo<<" + ";
        archivo<<to_string(As[i]);
        if(i != 0) archivo<<" * ";
        string temp = " ";
        for(int j = 0; j < i; j++){
            temp += "(x-" + to_string(puntos[j].x) + ") * ";
        }
        temp.pop_back();
        archivo<<temp;
    }
    cout<<"BB"<<endl;
    archivo<<" "<<endl;
    archivo<<"}"<<endl<<endl;
    archivo<<"vector<Punto> getPuntos() {"<<endl;
    archivo<<"vector<Punto> res;"<<endl;
    for(auto iter = puntos.begin(); iter != puntos.end(); ++iter){
        archivo<<"res.push_back(Punto(" <<(*iter).x<<" , "<<(*iter).y<<"));"<<endl;
    }
    archivo<<"return res;"<<endl;
    archivo<<"}"<<endl;
    archivo<<"#endif";
    archivo.close();
    system("g++ -std=c++11 secondNewton.cpp -o runnew2");
    system("./runnew2");
}

int main(){
    vector<Punto> puntos;
    puntos.push_back(Punto(1,2));
    puntos.push_back(Punto(3,4));
    puntos.push_back(Punto(5,2));
    Newton(puntos);
}

```

2.2. main2.cpp

```

#include <iostream>
#include <fstream>
#include <algorithm>
#include "funcion.h"

using namespace std;

int main(){
    ofstream archivo("granew.m");
    archivo<<"#!/usr/bin/octave -qf"<<endl;
    auto puntos = getPuntos();
    string x = "x = [";
    string y = "y = [";
    cout<<"A"<<endl;
    for(auto iter = puntos.begin(); iter != puntos.end(); ++iter){
        x += to_string((*iter).x) + ", ";
        y += to_string((*iter).y) + ", ";
    }
    x.pop_back();
    y.pop_back();
    x += " ]";
    y += " ]";
    archivo<<x<<endl;
    archivo<<y<<endl;
    archivo<<"plot(x,y,'*')"<<endl;
    string x1 = "x = [";
    string y1 = "y = [";
    cout<<"A"<<endl;
    for(float i = -1; i <= 6; i+= 0.01){
        x1 += to_string(i) + ", ";
    }
}

```

```

        y1 += to_string(fun(i)) + ",";
    }
    x1.pop_back();
    y1.pop_back();
    x1 += "];";
    y1 += "];";
    archivo<<x1<<endl;
    archivo<<y1<<endl;
    cout<<"A"<<endl;
    archivo<<"hold on"<<endl;
    archivo<<"plot(x,y,'r')"<<endl;
    archivo<<"pause() "<<endl;
    archivo.close();
    system("chmod 755 granew.m");
    system("./granew.m");
}

```

3. Integración

```

#include <iostream>
#include <cmath>

using namespace std;

typedef long double Num;

Num f(Num x){
    return pow(x,3);
}

Num reglaTrapecio(Num a, Num b, int n, Num(*f)(Num)){
    Num h = (b-a)/n;
    Num suma = 0;
    for(int i = 1; i < n; i++){
        suma += f(a + i*h);
    }
    return suma * h + (h/2.0) * (f(a) + f(b));
}

Num reglaSimpson1_3(Num a, Num b, int n, Num(*f)(Num)){
    if(n % 2 != 0) return -10000;
    Num h = (b-a)/n;
    Num suma1 = 0;
    Num suma2 = 0;
    for(int i = 1; i < n; i++){
        if(i % 2 == 0) suma1 += 2 * (h/3) * f(a+i*h);
        else suma2 += 4 * (h/3) * f(a+i*h);
    }
    return suma1 + suma2 + (h/3) * (f(a) + f(b));
}

int main(){
    Num (*fun)(Num) = f;
    Num a;
    Num b;
    int n;
    int flag;
    cout<<"Regla Trapecio(1) - Regra Simpson 1/3 (2)->";
    cin>>flag;
    cout<<"Ingrese su a->";
    cin>>a;
    cout<<"Ingrese su b->";
    cin>>b;
    cout<<"Ingrese su n->";
    cin>>n;
    if(flag == 1) cout<<reglaTrapecio(a,b,n,f)<<endl;
    else if(flag == 2) cout<<reglaSimpson1_3(a,b,n,f)<<endl;
}

```