



## ۱) State:

وضعیت نقشه را به عنوان State در نظر گرفته ام. به این صورت که پوزیشنی از غذاها و تعداد آن ها و مکان agentها را نگه داشته ام و در صورت تغییر هر کدام از این ها وارد یک State جدید میشوم.

## Initial state:

مکان اولیه غذاها و تعداد آن ها و مکان اولیه agentها.

## Action:

هر کدام از Agentها میتوانند به چهار طرف بالا و پایین و چپ و راست بروند (به شرطی که در آن طرف غذای زهردار یا دیوار یا آنیکی ایجنت نباشد و استیت قبلا دیده نشده باشد)

## Performance measure:

پیدا کردن جواب در کمترین عمق در سریعترین زمان ممکن.

## Goal:

خوردن همه غذاها به طوری که هر Agent غذایی که میتواند را بخورد.

## Path cost:

هر جابجایی agent یکی به هزینه اضافه میکند.

۲) Bfs: ابتدا عامل هوشمند p حرکت خود را به ۴ طرف انجام میدهد (اگر امکان پذیر باشد) و به ازای هر

حرکت به استیت جدید میرود (اگر این state قبلا دیده شده باشد در صف وارد نمیشود. و اگر دیده نشده باشد به آخر صف اضافه میشود.) سپس q نیز همینگونه حرکت خود را انجام میدهد.

مثلا در نقشه زیر اولین state در پایین نقشه نشان داده شده است.

حرکت دوم: p یا به سمت چپ میرود یا بالا و q به سمت چپ میرود. (۳ تا استیت گسترش میابند) همه این استیت ها به علاوه استیت اولیه در explored\_stateها ذخیره میشوند (۴ استیت ذخیره شده اند) و State اولیه از صف منتظر بازدید حذف میشود و این حرکت ها به ترتیب گفته شده به صف اضافه

میشوند. در نتیجه در حرکت بعدی  $p$  که در مکان (۳و۳) قرار دارد میتواند به بالا برود یا چپ یا  $q$  که در مکان (۸و۴) قرار دارد به مکان چپ برود و... ولی نمیتواند به استیت قبلی برود.

```

#####
%      1%
%      %
%      P%
%%    %%
%      3%
%1     %
%%    %%
%3     Q%
#####

food states = [(1, 4), (5, 4), (6, 1), (8, 1)]
number of food = 4
position q = (8, 4)
position p = (3, 4)

```

**lds:** در این الگوریتم از عمق ۱ شروع به پیدا کردن جواب میکنم و اگر پیدا نشد عمق را زیاد میکنم. (یکی یکی) فرق اساسی این الگوریتم با **bfs** این است که **State**های مرزی که دیده میشوند در اول صف انتظار وارد میشوند و نه در آخر آن. و هر بار تا یک عمق برای پیدا کردن جواب میرویم و اگر جواب پیدا نشد آن استیت را از بازدید شده ها حذف میکنم.

به عنوان مثال (عمق ۲) ریشه همه ی بچه های خود را بازدید میکند و سپس بچه سمت چپی ریشه همه بچه های خود را از سمت چپ بازدید میکند و...

(۳) تخمین ها: فاصله منتهی: تعداد حرکاتی که هر عامل هوشمند باید طی کند تا به هر غذایی که برایش قابل خوردن است برسد. به این صورت که مثلا مختصات  $p$  منهای مختصات همه غذاهایی که میتواند بخورد و هر کدام که کمتر شد  $h(n)$  آن استیت میشود. و  $f(n)$  آن میشود عمقی که تا الان این عامل آمده است + کمترین هزینه تا غذای بعدی ( $\Delta x + \Delta y$ ) و سپس این وضعیت در صورت تکراری نبودن (مکان های عامل ها و تعداد غذاها و پوزیشن غذاها) وارد صف شده و از صف کمترین  $f(n)$  را برداشته و گسترش میدم.

**Admissible:**

در راه رسیدن به غذا هم دیوار ممکن است وجود داشته باشد و هم عامل دیگر و هم غذای زهردار. در این صورت عامل هوشمند باید مسیری که زودتر از همه آن را به غذا میرساند را عوض کند تا به این عوامل

برخورد نکند. اگر هم که درمسیرش مانعی نباشد با همین تعداد قدم محاسبه شده به مسیر میرسد. پس در هر صورت  $h(n) \leq h^*(n)$ .

(۴) تفاوت ها و مزیت ها:

از آنجایی که الگوریتم BFS و IDS به شکل ناآگاهانه است، به مراتب زمان بسیار بیشتری نسبت به الگوریتم  $A^*$  طول میکشند. چرا که بدون هیچ سیاست و هوشمندی، کل فضا را جستجو میکنند. اما  $A^*$  با یک روشی هوشمندانه تر درجستجو شرکت میکند. هزینه زمانی الگوریتم های BFS و IDS از جنس  $O(b^d)$  است که در آن  $b$  حداکثر تعداد شاخه ها و  $m$  طول بیشترین مسیر ممکن در گراف است. اما در  $A^*$  هزینه ی زمانی الگوریتم برابر است با تعداد نودهایی که در آن ها  $g(n) + h(n)$  کوچکتر مساوی جواب اصلی است. BFS نیاز به حافظه بیشتری نسبت به IDS دارد چرا که هزینه ی حافظه ای BFS از جنس  $O(b^d)$  است درحالی که هزینه ی حافظه ای  $O(b^*d)$  است. هزینه حافظه ای  $A^*$  نیز مانند هزینه زمانی الگوریتم آن است. باید توجه داشت که هر سه الگوریتم کامل (  $A^*$  در صورتی که Admissable باشد ) میباشند و در اینجا هر سه جواب optimal را میدهند.

(5)

زمان اجرا	تعداد استیت های مجزای دیده شده	تعداد استیت های دیده شده	فاصله جواب	نقشه ۱
۵۶,۴۷۳ ثانیه	۱۴۳۱۰۲	۹۱۴۷۹۸	۳۳	BFS
۵۳ دقیقه	۱۵۹۸۶۶۶۵	۵۴۶۸۴۴۱۴	۳۳	IDS
۵۴۵,۲۴ ثانیه	۱۱۳۹۵۶۵	۵۸۹۵۹۰۷	۳۴	$A^*$

زمان اجرا	تعداد استیت های مجزای دیده شده	تعداد استیت های دیده شده	فاصله جواب	نقشه ۲
۱,۱۱ ثانیه	۳۵۴۹	۲۰۹۴۵	۱۷	BFS
۱۹,۱ ثانیه	۳۷۳۵۸۰	۱۵۲۴۰۸	۱۷	IDS
۴,۱۳ ثانیه	۱۲۹۵۱	۵۵۳۳۹	۱۷	$A^*$

زمان اجرا	تعداد استتیت های مجزای دیده شده	تعداد استتیت های دیده شده	فاصله جواب	نقشه ۳
۰,۸۵ ثانیه	۲۶۸۷	۱۵۱۱۶	۲۰	BFS
۲۴,۵۵ ثانیه	۱۶۸۶۹۳	۴۷۳۴۳۳	۲۰	IDS
۳,۱۲ ثانیه	۱۱۸۷۱	۴۸۱۹۰	۲۰	A*

زمان اجرا	تعداد استتیت های مجزای دیده شده	تعداد استتیت های دیده شده	فاصله جواب	نقشه ۴
۳,۴۱ ثانیه	۱۰۶۲۲	۶۴۱۸۸	۱۷	BFS
۵۴,۰۲ ثانیه	۴۲۵۳۱۷	۱۰۲۲۵۳۹	۱۷	IDS
۴,۲ ثانیه	۵۱۴۶۹	۱۴۷۰۸	۱۷	A*

زمان اجرا	تعداد استتیت های مجزای دیده شده	تعداد استتیت های دیده شده	فاصله جواب	نقشه ۵
۰,۰۹۱ ثانیه	۳۳۵	۱۵۰۸	۱۳	BFS
۱,۲۱ ثانیه	۱۱۵۲۰	۲۷۷۵۷	۱۳	IDS
0.45 ثانیه	۱۱۶۱	۴۴۴۷	۱۳	A*

(۵) در جدول بالا:

فاصله جواب = تعداد حرکتهای انجام شده برای رسیدن به پاسخ درست

تعداد استتیت های دیده شده = تعداد حرکات انجام شده در الگوریتم برای رسیدن به جواب.

(۶) نمودار ها برای تست های ۲ و ۳ و ۴ و ۵

