



# Algoritmi paraleli și distribuiți

## Sisteme de ecuații liniare

Mitică Craus

Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași



# Cuprins

Introducere

Sistem de ecuații liniare

Descriere

Pseudocod

Implementare

Complexitatea

Comentarii bibliografice



## Introducere

- Sistemele de ecuații liniare pot fi rezolvate prin tehnici de calcul paralel datorită multiplelor operații independente una de alta.
- Vom studia în această lecție metoda lui Gauss de rezolvare a sistemelor de ecuații liniare.



## Rezolvarea sistemelor de ecuații liniare prin metoda lui Gauss

- Se consideră un sistem format din  $n$  ecuații liniare cu  $n$  necunoscute:

$$a_{0,0}x_0 + a_{0,1}x_1 + \cdots + a_{0,n-1}x_{n-1} = b_0$$

$$a_{1,0}x_0 + a_{1,1}x_1 + \cdots + a_{1,n-1}x_{n-1} = b_1$$

.....

$$a_{n-1,0}x_0 + a_{n-1,1}x_1 + \cdots + a_{n-1,n-1}x_{n-1} = b_{n-1}$$

- Metoda lui Gauss constă în reducerea sistemului la forma triunghiulară

$$x_0 + a'_{0,1}x_1 + \cdots + a'_{0,n-1}x_{n-1} = b'_0$$

$$x_1 + \cdots + a'_{1,n-1}x_{n-1} = b'_1$$

.....

$$x_{n-1} = b'_{n-1}$$

- și rezolvarea ecuațiilor în ordine inversă (întâi ultima, apoi penultima și la sfârșit prima ecuație din sistem)



## Algoritmul eliminării Gaussiene - varianta secvențială

- *Notatii:*

- $A[0..n-1, 0..n-1]$  este un tablou bidimensional, de dimensiune  $n \times n$ .
- $B[0..n-1]$  este un tablou unidimensional, de dimensiune  $n$ .

- *Premise:*

- Coeficienții inițiali  $a_{i,j}, i, j = 0, 1, \dots, n-1$  sunt memorați în tabloul  $A$ .
- Coeficienții  $a'_{i,j}, i, j = 0, 1, \dots, n-1$  vor fi memorați tot în tabloul  $A$ .
- Tabloul  $B$  va memora coeficienții inițiali  $b_i, i = 0, 1, \dots, n-1$  și soluția sistemului.

ELIMINARE\_GAUSSIANA( $A, B, n$ )

```

1  for  $k \leftarrow 0$  to  $n-1$  /* bucla exterioară */
2  do
3    for  $j \leftarrow k+1$  to  $n-1$ 
4    do  $A[k,j] \leftarrow \frac{A[k,j]}{A[k,k]}$  /* pasul de împărțire cu  $A[k,k]$  */
5     $B[k] \leftarrow \frac{B[k]}{A[k,k]}$ 
6     $A[k,k] \leftarrow 1$ 
7    for  $i \leftarrow k+1$  to  $n-1$ 
8    do for  $j \leftarrow k+1$  to  $n-1$ 
9      do  $A[i,j] \leftarrow A[i,j] - A[i,k] \times A[k,j]$  /* pasul de eliminare */
10      $B[i] \leftarrow B[i] - A[i,k] \times B[k]$ 
11      $A[i,k] \leftarrow 0$ 
```



## Algoritmul eliminării Gaussiene - varianta paralelă

- *Notatii:*

- $A[0..n-1, 0..n-1]$  este un tablou bidimensional, de dimensiune  $n \times n$ .
- $B[0..n-1]$  este un tablou unidimensional, de dimensiune  $n$ .

- *Premise:*

- Coeficienții inițiali  $a_{i,j}, i, j = 0, 1, \dots, n-1$  sunt memorati în tabloul  $A$ .
- Coeficienții  $a'_{i,j}, i, j = 0, 1, \dots, n-1$  vor fi memorati tot în tabloul  $A$ .
- Tabloul  $B$  va memora coeficienții inițiali  $b_i, i = 0, 1, \dots, n-1$  și soluția sistemului.

ELIMINARE\_GAUSSIANA\_PARALELA( $A, B, n$ )

```

1  for  $k \leftarrow 0$  to  $n-1$  /* bucla exterioară */
2  do
3    for  $j \leftarrow k+1$  to  $n-1$ 
4    do  $A[k,j] \leftarrow \frac{A[k,j]}{A[k,k]}$  /* pasul de împărțire cu  $A[k,k]$  */
5     $B[k] \leftarrow \frac{B[k]}{A[k,k]}$ 
6     $A[k,k] \leftarrow 1$ 
7    for  $i \leftarrow k+1$  to  $n-1$ 
8    do in parallel
9      for  $j \leftarrow k+1$  to  $n-1$ 
10     do  $A[i,j] \leftarrow A[i,j] - A[i,k] \times A[k,j]$  /* pasul de eliminare */
11      $B[i] \leftarrow B[i] - A[i,k] \times B[k]$ 
12      $A[i,k] \leftarrow 0$ 
```



## Implementare pe un sistem cu $n$ unități de procesare

- Se consideră un sistem format din  $n$  unități de procesare,  $p_0, p_1, \dots, p_{n-1}$ .
- Fiecare unitate de procesare  $p_i, i \in \{0, 1, \dots, n-1\}$ , dispune, în memoria locală, de coeficienții ecuației a- $i$ -a (linia  $i$  a tabloului  $A$  plus  $B[i]$ ).
- În prima fază, unitatea de procesare  $p_0$  execută pasul de împărțirea cu  $A[0,0]$ :  

$$A[0,j] = \frac{A[0,j]}{A[0,0]}, j = 0, \dots, n-1.$$
 Apoi trimite  $A[0,j], j = 0, 1, \dots, n-1$  celorlalte unități de procesare, după care, fiecare unitate de procesare  $p_i, i = 1 \dots, n-1$  execută pasul de eliminare:  $A[i,j] = A[i,j] - A[i,0] \times A[0,j], i, j = 1, \dots, n-1$  și  $A[i,0] = 0, i = 1 \dots, n-1$ .
- În faza a doua,  $p_1$  preia rolul lui  $p_0$  și execută împărțirea cu  $A[1,1]$ :  

$$A[1,j] = \frac{A[1,j]}{A[1,1]}, j = 1 \dots, n-1.$$
 Apoi trimite  $A[1,j], j = 1 \dots, n-1$  unităților de procesare  $p_2, \dots, p_{n-1}$ , după care, fiecare unitate de procesare  $p_i, i = 2 \dots, n-1$  execută pasul de eliminare:  $A[i,j] = A[i,j] - A[i,1] \times A[1,j], i, j = 2, \dots, n-1$  și  $A[i,1] = 0, i = 2, \dots, n-1$ .
- În faza  $k$ ,  $p_k$  execută împărțirea cu  $A[k,k]$ :  $A[k,j] = \frac{A[k,j]}{A[k,k]}, j = k \dots, n-1$ . Apoi trimite  $A[k,j], j = k \dots, n-1$  unităților de procesare  $p_{k+1}, \dots, p_{n-1}$ , după care, fiecare unitate de procesare  $p_i, i = k+1 \dots, n-1$  execută pasul de eliminare:  $A[i,j] = A[i,j] - A[i,k] \times A[k,j], i, j = k+1, \dots, n-1$  și  $A[i,k] = 0, i = k+1, \dots, n-1$ .



## Exemplu de implementare pe un sistem cu 8 unități de procesare

$P_0$	1	(0,1)	(0,2)	(0,3)	(0,4)	(0,5)	(0,6)	(0,7)
$P_1$	0	1	(1,2)	(1,3)	(1,4)	(1,5)	(1,6)	(1,7)
$P_2$	0	0	1	(2,3)	(2,4)	(2,5)	(2,6)	(2,7)
$P_3$	0	0	0	(3,3)	(3,4)	(3,5)	(3,6)	(3,7)
$P_4$	0	0	0	(4,3)	(4,4)	(4,5)	(4,6)	(4,7)
$P_5$	0	0	0	(5,3)	(5,4)	(5,5)	(5,6)	(5,7)
$P_6$	0	0	0	(6,3)	(6,4)	(6,5)	(6,6)	(6,7)
$P_7$	0	0	0	(7,3)	(7,4)	(7,5)	(7,6)	(7,7)

Figura 1 : Pasul de împărțire cu  $A[3,3]$ :

$$A[3,j] = \frac{A[3,j]}{A[3,3]}, j = 4, \dots, 7, \text{ și } A[3,3] = 1$$





## Exemplu de implementare pe un sistem cu 8 unități de procesare - continuare

$P_0$	1	(0,1)	(0,2)	(0,3)	(0,4)	(0,5)	(0,6)	(0,7)
$P_1$	0	1	(1,2)	(1,3)	(1,4)	(1,5)	(1,6)	(1,7)
$P_2$	0	0	1	(2,3)	(2,4)	(2,5)	(2,6)	(2,7)
$P_3$	0	0	0	1	(3,4)	(3,5)	(3,6)	(3,7)
$P_4$	0	0	0	(4,3)	(4,4)	(4,5)	(4,6)	(4,7)
$P_5$	0	0	0	(5,3)	(5,4)	(5,5)	(5,6)	(5,7)
$P_6$	0	0	0	(6,3)	(6,4)	(6,5)	(6,6)	(6,7)
$P_7$	0	0	0	(7,3)	(7,4)	(7,5)	(7,6)	(7,7)

Figura 2 : Broadcast linia 3:  $A[3,j], j = 4, \dots, 7$



## Exemplu de implementare pe un sistem cu 8 unități de procesare - continuare

$P_0$	1	(0,1)	(0,2)	(0,3)	(0,4)	(0,5)	(0,6)	(0,7)	
$P_1$	0	1	(1,2)	(1,3)	(1,4)	(1,5)	(1,6)	(1,7)	
$P_2$	0	0	1	(2,3)	(2,4)	(2,5)	(2,6)	(2,7)	
$P_3$	0	0	0	1	(3,4)	(3,5)	(3,6)	(3,7)	
$P_4$	0	0	0		(4,3)	(4,4)	(4,5)	(4,6)	(4,7)
$P_5$	0	0	0		(5,3)	(5,4)	(5,5)	(5,6)	(5,7)
$P_6$	0	0	0		(6,3)	(6,4)	(6,5)	(6,6)	(6,7)
$P_7$	0	0	0		(7,3)	(7,4)	(7,5)	(7,6)	(7,7)

Figura 3 : Pasul de eliminare:

$$A[i,j] = A[i,j] - A[i,3] \times A[3,j], i,j = 4, \dots, 7, \text{ și}$$

$$A[i,3] = 0, i = 4, \dots, 7$$



## Complexitatea timp a implementării algoritmului eliminării Gaussiene pe un lanț de $n$ unități de procesare

### Teorema (1)

*Complexitatea timp a implementării algoritmului eliminării Gaussiene pe un lanț de  $n$  unități de procesare este  $\Theta(n^2)$ .*

### Demonstrație.

Timpul consumat în iterația  $k$  este  $\Theta(n - k - 1)$ . Timpul total este  $\sum_{k=0}^{n-1} \Theta(n - k - 1)$   
 $= \Theta(n - 1) + \Theta(n - 1) + \dots + \Theta(0) = \Theta(n^2)$ .





## Comentarii bibliografice

- Capitolul *Sisteme de ecuații liniare* are la bază cartea  
*V. Kumar, A. Grama A. Gupta & G Karypis, Introduction to Parallel Computing: Design and Analysis of Algorithms, Addison Wesley, 2003*  
și ediția mai veche  
*V. Kumar, A. Grama A. Gupta & G Karypis, Introduction to Parallel Computing: Design and Analysis of Algorithms, Benjamin-Cummings, 1994*