- 一. 单项选择(10*3'=30')
- 1. 关于序列 $\cos(w_0 n)$ 正确说法的是
 - A. 一定是周期信号
- B. 一定是非周期信号
- A. 一定是周期信亏 B. 一定是非周期信亏 B. 包络一定是周期信亏 D. 包络不一定是周期信号
- 2. 序列 e^{jwn} 高频部分会出现在

- A. $0,2\pi$ 附近 B. $\frac{\pi}{2}$ 附近 C. π 附近 D. $\frac{3\pi}{2}$ 附近
- 3. 若系统输入输出关系为 $\sum_{k=0}^{N} a_k y(n-k) = \sum_{k=0}^{M} b_k x(n-k)$,且起始松弛。则该系统

A.时变、因果

B.时不变、非因果

C.时不变、因果

D.时不变、非因果

- 4. 若想 x(t),y(t)周期都为 T,傅里叶级数系数分别为 \mathbf{a}_k , b_k ,则 $\int_{\tau}^{x(t)} y(t-\tau)d\tau$ 的傅里叶级数 系数
- A. $a_k b_k$
- B. $Ta_k b_k$
- $\mathsf{C.} \quad \sum_{l=-\infty}^{\infty} a_l b_{k-1}$
- D. $T\sum_{l=0}^{\infty}a_{l}b_{k-1}$
- 5. 离散时间信号的傅里叶变换是:
- A. 离散变量的周期函数

- C. 连续变量的周期函数
- B. 离散变量的非周期函数
- D. 连续变量的非周期函数
- 6. 一个稳定的 LTI 系统其传递函数 H(s)的 ROC 必须 ()
- A. 包含虚轴

- B. 不包含虚轴
- C. 位于系数函数最右边极点的右边
- D. 位于系数函数最左边极点的左边
- 7. 离散时间系统的状态变量一般取:
- A. 延时单位的输入
- B.延时单位的输出 D.积分器的输出
- C. 积分器的输入
- 8. $e^{-at}\cos(wt)$ 的拉普拉斯变换():
- A. $\frac{w+a}{(s+a)^2+w^2}$

- $B. \qquad \frac{s}{\left(s+a\right)^2+w^2}$
- $C. \qquad \frac{s+a}{(s+a)^2+w^2}$
- D. $\frac{w}{(s+a)^2+w^2}$

9.对一阶抽样保持信号进行内插时使用的低通滤波器在 $|w| \le \frac{w_s}{2}$ (\mathbf{W}_s 为采样角频率) 范围内的传递函数为:

A.
$$\frac{1}{\mathrm{S}a(\frac{w\cdot\mathrm{T}s}{2})}$$
 B. $\frac{\mathrm{e}^{j\frac{W\cdot\mathrm{T}s}{2}}}{\mathrm{S}a(\frac{w\cdot\mathrm{T}s}{2})}$ C. $\frac{1}{\mathrm{S}a^2(\frac{w\cdot\mathrm{T}s}{2})}$ D. $\mathrm{e}^{j\frac{W\cdot\mathrm{T}s}{2}}$

10.离散时间最小相位系统的传递函数零极点分布满足:

A.都在单位圆外

B.都在单位圆内

C.都在单位圆上

D.关于单位圆对称

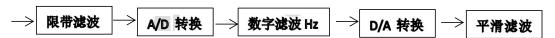
- 二. 判断题(10×2′=20′)
- 1. 包含电容的电路系统为动态系统。
- 2. 在 t=0 处奇信号必须是零。
- 3. 在非线性系统级联时,总的级联特性与级联次序无关。

$$4. g'(0) = \int_{-\infty}^{\infty} g(t) \delta'(t) dt$$

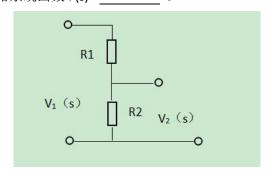
- 5.Butterworth 滤波器阶次越高,通带到阻带的过滤越尖锐。
- 6.利用反馈产生自激振荡的系统处于稳定状态。

7.
$$\lim_{n \to \infty} x(n) = \lim_{z \to 1} [(z-1)x(z)]$$
.

- 8.信号 x(t) 的自相关函数定义为 $R(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)x(t-\tau)dt$ 。
- 9.连续时间系统、最小相移函数可以表示为非最小相移函数与全通函数的乘积。 10.IIR 滤波器冲击响应 h(n)为有限长序列。
- 三、填空题(6*5'=30')
- 1、如下图所示,模拟信号的数字处理系统、模拟限带滤波器和模拟平滑滤波器的截止角频率都是 $\frac{\pi}{\Gamma}rad/s$ (T 为采样周期)数字滤波器截止角频率 $\frac{\pi}{8}rad/s$,三者都为低通滤波器。若抽样频率为 16kHz,本系统的等效滤波器带宽为



2、若将如下图所示的电阻分压网络看作是负反馈系统,则正向通路的系统函数 A(s)=____。 反馈通路系统函数 F(s)= 。



3.若 LTI 系统状态方程矩阵
$$\Phi(t) = \begin{bmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & (1-2t)e^{-2t} & 4te^{-2t} \\ 0 & -te^{-2t} & (1+2t)e^{-2t} \end{bmatrix}$$
,则相应矩阵 A=______

4.其 LTI 系统对输入 $(e^{-t}+e^{-3t})u(t)$ 的响应 $(2e^{-t}-2e^{-3t})u(t)$.系统冲击响应 y(t)=

5.
$$\frac{e^{-s}}{4s(s^2+1)}$$
 的拉式逆变换为 ______

6.求单位样值响应

四、(15分)给定由如下微分方程确定的线性系统:

$$\frac{d^{2}}{dt^{2}}i(t) + 7\frac{d}{dt}i(t) + 10i(t) = \frac{d^{2}}{dt^{2}}e(t) + 6\frac{d}{dt}e(t) + 4e(t)$$

利用时域经典法求解该系统的冲击响应和阶跃响应。

五、(25 分) 已经某离散系统的系统函数如下: $H(z) = \frac{z}{z-k} (k$ 为常数),

- ①求该系统对应的差分方程;
- ②画出系统结构框架;
- (3)求出该系统频率响应,并画出 k=0,k=0.5,k=1.三种情况下,系统幅频响应和相频响应。

六、(15分)给定由以下微分方程描述的系统

$$\begin{cases} \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + \frac{3}{2} \frac{dy(t)}{dt} + \frac{1}{2} y(t) = 5e^{-3t} u(t), \\ y(0_-) = 1, y'(0_-) = 0. \end{cases}$$

- ①利用拉氏变换求该二阶系统的零输入响应;
- 2)利用拉氏变换求该二阶系统的零状态响应;
- ③求出该系统的全响应。

七、如图 a, 给定一个调幅系统, 其中 x(t) 是一带限信号, 其最高频率为 $\mathbf{w}_{\scriptscriptstyle M}$, 即 $x(jw)=0, \left|w\right|>w_{\scriptscriptstyle M};$

如图 b,信号 S(t) 是一周期为 T 的周期冲激串,对于 t=0,有一个偏移 Δ ;

如图 c,系统 H(jw)是一个带通滤波器,

①如
$$\Delta = 0, w_M = \frac{\pi}{T}, w_h = \frac{3\pi}{T},$$
确定输出 $y(t)$;

②若 $\Delta \neq 0$,其余条件与①相同,求输出y(t);

③若 y(t)正比于 $x(t)\cos(w_c t + \theta_c)$,其中 $\mathbf{w}_c = \frac{2\pi}{T}$, $\theta_c = \frac{2\pi\Delta}{T}$,试确定与 T 有关的最大 \mathbf{w}_{M} 的容许值。

