

علی عددی

Peas ربات فوبالستی

Performance :

بنای کردن - دقت بالا در شوت زدن / دریبل کردن - گل زدن  
دفاع کردن (بدون خطا) -

Environment :

انحصاری سیم - انحصاری سیم حامل - سیم (چمن) - توپ  
سیم داری

Actuators :

سیم حرکتی باکی - سیم داری (ربات) - سیم (استفاده از سیم بزرگ) - موتور (چرخش)

دوربین - حسگر شش رنگ - touch - حسگر شش رنگ (چرخش) - حسگر شش رنگ (چرخش) - حسگر شش رنگ (چرخش)

Sensor :