

#### ——2024 年暑季学期《暑期实训》课课程项目1报告——

## 智能驾驶中的道路检测识别

学 院: 计算机学院(软件学院)

专业: 计算机科学与技术专业

姓 名: 谢广进

学号: 0211123279

指导教师: 荆明

二〇二四年 七月 四日

# 目录

摘要	3
正文	4
一、项目介绍	4
1) 简要背景	4
2) 功能介绍	4
3) 使用场景	4
二、功能结构图	5
三、流程图(基于用户)	5
四、技术结构	5
五、界面设计(低保真原型图)	6
六、结论	10
注释	11
引用参考	12

略。

### 正文

### 一、项目介绍

#### 1) 简要背景

智能驾驶中的道路检测识别是自动驾驶技术的关键组成部分,负责实时识别和分类道路上的障碍物,如其他车辆、行人、动物等,以确保行车安全。这一技术集成了多种传感器和先进的计算机视觉算法,尤其是深度学习模型,以应对不同环境和光照条件下的挑战。随着技术的持续发展,道路检测识别的准确性和效率将得到进一步提升,为自动驾驶的商业化应用奠定坚实基础。

#### 2) 功能介绍

实时检测:系统能够实时地检测和识别道路上的障碍物,包括静止和动态障碍物。障碍物分类:技术能够区分不同类型的障碍物,如行人、车辆、动物、道路标志和施工区域等。

风险预警: 当检测到潜在的危险障碍物时,系统能够及时向驾驶员或自动驾驶系统发出警告。

路径规划:结合电子地图导航系统和障碍物检测信息,系统能够规划安全的具体行驶路径,避免碰撞。

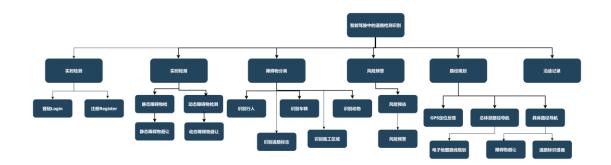
沿途记录: 以点线图的形式记录沿途的人流量、车流量、动物流量等。

注册登陆: 用于注册账号,存储账号的记录数据,登陆账号查看自己的数据,登出账号等。

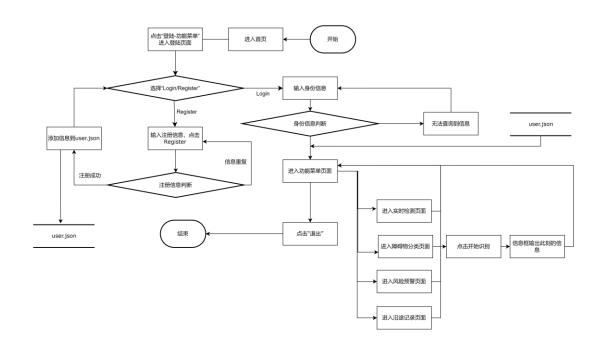
#### 3) 使用场景

- 1. 城市道路:在复杂的城市交通环境中,识别和避让行人、其他车辆及道路障碍物,降低城市交通事故的发生。
- 2. 停车场和车库: 在低速环境下,智能判断与寻找停车位并避免碰撞。
- 3. 高速公路:通过结合高速摄像机和远距离拍摄技术,用于提前检测和响应高速行驶的车辆,以便于及时变换道路。

### 二、功能结构图



## 三、流程图(基于用户)



## 四、技术结构

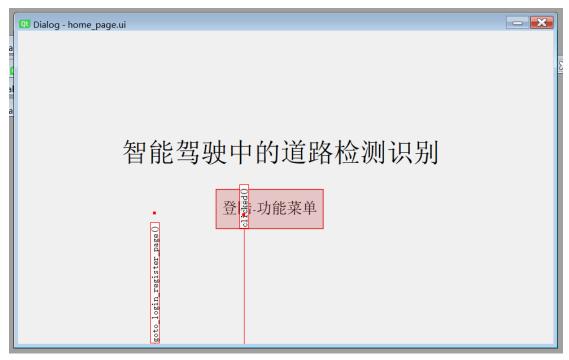
- 1. **主程序入**口 (main.py):
  - 。 main.py 是程序的入口文件。它通过导入 TrafficMonitorAPP 并 实例化它来启动应用程序。
  - 。 TrafficMonitorAPP 是整个应用程序的核心类,继承自 QApplication,负责初始化和显示主对话框。

- 2. 应用程序类 (traffic monitor app. py):
  - 。 TrafficMonitorAPP 继承自 QApplication, 在初始化时创建并显示主对话框 MainDialog。
- 3. 主对话框 (main\_frame.py):
  - o MainDialog 继承自 QMainWindow, 是应用程序的主窗口。
  - 。 设置了背景图,并处理窗口大小调整事件。
  - 。 提供了一个方法 goto\_login\_register\_page, 用于跳转到登录注 册页面。
- 4. 登录注册对话框 (login\_register\_frame.py):
  - 。 LoginRegisterDialog 继承自 QMainWindow 和 Ui LoginRegister, 处理用户的登录和注册操作。
  - 。 包含了用户数据的加载和保存方法,登录和注册的处理逻辑。
- 5. 功能对话框 (function\_frame.py):
  - 。 FunctionDialog 继承自 QMainWindow,提供了多个功能入口,如 监控、分类、警告、记录和退出等。
  - 。 每个功能入口对应一个独立的对话框。
- 6. 各项功能对话框 (functionpoint\_frame.py):
  - 。 FunctionPoint 继承自 QMainWindow, 负责调用视频线程。
  - 。 使用了 Video 线程类进行视频捕捉和处理,并显示检测结果。
- 7. 视频处理线程 (functionpoint\_video.py):
  - 。 Video 继承自 QThread,负责视频捕捉和分析,并通过信号传递 处理后的结果。
- 8. **图像处理函数** (traffic.py):
  - 。 包含了 vehicle\_detect、body\_attr 和 general 等函数,负责调用百度 AI 接口进行物体检测和识别,并对图像进行特定处理,将结果信息返回对应功能对话框。

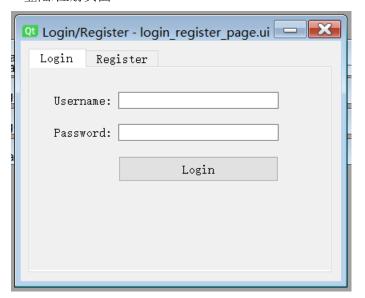
综上所述,该道路检测系统采用了模块化的设计,每个模块负责不同的功能,从主程序入口到各个功能对话框,再到视频处理线程和图像处理函数。

### 五、界面设计(低保真原型图)

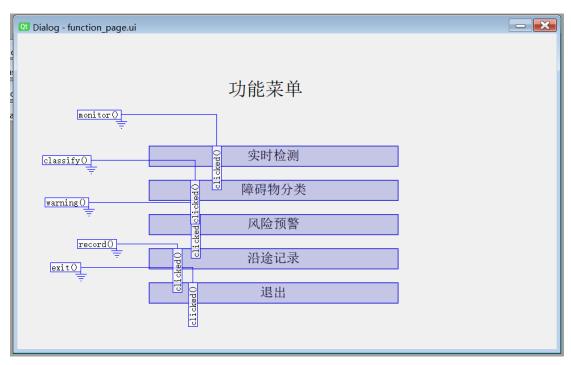
首页:



->登陆/注册页面



->功能菜单页面

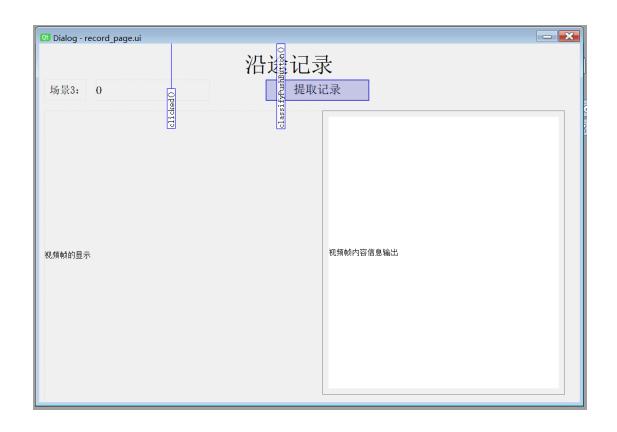


### ->各功能页面









### 六、结论

智能驾驶中的道路检测识别技术是自动驾驶实现的关键组成部分,它直接关系到行车安全和技术可靠性。这项技术利用计算机视觉、深度学习和传感器融合等手段,实现对道路环境的精准感知和理解。

道路检测识别技术不仅要识别和分类道路上的各种障碍物,还需要对道路标志、车道线等进行准确识别,以确保自动驾驶车辆能够遵守交通规则,做出正确的驾驶决策。此外,这项技术还需要具备良好的环境适应性和实时性,能够在各种天气和光照条件下稳定工作。

总的来说,智能驾驶中的道路检测识别技术是一项极具挑战性的任务,它需要不断地技术创新和优化,以提高识别的准确性和鲁棒性。随着技术的持续进步,我相信这项技术将为自动驾驶的商业化应用奠定坚实基础,推动智能驾驶技术的发展和普及。

# 注释

- [1]
- [2]
- [3]

# 引用参考

- [1] ChatGPT. OpenAI
- [2] 智谱清言. 智谱 AI
- [3] Gemini. Google
- [4] 谷歌学术