Lift într-un hotel cu P+12 etaje

Universitatea Tehnică Cluj-Napoca Facultatea de Automatică și Calculatoare Specializare: Calculatoare și Tehnologia Informației

Materie: Proiectarea sistemelor numerice

Anul 2020-2021

Profesor îndrumător: Vlad Cristian Miclea

Realizatori: Alina Aurică, Șerban Gherman

Grupa: 30216 (seria B)

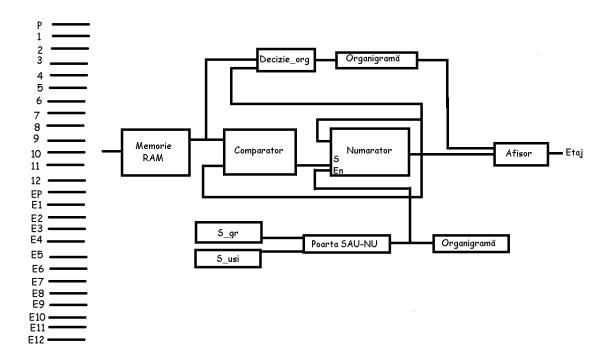
Cuprins:

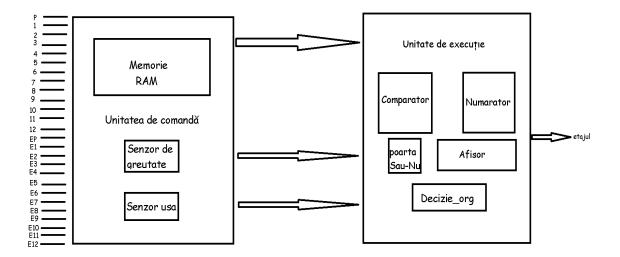
- 1. Specificații
- 2. Schema bloc
- 3. Componente
- 4. Organigramă
- **5.** Cod componente
- 6. Semnificația notațiilor efectuate
- 7. Justificarea soluției alese
- 8. Instrucțiuni de utilizare și întreținere
- 9. Posibilități de dezvoltare ulterioare

1. ENUNȚUL PROBLEMEI

Să se proiecteze un automat care comandă un lift într-un hotel cu P+12 etaje. Liftul trebuie să răspundă solicitărilor persoanelor aflate în interior și cererilor din exterior (sus, jos) care apar pe parcurs de la ușile aflate la fiecare nivel. Ordinea de onorare a cererilor ține cont de sensul de mers (urcare sau coborâre). Se onorează cererile în ordinea etajelor, indiferent de unde provin ele (lift sau exterior). Liftul are o intrare care sesizează depășirea greutății maxime admise și nu pornește în acest caz. Plecarea nu are loc dacă ușile nu sunt închise. Ușile trebuie să stea deschise un interval de timp programabil. Ușile nu se închid dacă există vreo persoană în ușă. Viteza liftului va fi selectabilă între două valori: 1 sau 3 secunde / etaj. Se consideră că în momentul inițial liftul se găsește la parter, cu ușile deschise.

2. SCHEMA BLOC





Comanda dată prin apăsarea butonului va fi reținută într-o memorie RAM, de unde va fi extrasă și introdusă într-un comparator. Acesta va decide dacă din punctul unde se află liftul, acesta va urca sau va coborî. Pe măsură ce numără, dacă ajunge la etajul selectat, liftul se va opri și ușile se vor deschide. Dacă, în schimb, nu e etajul selectat, valoarea acelui etaj se va întoarce în comparator. Decizia ca numărătorul să pornească va fi dată de starea de decizie UI din organigramă, adică de valoarea care vine de la o poartă SAU-NU. Prin poarta SAU-NU decidem dacă greutatea maximă admisă de lift e depășită sau dacă există vreo persoană care stă în dreptul ușii. Doar dacă ambele condiții nu sunt îndeplinite, numărătorul va începe să funcționeze. Pentru a opri numărătorul, în decizie_org verificăm dacă etajul unde e acum liftul este egal cu cel la care trebuie să ajungă. Dacă liftul se află în dreptul unui etaj, atunci îl va afișa.

(Şerban & Alina)

3. COMPONENTE

- 1. Memorie RAM: reține comenzile din interior și cele din exterior
- 2. Senzor de greutate: anunță dacă greutatea maximă este depășită
- 3. Senzor ușă: anunță dacă o persoană este sau nu în dreptul ușii

10

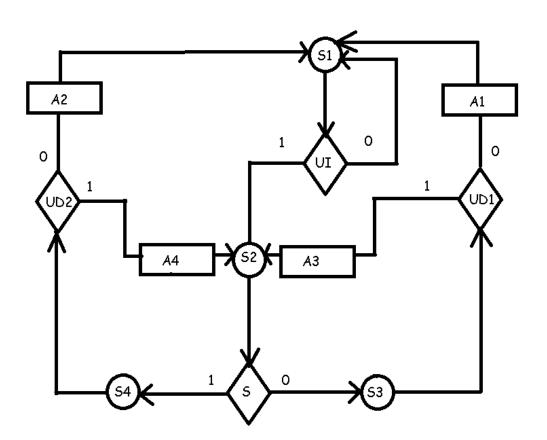
4. <u>Comparatorul</u>: compară etajul unde se află liftul cu etajele de unde primește comandă sau cu etajele la care trebuie să ajungă, pentru a determina dacă liftul urcă sau coboară

5. Numărător pe 4 biți reversibil, sincron, binar-zecimal:

- dacă numără crescător, atunci liftul urcă, dacă numără descrescător, liftul coboară
 - stabilește viteza de deplasare a liftului
 - revine la starea inițială prin reset
- 6. Decizie org: determină dacă liftul continuă să meargă sau se oprește
- 7. Poarta SAU-NU: poarta care imprimă condițiile de funcționare ale numărătorului
- 8. Afișor pe 7 segmente: decodifică etajul din binar în zecimal și-l afișează

(Şerban & Alina)

4. ORGANIGRAMĂ



UE

```
Starea 1 – staționare
UI – uși închise: (senzor de greutate, senzor ușă)
       0 – ușile nu sunt închise, deci staționează
       1 – ușile sunt închise, stabileste dacă urcă sau coboară
Starea 2 – ia decizii (comparator)
S – sens ( urcă/coboară ): (numărător)
       0 - urcă
       1 – coboară
Starea 3 – coboară (numără descrescător)
Starea 4 – urcă (numără crescător)
UD1, UD2 – uși deschise: (decizie org)
       1 – ușile nu sunt deschise, liftul continuă să meargă (revine la starea 3 sau la starea 4)
       0 – ușile sunt deschise, liftul staționează
A1, A2, A3, A4 – afișează etajul (afișor)
                                                                               (Şerban & Alina)
   5. COD COMPONENTE
Organigrama:
library IEEE;
use IEEE.std logic 1164.all;
use IEEE.std logic arith.all;
```

use IEEE.std logic unsigned.all;

```
entity ORGANIGRAMA is
      port(CLK, RST: in STD_LOGIC;
         UI, S, UD1, UD2: in STD_LOGIC;
         A1, A2, A3, A4: out STD_LOGIC);
end ORGANIGRAMA;
architecture corp of ORGANIGRAMA is
type type_states is (S1, S2, S3, S4);
signal st, nx st: type states;
begin
      CLS: process(CLK, RST)
      begin
             if RST = '1' then
                    st \le S1;
             elsif CLK'event and CLK = '1' then
                    st \le nx_st;
             end if;
      end process;
      CLC: process(st, UI, S, UD1, UD2)
      begin
```

```
A1 <= '0';
A2 <= '0';
A3 <= '0';
A4 <= '0';
case st is
       when S1 =>
       if UI = '0' then nx_st <= S1;
         else nx_st <= S2;
       end if;
       when S2 =>
       if S = '0' then nx_st \le S3;
         else nx_st <= S4;
       end if;
       when S3 =>
       if UD1 = '0' then
              nx_st <= S1 after 15000ms;
              A1 <= '1';
       else
```

```
A3 <= '1';
nx_st <= S2;
end if;
when S4 =>
if UD2 = '0' then
nx_st <= S1 after 15000ms;
A2 <= '1';
else nx_st <= S2;
A4 <= '1';
end if;
end case;
end process;
```

end corp;

Organigrama are ca intrări: CLK, RST, UI, S, UD1, UD2 și ieșiri: A1, A2, A3, A4 (entitate). Ea funcționează atunci când CLK ia valoarea 1 și revine la starea inițială când RST primește valoarea 1. Stările de decizie sunt S1, S2, S3, S4. În funcție de valoarea lor, liftul staționează, urcă sau coboară. Semnalele intermediare st și nx_st ajută la trecerea dintr-o stare în alta în timpul procesului. Tot aici s-a setat timpul pentru care ușile se mențin deschise (15s). Descrierea este una de tip comportamental.

(Şerban & Alina)

Memoria RAM:

```
library IEEE;
use IEEE.std logic 1164.all;
use IEEE.std logic unsigned.all;
entity MEMORIE RAM is
      port( A RAM: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
           CS RAM: in STD LOGIC;
           WE: in STD LOGIC; -- 0 - read; 1 - write
           D1: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
           D2: out STD LOGIC VECTOR (3 downto 0));
end MEMORIE RAM;
architecture MEMORIE RAM of MEMORIE RAM is
      type RAM TYPE is array (0 to 12) of STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
      signal RAM: RAM TYPE := (0 => "0000", 1 => "0001", 2 => "0010", 3 => "0011", 4
      => "0100", 5 => "0101", 6 => "0110", 7 => "0111", 8 => "1000", 9 => "1001", 10 =>
      "1010", 11 => "1011", 12 => "1100");
begin
      D2 \le RAM(conv\_integer(A\_RAM)) when WE = '0' and CS\_RAM = '1';
      RAM(conv integer(A RAM)) \le D1 when WE = '1' and CS RAM = '1';
end MEMORIE RAM;
```

(Entitate:) Memoria RAM are ca intrări: A_RAM, CS_RAM, WE și D1. D2 este ieșire. În funcție de valoarea pe care o ia WE, se va face scriere sau citire. Cu alte cuvinte, pentru WE=0, se va introduce în D2 numărul de la adresa A_RAM, în timp ce pentru WE=1, se va insera la adresa A_RAM numărul D1 (adică etajul unde trebuie să ajungă). *Descrierea este una de tipul "flux de date"*.

(Şerban)

Comparator:

```
library IEEE;
use IEEE.std_logic_1164.all;
use IEEE.numeric std.all;
use IEEE.std logic arith.all;
use IEEE.std logic unsigned.all;
entity COMPARATOR is
      port(A, B: inout STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
           S: inout STD LOGIC);
end COMPARATOR;
architecture COMP of COMPARATOR is
begin
      process(A, B)
```

```
begin
              if A<B then
                     S <= '1';
              end if;
              if A>B then
                     S \le '0';
              end if;
       end process;
end COMP;
   Comparatorul are ca intrări numerele A și B, iar ca ieșire S (entitate). Descrierea este una de
tip comportamental.
                                                                                      (Alina)
Numărător:
library IEEE;
use IEEE.std_logic_1164.all;
use IEEE.std logic arith.all;
use IEEE.std_logic_unsigned.all;
entity NUMARATOR is
```

port(R, CLK, S, ENABLE: in STD_LOGIC;

```
Q: inout STD_LOGIC_VECTOR (3 downto 0) := "0000");
end NUMARATOR;
architecture num of NUMARATOR is
      signal timp: TIME := 3000ms;
begin
      process(R, CLK, S, timp)
      variable val: STD LOGIC VECTOR (3 downto 0) := "0000";
      begin
             if R='1' then
                    Q <= "0000";
             end if;
             if ENABLE = '1' then
                    if CLK'event and CLK = '1' then
                          if S = '0' then
                                 Q \le Q + 1;
                          else
                                 Q \le Q - 1;
                          end if;
                    end if;
```

end if;

end process;

end num;

Numărătorul are ca intrări pe: R, CLK, S, ENABLE și ca intrare-ieșire pe Q (entitate). R aflat pe 1 resetează numărătorul (îl pune să înnumere din nou de la 0). CLK pus pe 1 activează numărătorul, iar S semnifică selecția, adică dacă înnumără crescător sau descrescător. Tot aici este setată și viteza liftului prin semnalul timp. Numărătorul funcționează numai când ENABLE are valoarea 1. *Descrierea este una de tip comportamental*.

(Alina)

Afișor:

```
library IEEE;
```

use IEEE.STD_LOGIC_1164.all;

use IEEE.STD_LOGIC_UNSIGNED.all;

entity AFISOR is

port(input: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);

output: out STD_LOGIC_VECTOR (6 downto 0));

end AFISOR;

architecture af of AFISOR is

begin

process(input)

case input is

end case;

end process;

end af;

Afișorul are ca intrare pe input și ca ieșire pe output (entitate). Descrierea este de tip comportamental. (Alina)

Poarta Sau-Nu:

```
library IEEE;

use IEEE.std_logic_1164.all;

entity POARTA_SAU_NU is

port(S_gr, S_u: in STD_LOGIC;

En: out STD_LOGIC);

end POARTA_SAU_NU;

architecture SAU_NU of POARTA_SAU_NU is

begin

En<=not(S_gr or S_u);

end SAU_NU;
```

(Entitate:) Intrările S_gr și S_u reprezintă senzorul de greutate, respectiv senzorul de ușă. Dacă unul dintre ei este setat pe 1, adică este activat, En (ieșirea) va fi setat pe 0. *Descrierea este de tip "flux de date"*.

(Şerban)

Decizie org:

comportamental. (Alina)

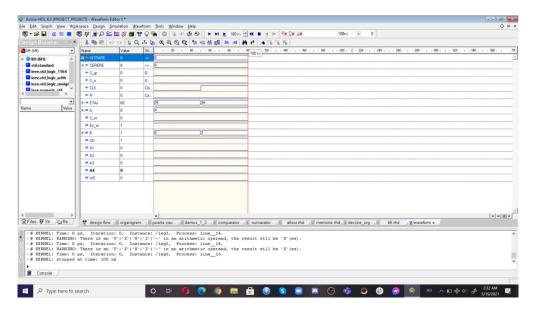
```
library IEEE;
use IEEE.std_logic_1164.all;
entity DECIZIE_ORG is
      port(A, Q: in STD_LOGIC_VECTOR (3 downto 0);
         U: out STD LOGIC);
end DECIZIE_ORG;
architecture DECIZIE ORG of DECIZIE ORG is
begin
      process(A, Q)
      begin
             if A = Q then
                    U \le '0';
             else
                    U \le '1';
             end if;
      end process;
end DECIZIE ORG;
      Decizie org are ca intrări pe A și B și ca ieșire pe U (entitate). Descrierea este una de tip
```

Lift (legarea tuturor componentelor):

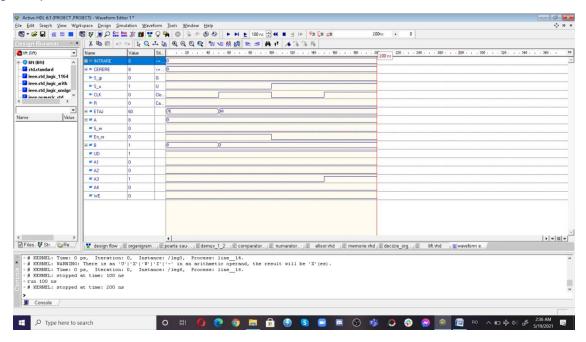
```
library IEEE;
use IEEE.STD LOGIC 1164.all;
entity LIFT is
      port(INTRARE: in STD_LOGIC_VECTOR (3 downto 0); --intrari lift
          CERERE: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0); --adresa de memorie
         S_gr, S_u: in STD_LOGIC; --senzori de greutate
         CLK, R: in STD_LOGIC;
         ETAJ: out STD_LOGIC_VECTOR (6 downto 0));
                                                         --iesire
end LIFT;
architecture LIFT of LIFT is
component ORGANIGRAMA
      port(CLK, RST: in STD_LOGIC;
        UI, S, UD1, UD2: in STD LOGIC;
         A1, A2, A3, A4: out STD LOGIC);
end component;
component POARTA SAU NU
      port(S gr, S u: in STD LOGIC;
        En: out STD_LOGIC);
end component;
component COMPARATOR
      port(A, B: in STD_LOGIC_VECTOR (3 downto 0);
```

```
S: out STD LOGIC);
end component;
component NUMARATOR
      port(R, CLK, S, ENABLE: in STD LOGIC;
         Q: inout STD LOGIC VECTOR (3 downto 0));
end component;
component AFISOR
      port(input: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
         output: out std_logic_vector (6 downto 0));
end component;
component MEMORIE RAM
      port(A RAM: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0); -- Adresele
         CS RAM: in STD LOGIC; -- Semnal selectie cip, "Chip Select" (clock)
         WE: in STD LOGIC; -- 0 - read; 1 - write
         D1: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
             D2: out STD LOGIC VECTOR (3 downto 0)); -- Valoare
end component;
component DECIZIE ORG
      port(A, Q: in STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
        U: out STD LOGIC);
end component;
signal A: STD LOGIC VECTOR (3 downto 0);
```

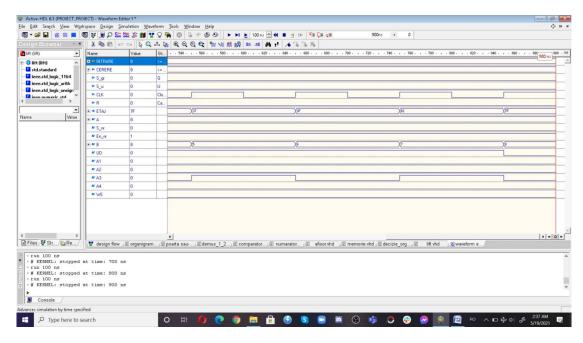
```
signal S nr: STD LOGIC;
signal En nr: STD LOGIC;
signal B: STD_LOGIC_VECTOR (3 downto 0);
signal UD: STD LOGIC;
signal A1: STD LOGIC;
signal A2: STD LOGIC;
signal A3: STD LOGIC;
signal A4: STD_LOGIC;
signal WE: STD LOGIC:='0';
begin
      leg1: MEMORIE RAM port map (CERERE, '1', WE, INTRARE, A);
      leg3: COMPARATOR port map (A, B, S nr);
      leg4: POARTA SAU NU port map (S gr, S u, En nr);
      leg5: NUMARATOR port map (R, CLK, S nr, En nr, B);
      leg6: DECIZIE ORG port map (A, B, UD);
      leg7: ORGANIGRAMA port map (CLK, R, En nr, S nr, UD, UD, A1, A2, A3, A4);
      leg8: AFISOR port map (B, ETAJ);
end LIFT;
      Descrierea este una de tip structural.
                                                                     (Şerban & Alina)
```



Inițial introducem un etaj în memorie și apelăm pentru prima dată "Run for". Numărătorul urcă de la parter la etajul 1 și afișează etajul în dreptul căruia a ajuns. Senzorii de greutate și de uși sunt pe 0, adică nu se depășeste greutatea maximă și nici nu se află cineva în dreptul ușilor liftului.



Dacă unul dintre senzori se află activat, atunci liftul staționează.



Prin apelări multiple de "Run for" liftul ajunge la etajul dorit. Dacă nu mai primește alt semnal, se resetează (coboară la parter). Dacă mai primește, atunci se îndreaptă în acea direcție.

6. <u>SEMNIFICAȚIA NOTAȚIILOR EFECTUATE</u>

Intrările liftului:

- ♣ CERERE reprezintă adresa de memorie unde se salvează etajul
- **♣** INTRARE reprezintă etajul apăsat din interior/exterior
- ¥ S gr senzorul care determină dacă greutatea maximă este depășită
- 🖊 S u senzorul care determină dacă cineva e sau nu în ușă
- LCLK clock-ul liftului
- R semnalul de reset al liftului

Ieșirile liftului:

♣ ETAJ – reprezită etejul unde a ajuns liftul

Semnale intermediare:

♣ A - reprezintă numărul care vine de la memorie și intră in numărător și in decizie org

- ♣ S_nr este semnalul care stabilește sensul de deplasare al numărătorului; este rezultatul comparatorului
- ♣ En_nr stabileşte dacă uşile sunt închise pentru a trece la următoarea stare şi a începe să numere
- ♣ B reprezintă numărul care vine de la numărător și este etajul unde se află liftul; joacă rol de intrare pentru comparator și dezicie org
- ♣ UD este semnalul care stabilește dacă ușile se deschid sau nu; provine de la decizie org
- 4 A1 este un semnal declanșator pentru afișor; vine de la organigramă
- 4 A2 este un semnal declanșator pentru afișor; vine de la organigramă
- ♣ A3 este un semnal declanşator pentru afişor; vine de la organigramă
- 4 A4 este un semnal declanșator pentru afișor; vine de la organigramă
- ₩E stabilește când se face scrierea și când se face citirea în memorie

(Şerban & Alina)

7. <u>JUSTIFICAREA SOLUȚIEI ALESE</u>

Noi am ales această soluție, pentru că am considerat că este cea mai ușoară metodă de a implementa un lift. Ea constă în împărțirea proiectului pe mai multe componente principale, fiecare având funcții diferite, putând, astfel, să-și îndeplinească rolul în proiect. Acestea sunt legate în modulul principal, componenta numită "lift", printr-o descriere structurală, reprezentând rezultatul cerinței. Am folosit organigrama pentru a putea pune în funcțiune automatul, adică pentru a putea trece dintr-o stare în alta.

(Şerban & Alina)

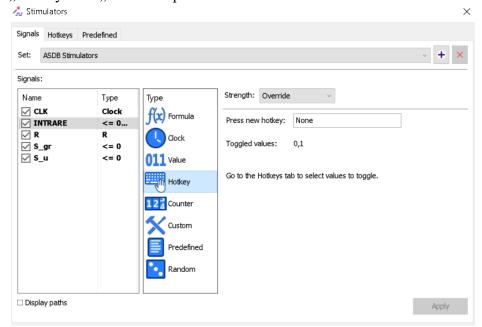
8. INSTRUCȚIUNI DE UTILIZARE ȘI ÎNTREȚINERE

Pentru Active-HDL:

În Active-HDL proiectul se folosește astfel:

- 1. Se deschide programul Active-HDL
- 2. Se compilează cu ajutorul comenzii "Compile" din meniul "Design"
- 3. Se simulează cu "New waveform" ():
 - O Se deschide meniul "Structure", iar din bara de sus se selectează componenta pe care dorim s-o simulăm (componenta LIFT)

- Se inițializează simularea prin comanda "Initialize simulation" din meniul
 "Simulation" U Initialize Simulation F6
- Se selecteaza toate semnalele componentei şi se trag în Waveform
- Se adaugă fiecărui semnal de intrare câte un stimulator, dând click dreapta pe acesta şi selectând din meniul deschis "Stimulators…"
 Ar Stimulators...
- Din lista apărută, se alege "Clock" pentru CLK-ul din proiect şi "Hotkey" sau "Variable" pentru celelalte



- Dupa ce toate acestea au fost alese, se apasă butonul "Run for" (≥) din meniu
- o Începe selectarea valorilor pentru funcționare și se apasă din nou butonul "Run for" (▶)
- Se urmăresc rezultatele obținute
- Se oprește apoi simularea prin apăsarea butonului "End" (■)

Din când în când programul mai necesită compilări și simulări pentru a ne asigura că nu s-au făcut modificări care pot da erori.

(Şerban & Alina)

9. **POSIBILITĂȚI DE DEZVOLTARE ULTERIOARE**

Liftul este un automat foarte des folosit în zilele noastre, usurând deplasarea persoanelor în cladirile cu multe etaje printr-o simplă apăsare a unui buton. În raport cu noile descoperire tehnologice, proiectul nostru s-ar putea digitaliza mai mult, utilizând, spre exemplu, comenzi vocale pentru a selecta etajul sau pentru a chema liftul. Acest lucru ar facilita accesul mai ușor

pentru persoanele cu dizabilități (persoanele nevăzătoare) la utilizarea liftului. De asemenea, rapiditatea cu care liftul urcă ar putea crește, ajungând de la câteva secunde la câteva nanosecunde.

(Şerban & Alina)