

# МОСКОВСКИЙ ФИЗИКО-ТЕХНИЧЕСКИЙ ИНСТИТУТ

КАФЕДРА ОБЩЕЙ ФИЗИКИ

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №3.2.6

---

## Исследование гальванометра

---

*Автор:*

Ришат ИСХАКОВ

513 группа

*Преподаватель:*

Александр Александрович

КАЗИМИРОВ



3 ноября 2016 г.

# 1 Цель работы

Изучение работы высокочувствительного зеркального гальванометра магнитоэлектрической системы в режимах измерения постоянного тока и электрического заряда.

В работе используются: *зеркальный гальванометр с осветителем и шкалой, источник постоянного напряжения, делитель напряжения, магазин сопротивлений, эталонный конденсатор, вольтметр, переключатель, ключи, линейка.*

## Теоретическая часть

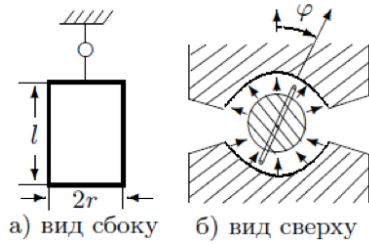


Рис. 1: Принцип работы

Параметры установки:

$$U_0 = 1.2 \text{ В}$$

$$R_2 = 10 \text{ кОм}$$

$$R_0 = 610 \text{ Ом}$$

$$2a = 2.66 \text{ см}$$

$$J\ddot{\varphi} + \frac{(BSN)^2}{R_{\Sigma}}\dot{\varphi} + D\varphi = BSN I \quad (1)$$

$D$  - модуль кручения нити,  $\varphi$  - угол поворота рамки от положения равновесия,  $B$  - индукция магнитного поля,  $N$  - число витков рамки,  $I$  - ток в рамке,  $S$  - площадь одного витка рамки,  $R_{\Sigma}$  - полное сопротивление цепи,  $J$  - момент инерции подвижной системы. Введем обозначения:

$$\left. \begin{aligned} \frac{(BSN)^2}{JR_{\Sigma}} &= 2\gamma \\ \frac{D}{J} &= \omega_0^2 \\ \frac{BSN}{J} &= K \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

Тогда уравнение движения рамки примет вид:

$$\ddot{\varphi} + 2\gamma\dot{\varphi} + \omega_0^2\varphi = KI \quad (3)$$

Величина  $\gamma$  называется *коэффициентом затухания* подвижной системы гальванометра,  $\omega_0$  - собственной частотой колебаний рамки.

## Режим измерения постоянного тока

При измерении в режиме постоянного тока, когда затухают колебания:  $\ddot{\varphi} = \dot{\varphi} = 0$ , поэтому угол поворота можно определить формулой:

$$\varphi = \frac{KI}{\omega_0^2} = \frac{I}{C_I}$$

Постоянная  $C_I = D/BSN$  называется динамической постоянной гальванометра.

## Свободные колебания рамки

В отсутствии внешних источников тока ( $I = 0$ ) будем исследовать свободное движение рамки. Если считать, что  $\varphi(0) = 0$ ,  $\dot{\varphi} = \dot{\varphi}_0$ , уравнение примет вид:

$$\ddot{\varphi} + 2\gamma\dot{\varphi} + \omega_0^2\varphi = 0$$

общее решение такого уравнения имеет вид:

$$\varphi = A_1 e^{\lambda_1 t} + A_2 e^{\lambda_2 t} \quad (4)$$

Рассмотрим всевозможные соотношения между  $\gamma$  и  $\lambda$ .

1.  $\gamma < \omega_0$  (колебательный режим)

В таком случае решением уравнения 4 является

$$\varphi = \frac{\dot{\varphi}}{\omega} e^{-\gamma t} \sin \omega t,$$

где  $\omega^2 = \omega_0^2 - \gamma^2$ . В таком режиме мы наблюдаем затухающие колебания с периодом:

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{D}{J} - \frac{(BSN)^4}{(2JR_\Sigma)^2}}}$$

Если  $\gamma \ll \omega_0$ , то  $\varphi = \frac{\dot{\varphi}}{\omega} \sin \omega t$ ,

2.  $\gamma = \omega_0$  (критический режим)

Решение уравнения 4 в таком случае имеет вид:

$$\varphi = \dot{\varphi} t e^{-\gamma t}$$

Получаем, что после отклонения система экспоненциально приближается к нулю.

3.  $\gamma > \omega_0$  (случай переуспокоенного гальванометра)

Решение в таком случае имеет вид:

$$\varphi = \frac{\dot{\varphi}}{\sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}} e^{-\gamma t} \operatorname{sh} \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2} t,$$

## Режим измерения заряда

Момент инерции рамки искусственно увеличен, поэтому период свободных колебаний будет больше, чем время прохода короткого импульса тока. Будем считать, что рамка не изменяет своего положения при прохождении импульса.

Тогда проинтегрируем 3, домножив на  $dt$  от 0 до  $\tau$  - время окончания импульса, и получим:

$$\dot{\varphi} = Kq$$

Величина  $C_q = q/\varphi_{\max}$  называется *баллистической постоянной* гальванометра. Условия, при которых угол отклонения будет максимален при полном отсутствии затухания:  $\varphi_{\max \text{ св}} = \frac{Kq}{\omega_0}$ .

В критическом режиме:  $\varphi_{\max \text{ кр}} = \frac{Kq}{\omega_0 e}$ , то есть в  $e$  раз меньше, чем в режиме свободных колебаний.

## 2 Работа и измерения

### Определение динамической постоянной

Соберем схему:

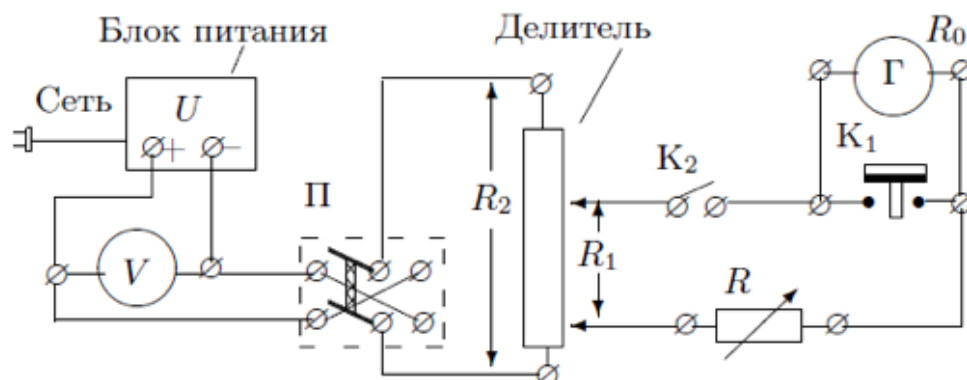


Рис. 2: Схема для определения динамической постоянной и критического сопротивления гальванометра

Угол отклонения рамки будем измерять с помощью осветителя, зеркала и шкалы, находящейся на расстоянии  $a$  от зеркала. Тогда координата  $x$  светового пятна будет выражаться:

$$x = a \operatorname{tg}(2\varphi) \approx 2a\varphi$$

Следовательно динамическая постоянная будет равна

$$C_I = \frac{I}{\varphi} = \frac{2aI}{x}$$

Значения силы тока найдем по формуле:

$$I = U_0 \frac{R_1}{R_2} \frac{1}{R + R_0}$$

$x$ , см	21.7	20.3	19.0	17.9	16.9	16.0	15.2	14.5	13.3	12.2	10.5	8.8	7.5	6.7	4.1
$\sigma_x$ , см	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5
$R$ , Ом	800.0	900.0	1000.0	1100.0	1200.0	1300.0	1400.0	1500.0	1700.0	1900.0	2300.0	2900.0	3500.0	4000.0	7000.0
$I$ , нА	425.5	397.4	372.7	350.9	331.5	314.1	298.5	284.4	259.7	239.0	206.2	170.9	146.0	130.2	78.8
$\sigma_I$ , нА	7.1	6.6	6.2	5.8	5.5	5.2	5.0	4.7	4.3	4.0	3.4	2.8	2.4	2.2	1.3

Таблица 1: Полученные значения

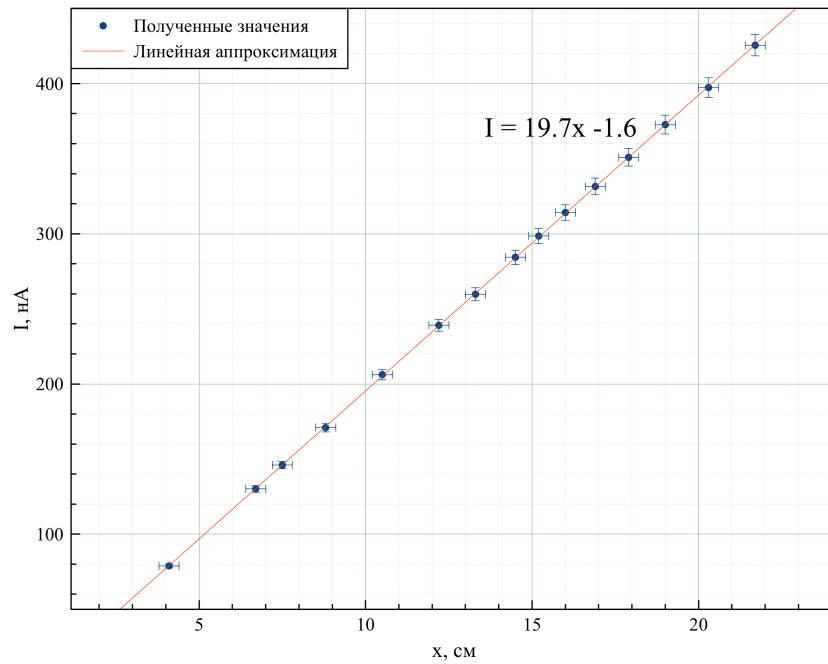


Рис. 3: График зависимости  $I = f(x)$

Получаем, что  $\frac{C_I}{2a} = 19.7 \pm 0.7 \frac{\text{нА}}{\text{см}}$

Тогда  $C_I = 5.1 \pm 0.2 \frac{\text{нА} \cdot \text{м}}{\text{см}}$

## Определение критического сопротивления

$$R = 800 \text{ Ом}$$

$$x_n = 18.9 \text{ см}$$

$$x_{n+1} = 16.9 \text{ см}$$

$$\Theta_0 = \ln \frac{x_n}{x_{n+1}} = 0.11$$

Оценим примерное значение периода свободных колебаний:

$$T_0 = 2.38 \text{ с}$$

Оценим значение критического сопротивления, при котором зайчик не переходит за нулевое значение:

$$R_{\text{кр}} \approx 4.5 \text{ кОм}$$

$R$ , кОм	$x_n$	$x_{n+1}$	$\Theta$	$1/\Theta^2$	$\sigma_{1/\Theta^2}$	$(R + R_0)^2$ кОм
15.0	7.8	0.9	2.16	0.21	0.02	243.7
16.0	7.9	1.0	2.07	0.23	0.02	275.9
17.0	7.9	1.1	1.97	0.26	0.02	310.1
18.0	7.8	1.3	1.79	0.31	0.02	346.3
19.0	7.6	1.4	1.69	0.35	0.02	384.6
20.0	7.4	1.4	1.67	0.36	0.02	424.8
21.0	7.4	1.5	1.60	0.39	0.02	467.0
22.0	7.4	1.6	1.52	0.43	0.03	511.2
25.0	7.0	1.7	1.42	0.50	0.03	655.9
27.0	6.9	2.0	1.24	0.65	0.04	762.3
29.0	6.6	2.0	1.19	0.70	0.04	876.8
31.0	6.4	2.2	1.07	0.88	0.06	999.2
34.0	6.1	2.2	1.02	0.96	0.06	1197.9
37.0	5.7	2.2	0.95	1.10	0.08	1414.5
40.0	5.5	2.3	0.87	1.32	0.10	1649.2
43.0	5.3	2.3	0.83	1.43	0.12	1901.8
46.0	4.9	2.3	0.76	1.75	0.16	2172.5
49.0	4.7	2.3	0.71	1.96	0.19	2461.2

Таблица 2: Исследование зависимости  $\Theta$  от  $R$

$$\Theta = \gamma T = 2\pi \frac{\gamma}{\omega} = \frac{2\pi\gamma}{\sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}} = \frac{2\pi R_3}{\sqrt{R_\Sigma^2 - R_3^2}}, \quad (5)$$

где введено обозначение:

$$R_3 = \frac{(BSN)^2}{2\sqrt{JD}} = R_0 + R_{\text{кр}}$$

Тогда при  $R = R_{\text{кр}}$  выполняется:  $\Theta \rightarrow \infty$

Получим из 5 уравнение прямой в координатах  $X = (R_0 + R)^2$  и  $Y = 1/\Theta^2$ :

$$\frac{1}{\Theta^2} = \frac{(R_0 + R)^2}{4\pi^2 R_2^3} - \frac{1}{4\pi^2}$$

$$\text{Тогда } R_{\text{кр}} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\Delta X}{\Delta Y}} - R_0$$

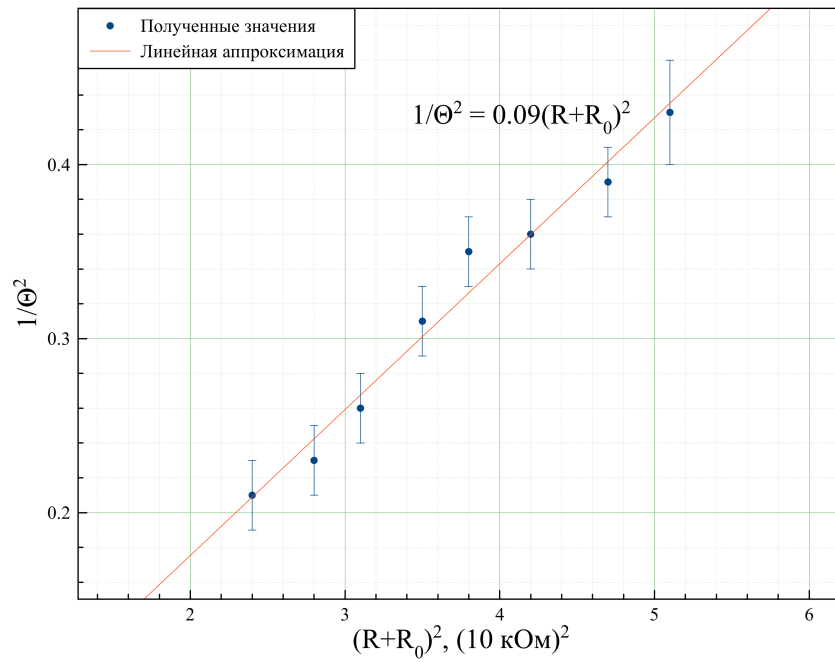


Рис. 4: График зависимости  $1/\Theta^2 = f((R_0 + R)^2)$  в области малых  $R$

Из графика  $\frac{\Delta X}{\Delta Y} = 1.1 \pm 0.1 (10 \text{ кОм})^2$ , поэтому

$$R_{\text{кр}} = 4.8 \pm 0.3 \text{ кОм}$$

## Баллистический режим

$$C = 2 \text{ мкФ}$$

$$R_1/R_2 = 1/2$$

$$l_{\text{max}} = 18.7 \text{ см}$$

Соберем схему:

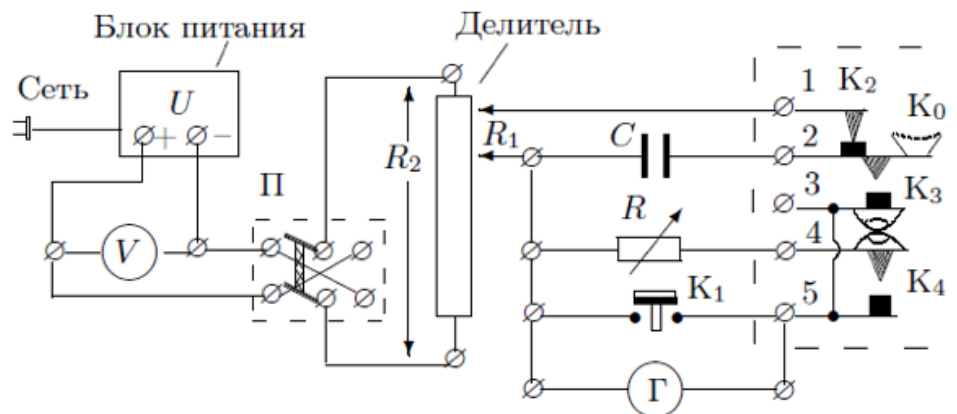


Рис. 5: Схема для определения баллистической постоянной и критического сопротивления гальванометра, работающего в баллистическом режиме

$R, \text{ Ом}$	$l_{max}$	$\sigma_{l_{max}}$	$(R + R_0)^{-1}, 10^6 \text{ Ом}^{-1}$
30000.0	13.6	0.4	3.3
25000.0	13.2	0.4	3.9
20000.0	12.8	0.4	4.9
15000.0	11.6	0.4	6.4
10000.0	9.5	0.4	9.4
9000.0	9.3	0.4	10.4
8000.0	8.8	0.4	11.6
7000.0	8.2	0.4	13.1
6000.0	7.7	0.4	15.1
5000.0	6.9	0.4	17.8

Таблица 3: Исследуем зависимость между  $l_{max}$  и  $R$

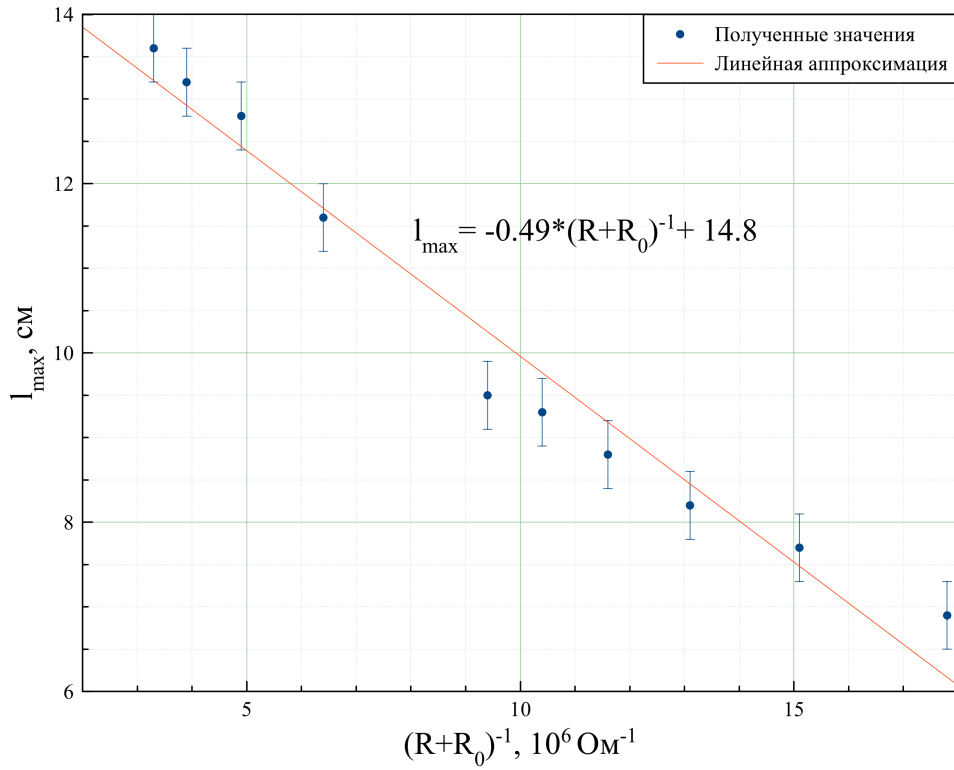


Рис. 6: Зависимость  $l_{max} = f[(R_0 + R)^{-1}]$

Определим значение  $R_{кр}$  по графику: значение максимального отклонения в критическом режиме в  $e$  раз меньше, чем в режиме свободных колебаний. Зная зависимость  $l_{max} = f[(R_0 + R)^{-1}]$  найдем значение сопротивления, соответствующее

$$R_{кр} = R(l_{max}/e) = 5 \pm 0.3 \text{ кОм}$$

Определим баллистическую постоянную гальванометра  $C_{Q_{кр}} \left[ \frac{\text{К}}{\text{мм/М}} \right]$ :

$$C_{Q_{кр}} = \frac{q}{\varphi_{max \text{ кр}}} = 2a \frac{R_1}{R_2} \frac{U_0 C}{l_{max \text{ кр}}} = 17 \pm 0.7 \text{ м·нК/мм}$$

Время релаксации  $t = R_0 C = 610 \cdot 2 \cdot 10^{-6} = 1.22 \cdot 10^{-3} \text{ с} \ll T_0 = 2.8 \text{ с}$



### 3 Вывод

В данной лабораторной работе мы измерили значение динамической постоянной гальванометра, критического сопротивления тремя способами и баллистической постоянной. В измерениях динамической постоянной значения  $R_{кр}$  совпадают с учетом погрешности. Наибольшая погрешность в третьем эксперименте, так как большой вклад в погрешность дает скорость реакции человека (отклонения зайчика происходят быстро, необходимо успевать замыкать ключ и считывать значения).