

## 第1章第2节 向量与分块矩阵

### (一) 向量

1. 定义  $n$  个有次序的数  $a_1, a_2, \dots, a_n$  所组成的数组称为  $n$  元向量, 这  $n$  个数称为该向量的  $n$  个分量, 第  $i$  个数称为第  $i$  个分量。

**注1:** 这里是从向量的坐标出发来讲向量, 这是代数里边向量的定义。

**注2:** 定义中的“有次序”指的是先后次序, 这个次序给定以后, 就不能再变了。

2. (1)  $n$  元向量可以写成一行的形式  $[a_1, a_2, \dots, a_n]$ , 也可以写成一列的形式  $\begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$ ,

分别称为行向量和列向量, 也就是行矩阵和列矩阵。

(2) 规定行向量和列向量都按矩阵的运算法则进行运算, 并且总认为  $\mathbf{a}^T \neq \mathbf{a}$ 。

(3) 专用黑体小写字母  $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta}$  等表示列向量, 行向量则用  $\mathbf{a}^T, \mathbf{b}^T, \boldsymbol{\alpha}^T, \boldsymbol{\beta}^T$  等表示。

(4) 所讨论的向量在没有指明是列向量还是行向量时, 均指列向量。

(5) 所有  $n$  元实向量的集合记作  $\mathbf{R}^n$ 。

**注意:** 上面这些内容需逐条好好掌握。

3. 专用  $\mathbf{e}_i \in \mathbf{R}^n$  表示第  $i$  个分量为1, 其余分量都为0的  $n$  元列向量。例如, 若设  $\mathbf{e}_3 \in \mathbf{R}^4$ , 则

$$\mathbf{e}_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}. \quad \text{注: } \mathbf{e}_i \text{ 是专用记号。}$$

4. 分量个数相同的一组列向量叫做一个列向量组; 分量个数相同的一组行向量叫做一个行向量组。

5. **向量和矩阵之间的关系:** (1) 向量是特殊的矩阵, 一个向量组可组成一个矩阵; (2) 一个矩阵又可看作是由它的行向量组或列向量组构成的。(3) 注意到这种关系, 我们可以把矩阵的某些问题与向量组的某些问题进行相互转换, 从而使问题便于研究。

### (二) 分块矩阵

1. 在本课程中, 讲授分块矩阵主要用于简化证明。以后也可用分块矩阵的方法来简化某些计算。

2. 定义 用若干条纵贯整个矩阵的横线和竖线把矩阵  $\mathbf{A}$  分成许多小块 (即子矩阵), 以这些小块为元素的形式上的矩阵称为  $\mathbf{A}$  的分块矩阵。

**注意:** 对矩阵进行分块是研究矩阵的一种新的方法, 研究的还是原来的矩阵, 只是用分块矩阵的形式来代替原来的矩阵而已, 所得结果要保证和原矩阵的运算结果一样才行。

3. 常用的分块方法:

(1) 把  $m \times n$  矩阵  $\mathbf{A}$  整个作为一块, 此时  $\mathbf{A}$  是一个  $1 \times 1$  分块矩阵。

(2) 把  $m \times n$  矩阵  $\mathbf{A}$  按列分块为  $\mathbf{A} = [\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n]$ , 其中  $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n$  为  $\mathbf{A}$  的  $n$  个列向量。

(3) 把  $m \times n$  矩阵  $\mathbf{A}$  按行分块为  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{b}_1^T \\ \mathbf{b}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{b}_m^T \end{bmatrix}$ , 其中  $\mathbf{b}_1^T, \mathbf{b}_2^T, \dots, \mathbf{b}_m^T$  为  $\mathbf{A}$  的  $m$  个行向量。

(4) 把  $m \times n$  矩阵  $\mathbf{A}$  分成一个  $2 \times 2$  型的分块矩阵  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{bmatrix}$ , 其中  $\mathbf{A}_{11}$  为  $\mathbf{A}$  的左上

角子方阵。

**注意：**在本课程的学习当中，前两种分块方法用的很多。

4. 形如  $\begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \mathbf{A}_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \mathbf{A}_{ss} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \cdots & \mathbf{A}_{1s} \\ 0 & \mathbf{A}_{22} & \cdots & \mathbf{A}_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \mathbf{A}_{ss} \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \mathbf{A}_{s2} & \cdots & \mathbf{A}_{ss} \end{bmatrix}$

的分块矩阵分别称为分块对角矩阵、分块上三角形矩阵和分块下三角形矩阵。

**5. 分块的基本要求（这一部分的内容比较重要，要好好注意）**

(1) 计算  $\mathbf{A} + \mathbf{B}$  时，对  $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  的分块方法需完全一样。

(2) **计算  $\mathbf{AB}$  时，对  $\mathbf{A}$  加竖线的位置需和对  $\mathbf{B}$  加横线的位置相同，对  $\mathbf{A}$  加竖线的数量也要和对  $\mathbf{B}$  加横线的数量相同。**

这种要求来自于矩阵乘法的定义， $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  要想能相乘，需  $\mathbf{A}$  的列数等于  $\mathbf{B}$  的行数，这种关系在对矩阵进行分块时仍然要延续下去。

**对  $\mathbf{A}$  怎样加横线、对  $\mathbf{B}$  怎样加竖线没有要求。**

例 设  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{bmatrix}, \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ ,  $\mathbf{A}$  的列数等于  $\mathbf{B}$  的行数， $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  可做乘法运算。

(1) 若对  $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  按下面方式进行分块，

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{bmatrix} = [\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2], \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \end{bmatrix},$$

$$\text{则 } \mathbf{AB} = [\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2] \begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \end{bmatrix} = \mathbf{A}_1 \mathbf{B}_1 + \mathbf{A}_2 \mathbf{B}_2.$$

**注：**这种分块方法是可以的。要注意做乘法运算时， $\mathbf{A}_1$  要在  $\mathbf{B}_1$  前面， $\mathbf{A}_2$  要在  $\mathbf{B}_2$  前面。

(2) 若对  $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  按下面方式进行分块，则分块以后就不能再做乘法运算  $\mathbf{AB}$  了，因为  $\mathbf{A}_1$

和  $\mathbf{B}_1$ 、 $\mathbf{A}_2$  和  $\mathbf{B}_2$  都做不了乘法运算，所以在做乘法运算  $\mathbf{AB}$  时，这种分块方法是不可以的。

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{bmatrix} = [\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2], \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \end{bmatrix}$$

(3) 若对  $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  按下面方式进行分块，则分块以后也做不了乘法运算  $\mathbf{AB}$ 。因为

$[\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2]$  是  $1 \times 2$  的分块矩阵,  $\begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \\ \mathbf{B}_3 \end{bmatrix}$  是  $3 \times 1$  的分块矩阵,  $[\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2]$  的列数不等于  $\begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \\ \mathbf{B}_3 \end{bmatrix}$

的行数,  $[\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2]$  与  $\begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \\ \mathbf{B}_3 \end{bmatrix}$  无法相乘, 所以在做乘法运算  $\mathbf{AB}$  时, 这种分块方法也是不可

以的。

(4) 对  $\mathbf{A}$  和  $\mathbf{B}$  按下面方式进行分块, 是可以的。

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \end{bmatrix},$$

$$\mathbf{AB} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{B}_1 \\ \mathbf{B}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11}\mathbf{B}_1 + \mathbf{A}_{12}\mathbf{B}_2 \\ \mathbf{A}_{21}\mathbf{B}_1 + \mathbf{A}_{22}\mathbf{B}_2 \end{bmatrix}.$$

同学们还可以再按别的分块方法试试, 这样就能对分块的基本要求有一个更好的理解。

## 6. 分块矩阵的转置

$$\text{设 } \mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} \end{bmatrix}, \quad \text{则 } \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11}^T & \cdots & \mathbf{A}_{s1}^T \\ \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{1r}^T & \cdots & \mathbf{A}_{sr}^T \end{bmatrix}.$$

注: 分块矩阵转置时, 除了行和列的位置要互换以外, 其中的每一块还要加转置符号  $T$ 。

$$\text{特别地, 若 } \mathbf{A} = [\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_n] \text{ 为按列分块矩阵, 则 } \mathbf{A}^T = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1^T \\ \mathbf{a}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{a}_n^T \end{bmatrix}.$$

$$\text{同学们可通过 } \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 & 4 \\ 5 & 5 & 5 & 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{bmatrix} \text{ 做个验证, 按列分块的情况也可以试一下。}$$

$$7. \text{ 例 设 } \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}, \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \text{ 则 } \mathbf{AB} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 7 & 10 \end{bmatrix}$$

$$\text{若记 } \mathbf{b}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \mathbf{b}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \text{ 则 } \mathbf{B} = [\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2]$$

$$\text{因为 } \mathbf{Ab}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 7 \end{bmatrix}, \mathbf{Ab}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 10 \end{bmatrix}, \text{ 所以 } [\mathbf{Ab}_1, \mathbf{Ab}_2] = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 7 & 10 \end{bmatrix}.$$

$$\text{又因为 } \mathbf{A}[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2] = \mathbf{AB} = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 7 & 10 \end{bmatrix}, \text{ 所以 } \mathbf{A}[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2] = [\mathbf{Ab}_1, \mathbf{Ab}_2].$$

对于上面结论的另一种理解方式：

对于表达式  $\mathbf{A}[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2]$ ，从分块矩阵的角度来看， $\mathbf{A}$  可看成一个  $1 \times 1$  分块矩阵，在  $\mathbf{A}$  中**没有加竖线**； $[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2]$  是一个  $1 \times 2$  分块矩阵， $[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2]$  在分块时**没有加横线**，这是满足计算乘法时对矩阵分块的要求的，所以可以仿照普通矩阵一样进行运算。 $\mathbf{A}[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2] = [\mathbf{A}\mathbf{b}_1, \mathbf{A}\mathbf{b}_2]$

从感觉上看，这里就和“一个数乘以一个行矩阵”的感觉一样。

**注意：** $[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2]\mathbf{A} \neq [\mathbf{b}_1\mathbf{A}, \mathbf{b}_2\mathbf{A}]$ . 原因有两个：(1)  $[\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2]$  分块时加竖线了，但  $\mathbf{A}$  中没有加横线，这不满足计算乘法时对矩阵分块的要求。(2)  $\mathbf{b}_1\mathbf{A}, \mathbf{b}_2\mathbf{A}$  不满足矩阵乘法定义的要求，做不了乘法运算。

8. 例 设按列分块矩阵  $\mathbf{A}_{n \times n} = [\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n]$ ，单位矩阵  $\mathbf{E}_n = [\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n]$ ，

由  $\mathbf{A} = \mathbf{A}\mathbf{E}_n = \mathbf{A}[\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n] = [\mathbf{A}\mathbf{e}_1, \mathbf{A}\mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{A}\mathbf{e}_n]$  及  $\mathbf{A} = [\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n]$  可知，  
 $\mathbf{a}_j = \mathbf{A}\mathbf{e}_j \quad (j=1, 2, \dots, n)$ 。

可见， $\mathbf{A}\mathbf{e}_j$  表示  $\mathbf{A}$  的第  $j$  列。

我们下面来讨论什么样的式子能表示  $\mathbf{A}$  的一行。

$$\mathbf{e}_i^T \mathbf{A} = ((\mathbf{e}_i^T \mathbf{A})^T)^T = (\mathbf{A}^T \mathbf{e}_i)^T,$$

根据前面得到的结论， $\mathbf{A}^T \mathbf{e}_i$  表示  $\mathbf{A}^T$  的第  $i$  列，又因为  $\mathbf{A}^T$  的第  $i$  列是由  $\mathbf{A}$  的第  $i$  行转置

以后得来的，所以  $\mathbf{A}^T \mathbf{e}_i = \begin{bmatrix} a_{i1} \\ a_{i2} \\ \vdots \\ a_{in} \end{bmatrix}$ ， $\mathbf{e}_i^T \mathbf{A} = (\mathbf{A}^T \mathbf{e}_i)^T = [a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}]$

可见， $\mathbf{e}_i^T \mathbf{A}$  表示  $\mathbf{A}$  的第  $i$  行。

$$\mathbf{e}_i^T \mathbf{A} \mathbf{e}_j = (\mathbf{e}_i^T \mathbf{A}) \mathbf{e}_j = [a_{i1}, \dots, a_{ij}, \dots, a_{in}] \mathbf{e}_j = a_{ij}, \quad \mathbf{e}_i^T \mathbf{A} \mathbf{e}_j \text{ 表示 } \mathbf{A} \text{ 的 } (i, j) \text{ 元 } a_{ij}.$$

例 我们用三阶方阵对上面结论做个验证。

$$\text{设 } \mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}, \text{ 则 } \mathbf{A}\mathbf{e}_3 = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{13} \\ a_{23} \\ a_{33} \end{bmatrix} \text{ 表示 } \mathbf{A} \text{ 的第 3 列,}$$

$$\mathbf{e}_2^T \mathbf{A} = [0, 1, 0] \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = [a_{21}, a_{22}, a_{23}] \text{ 表示 } \mathbf{A} \text{ 的第 2 行.}$$

从这样一个具体问题的讨论，可以更清楚地看到上面结论的正确性。

注意 当  $\mathbf{A}$  为  $m \times n$  矩阵时，上面的结论也正确. 在有些问题的证明中，我们将使用  $\mathbf{A}\mathbf{e}_j, \mathbf{e}_i^T \mathbf{A}$  和  $\mathbf{e}_i^T \mathbf{A} \mathbf{e}_j$  来

分别表示  $\mathbf{A}$  的第  $j$  列、第  $i$  行和元素  $a_{ij}$ ，这样做能使很多证明变得简单。