# 第十二讲

上次课:

● 多极距展开 (源电荷局域在空间的一个小区域内,观察点距离很远)。

根据泰勒展开, 
$$\frac{1}{R} = \frac{1}{r} - \overline{r}' \cdot \nabla \frac{1}{r} + \frac{1}{2} \overline{r}' \overline{r}' : \nabla \nabla \frac{1}{r} + \cdots$$

\_\_\_\_\_

空间电势为

 $\varphi = \varphi_0 + \varphi_1 + \varphi_2 + \cdots$ 

$$\varphi_0 = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0}, \qquad Q = \int \rho(\vec{r}')d\tau' \qquad (4.5.4)$$

$$\varphi_{1} = -\frac{\vec{p}}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \nabla \frac{1}{r}, \qquad \vec{p} = \int \rho(\vec{r}') \vec{r}' d\tau' \qquad (4.5.5)$$

$$\varphi_{2} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \frac{1}{2} \int \rho(\vec{r}') \vec{r}' \vec{r}' d\tau' : \nabla \nabla \frac{1}{r} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \frac{1}{6} \vec{D} : \nabla \nabla \frac{1}{r},$$

$$\vec{D} = 3 \int \rho(\vec{r}') \vec{r}' \vec{r}' d\tau'$$
(4. 5. 6)

各项的物理意义如下:

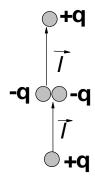
第一项是一个点电荷的势,相当于V 内电荷都集中在Q 点时在P 点所产生的势,第二项是偶极子的势,体系相应的偶极矩为  $\bar{p} = \int \rho \vec{r}' d\tau'$ 。当体系由一正一负两个点电荷组成时,位置分别处于  $\vec{r}_0$  及  $\vec{r}_0$  +  $\vec{l}$  处,我们经过简单计算可得

$$Q=0$$
,  $\vec{p}=q\vec{l}$  (4.5.7)   
此即我们熟悉的电偶极距。(4.5.5) 是电偶极矩  
在一般情况下的定义,相当于(4.5.7) 式的推广。

第三项称为体系的四极矩的势, $\ddot{D}=3\int \rho \vec{r}' \vec{r}' d\tau'$  为体系的四极矩。四极矩可以看作是由大小相等方向相反的偶极子组成的系统,最简单的情况如下图所示。此时,容易证明, $\ddot{D}$ 中唯一不为0的分量是

$$D_{zz} = 6l^2q$$

一般的电荷分布情况下,电四极矩的定义是(4.5.6)式。  $\bar{D}$ 是一个并矢,或者说是个 $3 \times 3$ 矩阵,共有九个分量,



由于它是对称的,所以只有六个独立分量。  $\bar{D}$  中还有一个 隐含的不独立分量,注意到在  $\bar{r} \neq 0$  处有  $\nabla^2 \frac{1}{r} = 0$  ,亦即:

$$\nabla^2 \frac{1}{r} = \sum_{ij} \frac{\partial^2}{\partial x_i \partial x_j} \left( \frac{1}{r} \right) \delta_{ij} = \vec{\bar{I}} : \nabla \nabla \frac{1}{r} = 0$$
 (4. 5. 8)

上式显示对任意一个常数 C,均有

$$C\ddot{I}: \nabla\nabla\frac{1}{r} \equiv 0 \tag{4.5.9}$$

若选择此常数正比于 D 矩阵的迹,

$$C = \text{Tr}\{\vec{D}\}/3 = (D_{xx} + D_{yy} + D_{zz})/3 \tag{4.5.10}$$

根据(4.5.6)和(4.5.9)式,我们发现 $\varphi$ ,可改写为

$$\varphi_{2} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \frac{1}{6} \left( \vec{D} - \frac{Tr\{\vec{D}\}}{3} \vec{I} \right) : \nabla \nabla \frac{1}{r} d\tau'$$

$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \frac{1}{6} \vec{\tilde{D}} : \nabla \nabla \frac{1}{r}$$
(4. 5. 11)

其中

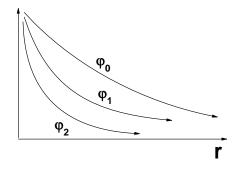
$$\left[ \ddot{\tilde{D}} = \int \left( 3\rho \vec{r}' \vec{r}' - \rho \vec{r}'^2 \vec{\tilde{I}} \right) d\tau' \right]$$
 (4. 5. 12)

 $\ddot{ ilde{D}}$ 称为约化四极矩,显然它是对称的无迹张量,即

$$\tilde{D}_{ii} = D_{ii}, \ \tilde{D}_{11} + \tilde{D}_{22} + \tilde{D}_{33} = 0$$
 (4. 5. 13)

只有5个独立分量。

根据(4.5.4-6)可以看出,随着多极矩级数的增加, 其对远处的势的贡献更快地减小  $\varphi_0 >> \varphi_1 >> \varphi_2$ 。换言之, 随着距离的推进,我们逐渐感知到电荷体的电荷、偶极子、 四极子、…的贡献。



直角坐标系中的多极距表达式比较容易被人理解,但科研中更常用的是球坐标系中的多极距展开。在球坐标下对 $\phi(\vec{r}\,)=rac{1}{4\piarepsilon_0}\int rac{
ho(\vec{r}\,')d au'}{R}$ 作 Tayler 展开,电势为

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{l,m} \frac{4\pi}{2l+1} q_{lm} \frac{Y_l^m(\theta,\phi)}{r^{l+1}}$$
(4.5.14)

 $q_{lm}$  称为多极矩,它实质上是笛卡儿坐标系中的多极矩在球坐标系中的表示。非常容易理解 l=0,1,2,... 分别对应于点电荷、偶极距、电四极距、... 的贡献,而他们分别具有2l+1 个 独立分量。其实,我们可以这样来进一步理解多级矩。 在无源区 Laplace 的通解(假设  $r \to \infty$  时收敛)为

$$\varphi(\vec{r}) = \sum_{l,m} \frac{B_{lm}}{r^{l+1}} Y_l^m \left(\theta, \phi\right) = \sum_{l} \frac{\tilde{B}_l}{r^{l+1}} P_l \left(\cos\theta\right) \tag{4.5.15}$$

其中第二个表达式为轴对称条件下的形式。对比(4.5.14)和(4.5.14),我们理解多极距展开不过是把无源区势函数展开成本征函数的形式,而展开系数由外界条件(进一步由源区的电荷分布)唯一确定!



#### 无源区,满足Laplace方程

$$\varphi(\bar{r}) = \sum_{l,m} \frac{B_{lm}}{r^{l+1}} Y_l^m \left(\theta, \phi\right) = \sum_{l} \frac{\tilde{B}_l}{r^{l+1}} P_l \left(\cos \theta\right)$$

**[例]** 利用多极距展开法计算一个长度为 L 的带电棒(线电荷密度为  $\lambda$  )的电势(展开到电四极距)

解: 设棒的中心在坐标原点,则

$$Q = L\lambda$$

$$\vec{p} = \int \lambda z dz = 0$$

$$D_{zz} = \int_{-L/2}^{L/2} 3\lambda z^2 dz = \frac{\lambda L^3}{4}$$



因此, 电势为

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \frac{Q}{r} + \frac{1}{6} D_{zz} \cdot \frac{\partial^2}{\partial z^2} \left( \frac{1}{r} \right) \right] + \dots$$

$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \frac{\lambda L}{r} + \frac{\lambda L^3}{24} \frac{(3z^2 - r^2)}{r^5} \right] + \dots = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \lambda \left( \frac{L}{r} \right) + \frac{\lambda}{24} \left( \frac{L}{r} \right)^3 (3\cos^2\theta - 1) \right] + \dots$$

你也可以选择直接积分求出电势,然后按照(L/r)的幂次展开,结果应当一致。 **这里我们可以清晰地看出多极矩展开其实是将电势作幂次展开,展开的特征小** 

#### 量是(尺度/距离)。

Tips:

- (1) 从物理上讲,电偶极距考量的是体系是否破缺镜面反射对称性(x 与-x, y 与-y, z 与-z); 电四极距考量的是体系的更细节的东西: x, y, z 之间的对称性(更广义讲球对称)否被破坏 若破坏,则必有电四极距出现。
- (2) 函数形式 $(3\cos^2\theta-1)$ 似曾相识,事实上它就是 $P_2=(3x^2-1)/2$ ,也可以认为就是 1=2, m=0 的波函数(这里有轴对称)。

## § 4.6 多极矩同外场的相互作用

讨论一块电荷集中在小区域内体系的多极矩,不仅可以容易地得到其在远处 产生的电场,还可以容易地计算出一个任意的带电体系与外场的相互作用,尽管 这两类问题看上去很不相同。上一章中我们知道当一个点电荷在放置在远处的带 电体(电荷密度  $\rho_e$ )产生的电势  $\rho_e$  中时,其与外场的相互作用能

为  $q \varphi_e(\vec{r})$ 。现考虑处于 $\varphi_e$ 中的连续带 电体(电荷密度为 $\rho$ ),则带电体与 外场的相互作用能为

$$U_{i} = \int \rho(\bar{r}) \varphi_{e}(\bar{r}) d\tau \qquad (4.6.1)$$

应当注意我们得到这个结论的前提是体系与源相距甚远,以至于源的电荷密度不因体系的改变而变化。因为V 很小,所以可将 $\varphi_e$  在参考点附近(即原点)作泰勒级数展开:

$$\varphi_e(\vec{r}) = \varphi_e(0) + \vec{r} \cdot \nabla \varphi_e \Big|_{\vec{r}=0} + \frac{1}{2!} \vec{r} \vec{r} : \nabla \nabla \varphi_e \Big|_{\vec{r}=0} + \cdots$$

$$(4.6.2)$$

代入(4.6.1)式得

$$U_i = U_i^{(0)} + U_i^{(1)} + U_i^{(2)} + \cdots$$

其中

$$U_i^{(0)} = Q\varphi_e(0) \tag{4.6.3}$$

$$U_i^{(1)} = \vec{p} \cdot \nabla \varphi_e \Big|_0 = -\vec{p} \cdot \vec{E}_e (\vec{r} = 0)$$
(4. 6. 4)

$$U_i^{(2)} = \frac{1}{6} \ddot{D} : \nabla \nabla \varphi_e \Big|_0 \tag{4.6.5}$$

因为 $\left(\nabla^2 \varphi_e\right)_0 = -\frac{1}{\epsilon_0} \rho_{e0}$ ,而作为外源的 $\rho_{e0}$ 一般分布在离V 很远处,故在V 区域内  $\rho_e = 0$ , 因此有  $C\overline{l}: \nabla \nabla \varphi_e \Big|_{\Omega} = C \nabla^2 \varphi_e \Big|_{\Omega} = 0$ 。再一次,若我们选择常数 C 满足  $C = \text{Tr}\{\vec{D}\}/3$ ,则有

$$U_{i}^{(2)} = \frac{1}{6}\vec{\bar{D}}: \nabla\nabla\varphi_{e}\big|_{0} = \frac{1}{6}\left[\vec{D} - \frac{1}{3}Tr\{\vec{D}\}\vec{I}\right]: \nabla\nabla\varphi_{e}\big|_{0} = \frac{1}{6}\vec{\bar{D}}: \nabla\nabla\varphi_{e}\big|_{0} = -\frac{1}{6}\vec{\bar{D}}: \nabla\vec{E} \quad (4.6.6)$$

 $U_i^{(0)}$ , $U_i^{(1)}$ 和 $U_i^{(2)}$ 分别代表点电荷、电偶极矩和电四极矩与外电场的相互作用能。

我们发现,电荷感知到外场的积分效应,电偶极子感知到电场,而电四极子感受到电场的 微分效应 --- 因此,多极矩随着级数的增加,愈加能感知到外场细微的变化,因为其本身 就是结构的细微不对称给出的。

下面,我们将根据电偶极矩与外场的相互作用能 $U_i^{(1)} = -\bar{p} \cdot \bar{E}_e$ ,来求出电偶极 矩在外场中所受的力和力矩。

### (A) 电偶极矩在外场中受的力

设电偶极子在外电场 $\vec{E}_e$ 中受到外场的作用力 $\vec{F}_e$ ,方向大小未知。假设施加外力  $\vec{F}' = -\vec{F}_s$ ,则偶极子达到平衡,静止不动。现在在此基础上对偶极子沿给定方向 看成一个体系,则在这个过程中,外力对体系做的功为

$$\delta W' = (\vec{F}' + \delta \vec{F}') \cdot \delta \vec{r} = \vec{F}' \cdot \delta \vec{r} = -\vec{F}_e \cdot \delta \vec{r}$$
(4. 6. 7)

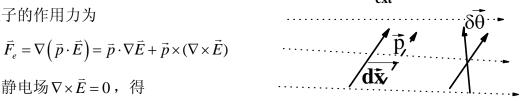
整个体系(电偶极子+外场)的能量增加为

$$\delta U = -\vec{p} \cdot \vec{E}(\vec{r} + \delta \vec{r}) + \vec{p} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\delta \vec{r} \cdot \nabla \left( \vec{p} \cdot \vec{E}(\vec{r}) \right)$$
(4. 6. 8)

根据能量守恒上面2式应相等,因此电场对 偶极子的作用力为

$$\vec{F}_e = \nabla \left( \vec{p} \cdot \vec{E} \right) = \vec{p} \cdot \nabla \vec{E} + \vec{p} \times (\nabla \times \vec{E})$$

利用静电场 $\nabla \times \vec{E} = 0$ ,得



$$\boxed{\vec{F}_e = \vec{p} \cdot \nabla \vec{E}} \tag{4.6.9}$$

#### 因此一个电偶极子在均匀电场中不受力,只有电场非均匀时才收到外场力!

#### (B) 电偶极矩在外场中受的力矩

完全类比于力的处理,设电场对偶极子的力矩为 $\vec{M}_e$ ,则施加外力矩 $\vec{M}'=-\vec{M}_e$ 将偶极矩准静态地转动一个 $\delta \vec{\theta}$ ,外力矩作的功为 $\vec{M}'\cdot \delta \vec{\theta}=-\vec{M}\cdot \delta \vec{\theta}$ ,体系(偶极子+外场)的能量增加为 $\delta \left(-\vec{p}\cdot \vec{E}\right)$ ,故根据能量守恒有

$$-\vec{M}_{e} \cdot \delta\theta = -\delta \left( \vec{p} \cdot \vec{E} \right) = -\delta \vec{p} \cdot \vec{E} \tag{4.6.10}$$

因为 $\bar{p}$ 的大小不变,仅改变方向,故

$$\delta \vec{p} = \delta \vec{\theta} \times \vec{p} \tag{4.6.11}$$

这样

$$\vec{M}_{e} \cdot \delta \vec{\theta} = (\delta \vec{\theta} \times \vec{p}) \cdot \vec{E} = (\vec{p} \times \vec{E}) \cdot \delta \vec{\theta}$$
(4. 6. 12)

即

$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E} \tag{4.6.13}$$

因此,无论电场均匀与否,只要电偶极子的方向与此处的局域电场方向不一致, 则其就会受到一个力矩的作用使其平行于电场!

\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*

# 第五章 静磁场

本章中我们将学习静磁场的处理。静磁场是由稳恒电流产生的不随时间变化的场。电流是由电场驱动电荷运动而产生的。因为电流在流动过程中一定有能量耗散(将动能交给杂质,以热能形式给环境),静电场本身产生的电流一定不能稳恒!必须有外加的非静电来源的场(电动势)一直给体系提供能量才能保持电流稳恒!因为课程的时间限制,这里我们将略去对稳恒电流的来源及其满足的规律的讨论,而只假设我们得到某种一定分布的稳恒电流 *j* ,讨论由其产生的静磁场的基本行为。

# § 5.1 磁场的矢势方程和边值关系

静磁场的基本方程是

$$\begin{cases} \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \times \vec{H} = \vec{j} \end{cases} \tag{5.1.1}$$

本构关系(假设为线性、各向同性介质)为  $\vec{B} = \mu \vec{H}$ 。在两个磁介质的交界面上相应的边值关系为

$$\begin{cases} \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = \vec{\alpha} \end{cases}$$
 (5.1.2)

类似于静电情形,设法把磁场方程化到标准形式。利用 $\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$ ,可得

$$\nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A} = \mu \vec{j} \tag{5.1.3}$$

静磁场满足 $\nabla \cdot \vec{A} = 0$ [此结论可由 Biot-Sarvert 定律推出(见第1章)],上式变成

$$\nabla^2 \vec{A} = -\mu \vec{i} \tag{5.1.4}$$

(5.1.4)式即为我们熟知的泊松方程,只不过现在其表现成矢量得方程 – 亦即每一个 A 的分量场都满足泊松方程。所以矢势 $\vec{A}$ 和标势 $\varphi$ 在静场时满足同一形式的方程。

习题: P. 115, 4.9, 4.11, 4.14