

Microinformatique
Travail pratique 2
PWM RS232 - PIC32

Meven Ricchieri
Ali Zoubir

Rapport de laboratoire



Génie électrique
École supérieure
Suisse
17 janvier 2023

Table des matières

1	Introduction	3
2	Preliminary task	4
3	Main task	5

1 Introduction

L'objectif de ce deuxième travail pratique est de permettre le réglage de la vitesse et de l'angle du moteur et du servomoteur par communication RS232, en utilisant la même application sur deux kits qui communiqueront entre eux par un câble croisé ou plus tard, un kit et une application C# sur un PC.

2 Preliminary task

Our goal is to implement an LM317 regulation system, which has an input of **5V** and an output of **3V3**. To accomplish that, we must scale different parameters, that we will develop in the subsection ?? to

3 Main task