- Prépa manip ADAPT :
  - choix de la source  $\rightarrow$  Quentin
  - saturation antenne P3A
  - tests débruitage à l'accéléro
- Tests imagerie EM MAP ok
- Prépa Comité Suivi thèse (fixer date ok : 26 juin +remplir documents ok )

# I. Imagerie EM MAP

# II. Analyse factorielle : Débruitage + imagerie EM

Développement de l'algo Espérance-maximisation pour résoudre le problème d'analyse factorielle d'après le modèle suivant :

$$y_i = HLc_i + n \tag{1}$$

H sont les fonction de Green, c les variables latentes (facteurs), L la matrice de poids factoriels, et n le bruit (contient aussi les erreurs de modèle).

Cette formulation pose des problèmes de régularisation. Pour résoudre ce problème, il existe plusieurs stratégies :

- fixer empiriquement un paramètre de régularisation  $\eta$ ,
- réduire la dimension de H par une SVD,
- introduire de la parcimonie,
- introduire une fonction d'ouverture.

Cette dernière proposition peut être mise en oeuvre par un algo EM en deux étapes :

1. Trouver  $\mathcal{T}$  dans le modèle

$$y = H\mathcal{T}q + n \tag{2}$$

où H est connu et q (?) sont latentes.

2. Trouver L dans le modèle

$$y = HTLc + n \tag{3}$$

où  $H\mathcal{T}$  est connu et c sont latentes.

#### III. Echantillonneur de Gibbs

Modèle:

$$y_i = HLc_i + n \tag{4}$$

avec  $\alpha^2$  la variance des sources et  $\beta^2$  celle du bruit (hétéroskédastique).

### Remarques:

- algo sensible à l'initialisation, notamment des L:
  - initialisation aléatoire : moins bonne dynamique, plus forte parcimonie des facteurs
  - uniforme : le plus efficace
- la puissance est sous estimée systématiquement (dans une configuration où elle est parfaitement restituée avec EM\_MAP)
- Bruit parfaitement extrait

**Question :** Introduction d'une parcimonie spatiale sur la matrice de poids L? (pas de sens de limiter le nombre de facteurs)

### IV. Débruitage des données Airbus

À tester et comparer, les stratégies suivantes :

- Bahr et Horn : création d'un opérateur de blanchiment à l'aide d'une SVD du bruit de référence (à implémenter ok BG\_Substraction.m)
- PFA:
  - modèle 1 : bruit commun à tous les régimes à une constante près (EM) Initialisation Subspace ou autre (ex : Bahr & Horn)
  - modèle 2 : bruit variable selon les régimes mais avec un prior sur la matrice de poids (EM)
  - modèle 3 : renforcement de la parcimonie des facteurs (adapter le MCMC existant pour prendre en compte les différents régimes) ok
- PFA sur les régimes indépendamment des autres Critères de validité :
- comparer le bruit extrait à la mesure de référence
- observer la CSM débruitée