

دانشگاه صنعتی اصفهان دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

عنوان: تكليف دوم درس مباني بينايي كامپيوتر

نام و نام خانوادگی: علیرضا ابره فروش شماره دانشجویی: ۹۸۱۶۶۰۳ نیم سال تحصیلی: بهار ۱۴۰۰/۱۴۰۱ مدرّس: دکتر نادر کریمی دستیاران آموزشی: بهنام ساعدی - محمدرضا مزروعی

١

ابتدا متغیرهای زیر را تعریف می کنیم.

و W: ابعاد تصویر H

تصویر اصلی:I

تصویر مورد بررسی:J

بزرگترین سطح روشنایی محتمل در تصویر (مقدار پیشفرض ۲۵۵) MAX_I

ن کوچکترین سطح روشنایی محتمل در تصویر (مقدار پیشفرض MIN_I

MAE 1.1

۱.۱.۱ حداكثر

حالتی را تصور می کنیم که اختلاف سطح روشنایی هر دو پیکسل متناظر در تصویر حداکثر باشد (تصویر تمام سیاه و تمام سفید). بنابراین به ازای هر i و i دامنه، I(i,j) برابر برابر I(i,j) برابر I(i,j) برابر الربر I(i,j) برابر I(i,j) برابر I(i,j) برابر الربر I(i,j) برابر I(i,j) برابر الربر ال

 $\max(\frac{1}{H.W}\sum_{i=1}^{H}\sum_{j=1}^{W}|I(i,j)-J(i,j)|) = \frac{1}{H.W} \times H.W \times |MAX_I-MIN_J| = |MAX_I-MIN_J|$ که در حالت پیش فرض این مقدار برابر ۲۵۵ است.

۲.۱.۱ حداقل

حالتی را تصور می کنیم که اختلاف سطح روشنایی هر دو پیکسل متناظر در تصویر حداقل باشد (تصاویر برابر باشند). بنابراین به ازای هر i(i,j) برابر I(i,j) است. پس داریم:

$$\min(\frac{1}{HW}\sum_{i=1}^{H}\sum_{j=1}^{W}|I(i,j)-J(i,j)|) = \frac{1}{HW} \times H.W \times |I(i,j)-I(i,j)| = 0$$

MSE 7.1

۱.۲.۱ حداکثر

مشابه قسمت قبل، حالتی را تصور می کنیم که اختلاف سطح روشنایی هر دو پیکسل متناظر در تصویر حداکثر باشد (تصویر تمام سیاه و تمام سفید). بنابراین به ازای هر i و i دامنه، I(i,j) برابر I(i,j) برابر I(i,j) برابر یا بالعکس. پس داریم:

 $\max(\frac{1}{H.W}\sum_{i=1}^{H}\sum_{j=1}^{W}(I(i,j)-J(i,j))^2) = \frac{1}{H.W} \times H.W \times (MAX_I-MIN_J)^2 = (MAX_I-MIN_J)^2$ که در حالت پیش فرض این مقدار برابر ۶۵۰۲۵ است.

۲.۲.۱ حداقل

مشابه قسمت قبل، حالتی را تصور می کنیم که اختلاف سطح روشنایی هر دو پیکسل متناظر در تصویر حداقل باشد (تصاویر برابر باشند). بنابراین به ازای هر i و i دامنه، i و i دامنه، i است. پس داریم:

$$\min(\frac{1}{H.W} \sum_{i=1}^{H} \sum_{j=1}^{W} (I(i,j) - J(i,j))^2) = \frac{1}{H.W} \times H.W \times (I(i,j) - I(i,j))^2 = 0$$

PSNR 7.1

برای بیشینه (کمینه) کردن تابع $\log_{10}(rac{MAX_I^2}{MSE})$ بیشینه کردن تابع بیشینه از کمینه) کنیم.

۱.۳.۱ حداکثر

با فرض ناصفر بودن مقدار MAX_I داریم:

$$\max(10\log_{10}(\frac{MAX_{I}^{2}}{MSE})) = \lim_{MSE \to 0}(10\log_{10}(\frac{MAX_{I}^{2}}{MSE})) = \infty$$
 پس به ازای دو تصویر با MSE نزدیک به صفر (دو تصویر تقریبا برابر)، مقدار PSNR به بینهایت میل می کند.

۲.۳.۱ حداقل

اگر I تصویر تمام سیاه (MAX_I) ناچیز باشد)، و J تصویر غیر تمام سیاه باشد، آنگاه چون MAX_I تقریبا صفر است داریم:

$$\min(10\log_{10}(\frac{MAX_{I}^{2}}{MSE})) = \lim_{MAX_{I} \to 0}(10\log_{10}(\frac{MAX_{I}^{2}}{MSE})) = -\infty$$

٢

سطح روشنایی هر پیکسل در تصویر خاکستری گونه از MIN_I (پیش فرض ۰) تا MAX_I (پیش فرض ۲۵۵) متغیر است. بدترین MSE که در واقع بزرگترین MSE است زمانی رخ می دهد که اختلاف سطح روشنایی هر دو پیکسل متناظر در تصاویر ماکسیمم باشد. در نتیجه برای ساخت چنین تصویری فاصله ی سطح روشنایی هر پیکسل در تصویر اولیه را از مقادیر MIN_I و MIN_I به دست می آوریم (قدر مطلق تفاضل). در صورتی که سطح روشنایی به MIN_I (سیاه) نزدیک تر بود، مقدار MAX_I (سفید) و در صورتی که به MAX_I (سفید) و در مطلق صورتی که به MAX_I (سفید) نزدیک تر بود، مقدار MIN_I (سیاه) را در پیکسل متناظر قرار می دهیم. در این حالت چون قدر مطلق تفاضل ها به ازای همه پیکسل های تصویر ماکسیمم هستند پس تضمین می شود که ماکسیمم MSE (بدترین MSE) را نسبت به تصویر ورودی داریم.

٣

١.٣ الف

Function 1.1.7

```
function J = toBlackWhite(I)
%TOBLACKWHITE Summary of this function goes here
% RGB to black and white with maximum psnr

J = uint8(zeros(size(I)));

for i = 1: size(I, 1)

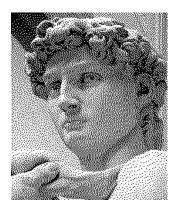
for j = 1: size(I, 2)
```

```
avg_of_rgb = round(double(I(i, j, 1)) / 3 + double(I(i, j, 2) / 3) + double(I(i, j, 2) / 3))
       (i, j, 3) / 3));
               if(255 - avg_of_rgb <= avg_of_rgb)</pre>
                   J(i, j, 1) = 255;
                   J(i, j, 2) = 255;
10
                   J(i, j, 3) = 255;
11
               else
                   J(i, j, 1) = 0;
13
                   J(i, j, 2) = 0;
14
                   J(i, j, 3) = 0;
15
               end
16
           end
       end
18
  end
                                                                               Driver code 7.1.7
ı clc
2 clear
3 close all
4 imtool close all
6 I = imread("images\i3.jpg");
  J = uint8(zeros(size(I)));
9 J = toBlackWhite(I);
10 psnr(J, I)
12 figure, imshow(I, []);
13 figure, imshow(J, []);
                                                                                            ۲.۳
                                                                                  Function 1.7.7
function J = floydSteinberg(I)
2 %FLOYDSTEINBERG Summary of this function goes here
      I = int16(I);
       J = zeros(size(I));
```

```
for i = 1: size(I, 1)
          for j = 1: size(I, 2)
               old_value = I(i, j, 1);
               remaining = int16(-1);
               if(255 - I(i, j, 1) < I(i, j, 1))
                   I(i, j, :) = 255;
                   remaining = -int16(int16(255 - old_value));
               else
12
                   I(i, j, :) = 0;
13
                   remaining = int16(old_value);
14
               end
15
               if(j < size(J, 2))
                   I(i, j + 1, :) = I(i, j + 1, 1) + floor((7 / 16) * remaining);
17
                   if(i < size(J, 1))
                       I(i + 1, j + 1, :) = I(i + 1, j + 1, 1) + floor((1 / 16) * remaining)
19
                   end
               end
21
               if(i < size(I, 1))
22
                   I(i + 1, j, :) = I(i + 1, j, 1) + floor((5 / 16) * remaining);
23
                   if(j > 1)
24
                       I(i + 1, j - 1, :) = I(i + 1, j - 1, 1) + floor((3 / 16) * remaining)
                   end
26
               end
27
           end
       end
       J = uint8(I);
31 end
                                                                              Driver code 7.7.7
ı clc
2 clear
3 close all
4 imtool close all
```

```
6 I = imread("images\i3b.png");
7 J = floydSteinberg(I);
8 K = imread("images\i3b(ground truth).png");
9 figure, imshow(I, []);
10 figure, imshow(J, []);
figure, imshow(K, []);
  %%
13
x = I(:, :, 1);
y = J(:, :, 1);
z = K(:, :, 1);
                                                                                      ٣.٣
ı clc
2 clear
3 close all
4 imtool close all
6 I = imread("images\i3b.png");
7 J = floydSteinberg(I);
8 K = toBlackWhite(I);
10 fs_psnr = psnr(J, I);
  bw_psnr = psnr(K, I);
13 figure, imshow(I, []);
14 figure, imshow(J, []);
15 figure, imshow(K, []);
```

با مقایسهی PSNR در دو تصویر تولید شده در قسمتهای قبل درمی یابیم که بهتر بودن PSNR یک تصویر نسبت به تصویر دیگر الزاما به معنی بهتر بودن کیفیت بصری آن تصویر نیست. همانطور که می بینیم، تصویر تولید شده توسط الگوریتم توسط الگوریتم توسط الگوریتم حریصانه (تابع toBlackWhite) جزئیات تصویر را بهتر بهتر مشخص می کند و کیفیت بصری بهتری دارد. پس نتیجه می گیریم که PSNR در همه جا معیار دقیقی برای مقایسهی کیفیت تصاویر نیست.



شكل ١: خروجي الگوريتم Floyd-Steinberg



شكل ٢: خروجي الگوريتم حريصانه

۴

Function 1.4

```
function J = My_Imresize_BL(Input_Image, Resizing_Factor)
%MY_IMRESIZE_BL Summary of this function goes here
old_row = size(Input_Image, 1);
old_column = size(Input_Image, 2);
new_row = ceil(old_row * Resizing_Factor);
new_column = ceil(old_column * Resizing_Factor);
J = uint8(zeros(new_row, new_column, 3));
r_ratio = double(old_row - 1) / double(new_row - 1);
c_ratio = double(old_column - 1) / double(new_column - 1);
for i = 1: new_row
i_floor = uint32(floor(r_ratio * i)) + 1;
```

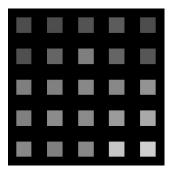
```
i_ceil = uint32(ceil(r_ratio * i));
12
           if (i_floor > old_row)
13
               i_floor = old_row;
           end
           if (i_ceil > old_row)
16
               i_ceil = old_row;
           end
           y = uint32(r_ratio * i - i_floor);
           for j = 1: new_column
21
               j_floor = uint32(floor(c_ratio * j)) + 1;
               j_ceil = uint32(ceil(c_ratio * j));
               if (j_floor > old_column)
                    j_floor = old_column;
               end
26
               if (j_ceil > old_column)
27
                    j_ceil = old_column;
               end
               x = uint32(c_ratio * j - j_floor);
31
               a = uint32(zeros(1, 3));
32
               b = uint32(zeros(1, 3));
               c = uint32(zeros(1, 3));
34
               d = uint32(zeros(1, 3));
35
               e = uint32(zeros(1, 3));
36
               %if (i_floor <= old_row && i_ceil <= old_row && j_floor <= old_column &&
37
       j_ceil <= old_column)</pre>
                   a = uint32(Input_Image(i_floor, j_floor, :));
                   b = uint32(Input_Image(i_floor, j_ceil, :));
39
                   c = uint32(Input_Image(i_ceil, j_floor, :));
                    d = uint32(Input_Image(i_ceil, j_ceil, :));
                    e = uint32(round(a + (b - a) * x + (c - a) * y + (a - b - c + d) * x * y)
42
       );
                   J(i, j, :) = e;
43
               %end
44
           end
```

```
46 end47 end
```

Driver code 7.5

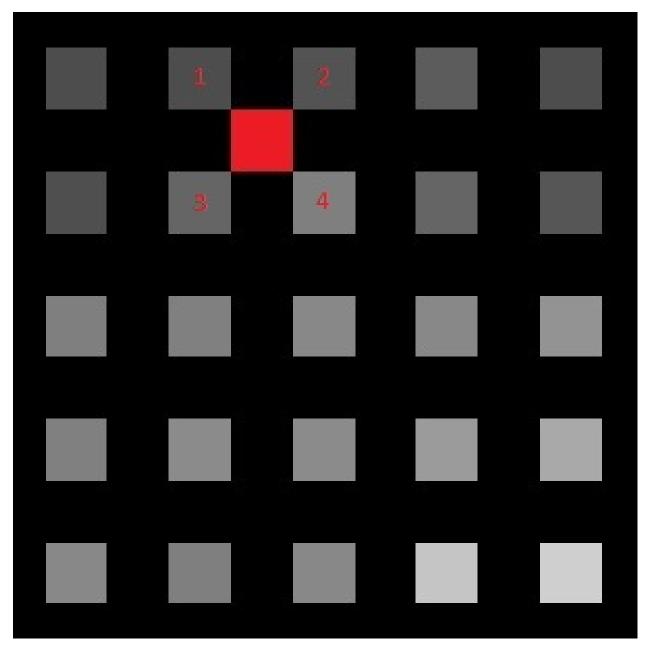
۵

پیکسلهای تصویر را به طور یک در میان به شکل زیر می چینیم:



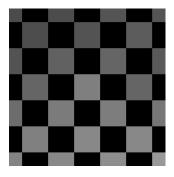
شکل ۳

سطح روشنایی پیکسلهای قرار گرفته در سطر زوج و ستون زوج را برابر با میانگین پیکسلهای مجاور (۴ پیکسل مشخص شده در شکل زیر در صورت وجود) قرار میدهیم. سطح روشنایی پیکسلهای مرزی که دارای ۲ همسایهی مورب و ۱ همسایهی مورب هستند را هم به همین صورت مقداردهی میکنیم.



شکل ۴

پیکسلها تصویر به شکل زیر در میآیند:



شکل ۵

در گام بعد، سطح روشنایی پیکسلهای باقیمانده را برابر میانگین پیکسلهای مجاور (بالا، پایین، چپ و راست) قرار میدهیم. سطح روشنایی پیکسلهای مرزی هم به طریق مشابه تعیین میشوند.

۶

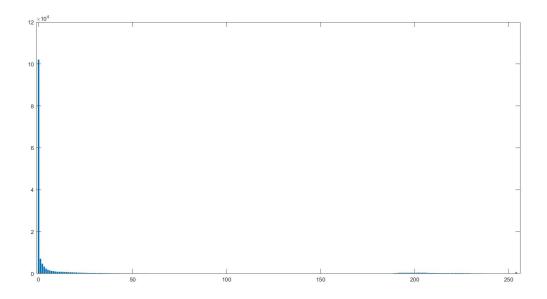
۱.۶ الف

Function 1.1.9

```
function hist_vector = myHist(I)
%MYHIST Summary of this function goes here
x_axis = 0: 255;
y_axis = zeros(1, 256);
for i = 1: size(I, 1)
for j = 1: size(I, 2)
y_axis(I(i, j) + 1) = y_axis(I(i, j) + 1) + 1;
end
end
hist_vector = y_axis;
figure, bar(x_axis, y_axis);
end
```

Driver code 7.1.9

- 6 I = imread("images\Image.tif");
- 7 myHist(I);



شكل ۶: هيستوگرام تصوير Image.tif

۲.۶ ب

همانطور که در بخش قبل دیدیم، سطح روشناییهای صفر و نزدیک به صفر بیشتر پیکسلهای این تصویر را تشکیل دادهاند. اما سطح روشناییهای بزرگتر و نزدیک به ۲۵۵ هم

منابع