على آراسته ٩٤١٠١١۶۵

دید کامپیوتری – تمرین اول – گزارش فاز ۱

الف)

سوال ۱:

الف) ابتدا تصویر مورد نظر را با استفاده از دستور cv2.imread میخوانیم. سپس با دستور cv2.putText شماره دانشجویی را به گوشه بالا چپ تصویر اضافه می کنیم. در انتها با دستور cv2.cvtColor حالت Grayscale تصویر را تولید می کنیم.





همچنین با استفاده از دستور cv2.waitKey کلیدهای ورودی را بررسی و در صورت فشرده شدن کلید S یا e برای ذخیره یا بستن تصاویر اقدام میکنیم.

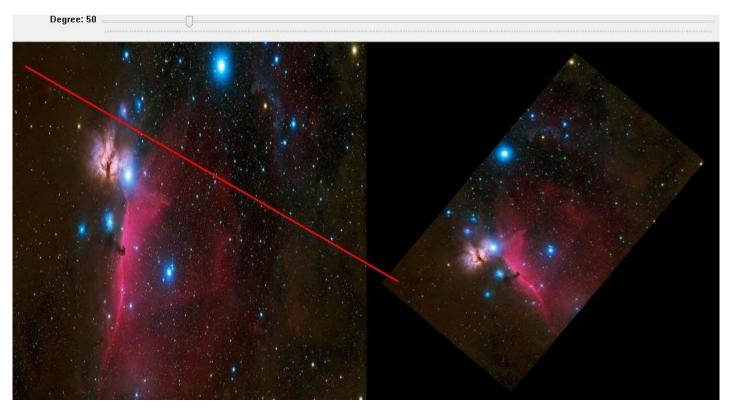
ب) ابتدا با استفاده از دستور cv2.rectangle یک مستطیل تقریبی دور توپ رسم میکنیم. سپس با کپی کردن پیکسلهای مربوط به توپ در قسمت خالی چمن، توپ دیگری به تصویر اضافه میکنیم.





ابتدا با دستور cv2.namedWindow پنجرهای برای کابردهای بعدی ایجاد می کنیم. سپس با دستور cv2.namedWindow پنجره ایجاد شده، اضافه می کنیم. این اسلایدر تابعی دارد که در هنگام تغییر اسلایدر، فراخوانی می شود و تصویر دوران یافته تحت زاویه مورد نظر را ایجاد می کند.

برای نمایش بهتر تصویر دوران یافته، اندازه تصویر ثابت را به گونهای تغییر میدهیم که مربع نزدیک شود. سپس برای اتصال تصویر ثابت و تصویر تحت دوران به بالا و پایین تصویر تحت دوران به میزان یکسان کادر سیاه اضافه میکنیم. در آخر یک نقطه ثابت مثلا (۲۰ و ۲۰) را در تصویر دوران یافته، دنبال میکنیم و با استفاده خط متصل کننده دو تصویر را رسم میکنیم.



سوال ۵:

نحوه عملكرد فيلتر Erosion:

این فیلتر ماترسی به نام kernel دریافت می کند. سپس برای هر یک از پیکسلهای تصویر اصلی، مرکز ماتریس kernel را بر روی آن پیکسل قرار می دهد و مینیمم مقدار پیکسلهایی از تصویر اصلی را که مقدار متناظر آنها در ماتریس kernel مخالف صفر است، جایگزین مقدار آن پیکسل می کند و در نتیجه باعث می شود بخشهای تاریک تصویر بزرگتر شوند. هر چه ابعاد ماتریس kernel بزرگتر باشد، میزان بزرگ شدن بخشهای تاریک هم بیشتر است.



نحوه عملكرد فيلتر dilation:

نحوه عملکرد این فیلتر دقیقا مانند فیلتر Erosion است با این تفاوت که ماکسیمم مقدار جایگزین می شود و به طبع باعث می شود بخشهای روشن تصویر بزرگتر شوند. به طور مشابه هر چه ابعاد ماتریس kernel بزرگتر باشد، میزان بزرگ شدن بخشهای روشن هم بیشتر است.



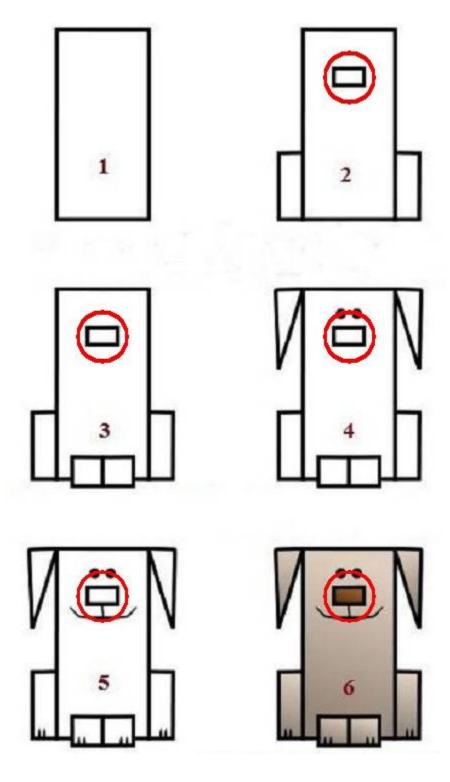
تبدیل Closing: این تبدیل در واقع دو بار فیلتر کردن، اول با فیلتر Dilation و سپس با فیلتر Erosion است. در اثر فیلتر اول نویز های سیاه تصویر حذف می شوند و سپس با فیلتر دوم ابعاد اشکال مختلف تقریبا به حالت اول باز می گردد.



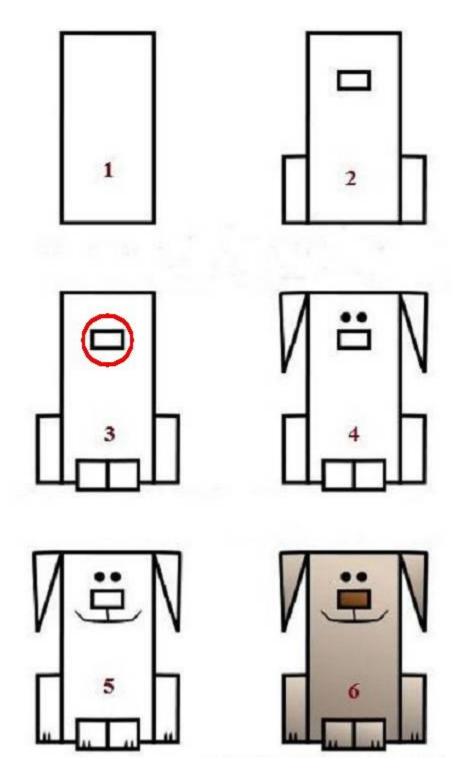
تبدیل Opening: این تبدیل دقیقا مانند تبدیل Closing است با این تفادت که برای حذف نویز سفید استفاده می شود.



برای تشخیص اجزای مشابه، ابتدا یک نمونه از شکل مورد نظر را تولید می کنیم. سپس با تصویر اصلی را با استفاده از این نمونه، فیلتر می کنیم. در آخر با قرار دادن یک حد آستانه پیکسلهای مرکز اجزای مشابه را شناسایی و در یک ماتریس ذخیره می کنیم. در انتها برای هریک از این پیکسلها دایرهای با شعاع مناسب در تصویر اصلی رسم می کنیم.



برای تشخیص دقیق مستطیل مشخص شده روی مختصات پیکسلها محدودیتی اعمال می کنیم و فقط به مرکز پیکسلهایی که مختصات x آنها بین x آنها بین x آنها کوچکتر از x آنها کوچکتر کوچکتر از x آنها کوچکتر از x آنها کوچکتر از x آنها کوچکتر کوچک



سوال ۱:

برای گرفتن ویدئو از کلاس VideoCapture و برای ذخیره ویدئو از کلاس VideoWriter استفاده می کنیم. سپس در یک حلقه که تا زمان فعال بودن object ساخته شده از کلاس VideoCapture برقرار است، aframe های متوالی را دریافت و پخش می کنیم.

همچنین با استفاده از دستور cv2.waitKey کلیدهای ورودی را بررسی و در صورت فشرده شدن کلید S یا e برای ذخیره یا بستن ویدئو اقدام می کنیم.

سوال ۲:

چون در صورت ثابت دوربین، تصویر پس زمینه در طول ویدئو ثابت است، میتوان با جدا کردن تمام frame های ویدئو و سپس انتخاب میانه هر پیکسل در تمام تصاویر، تصویر پس زمینه را بدست آورد. علت آن است که در این ویدئو در اکثر تصاویر برای هر پیکسل تصویر پس زمینه را مشاهده می کنیم و فقط در تعداد اند کی از تصاویر ماشینهای عبوری به جای پس زمینه دیده می شوند.

روش دیگری که برای تشخیص تصویر پس زمینه میتوان استفاده کرد، انتخاب مد هر پیکسل است.



در انتها با استفاده از دستور cv2.subtract برای هر تصویر تفاوت آن تصویر با تصویر پس زمینه را محاسبه می کنیم و با تغییر تصویر با سرعت مناسب، ویدئو مورد نظر را تولید می کنیم.

