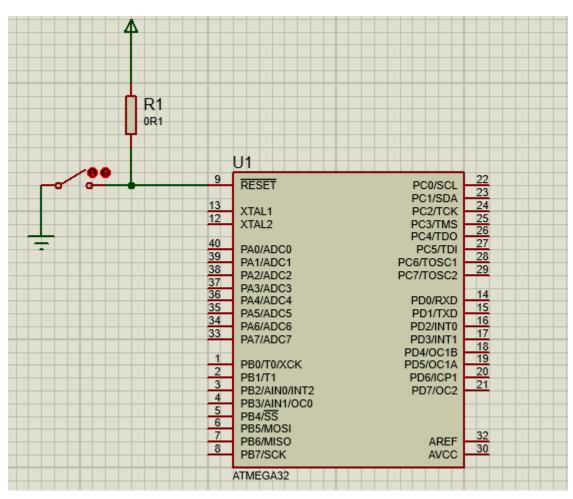
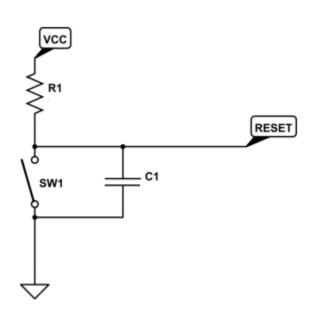
به نام خدا

برای شروع به کار با یک ریزپردازنده atmega32 در ابتدا باید سیم پین VCC را به ولتاژ حدودا 5 ولت متصل کنیم و همچنین پین GND را به ولتاژ صفر یا زمین متصل کنیم. اما همانطور که در تصویر میبینیم در پروتئوس سیم های 12 و 13 وجود ندارد. با اتصال پین های VCC و GND، این میکروکنترلر اماده برای کار کردن است. اما در شرایطی ما نیاز به راهاندازی دوبار میکروکنترلر داریم، بنابراین میتوان برای شروع و راهاندازی این ریزپردازنده علاوه بر اتصال پین های ذکر شده، با استفاده از یک مقاومت pullup مدار reset را نیز اماده و به پین RESET متصل کنیم. دلیل استفاده از مقاومت pullup هم این است که پین RESET زمانی که به آن ولتاژ پایین اعمال شود فعال میشود و اصطلاحا Active Low است، اگر این پین در زمان ولتاژ بالا فعال میشد بهتر بود از نوع مقاومت pulldown استفاده شود.



توضیحات نحوه کارکرد مقاومت pullup با استفاده از خازن:

در مقاومت pullup موجود در مدار RESET، با فشردن کلید، پین RESET به ولتاژ پایین متصل شده و با وجود خازن این کاهش ولتاژ به ارامی انجام میشود تا میکروکنترلر از اسیب های احتمالی در امان بماند. با کاهش ولتاژ پین RESET، فعال میشود و میکروکنترلر دوباره راهاندازی میشود. با قطع کردن کلید نیز ولتاژ به صورت ناگهانی رشد پیدا نمیکند، درواقع بدلیل وجود خازن و شارژ شدن آن ولتاژ به آرامی افزایش پیدا میکند و این افزایش ولتاژ باعث غیرفعال شدن پین RESETمیشود.



منابع:

https://robotmakers.ir/blog/4-1-%D8%B1%D8%A7%D9%87-

%D8%A7%D9%86%D8%AF%D8%A7%D8%B2%DB%8C-%DB%8C%DA%A9-

%D9%85%DB%8C%DA%A9%D8%B1%D9%88%DA%A9%D9%86%D8%AA%D8%B1%D9%8

/4%D8%B1-avr