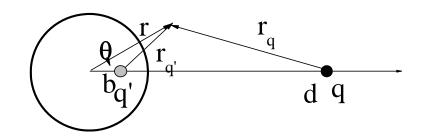
上次课:

- 介质/介质边界条件: $\varphi_1 = \varphi_2$, $\varepsilon_1 \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} \varepsilon_2 \frac{\partial \varphi_2}{\partial n} = -\sigma_f$
- 唯一性定理 边条确定后解唯一确定
- 镜像法 利用虚拟电荷代替界面处的面电荷,使其满足边条,唯一性定理 可确定其是问题的真实解



$$\varphi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[\frac{q}{r_d} - \frac{q'}{r_b} \right], \qquad b = \frac{R^2}{d}, \ q' = \frac{R}{d}q$$

利用上面得到的结果,我们可以引申出来许多题目,并得到解答。

(1) 当 $R/d \rightarrow 1$ 时,设 $d = R + \delta$, $\delta \rightarrow 0$,有:

$$b = R^2 / (R + \delta) \approx R - \delta,$$

$$q' = qR/(R+d) \sim q(1-d/R) \sim q$$
,

此时物理问题等价于无限大平面的像电荷的解。

(2) <u>**导体球接电势**</u> V_0 。此时边界条件为: $\varphi|_{r=R} = V_0$, V_0 是已知常数。为了满足此边界条件,应在原解($\varphi|_{r=R} = 0$)的基础上再加上镜像电荷(处于导体内部),其作用是<mark>在导体表面上产生一个常数电势</mark>。简单的分析发现此像电荷应处于导体球中心,电量为 $q'' = 4\pi\varepsilon_0 V_0 R$ 。 故此时的解为

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[\frac{q}{r_d} - \frac{q'}{r_b} + \frac{q''}{r} \right] = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[\frac{q}{r_d} - \frac{q'}{r_b} \right] + \frac{V_0 R}{r}$$
(4.3.15)

(3) **导体球为孤立导体带电 Q。**这种情况的边界条件为 $\varphi|_{r=R}$ = 常数(未知),以

及

$$-\varepsilon_0 \oint \frac{\partial \varphi}{\partial n} dS = Q \tag{4.3.16}$$

根据与上题相同的 Argument,必须加上一个放在球心电量为q"的像电荷。于是,球外电势为

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[\frac{q}{r_q} - \frac{q'}{r_{q'}} + \frac{q''}{r} \right]$$
 (4.3.17)

此时计算球面上的电荷可知

$$Q = -\varepsilon_0 \oint \frac{\partial \varphi}{\partial n} dS = -q' + q'' \quad \Rightarrow \quad q'' = Q + q' \tag{4.3.18}$$

问题得解。

(4) <u>点电荷 q 在导体球壳内,距球心 d 处</u>。

这类问题要复杂许多, 先考虑一个简单的情形: 球壳接地。

此时球内(I)外(II)区域内的电势分别满足

$$\begin{cases} \nabla^2 \varphi_I = -q\delta(x-d,y,z)/\varepsilon_0 \\ \nabla^2 \varphi_{II} = 0 \end{cases} \tag{4.3.19}$$
 而边界条件为
$$\begin{cases} \varphi_I = \varphi_{II} = 0, \quad r = R, \\ \varphi_{II} \to 0, \quad r \to \infty \end{cases} \tag{1}$$

先考虑球内的电势。根据镜像法的精神,球内的电势应当是由真实电荷 q 和球外的"像电荷"q'的叠加:

$$\varphi_I = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[\frac{q}{r_q} - \frac{q'}{r_{q'}} \right]$$

与电荷在球(壳)外面的情形类似,可以解得 $q' = q\frac{R}{d}$, $b = R^2/d$ 。 考虑球壳外的电势,应当是 $\varphi_{II} = 0$ 。接下来考虑一个复杂一点的情形,假设球壳的电势设为 V_0 ,因此边条改为 $\varphi_I = \varphi_{II} = V_0$, r = R 。此时原来得到的解不能满足边界条件(1),需再设"像电荷"才行。简单的分析发现任何处于 II 区的像电荷都不能满足条件(1),又不能在原点设像电荷(因处于考察区),怎么办呢?

解决的办法是注意到 $\varphi=V_0$ 本身就是 Poisson 方程的解。在以前电荷放置于球外的问题中我们不用这个解,因为那时考察区域在球外,这个解不能满足边界条件 $\varphi\to 0$, $r=\infty$ 。但现在考察区在球内,不需要这个边界条件,故可以采用,因此, \mathbf{I} 区电势的最终解为

$$\varphi_I = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[\frac{q}{r_q} - \frac{q'}{r_{q'}} \right] + V_0 \tag{4.3.20}$$

下面考虑 II 区中的电势。这个区域内无源,电势应当是某些处于其它区域的像电荷产生,考虑边条(1),显然"像电荷"为处于原点(I 区)的电量为 $4\pi\epsilon_0V_0R$ 的点电荷。因此,II 区电势:

$$\varphi_{II} = \frac{V_0 R}{r} \tag{4.3.21}$$

(4.3.20) - (4.3.21) 就是问题的解,满足所有的方程以及边条。问题虽然得解,但物理图像不清楚: *比如此时导体球壳上带电荷为多少? 为什么I 区的电场与外部条件无关?* 要搞清楚这些问题,必须意识到事实上导体球壳应当是无限薄的一个壳层,有内外两个界面。静电平衡时电荷分布在两个界面上,球壳内部的电荷密度为 0。内表面上的电荷密度可以容易由

$$\sigma_{in} = -\varepsilon_0 E_{in} = \varepsilon_0 \frac{\partial \varphi_I}{\partial r} = \frac{-q}{4\pi R^2} \frac{1 - (d/R)^2}{\left(1 + (d/R)^2 - 2(d/R)\cos\theta\right)^{3/2}} = \frac{-q}{4\pi R^2} \tilde{F}(\theta)$$
 (4.3.22)

求出,其总电荷可以由上式积分求出,但更容易地,可由 Gauss 定理求出:

$$0 = \oint \vec{E} \cdot d\vec{S} = q_{in} + q \quad \Rightarrow \quad q_{in} = -q \tag{4.3.23}$$

而外表面上的电荷为

$$q_{out} = \oint \sigma_{out} \cdot dS = 4\pi \varepsilon_0 RV_0 \tag{4.3.24}$$

因此物理图像是:

- (1)球内的电荷在球壳内表面感应出等量异号的电荷即达到平衡,再外加任何电荷都不会 跑到内表面而只会呆在外表面。
- (2) 这些均匀分布在外表面的电荷起的作用不过是改变整个球壳的电势,但对内电场没有丝毫影响。
- (3) σ_{in} 对应于 II 区处于 b 处的"像电荷",而 σ_{out} 对应于贡献 $\varphi = V_0$ 的像电荷(对应于

§ 4.4 本征函数展开法

本节介绍的是静电学的一个相当普适的方法,大家学习时应仔细体会。基本上,我们面临的一类问题是在某种边界条件下求解拉普拉斯方程

$$\nabla^2 \varphi = 0 \tag{4.4.1}$$

"源"的作用通过边界条件显现出来。据不同的边界形状,我们可以选取适当的坐标系,用分离变量法求解拉普拉斯方程的通解。假设我们得到了这组解 $\{\varphi_n, n=1,2,...\}$,它们通常是<u>正交完备</u>的: $\langle \varphi_n \varphi_m \rangle = \delta_{n,m}$ 。根据<u>完备性</u>,我们一定可以将 φ 展开成这组本征态的线性叠加:

$$\varphi = \sum C_n \varphi_n \tag{4.4.2}$$

(4.4.2) 一定是(4.4.1) 的解,但不一定满足所要求的边界条件。<u>必须根据边界</u> 条件及本征函数的正交性来确定展开系数 C_n 。比如通常的边界条件是

$$\varphi\big|_{boundary} = \varphi_0(\xi) \tag{4.4.3}$$

其中 ξ 是界面上的位置变量。根据本征函数的正交性,我们很容易得到展开系数的表达式:

$$C_n = \int \varphi_n(\xi)\varphi_0(\xi)d\xi \tag{4.4.4}$$

下面总结一下不同坐标系下的本征函数及它们的正交性。我们应当根据所面临的问题的对称性选择合适的通解形式进行求解。

(1) 轴对称的球坐标系问题 (与变量 ≠ 无关)

对此类问题,Laplace 方程的本征解为 $r^l P_l(\cos\theta)$, $r^{-(l+1)} P_l(\cos\theta)$ 。因此通解可以一般写成:

$$\varphi = \sum_{l=0}^{\infty} \left[A_l r^l + B_l r^{-(l+1)} \right] P_l(\cos \theta)$$
(4.4.5)

经向波函数 r^l 分别在 r=0 处收敛, $r^{-(l+1)}$ 在 $r\to\infty$ 时收敛。 $P_l(x)$ 为 Legendre 多项式,低阶的几项为

$$\begin{cases}
P_0(x) = 1 \\
P_1(x) = x \\
P_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1) \\
\dots
\end{cases} (4.4.6)$$

本征函数之间满足如下正交关系

$$\int P_{l}(\cos\theta)P_{l'}(\cos\theta)d\cos\theta = \frac{2}{2l+1}\delta_{l,l'}$$
(4.4.7)

(2) 与 z 无关的柱对称问题

对此类问题, Laplace 方程的本征解为 $\rho^{\pm n}e^{\pm in\phi}$, $\ln(\rho)$, 1。因此其通解为

$$\varphi = A_0 + B_0 \ln \rho + \sum_{n=1}^{\infty} (A_n \rho^n + B_n \rho^{-n}) \cos(n\phi) + \sum_{n=1}^{\infty} (C_n \rho^n + D_n \rho^{-n}) \sin(n\phi) \quad (4.4.8)$$

本征函数之间的正交性为

$$\int \cos(n\phi)\sin(n\phi)d\phi = 0$$

$$\int \cos(n\phi)\cos(n'\phi)d\phi = \int \sin(n\phi)\sin(n'\phi)d\phi = 0, \quad n \neq n'$$
(4.4.8)

下面,我们通过几个实例来介绍这种方法。为增强信心,先考虑一个简单的情形 [例 4] 一半径为R的接地导体球置于一均匀外场 \bar{E}_0 中,求空间场的分布。

解:如图所示,取 \bar{E}_0 方向为z轴,这是一个绕z轴旋转对称的问题。球外空间没有电荷,电势在无穷远处趋向于均匀电场的电势,总的来说,电势满足

$$\begin{cases}
\nabla^2 \varphi = 0 \\
\varphi = 0, & r = R \quad (1) \\
\varphi \to -E_0 r \cos \theta, & r \to \infty \quad (2)
\end{cases}$$
(4.4.9)

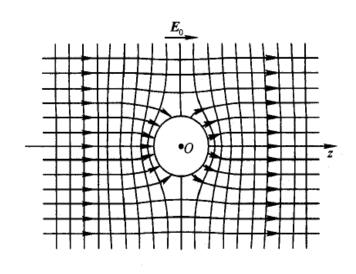


图 4.5

这个问题的通解即为:

$$\varphi = \sum_{l=0}^{\infty} \left(A_l r^l + \frac{B_l}{r^{l+1}} \right) P_l(\cos \theta)$$
 (4.4.10)

通解中有无穷多常数,这些常数可由问题的边界条件确定。虽然看上去很复杂, 其实仔细分析之后不难解决。将试解带入边条(2),发现

$$\sum_{l=0}^{\infty} A_l r^l P_l(\cos \theta) \xrightarrow{r \to \infty} -E_0 r \cos \theta \tag{4.4.11}$$

根据 $P_l(\cos\theta)$ 函数的相互正交性,我们可以分别比较(4.4.11)式中不同 $P_l(\cos\theta)$ 函数的系数。因此可得

$$A_1 = -E_0, \qquad \{A_l = 0, \quad l = 0, 2, 3, ...\}$$
 (4.4.12)

再将试解带入边条(1),得到

$$\left(-E_0 R + \frac{B_1}{R^2}\right) \cos \theta + \sum_{l \neq 1}^{\infty} \frac{B_l}{R^{l+1}} P_l(\cos \theta) = 0$$
 (4.4.13)

再次利用 $P_l(\cos\theta)$ 函数的相互正交性,不同 $P_l(\cos\theta)$ 的参数应当分别为0,故

$$B_1 = E_0 R^3$$
, $\{B_l = 0, l = 0, 2, 3, ...\}$ (4.4.14)

将(4.4.12)与(4.4.14)代入试解,我们得到最终的结果

$$\varphi = -E_0 r \cos \theta + \frac{E_0 R^3}{r^2} \cos \theta \tag{4.4.15}$$

至此,我们已完成了这个问题的求解。为了看出更多的物理,我们将(4.4.15)

改为

$$\varphi = -\vec{E}_0 \cdot \vec{r} + \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{4\pi\varepsilon_0 r^3} \tag{4.4.16}$$

其中

$$\vec{p} = 4\pi\varepsilon_0 R^3 \vec{E}_0 \tag{4.4.17}$$

我们看到此时除了外加的均匀电场的贡献外,还有一个偶极子的电场.这是由于导体球在电场的作用下正电荷推积在一侧,而负电荷推积在电场的另一侧,因此对外面的作用等效为一个偶极子,其偶极炬正比于外加电场以及球的体积!

讨论:

- (1) 我们可以认为偶极子的场就是这个体系在外场下的散射场。外场是均匀电场,所以只产生偶极子;
- (2) 我们在上节研究导体球外有点电荷的问题时,曾经考虑过当点电荷离导体球非常远的情形。那时我们的结论是导体球在外场下的电荷分布是形成了一个偶极子。其实当电荷离目标很远时,其电场就是近似为均匀场!将其与现在我们考虑的情况建立一个联系将是非常有意思的事情。
- (3) 你可以进一步了解本征函数展开方法的本质 其实展开系数完全由边界条件决定! 在这个问题中,外界条件是均匀场,其只具有 l=1 项,因此最后的结果也就只有 l=1 项。若外场不是均匀场,而是具有高 l 的项,则体系的响应也一定有高 l 项。

注:人们会问边界条件 $\varphi \to -E_0 r \cos \theta$, $r \to \infty$ (2)为什么不能加上一个常数电势 φ_0 ? 若加上的话,这个常数是什么意思? 其实无限大空间均匀电场的问题从来不是一个 "well-defined" 的问题。因为我们通常取无限远处为电势 0 点,但无限区域中的均匀电场要求无限远处有电荷以及电势不是 0。真正的实验上实现均匀场只能在有限空间,比如用 平板电容,此时问题是 Well-defined,但求解这样一个问题就比现在我们考虑的复杂许多,因为极板会引入无穷多镜像电荷…。因此我们现在考虑的是真实情况的一种理想化,是实验上不能实现的。在我们今后的学习中,我们还要考虑这种理想情形,因为这类问题可以

解析求解且给我们许多 Insight。 需要说明的是,此时我们总是假设 φ_0 为 0,相当于我们选择了坐标原点为电势 0 点。

习题:

- (1) 一个孤立的带电 Q 的导体球壳(半径为 R) 中离球心 d 处放置一个带电为 q 的点电荷, 求空间的电势分布及电荷分布。
- (2) 设一个孤立的带电量为 Q 的导体球放置在外电场中, 计算空间的电势分布。仿照课件给出所有的推导步骤。

附加题(有兴趣的同学选作)

(1) 在两块无限大接地金属平板之间,利用分离变量法计算直角坐标系下的 Laplace 方程的通解,并讨论不同本征函数之间的正交关系。

