



**Міністерство освіти і науки України
Національний технічний університет України
«Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського»
Факультет інформатики та обчислювальної техніки
Кафедра обчислювальної техніки**

**Лабораторна робота №4
«Семафори, мютекси, події, критичні секції, бар'єри, атомік-
змінні»
з дисципліни
«Програмне забезпечення високопродуктивних комп'ютерних
систем»**

Виконала:
Студентка групи ІМ-13
Дубчак Аліна Євгеніївна
номер у списку групи: 5

Перевірів:
Корочкін О. В.

ПОСТАНОВКА ЗАДАЧІ

- розробити паралельний алгоритм рішення математичної задачі;
- виявити спільні ресурси;
- описати алгоритм кожного потоку ($T_1 - T_p$) з визначенням критичних ділянок (КД) і точок синхронізації (W_{ij} , S_{ij});
- розробити структурну схему взаємодії задач;
- використати як засоби організації взаємодії потоків - монітори
- розробити програму (обов'язкові "шапка", коментарі)
- виконати налагодження програми;
- отримати правильні результати обчислень.
- за допомогою Диспетчеру задач Windows проконтролювати завантаження ядер процесору.
- введення даних повинно бути через забивання всіх елементів 1

Варіант завдання:

$$R = \max(Z) * (B * MV) + e * X * (MM * MC)$$

1 – MV, MC

2 – MM, R

3 – -

4 – B, X, e, Z

Мова програмування: Java

ОПИС ПРОГРАМИ

I етап. Побудова паралельного математичного алгоритму

Варіант 21

$$R = \max(Z) * (B * MV) + e * X * (MM * MC)$$

1) $a_i = \max(Z_H)$, $i = 1 \dots 4$

2) $a = \max(a, a_i)$, CP: a, копія

3) $R_H = a * (B * MV_H) + e * X * (MM * MC_H)$ CP: a, B, e, MC, X, копія a, e

Z_H – H елементів вектора Z, ($H = N/P$)

N – розмір векторів, матриць

P – кількість процесорів (потоків) $\Rightarrow P = 4$

$H = N/4$

II етап. Розробка алгоритмів потоків

T1:

Точки синхронізації

1. Введення MV, MC
2. **Сигнал** задачам T2, T3, T4 про введення MV, MC --S₂₋₁ S₃₋₁ S₄₋₁
3. **Чекати** на введення даних в задачах T2, T4 --W₂₋₁ W₄₋₁
4. Обчислення 1: $a_1 = \max(Z_H)$
5. Обчислення 2: $a = \max(a, a_1)$ --КД1
6. **Сигнал** задачам T2, T3, T4 про завершення обчислення а --W₂₋₂ W₃₋₂ W₄₋₂
7. **Чекати** на завершення обчислення а в задачах T2, T3, T4 --W₂₋₂ W₃₋₂ W₄₋₂
11. Копія $a_1 = a$ --КД2
12. Копія $e_1 = e$ --КД3
13. Обчислення $R_H = a_1 * (B * MV_H) + e_1 * X * (MM * MC_H)$
14. **Сигнал** задачі T2 про завершення обчислення R --S₂₋₃

T2:

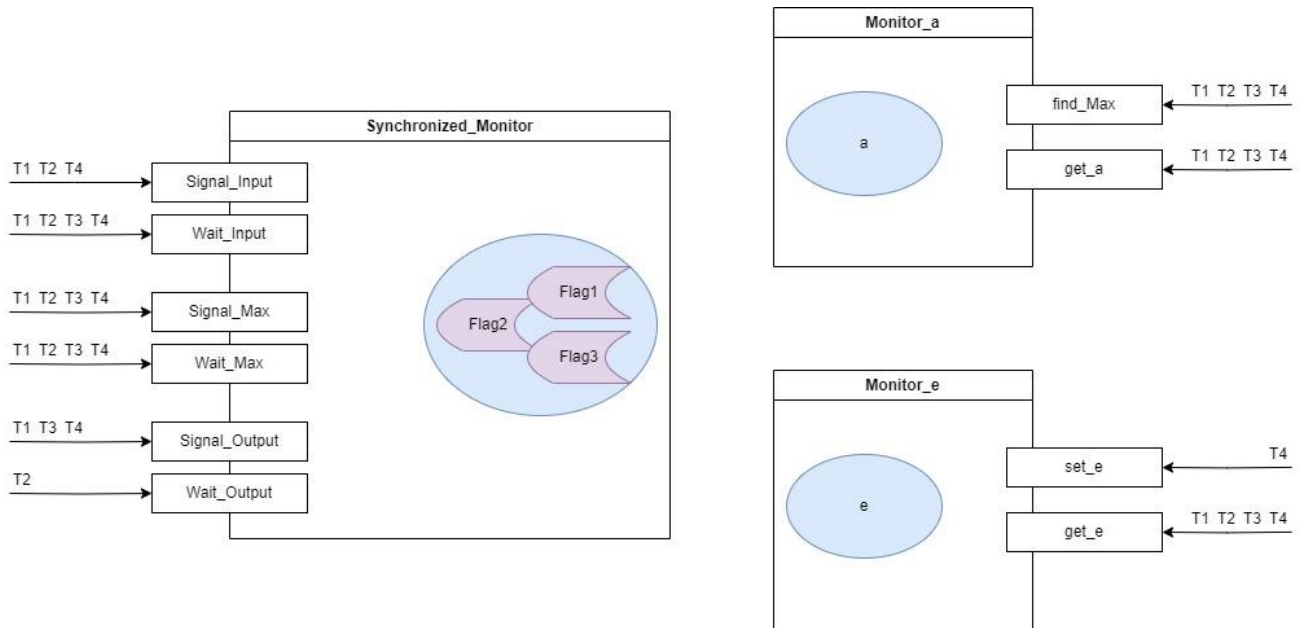
1. Введення MM
2. **Сигнал** задачам T1, T3, T4 про введення MM --S₁₋₁ S₃₋₁ S₄₋₁
3. **Чекати** на введення даних в задачах T1, T4 --W₁₋₁ W₄₋₁
4. Обчислення1: $a_2 = \max(Z_H)$
5. Обчислення2: $a = \max(a, a_2)$ --КД1
6. **Сигнал** задачам T1, T3, T4 про завершення обчислення а --S₁₋₂ S₃₋₂ S₄₋₂
7. **Чекати** на завершення обчислення а в задачах T1, T3, T4 --W₁₋₂ W₄₋₂ W₃₋₂
11. Копія $a_2 = a$ --КД2
12. Копія $e_2 = e$ --КД3
13. Обчислення $R_H = a_2 * (B * MV_H) + e_2 * X * (MM * MC_H)$
14. **Чекати** на завершення обчислення R в задачах T1, T3, T4 --W₁₋₃ W₄₋₃ W₃₋₃
15. Виведення R

T3:

1. **Чекати** на введення даних в задачах T1, T2, T4 --W₁₋₁ W₄₋₁ W₂₋₁
2. Обчислення1: $a_3 = \max(Z_H)$
3. Обчислення2: $a = \max(a, a_3)$ КД1

4. Сигнал задачам T1, T2, T4 про завершення обчислення а	--S ₂₋₁ S ₁₋₁ S ₄₋₁
5. Чекати на завершення обчислення а в задачах T1, T2, T4	--W ₂₋₂ W ₁₋₂ W ₄₋₂
9. Копія а ₃ = а	--КД2
10. Копія е ₃ = е	--КД3
11. Обчислення R _н = а ₃ *(В*МV _н) + е ₃ *Х*(ММ*МС _н)	
12. Сигнал задачі T2 про завершення обчислення R	--S ₂₋₂
T4:	
1. Введення В, Х, е, Z	
2. Сигнал задачам T1, T2, T3 про введення В, Х, е, Z	--S ₁₋₁ S ₃₋₁ S ₂₋₁
3. Чекати на введення даних в задачах T1, T2	--W ₁₋₁ W ₂₋₁
4. Обчислення1: а ₄ = max(Z _н)	
5. Обчислення2: а = max(а, а ₄)	--КД1
6. Сигнал задачам T1, T2, T3 про завершення обчислення а	--S ₁₋₂ S ₃₋₂ S ₂₋₂
7. Чекати на завершення обчислення а в задачах T1, T2, T3	--W ₁₋₂ W ₂₋₂ W ₃₋₂
11. Копія а ₄ = а	--КД2
12. Копія е ₄ = е	--КД3
13. Обчислення R _н = а ₄ *(В*МV _н) + е ₄ *Х*(ММ*МС _н)	
14. Сигнал задачі T2 про завершення обчислення R	--S ₂₋₃

III Етап. Розробка схеми взаємодії задач



Мал 1 Схема взаємодії задач

Призначення монітору **Synchronized_Monitor** - синхронізація взаємодії потоків

Signal_Input - метод для сигналу про завершення введення даних;

Wait_Input - метод для очікування завершення введення даних;

Signal_Max - метод для сигналу про завершення обчислення $\max(Z)$;

Wait_Max - метод для очікування завершення обчислення $\max(Z)$;

Signal_Output - метод для сигналу про завершення обчислення R_n ;

Wait_Output - метод для очікування завершення обчислення R_n ;

Flag1 – поле прапор синхронізації для введення даних;

Flag2 - поле прапор синхронізації для обчислення $\max(Z)$;

Flag3 - поле прапор синхронізації для обчислення R_n ;

Призначення монітору **Monitor_a** – для вирішення задачі взаємного виключення (захисту спільного ресурсу **a**)

find_Max – метод для визначення максимального значення змінної **a**;

get_a - метод для отримання змінної **a**;

a – поле СР **a**.

Призначення монітору **Monitor_e** – для вирішення задачі взаємного виключення (захисту спільного ресурсу **e**)

set_e – метод для задання змінної **e**;

get_e – метод для отримання змінної **e**;

e – поле CP e .

IV Етап: Розробка програми

На основі побудованої паралельного математичної алгоритму(1 етап), розробці його потоків(2 етап) та ілюстрування схеми взаємодії задач(3 етап) було реалізовано програму на мові Java

Програма складається з основного класу Lab4, допоміжного класу Data, що зберігає всі спільні змінні та містить методи для роботи над векторами і матрицями, клас Synchronized_Monitor, що визначає монітор для синхронізації взаємодії потоків, Monitor_a визначає монітор для вирішення проблеми спільного доступу до ресурсу a, Monitor_e – до ресурсу e.

Також класи Thread_1, Thread_2, Thread_3, Thread_4 відповідають потокам T1, T2, T3, T4 в яких реалізований відповідний алгоритм обчислення

Лістинг програми

Lab4.java

```
package org.example;

//Лабораторна робота ЛР4 Варіант 21
// $R = \max(Z) * (B * MV) + e * X * (MM * MC)$ 
//T1 - MV, MC
//T2 - MM, R
//T3 - -
//T4 - B, X, e, Z
//Дубчак Аліна Євгенівна ІМ-13
//Дата 28 04 2024

public class Lab4 {
    public static void main(String[] args) {
        Data D = new Data();

        Thread_1 T1 = new Thread_1(1, D);
        Thread_2 T2 = new Thread_2(2, D);
        Thread_3 T3 = new Thread_3(3, D);
        Thread_4 T4 = new Thread_4(4, D);

        T1.start();
        T2.start();
        T3.start();
        T4.start();

        try {
            T1.join();
            T2.join();
            T3.join();
            T4.join();
        } catch (InterruptedException e) {
            throw new RuntimeException(e);
        }
    }
}
```

Data.java

```
package org.example;

public class Data {
    public int N = 8;
    public int P = 4;
    public int H = N / P;
    public int e;
    public int[] Z = new int[N];
    public int[] X = new int[N];
    public int[] B = new int[N];
    public int[] R = new int[N];
    public int[][] MV = new int[N][N];
    public int[][] MC = new int[N][N];
    public int[][] MM = new int[N][N];

    public Synchronized_Monitor Synchronized_Monitor = new
Synchronized_Monitor();
    public Monitor_a Monitor_a = new Monitor_a();
    public Monitor_e Monitor_e = new Monitor_e();

    // Отримання максимального значення вектора
    public static int getMaxValueVector(int[] vector) {
        int max = vector[0];
        for (int i = 0; i < vector.length; i++) {
            if (vector[i] > max) {
                max = vector[i];
            }
        }
        return max;
    }

    // Множення двох матриць
    public static int[][] multiplyTwoMatrices(int[][] matrix1, int[][]
matrix2, int start, int end) {
        int rowsMatrix1 = matrix1.length;

        int[][] result = new int[rowsMatrix1][end - start];

        for (int i = 0; i < rowsMatrix1; i++) {
            for (int j = 0; j < end - start; j++) {
                for (int k = 0; k < rowsMatrix1; k++) {
                    result[i][j] += matrix1[i][k] * matrix2[k][j];
                }
            }
        }

        return result;
    }

    // Множення вектора на число
    public static int[] multiplyVectorByNumber(int[] vector, int number) {
        int[] result = new int[vector.length];

        for (int i = 0; i < vector.length; i++) {
            result[i] = vector[i] * number;
        }
    }
}
```

```

        return result;
    }

    // Множення матриці на вектор
    public static int[] multiplyMatrixByVector(int[][] matrix, int[] vector)
    {
        int[] result = new int[matrix.length];

        for (int i = 0; i < matrix[0].length; i++) {
            for (int j = 0; j < matrix.length; j++) {
                result[i] += matrix[j][i] * vector[j];
            }
        }
        return result;
    }

    // Отримання підматриці
    public static int[][] getSubmatrix(int[][] matrix, int start, int end) {
        int rows = matrix.length;
        int columns = end - start;

        int[][] submatrix = new int[rows][columns];

        for (int i = 0; i < rows; i++) {
            for (int j = start; j < end; j++) {
                submatrix[i][j - start] = matrix[i][j];
            }
        }

        return submatrix;
    }

    // Додавання двох векторів
    public static int[] addTwoVectors(int[] vector1, int[] vector2) {
        int length = vector1.length;
        int[] result = new int[length];

        for (int i = 0; i < length; i++) {
            result[i] = vector1[i] + vector2[i];
        }

        return result;
    }

    // Вставлення підвектора вектору
    public static void insertSubvectorIntoVector(Data data, int[] subv, int
startPos, int endPos) {
        for (int i = startPos, j = 0; i < endPos; i++, j++) {
            data.R[i] = subv[j];
        }
    }

    // Отримання підвектора
    public static int[] getSubvector(int[] sourceVector, int startPos, int
endPos) {
        int size = endPos - startPos;
        int[] subvector = new int[size];

        for (int i = startPos; i < endPos; i++) {
            subvector[i - startPos] = sourceVector[i];
        }
    }

```



```

    }
    return subvector;
}

// Выведення вектора
public static void printVector(int[] vector) {
    for (int i = 0; i < vector.length; i++) {
        System.out.print(vector[i] + " ");
    }
    System.out.println();
}

// Обчислення  $R_H = a \cdot (B \cdot MV_H) + e \cdot X_H \cdot (MM_H \cdot MC)$ 
public static int[] calculateResult(int a, int[] B, int[][] MV, int e,
int[] X, int[][] MM, int[][] MC, int start, int end) {
    int[] res1 = multiplyMatrixByVector(MV, B);
    int[][] res2 = multiplyTwoMatrices(MM, MC, start, end);
    int[] res3 = multiplyMatrixByVector(res2, X);
    int[] a_res1_h = multiplyVectorByNumber(res1, a);
    int[] e_res3_h = multiplyVectorByNumber(res3, e);
    return addTwoVectors(a_res1_h, e_res3_h);
}
}

```

Synchronized_Monitor.java

```

package org.example;

public class Synchronized_Monitor {
    private int Flag1 = 0;
    private int Flag2 = 0;
    private int Flag3 = 0;

    public synchronized void Wait_Input() {
        try {
            if (Flag1 < 3) {
                wait();
            }
        } catch (InterruptedException e) {
            throw new RuntimeException(e);
        }
    }

    public synchronized void Signal_Input() {
        Flag1 += 1;
        if (Flag1 == 3) {
            notifyAll();
        }
    }

    public synchronized void Wait_Max() {
        try {
            if (Flag2 < 4) {
                wait();
            }
        } catch (InterruptedException e) {
            throw new RuntimeException(e);
        }
    }

    public synchronized void Signal_Max() {
        Flag2 += 1;
        if (Flag2 == 4) {

```

```

        notifyAll();
    }
}

public synchronized void Wait_Output() {
    try {
        if (Flag3 < 2) {
            wait();
        }
    } catch (InterruptedException e) {
        throw new RuntimeException(e);
    }
}

public synchronized void Signal_Output() {
    Flag3 += 1;
    if (Flag3 == 3) {
        notify();
    }
}
}

```

Monitor_a.java

```

package org.example;

public class Monitor_a {
    private int a = Integer.MIN_VALUE;

    public synchronized void find_Max(int b) {
        this.a = Math.max(a, b);
    }

    public synchronized int get_a() {
        return this.a;
    }
}

```

Monitor_e.java

```

package org.example;

public class Monitor_e {
    private int e;

    public synchronized void set_e(int e) {
        this.e = e;
    }

    public synchronized int get_e () {
        return this.e;
    }
}

```

Thread_1.java

```

package org.example;

public class Thread_1 extends Thread {
    private Data data;
}

```

```

private int threadId;
private int start;
private int end;
private int a1;
private int e1;

public Thread_1(int id, Data D) {
    data = D;
    threadId = id;
    start = (threadId - 1) * data.H;
    end = threadId * data.H;
}

// Метод для заповнення початкових даних
private void fillData() {
    for (int i = 0; i < data.N; i++) {
        for (int j = 0; j < data.N; j++) {
            data.MV[i][j] = 1;
            data.MC[i][j] = 1;
        }
    }
}

@Override
public void run() {
    System.out.println("T1 started");
    try {
        fillData();

        //Сигнал задачі T2, T3, T4 про введення даних
        data.Synchronized_Monitor.Signal_Input();

        // Чекає на введення даних у потоках T2, T4
        data.Synchronized_Monitor.Wait_Input();

        // Обчислення  $a1 = \max(Z_n)$ ,
        int[] Z_h = Data.getSubvector(data.Z, start, end);
        a1 = Data.getMaxValueVector(Z_h);

        // Обчислення  $a = \max(a, a1)$ 
        data.Monitor_a.find_Max(a1); //КД1

        // Сигнал T2, T3, T4 про завершення обчислення a
        data.Synchronized_Monitor.Signal_Max();

        // Чекає на завершення обчислень a у потоках T2, T3, T4
        data.Synchronized_Monitor.Wait_Max();
        // Копія a1 = a
        a1 = data.Monitor_a.get_a(); //КД2

        // Копія e1 = e
        e1 = data.Monitor_e.get_e(); //КД3

        int[][] MV_h = Data.getSubmatrix(data.MV, start, end);
        int[][] MC_h = Data.getSubmatrix(data.MC, start, end);

        // Обчислення  $R_n = a * (B * MV_n) + e * X_n * (MM_n * MC)$ 
        int[] R_h = Data.calculateResult(a1, data.B, MV_h, e1, data.X,
data.MM, MC_h, start, end);

        // Запис результату
        Data.insertSubvectorIntoVector(data, R_h, start, end);

        // Сигнал про завершення обчислень Rn T2

```

```

        data.Synchronized_Monitor.Signal_Output();

    } catch (Exception e) {
        e.printStackTrace();
    } finally {
        System.out.println("T1 finished");
    }
}
}

```

Thread 2.java

```

package org.example;

import java.util.Arrays;

public class Thread_2 extends Thread {
    private Data data;
    private int threadId;
    private int start;
    private int end;
    private int a2;
    private int e2;

    public Thread_2(int id, Data D) {
        data = D;
        threadId = id;
        start = (threadId - 1) * data.H;
        end = threadId * data.H;
    }

    // Метод для заповнення початкових даних
    private void fillData() {
        for (int i = 0; i < data.N; i++) {
            for (int j = 0; j < data.N; j++) {
                data.MM[i][j] = 1;
            }
        }
    }

    @Override
    public void run() {

        System.out.println("T2 started");
        try {
            fillData();

            //Сигнал задачі T1, T3, T4 про введення даних
            data.Synchronized_Monitor.Signal_Input();

            // Чекає на введення даних у потоках T1, T4
            data.Synchronized_Monitor.Wait_Input();

            // Обчислення a2 = max(Zn),
            int[] Z_h = Data.getSubvector(data.Z, start, end);
            a2 = Data.getMaxValueVector(Z_h);

            // Обчислення a = max(a, a2)
            data.Monitor_a.find_Max(a2); //КД1

            // Сигнал T1, T3, T4 про завершення обчислення a
            data.Synchronized_Monitor.Signal_Max();
        }
    }
}

```

```

        // Чекає на завершення обчислень а у потоках T1, T3, T4
        data.Synchronized_Monitor.Wait_Max();

        // Копія a2 = a
        a2 = data.Monitor_a.get_a();          //КД2

        // Копія e2 = e
        e2 = data.Monitor_e.get_e();          //КД3
        int[][] MV_h = Data.getSubmatrix(data.MV, start, end);
        int[][] MC_h = Data.getSubmatrix(data.MC, start, end);

        // Обчислення Rn = a*(B*MVh) + e*Xh*(MMh*MC)
        int[] R_h = Data.calculateResult(a2, data.B, MV_h, e2, data.X,
        data.MM, MC_h, start, end);

        // Запис результату
        Data.insertSubvectorIntoVector(data, R_h, start, end);

        // Чекає на завершення обчислень Rn у потоках T1, T3, T4
        data.Synchronized_Monitor.Wait_Output();

        // Вивід вектора R як результату
        Data.printVector(data.R);
    } catch (Exception e) {
        e.printStackTrace();
    } finally {
        System.out.println("T2 finished");
    }
}
}

```

Thread 3.java

```

package org.example;

public class Thread_3 extends Thread {
    private Data data;
    private int threadId;
    private int start;
    private int end;
    private int a3;
    private int e3;

    public Thread_3(int id, Data D) {
        data = D;
        threadId = id;
        start = (threadId - 1) * data.H;
        end = threadId * data.H;
    }

    @Override
    public void run() {
        System.out.println("T3 started");
        try {

            // Чекає на введення даних у потоках T1, T4, T2
            data.Synchronized_Monitor.Wait_Input();

            // Обчислення a3 = max(Zh),
            int[] Z_h = Data.getSubvector(data.Z, start, end);
            a3 = Data.getMaxValueVector(Z_h);

            // Обчислення a = max(a, a3)

```

```

        data.Monitor_a.find_Max(a3);          //КД1

        int[][] MV_h = Data.getSubmatrix(data.MV, start, end);
        int[][] MC_h = Data.getSubmatrix(data.MC, start, end);

        // Сигнал T2, T1, T4 про завершення обчислення а
        data.Synchronized_Monitor.Signal_Max();

        // Чекає на завершення обчислень а у потоках T2, T1, T4
        data.Synchronized_Monitor.Wait_Max();

        // Копія a3 = a
        a3 = data.Monitor_a.get_a();          //КД2

        // Копія e3 = e
        e3 = data.Monitor_e.get_e();          //КД3

        // Обчислення Rн = a*(B*MVн) + e*Xн*(MMн*MC)
        int[] R_h = Data.calculateResult(a3, data.B, MV_h, e3, data.X,
        data.MM, MC_h, start, end);

        // Запис результату
        Data.insertSubvectorIntoVector(data, R_h, start, end);

        // Сигнал про завершення обчислень Rн T2
        data.Synchronized_Monitor.Signal_Output();
    } catch (Exception e) {
        e.printStackTrace();
    } finally {
        System.out.println("T3 finished");
    }
}
}
}

```

Thread 4.java

```

package org.example;

public class Thread_4 extends Thread {
    private Data data;
    private int threadId;
    private int start;
    private int end;
    private int a4;
    private int e4;

    public Thread_4(int id, Data D) {
        data = D;
        threadId = id;
        start = (threadId - 1) * data.H;
        end = threadId * data.H;
    }

    private void fillData() {
        data.Monitor_e.set_e(1);
        for (int i = 0; i < data.N; i++) {
            data.B[i] = 1;
            data.X[i] = 1;
            data.Z[i] = 1;
        }
    }

    @Override

```

```

public void run() {
    System.out.println("T4 started");
    try {
        fillData();

        //Сигнал задачі T1, T3, T2 про введення даних
        data.Synchronized_Monitor.Signal_Input();

        // Чекати на введення даних у потоках T1, T2
        data.Synchronized_Monitor.Wait_Input();

        // Обчислення  $a_4 = \max(Z_n)$ ,
        int[] Z_h = Data.getSubvector(data.Z, start, end);
        a4 = Data.getMaxValueVector(Z_h);

        // Обчислення  $a = \max(a, a_4)$ 
        data.Monitor_a.find_Max(a4); //КД1

        // Сигнал T2, T3, T1 про завершення обчислення a
        data.Synchronized_Monitor.Signal_Max();

        // Чекати на завершення обчислень a у потоках T2, T3, T1
        data.Synchronized_Monitor.Wait_Max();

        // Копія  $a_4 = a$ 
        a4 = data.Monitor_a.get_a(); //КД2

        // Копія  $e_4 = e$ 
        e4 = data.Monitor_e.get_e(); //КД3

        int[][] MV_h = Data.getSubmatrix(data.MV, start, end);
        int[][] MC_h = Data.getSubmatrix(data.MC, start, end);

        // Обчислення  $R_n = a \cdot (B \cdot MV_n) + e \cdot X_n \cdot (MM_n \cdot MC)$ 
        int[] R_h = Data.calculateResult(a4, data.B, MV_h, e4, data.X,
data.MM, MC_h, start, end);

        // Запис результату
        Data.insertSubvectorIntoVector(data, R_h, start, end);

        // Сигнал про завершення обчислень  $R_n$  T2
        data.Synchronized_Monitor.Signal_Output();
    } catch (Exception e) {
        e.printStackTrace();
    } finally {
        System.out.println("T4 finished");
    }
}
}

```

Результат виконання програми

```
T1 started
T2 started
T3 started
T4 started
T1 finished
T4 finished
T3 finished
72 72 72 72 72 72 72 72
T2 finished
```

Результат виконання програми при N=8

Тестування

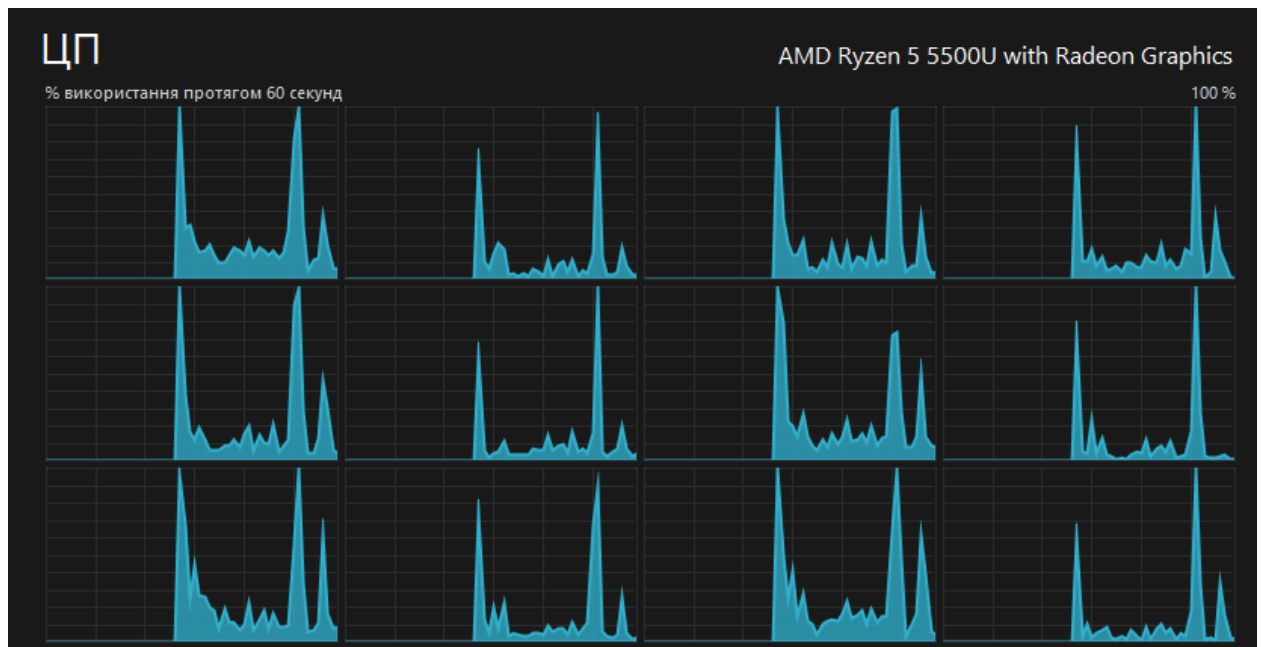
Опис комп'ютера:

Процесор: AMD Ryzen 5 5500U

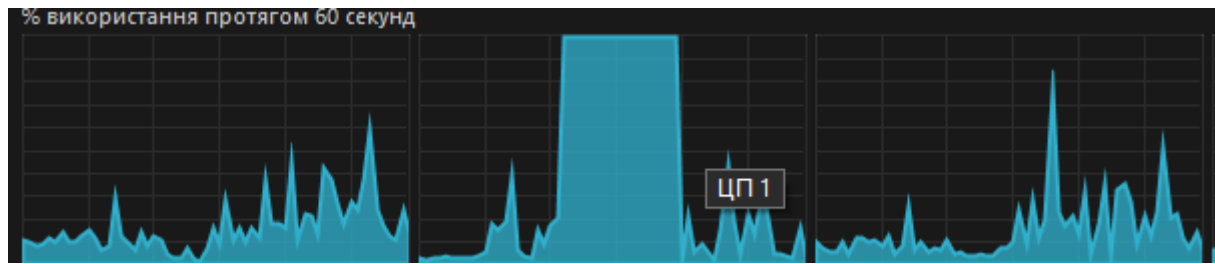
Кількість ядер: 6

Кількість логічних ядер: 12

Для N=1000, було проаналізовано процес завантаження програмою ядер багатоядерного процесора за допомогою **Диспетчера задач ОС Windows**.



Мал. 2 Навантаження при автоматичному розподілі ядер



Мал 3. Навантаження на 1 ядро

Визначення часу виконання програми при:

- Автоматичному розподілені навантаження на ядра ~ **857ms**
- При навантажені на одне ядро ~ **1951ms**

$$K_{\Pi} = 1951\text{ms} / 857\text{ms} \sim 2,27$$

ВИСНОВОК

1. У процесі розробки було розраховано паралельний математичний алгоритм, який дає змогу виконати обчислення заданої формули та визначити спільні ресурси: a , e , MC , X , B ,
2. Був розроблений алгоритм потоків, в яких визначені відповідні точки синхронізації – введення даних, виконання обчислень, виведення. Визначені критичні ділянки(КД1-3).
3. Було створено схему взаємодії задач, де визначено та позначено засоби організації взаємодії потоків: монітори. Розроблено структури класів моніторів `Synchronized_Monitor`, `Monitor_a` та `Monitor_e`.
4. Розробка програми виконувалася на мові Java. Для роботи з потоками було використано клас `Threads`. У процесі розробки створено монітори: `Synchronized_Monitor`, `Monitor_a` та `Monitor_e`, де для створення синхронізованих методів використовувався `synchronized`, а також `wait()` та `notify()` для блокування/розблокування потоків, модифікатор `private` для СР.
5. Проведено тестування програми з метою визначення завантаження ядер процесора при $N=1000$. Значення коефіцієнта прискорення дорівнює 2,27