2D COMPUTER VISION: ÜBUNG

5. Übung

Hough-Transformation

In dieser Übung werden Sie die Hough-Transformation implementieren und damit die Parameter der dominierenden Geraden (Kanten) in einem Bild feststellen können.

- 1. Lesen Sie die Kapitel 7, 8 und 9 (*Detektion einfacher Kurven*) aus dem Buch "Digitale Bildverarbeitung".
- 2. Implementieren Sie die Hough-Transformation für Geraden. Verwenden Sie die Hesse'sche Normalform (HNF) und orientieren Sie sich bezüglich des Programmieransatzes an die Vorlesungsunterlagen (bzw. Buch Seite 162).

```
Prototyp: houghArray = linearHT(im_edge, angle_steps, angle_steps) houghArray: Ergebnisbild nach Hough-Transformation (int) im_edge: Eingangsbild in Binärform (bool) angle_steps: Filtermatrix (int) radius_steps: Filtermatrix (int) Beispielaufruf: linearHT(image, 100, 100);
```

- 3. Erweitern Sie Ihre Funktion mit einer Schwelloperation (Threshold), um die Maximalwerte im HoughArray zu ermitteln. Welche Schwellwerte sind sinnvoll?
- 4. Beantworten Sie folgende Fragen, indem Sie das Output Bildes nach der Schwelloperation interpretieren.
 - a) Wie können die Kanten im ursprünglichem Bild mit dieser Schwelloperation ermittelt werden?
 - b) Welches sind die dominierendsten (längsten) Kanten?
 - c) Anstelle der Schwelloperation k\u00f6nnte auch die Methode der Non-Maximum Suppression verwendet werden, um die Punkte im HoughArray detektieren zu k\u00f6nnen. Beschreiben Sie diese Methode kurz.

Abgabe

Die Aufgaben werden per Git-Tag (https://git.ios.htwg-konstanz.de) bis jeweils zur kommenden Übungsstunde abgegeben. Zudem müssen die Lösungen in der nächsten Übungsstunde mündlich präsentiert werden. Es ist nicht nötig einen eigenen Branch pro Aufgabe zu erstellen.