# Práctica 2 - Modelo de procesamiento SIMD

# Organización del Computador 2

### 2do Cuatrimestre 2022

La práctica se divide en secciones, para cada una se sugiere un conjunto de instrucciones útiles para resolver los ejercicios. Los ejercicios marcados con ★ constituyen un subconjunto recomendado de ejercitación. Algunos ejercicios poseen una serie de preguntas bajo el indicador **Para pensar** cuyo objetivo es fomentar la discusión, análisis y profundización de los temas. Se aconseja leerlas a modo de repaso y consolidación.

# Instrucciones de movimiento de datos y aritméticas básicas

- Mov. de datos: movd, movq, movdqu
- Aritméticas: paddb, paddw, paddd, paddq, psubb, psubw, psubd, psubq

### Ejercicio 1

a) void SumarVectores(char \*A, char \*B, char \*Resultado, int dimension)

Para pensar: ¿Qué sucede si la suma de dos componentes de los vectores supera el valor 255? ¿Qué diferencia hay entre las instrucciones paddusw y paddsw? ¿Y entre paddusb y paddsb? ¿Qué cambios deberían realizarse sobre las funciones anteriores si el tipo de datos es short, int o long long int?

**Nota**: Puede asumir que la dimensión de los vectores es de un tamaño múltiplo de la cantidad de elementos que procesa simultáneamente.

### Instrucciones de comparación, lógicas y de nivel de bit

- Comparación: pcmpgtb, pcmpgtw, pcmpgtd, pcmpeqb, pcmpeqw, pcmpeqd
- Lógicas: pand, por, pxor, pandn
- Nivel de Bit: psrlw, psrld, psrld, psrldq, pslld,psllq, pslldq

## Ejercicio 2

- a) void InicializarVector(short \*A, short valorInicial, int dimension)
- b) void DividirVectorPorPotenciaDeDos(int \*A, int potencia, int dimension)
- c) void FiltrarMayores(short \*A, short umbral, int dimension)

  Pone en unos (0xF...F) aquellos elementos del vector cuyo valor sea mayor al
  umbral y en ceros (0x0...0) aquellos que sean menores o iguales.

Para pensar: ¿Qué cambios debería hacerles a las funciones anteriores en caso de que la dimensión de los vectores no sea múltiplo de la cantidad de elementos que procesa simultáneamente?

## Instrucciones de movimiento de datos y aritméticas complejas

- Desempaquetado: punpcklbw, punpcklwd, punpcklddq, punpckhbw, punpckhwd, punpckhddq
- Aritméticas: pmullw, pmulld, pmulhw, pmulhd, pmaddwd, pmaxub, pmaxuw, pmaxud, pminub, pminuw, pminud
- Empaquetado: packsswb, packssdw, packuswb, packusdw

### Ejercicio 3

- a) void MultiplicarVectores(short \*A, short \*B, int \*Res, int dimension)
- b) int ProductoInterno(short \*A, short \*B, int dimension)
- c) void SepararMaximosMinimos(char \*A, char \*B, int dimension) Deja en A los máximos y en B los mínimos. Es decir, para cada i, A[i] = max(A[i],B[i]) y B[i] = min(A[i],B[i])
- d) void SumarRestarAlternado(int \*A, int \*B, int\* Res, int dimension) Es decir, el Res tiene que seguir el siguiente patrón: Res =  $(A_1 + B_1, A_2 - B_2, A_3 + B_3, A_4 - B_4, ...)$

Para pensar: ¿Qué cambios habría que hacerle a la función MultiplicarVectores si el tipo de datos de los elementos de Res fuese short? ¿Qué diferencia hay entre las instrucciones packuswb y packsswb?

### Instrucciones de reordenamiento de datos

■ Reordenamiento: pshufb, pshufw, pshufd

# Ejercicio 4

a) void Intercalar(char \*A, char \*B, char \*vectorResultado, int dimension)

Para pensar: ¿Cómo haría la función Intercalar si no dispusiese de las instrucciones de reordenamiento? Considere dos alternativas.

# Instrucciones de punto flotante

- Mov. de datos: movups, movaps, movupd, movapd
- Aritméticas: addps, addpd, subps, subpd, mulps, mulpd, divps, divpd, sqrtps, sqrtpd

### Ejercicio 5

a) void SumarErroresResiduales(float \*A, float \*B, float \*Res, int dimension)  $\mathrm{SSE} = \sum_{i=1}^N \left(A_i - B_i\right)^2$ 

b) void NormalizarVector(float \*A, float \*Res, int dimension)

Para pensar: ¿Qué cambios debería hacerles a las funciones anteriores si el tipo de dato ahora fuese punto flotante de **doble precisión**? ¿Qué diferencia hay entre la instrucción addps y addss? ¿Y entre addpd y addsd?

# Instrucciones de conversión de tipos de datos

■ Conversión: cvtdq2ps, cvtps2dq, cvtdq2pd, cvtpd2dq

### Ejercicio 6

- a) void ProductoEscalar(short \*A, float escalar, int dimension)
- b) void ParteEntera(float \*A, int \*Res, int dimension)
- c) void Normalizar(int \*A, float \*Res, int dimension)

Para pensar: ¿Qué cambios debería hacerles a las funciones anteriores si el tipo de dato ahora fuese punto flotante de doble precisión?

2

# Ejercicios de parcial

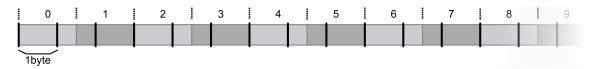
# Ejercicio 7

Considerar un vector de 16 números enteros con signo de 24 bits almacenados en bigendian.

- a) Construir una función en ASM utilizando SIMD que dado un puntero al vector de números mencionado, retorne la suma de los números del vector como un entero de 4 bytes.
- b) Modificar la función anterior para que a los números pares los multiplique por  $\pi$ . En este caso el resultado debe ser retornado como *double*.

### Ejercicio 8 ★

Sea un vector de enteros sin signo de 12 bits ordenados de forma contigua como muestra la figura:



Notar que cada valor del vector ocupa un byte y la mitad del siguiente, o medio byte y el siguiente completo.

- a) Construir una función en ASM usando SIMD que dado un arreglo determine si este está ordenado de menor a mayor.
- b) Construir una función en ASM usando SIMD que dado un arreglo y un número de 12 bits determine si el número pertence al arreglo.

Nota: Considerar para la solución que el arreglo tiene exactamente 24 elementos.

# Ejercicio 9 ★

Considerar un tipo de datos de 16 bits denominado quinceyseis, que dependiendo del bit más significativo, almacena dos datos diferentes. Si el bit 15 es cero, entonces se almacena un número **con signo** de 15 bits. Si el bit 15 es uno, entonces se almacena un número **sin signo** de 6 bits en la parte menos significativa. Los bits restantes en este caso pueden tener cualquier valor.

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	bits
0	Número															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	bits
1	-								Número							

Sea un vector de quinceyseis con tamaño (size) múltiplo de 8. Implementar en ASM utilizando SIMD y procesando la mayor cantidad de datos simultaneamente, las siguientes funciones:

- a) void convertirQuince2SeisConSaturacion(quinceyseis\* data, size\_t size): Transforma todos los números de 15 bits en números de 6 bits saturando.
- b) float promedioQuinceSeis(quinceyseis\* data, size\_t size): Calcula el promedio entre todos los números en precisión simple.

### Ejercicio 10

Se tiene una matriz de 4×4 enteros sin signo de 32bits. Se desea implementar una función denominada sumatorias que se encarga de generar una nueva matriz que contiene por cada elemento la sumatoria de todos los elementos en la fila y columna de la matriz original, contando solo una vez cada uno de los números.

2	0	7	4		18	19	20	16		
0	1	1	2		11	9	17	9		
3	5	4	0		16	13	22	19		
2	0	2	\1		10	11	17	11		
3+5+4+0+7+1+2 = 22										

- a) Implementar en ASM utilizando instrucciones de SIMD la función sumatorias (unsigned int\* sumatorias(unsigned int\* matriz)). Procesar la mayor cantidad posible de elementos, justificar.
- b) Considerando que la matriz de entrada no contiene enteros, sino *floats* y que en la nueva matriz resultado se deben almacenar enteros de 32bits, modifique el código anterior para reflejar este cambio (puede reescribir todo el código o una parte del mismo).