СИСТЕМЫ ЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ

2.1. Основные понятия и определения

Система т линейных уравнений с п переменными имеет вид1:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1j}x_j + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2j}x_j + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots \\ a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{ij}x_j + \dots + a_{in}x_n = b_i; \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mj}x_j + \dots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

$$(2.1)$$

где a_{ij} , b_i ($i=1,2,\ldots,m; j=1,2,\ldots,n$) — произвольиме числа, называемые соответственно коэффициентами при переменных и свободными членоми уравнений.

В более краткой зачиси с помощью знаков суммировавня систему можно записать в виде:

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} = \delta_{i} (i = 1, 2, ..., m).$$
 (2.2)

Решением системы (2.1) называется такая совокупность n чисел $(x_1 = k_1, x_2 = k_2, ..., x_n = k_n)$, при подстановке которых каждое уравнение системы обращается в верное равенство.

Система уравнений называется совместной, если она имеет хотя бы одио решение, и несовместной, если она не имеет решений.

Совместиая система уравиений называется определенной, если она имеет единственное решение, и неопределенной, если она имеет более одного решения. Например, система уравнений

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 10, \\ x_1 - x_2 = 10 \end{cases}$$
 — совместиая и определенияя, так как имсет един-

ственное решение (10;0); система $\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 10, \\ 2x_1 + x_2 = 15 \end{cases}$ — несовместная;

а система уравнений $\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 10, \\ 4x_1 + 2x_2 = 20 \end{cases}$ — совместиая и неопреде-

ленияя, так как имеет более одиото, а точиес бесконечное множество решений ($x_1 = c, x_2 = 10 - 2c$, где c — любое число).

Две системы уравнений называются равносильными, или эквивалентными, если они имсют одио и то же множество решений. С помощью элементврных преобразований системы уравнений, рассмотренных в гл.1 применительно к матрицам (например, умножение обсих частей уравиений на числа, не равные нулю; сложение урависний системы), получается система (2.1), равносильная данной. Запишем систему (2.1) в матричной формс. Обозначим:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}; X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}; B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix},$$

где A — матрица коэффициентов при переменных, или матрица системы, X — матрица-столбец переменных; В — матрица-столбец свободных членов.

Так как число столбцов матрицы $A_{m \times n}$ равно числу строк матрицы $X_{n \times 1}$, то их произведение

$$AX = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \end{pmatrix}$$

есть матрица-столбец. Элементами полученной матрицы являются левые части системы (2.1). На основании определения равенства матриц систему (2.1) можио записать в виде:

AX = B. (2.3)

2.2. Система п линейных уравнений с п переменными. Метод обратной матрицы и формулы Крамера

Для получения решения системы (2.1) при m=n в общем ввде предположим, что квадратная матрица системы $A_{n\times n}$ невырожденная, т.е. ее определитель $|A|\neq 0$. В этом случае существует обратива матрица A^{-1} .

Умножая *слева* обе части матричиого равенства (2.3) на матрицу A^{-1} , получим $A^{-1}(AX) = A^{-1}B$. Так как $A^{-1}(AX) = (A^{-1}A)X = EX = X$, то решением системы методом обратной матрицы булет матрица-столбец

$$\chi = A^{-1}B.$$
 (2.7)

Теорема Крамера. Пусть Δ — определитель матрицы системы A, a Δ_j — определитель матрицы, получаемой из матрицы A земеной j-го столбца столбцом свободных членов. Тогда, если $\Delta \neq 0$, то система имеет единственное решение, определяемое по формулем.

$$x_j = \frac{\Delta_j}{\Delta}$$
 (j=1,2,...,n). (2.8)

Формулы (2.8) получили название формул Кремера

 \square В соответствии с (1.14) обратиая матрица $A^{-1} = \frac{1}{|A|}\widetilde{A}$, где

 \widetilde{A} — матрица, присоединенная к матрице A. Так как элементы матрицы \widetilde{A} есть авгебраические дополнения элементов матрицы A', транспонированиой к A, то запишем равенство (2.7) в развернутой форме:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_n \end{pmatrix}.$$

Учитывая, что $|A| = \Delta$, получим после умножения матриц

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} = \frac{1}{\Delta} \begin{pmatrix} b_1 A_{11} + b_2 A_{21} + \dots + b_n A_{n1} \\ b_1 A_{12} + b_2 A_{22} + \dots + b_n A_{n2} \\ \dots \\ b_1 A_{1n} + b_2 A_{22} + \dots + b_n A_{nn} \end{pmatrix}, \text{ откуда следует, что для}$$

λιούοτο j(j = 1, 2, ..., n)

$$x_j = \frac{1}{\Lambda} (b_1 A_{1j} + b_2 A_{2j} + \dots + b_n A_{nj})$$

На основании свойства 9 опредаяителей (см. § 1.4) b_1A_{1j} + b_2A_{2j} +...+ b_nA_{nj} = Δ_j , где Δ_j — определитель матрицы, получеиной из матрицы A заменой j —го столбиа ($j=1,2,\ldots,n$) столбиом свободиых членов. Следоватаяьно, $x_j = \frac{\Delta_j}{\Delta}$.

Пример 2.1. Решить систему уравиений

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 3, \\ 2x_1 + x_2 + x_1 = 11, \\ x_1 + x_2 + 2x_3 = 8 \end{cases}$$

а) методом обратной матрицы; б) по формулам Крамера.
 Решение.
 а) Обозначим

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} 3 \\ 11 \\ 8 \end{pmatrix}.$$

Тогда в матричной форме данная система имеет вид: AX = B. Найдем опредалитель |A| = 5 (см. пример 1.10). Так как $|A| \neq 0$, то матрица A — невырожденная, и существует обратная матрица A^{-1} . Матрицу A^{-1} находим по аягоритму, приведенному в §1.5. Получим (см. пример 1.10):

$$A^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -3 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$
 Теперь по формуле (2.7)
$$X = A^{-1}B = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -3 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 11 \\ 8 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 20 \\ 10 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix},$$

т.е. решение системы (4, 2; 1).

6) Найдем определитель системы $\Delta = |A| = 5$ (см. п. а). Так как $\Delta \neq 0$, то по теореме Крамера система имеет единственное реше-

Вычислим определители матриц $\Delta_1, \Delta_2, \Delta_3$, полученных из матрицы A, заменой соответственно первого, второго и третьего столбцов столбцом свободных членов:

$$\Delta_{1} = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 11 & 1 & 1 \\ 8 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 20; \ \Delta_{2} = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 11 & 1 \\ 1 & 8 & 2 \end{vmatrix} = 10; \ \Delta_{3} = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & 1 & 11 \\ 1 & 1 & 8 \end{vmatrix} = 5$$

(рекомендуем читателю вычислить самостоятельно).

Теперь по формулам Крамера (2.8)

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta} = \frac{20}{5} = 4$$
; $x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta} = \frac{10}{5} = 2$; $x_3 = \frac{\Delta_3}{\Delta} = \frac{5}{5} = 1$,

т.е. решение системы (4; 2; 1).

2.3. Метод Гаусса

Рассмотрим решение системы (2.1) *т* линейных уравнений с *п* переменными в общем ниде.

Метод Гаусса — метод последовательного исключения переменных — заключается в том, что с помощью элементарных преобразований система уравнений приводится к равносильной системе ступенчатого (или треугольного) вида, из которой последовательно, начиная с последних (по номеру) переменных, находятся все остальные переменные.

Предлоложим, что в системе (2.1) коэффициент при переменной x_1 в первом урависнии $a_{11} \neq 0$ (если это не так, то перестановкой уравнений местами добъемся того, что $a_{11} \neq 0$).

Шаг 1. Умножая первое уравиение на подходящие числа (а именно на $-a_{21}/a_{11},-a_{31}/a_{11},...,-a_{mi}/a_{11}$) и прибавляя полученные уравнения соответственно ко второму, третьему, ..., m-му уравиению системы (2.1), исключим переменную x_1 из всех последующих уравиений, начиная со второго. Получим

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{22}^{(1)}x_2 + \dots + a_{2n}^{(1)}x_n = b_2^{(1)}, \\ a_{i2}^{(1)}x_2 + \dots + a_{in}^{(1)}x_n = b_i^{(1)}, \\ a_{m2}^{(1)}x_2 + \dots + a_{mn}^{(1)}x_n = b_m^{(1)}, \end{cases}$$

$$(2.9)$$

где буквами с верхним индексом (1) обозначевы ноные коэффициенты, полученные после первого шага.

Шаг 2. Предлоложим, что $a_{22}^{(1)} \neq 0$ (если это не так, то соответствующей перестановкой уравнений или переменных с изменением их номеров добъемся того, чтобы $a_{22}^{(1)} \neq 0$).

Умножая второе уравиение на подходящие числа $\left(-a_{32}^{(1)}/a_{22}^{(1)}, ..., -a_{m2}^{(1)}/a_{22}^{(1)}\right)$ и прибавляя полученные уравнения соответственно к третьему, четвертому, ..., m-му уравнению системы, исключим переменную x_2 из всех последующих уравнений, начиная с третьего.

Продолжая процесс последовательного исключения переменных x_3 , x_4 , ..., x_{r-1} , после (r-1)-го шага получим систему

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1r}x_r + a_{1,r+1}x_{r+1} + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{22}^{(1)}x_2 + \dots + a_{2r}^{(1)}x_r + a_{2,r+1}^{(1)}x_{r+1} + \dots + a_{2n}^{(r-1)}x_n = b_2^{(1)}, \\ a_n^{(r-1)}x_r + a_{r,r+1}^{(r-1)}x_{r+1} + \dots + a_{2n}^{(r-1)}x_n = b_r^{(r-1)}, \\ 0 = b_{r+1}^{(r-1)}, \\ 0 = b_n^{(r-1)}. \end{cases}$$

Число нуль в последних m-r уравнениях означает, что их левые части имеют вид $0 \cdot x_1 + 0 \cdot x_2 + ... + 0 \cdot x_n$. Если хотя бы одно из чисел $b_{r+1}^{(r-1)}, ..., b_m^{(r-1)}$ не равно нулю, то соответствующее равенство протнеоречиво, и система (2.1) несовместна.

Таким образом, для любой соеместной системы числа $b_{r+1}^{(r-1)}$, ..., $b_m^{(r-1)}$ в системе (2.10) равны нулю. В этом случае пооледние m-r уравнений в системе (2.10) являются тождествами и их можио не принимать во внимание при решении системы (2.1). Очевидио, что после отбрасывания "лишних" уравнений возможны дла олучая: а) число уравневний системы (2.10) равночислу переменных, т.е. r=n (в этом случае система (2.10) имеет треугольный вид); б) r < n (в этом случае система (2.10) имеет ступенчатый вид).

Переход системы (2.1) к равиосильной ей системе (2.10) называется прямым ходом метода Гаусса, а нахождение переменных из системы (2.10) — обратным ходом.

Преобразования Гаусса удобно проводить, осуществляя преобразования не с самими уравнениями, а с матрицей их коэффициснтов. Рассмотрим матрицу

$$A_{1} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \\ \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{1} \\ b_{2} \\ \dots \\ b_{m} \end{pmatrix}, \qquad (2.11)$$

называемую расширенной матрицей системы (2.1), ибо в нее, кроме матрицы системы A, дополнительно включен столбен свободных членов.

⊳Пример 2.2. Решить систему уравнений:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 - 2x_4 = 6, \\ 2x_1 + 4x_2 - 2x_2 - 3x_4 = 18, \\ 3x_1 + 2x_2 - x_3 + 2x_4 = 4, \\ 2x_1 - 3x_2 + 2x_3 + x_4 = -8. \end{cases}$$

Решение. Расширенияя матрица системы имеет вид.

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 & -2 & 6 \\
2 & 4 & -2 & -3 & 18 \\
3 & 2 & -1 & 2 & 4 \\
2 & -3 & 2 & 1 & -8
\end{pmatrix}.$$

Шаг 1. Так как $a_{11} \neq 0$, то умножая вторую, третью и четвертую строки матрицы на числа (-2), (-3), (-2) и прибавияя полученные строки соответственно ко второй, третьей, четвертой строкам, исключим переменную x_1 из всех строк, начиная со второй. Заметив, что в новой матрице $a_{22}^{(1)} = 0$, поменяем местами вторую и третью строки:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -2 & 6 \\ 0 & 0 & -8 & 1 & 6 \\ 0 & -4 & -10 & 8 & -14 \\ 0 & -7 & -4 & 5 & 20 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -2 & 6 \\ 0 & -4 & -10 & 8 & -14 \\ 0 & 0 & -8 & 1 & 6 \\ 0 & -7 & -4 & 5 & -20 \end{pmatrix} .$$

Шаг 2. Так как теперь $a_{22}^{(1)} = -4 ≠ 0$, то умножая вторую строку на (-7/4) и прибавляя полученную строку к четвертой, исключим переменную x_2 из всех строк, начиная с третьей:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & -2 & 6 \\ 0 & -4 & -10 & 8 & -14 \\ 0 & 0 & -8 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 13,5 & 9 & 4,5 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & -2 & 6 \\ 0 & -4 & -10 & 8 & -14 \\ 0 & 0 & -8 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{117}{16} & \frac{117}{8} \end{bmatrix} .$$

Щаг 3. Учитывая, что $a_{33}^{(2)} = -8 \neq 0$, умножаем третью строку на 13,5/8=27/16, и прибавияя полученную строку к четвертой, исключим из нее перемеиную x_3 . Получим (см. последнюю махрицу) систему уравнений

шу) систему уравнений
$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 - 2x_4 = 6, \\ -4x_2 - 10x_3 + 8x_4 = -14, \\ -8x_3 + x_4 = 6, \\ -\frac{117}{16}x_4 = \frac{117}{8}, \end{cases}$$

откуда, используя обратный ход метода Гаусса, найдем из четвертого уравнения $x_4 = -2$; из третьего $x_3 = \frac{6 - x_4}{-8} = \frac{6 + 2}{-8} = -1$; из второго $x_2 = \frac{-14 - 8x_4 + 10x_3}{-4} = \frac{-14 - 8(-2) + 10(-1)}{-4} = 2$ и из первого уравнения $x_1 = 6 + 2x_4 - 3x_3 - 2x_2 = 6 + 2(-2) - 3(-1) - 2 \cdot 2 = 1$, т.е. решение системы (1; 2; -1; 2).

БПример 2.3. Методом Гаусса режить систему уравнения.

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 = 7, \\ 2x_1 - 3x_2 + x_3 = 3, \\ 4x_1 + x_2 - x_3 = 16. \end{cases}$$

Р е ш е н и е. Преобразуем расширсниую матрицу системы

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 7 \\ 2 & -3 & 1 & 3 \\ 4 & 1 & -1 & 16 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 7 \\ 0 & -7 & 3 & -11 \\ 0 & -7 & 3 & -12 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 7 \\ 0 & -7 & 3 & -11 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Итак, уравнение, соответствующее третьей строке последией матрицы, противоречиво — оно привелось к неверному равенству 0 = −1, следовательно, данная система несовмества. ▶