

Релятивистская механика (СТО)

Кинематика специальной теории относительности

Классическая механика Ньютона неверна при скоростях, стремящихся к скорости света ($v \rightarrow c$).

Для описания движения тел со скоростями близкими к скорости света, Эйнштейн создал *релятивистскую механику*, которая учитывает требования *специальной теории относительности*.

СТО создана в 1905 г. Эйнштейном, как физическая теория пространства и времени для случая пренебрежимо слабых гравитационных полей.

Постулаты Эйнштейна:

1. *Принцип относительности Эйнштейна* является распространением механического принципа относительности (принципа относительности Галилея) на все без исключения физические объекты.
2. *Принцип инвариантности скорости света в вакууме* скорость света в вакууме не зависит от скорости движения источника света или наблюдателя и одинакова во всех инерциальных системах отсчёта .

Преобразования Галилея

Классический принцип относительности справедлив для классической механики, т.е. при $v \ll c$ и сформулирован Галилеем в 1636 г.

Законы динамики одинаковы во всех инерциальных системах отсчёта.

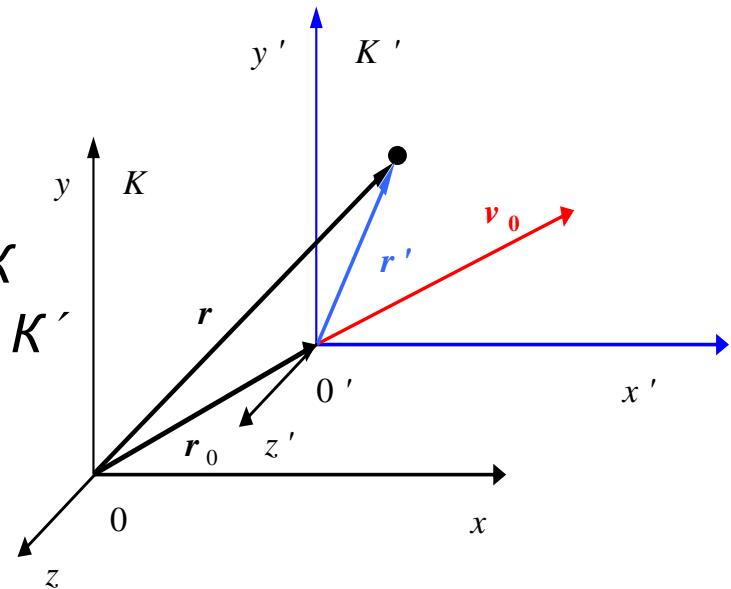
Преобразования Галилея – это формулы преобразования координат материальной точки и времени при переходе от одной ИСО к другой.

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{r}'$$

\vec{r} – радиус вектор м.т. в системе K

\vec{r}' – радиус вектор м.т. в системе K'

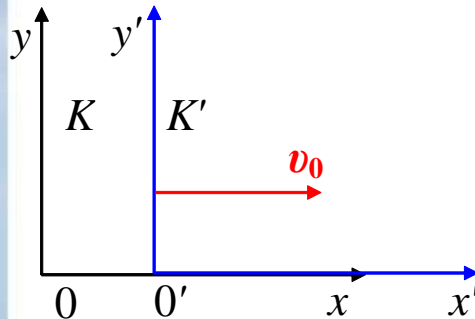
\vec{r}_0 – радиус вектор начала координат системы K' в системе K .



Преобразования Галилея

$$\begin{aligned} \vec{r}_0 &= \vec{v}_0 t \\ \vec{r} &= \vec{v}_0 t + \vec{r}' \Rightarrow \begin{cases} x = v_{0x} t + x', \\ y = v_{0y} t + y', \\ z = v_{0z} t + z'. \end{cases} \end{aligned}$$

В частном случае, когда K' движется с v_0 вдоль положительного направления оси x системы K :



$$\begin{aligned} x &= v_{0x} t + x', & y &= y', \\ z &= z', & t &= t'. \end{aligned}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d(\vec{v}_0 t + \vec{r}')}{dt} = \vec{v}_0 + \frac{d\vec{r}'}{dt}, \quad dt = dt'.$$

абсолютная

$$\vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{v}'$$

теорема сложения
скоростей Галилея

относительная

Преобразования Галилея

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \underbrace{\frac{d\vec{v}_0}{dt}}_{\substack{0 \\ \vec{v}_0 = \text{const}}} + \underbrace{\frac{d\vec{v}'}{dt}}_{\substack{d\vec{v}' \\ dt'}} \Rightarrow \vec{a} = \vec{a}' \Leftrightarrow \underbrace{m = \text{const}}_{\substack{\downarrow \\ m\vec{a} = m\vec{a}'}}$$

Ускорение движения материальной точки является **инвариантным** относительно ИСО. Следовательно, второй закон Ньютона не меняет своего вида при переходе от одной инерциальной системы отсчета к другой.

Физический смысл: **находясь в инерциальной системе отсчёта никакими механическими опытами нельзя обнаружить, движется система или нет.**

Преобразования Лоренца

Объектом СТО является скорость передачи информации от одной точки в другую, т.е. скорость явлений, связанных причинно-следственной связью.

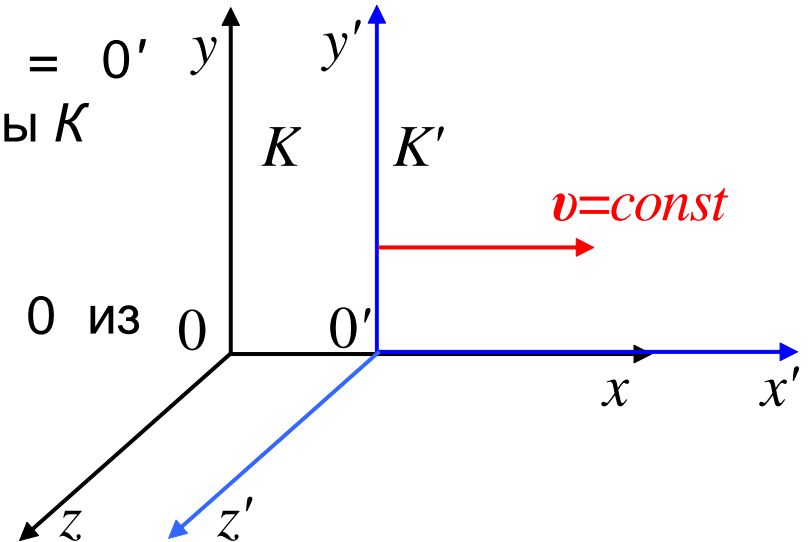
Постулатам Эйнштейна удовлетворяют преобразования Лоренца, предложенные им в 1904 г., как преобразования, относительно которых инвариантны уравнения Максвелла

Если следим за точкой $x' = 0'$ (начало отсчёта K') из системы K

$$\Rightarrow x = vt.$$

Если следим за точкой $x = 0$ из системы K'

$$\Rightarrow x' = -vt'.$$



$$x = A(x' + vt'), \quad x' = A(x - vt)$$

Преобразования Лоренца

Если предположить, что в этих системах распространяется световой сигнал, то в соответствии со II постулатом скорость света в вакууме – инвариантна

$$\begin{aligned} x &= ct; & x' &= ct'. \\ \begin{cases} ct = A(ct' + vt') = At'(c + v); \\ ct' = A(ct - vt) = At(c - v). \end{cases} \end{aligned}$$

$$c^2 tt' = A^2 tt' (c^2 - v^2) \Rightarrow A^2 = \frac{c^2}{c^2 - v^2} = \frac{1}{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

$$A = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad \frac{v}{c} = \beta \Rightarrow A = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

Преобразования Лоренца

$$x' = \frac{x - vt}{\sqrt{1 - \beta^2}}, \quad x = \frac{x' + vt'}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

$$y = y', \quad z = z'.$$

$$\frac{x(1 - \beta^2) - x + vt}{\sqrt{1 - \beta^2}} = vt' \Rightarrow$$

$$t' = \frac{t - x \frac{v}{c^2}}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

$$t = \frac{t' + x' \frac{v}{c^2}}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

Следствия из преобразования Лоренца

1. Относительность одновременности.

Пусть в системе K в точках с координатами x_1 и x_2 в моменты времени t_1 и t_2 происходят 2 события.

В системе K' им соответствуют координаты x'_1 и x'_2 , время t'_1 и t'_2 . Если $x_1 = x_2$, т.е. события происходят в одной точке и являются одновременными $t_1 = t_2$. Следовательно, эти события для любых ИСО являются *одновременными и пространственно совпадающими*.

Если в системе K события: $x_1 \neq x_2$ — пространственно разобщены, но $t_1 = t_2$ — одновременны.

$$x'_1 = \frac{x_1 - vt}{\sqrt{1 - \beta^2}}, \quad x'_2 = \frac{x_2 - vt}{\sqrt{1 - \beta^2}}, \quad t'_1 = \frac{t - \frac{vx_1}{c^2}}{\sqrt{1 - \beta^2}}, \quad t'_2 = \frac{t - \frac{vx_2}{c^2}}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

т.е. $x'_1 \neq x'_2$, $t'_1 \neq t'_2$, события остаются пространственно *разобщенными* и оказываются *неодновременными*.

Следствия из преобразования Лоренца

1. Относительность одновременности.

Если события одновременные в одной системе отсчёта *не одновременны* в другой СО.

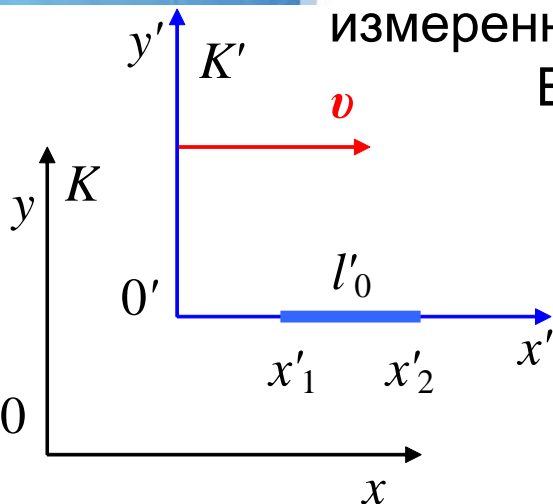
$$t'_2 - t'_1 = \frac{t - \frac{vx_2}{c^2} - t + \frac{vx_1}{c^2}}{\sqrt{1 - \beta^2}} = \frac{v(x_1 - x_2)}{c^2 \sqrt{1 - \beta^2}} \neq 0.$$

2. Длина отрезка в различных системах отсчёта.

Длина отрезка – разность координат его начала и конца, измеренных одновременно в выбранной системе отсчёта.

Его длина в K' :

$$l'_0 = x'_2 - x'_1; \quad t'_1 = t'_2$$



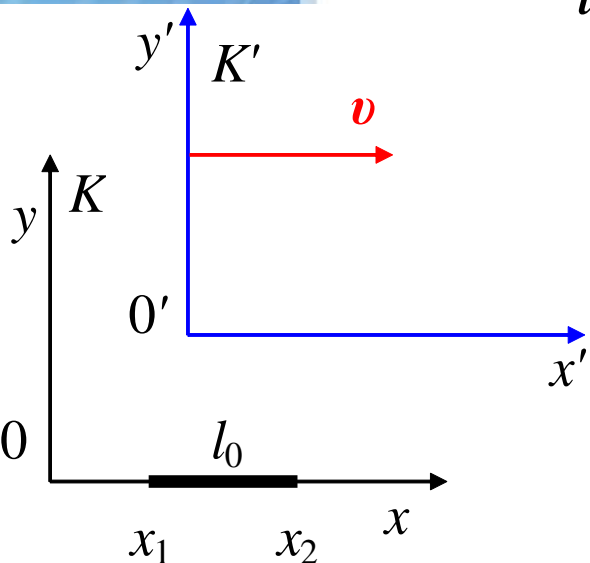
$$l'_0 = \frac{x_2 - vt_2}{\sqrt{1 - \beta^2}} - \frac{x_1 - vt_1}{\sqrt{1 - \beta^2}} = \frac{x_2 - vt_2 - x_1 + vt_1}{\sqrt{1 - \beta^2}};$$

$$\text{при } t_1 = t_2 \Rightarrow$$

Следствия из преобразования Лоренца

2. Длина отрезка в различных системах отсчёта.

$$l'_0 = \frac{l}{\sqrt{1-\beta^2}}, \Rightarrow l = l'_0 \sqrt{1-\beta^2}, \quad l'_0 > l.$$



$$K: \quad l_0 = x_2 - x_1; \quad t_1 = t_2. \Rightarrow$$

$$l_0 = \frac{x'_2 - vt'_2 - x'_1 + vt'_1}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{l'}{\sqrt{1-\beta^2}}. \Rightarrow$$

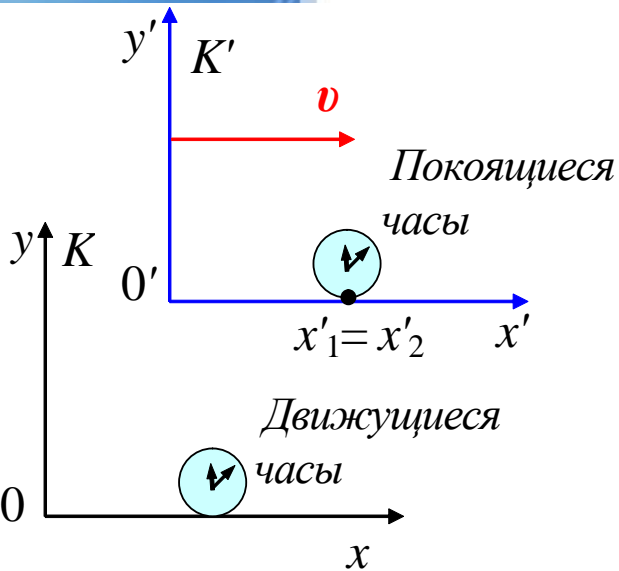
$$K': \quad l' = l_0 \sqrt{1-\beta^2} \Rightarrow l_0 > l'.$$

Линейные размеры тела, движущегося относительно ИСО, уменьшаются в направлении движения в $\sqrt{1-\beta^2}$ раз.

Собственная длина всегда имеет наибольшее значение. Длина отрезка зависит от выбора системы отсчёта, т.е. относительная.

Следствия из преобразования Лоренца

3. Интервал времени в разных системах отсчёта.



$$K' : x'_1 = x'_2; \quad \tau'_0 = t'_2 - t'_1$$

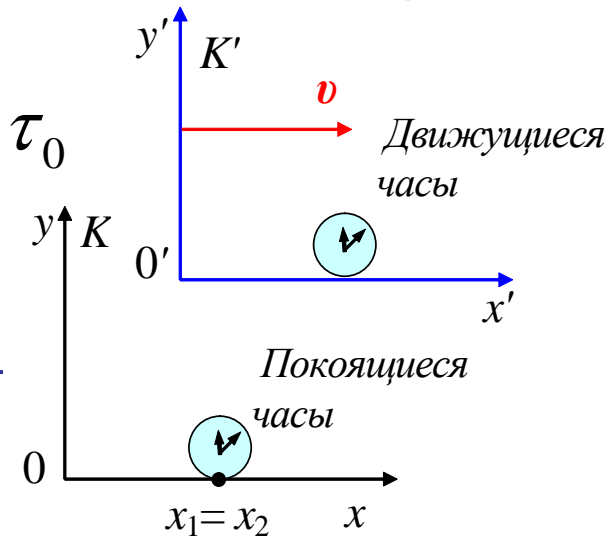
$$K : \tau = t_2 - t_1 = \frac{\tau'_0}{\sqrt{1 - \beta^2}} \Rightarrow \tau > \tau'_0$$

Движущиеся часы показывают большее время

$$K' : \tau' \cdot \sqrt{1 - \beta^2} = \tau_0$$

$$\underbrace{\tau'}_{\text{движ.ч.}} > \underbrace{\tau_0}_{\text{покоящ.ч.}}$$

Собственное время всегда имеет наименьшее значение



Следствия из преобразования Лоренца

4. Релятивистский закон сложения скоростей.

Из преобразований Лоренца

$$u'_x = \frac{dx'}{dt'} = \frac{dx - vdt}{dt - \frac{vdx}{c^2}} \cdot \frac{\sqrt{1 - \beta^2}}{\sqrt{1 - \beta^2}} = \frac{u_x - v}{1 - \frac{u_x v}{c^2}}$$

$$u'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{u_y \sqrt{1 - \beta^2}}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \quad u'_z = \frac{dz'}{dt'} = \frac{u_z \sqrt{1 - \beta^2}}{1 - \frac{u_x v}{c^2}}$$

$$u' = \sqrt{u'^2_x + u'^2_y + u'^2_z}$$

Если материальная точка движется в системе K вдоль оси x со скоростью c : $u_x = c$,

$$u'_x = \frac{c - v}{1 - \frac{cv}{c^2}} = c,$$

Следствия из преобразования Лоренца

5. Законы Ньютона.

$$\vec{p} = \frac{m_0 \vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad \begin{array}{l} \text{релятивистский} \\ \text{импульс} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{релятивистская} \\ \text{масса} \end{array} \quad m = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{m_0 \vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right); \quad \vec{p} = f(v, \vec{v}) \Rightarrow$$

• $\vec{F} \perp \vec{v} \Rightarrow v^2 = \text{const.}$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}, \quad \vec{F} = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \vec{a} \Rightarrow m = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}.$$

Следствия из преобразования Лоренца

5. Законы Ньютона.

Разложим массу в ряд (бином Ньютона). Для первых двух членов ряда:

$$m = m_0 + \frac{m_0 v^2}{2c^2} = m_0 + \frac{E_k}{c^2}$$

В замкнутой системе сохраняется полная масса тел, этот закон позволяет превращать частицу с меньшей массой покоя в частицу с большей массой.

$$\bullet \vec{F} \parallel \vec{v} \Rightarrow \vec{F} = \frac{m_0}{\sqrt{\left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^3}} \vec{a} \Rightarrow$$

$$m = \frac{m_0}{\sqrt{\left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^3}}$$

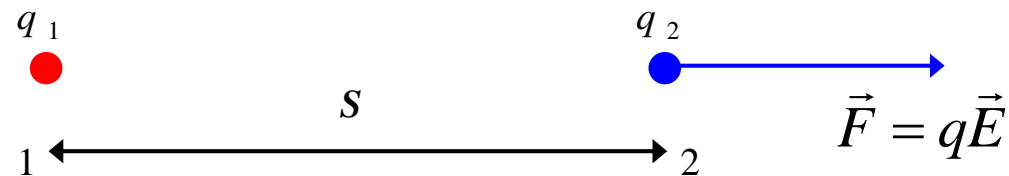
В релятивистской механике понятие инертной массы теряет смысл, и поэтому **2 закон Ньютона** записывается в виде:

$$\vec{F} = \frac{d}{dt} \left(\frac{m_0 \vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \right).$$

Следствия из преобразования Лоренца

5. Законы Ньютона.

В релятивистской механике работает концепция близкодействия, в соответствии с которой взаимодействие передаётся от точки к точке с конечной $v = c$. Время передачи взаимодействия $t = S/v$.



E - поле в точке 2,

создаваемое q_1


В точке 2 рождается заряженная частица q_2 . В момент её рождения на q_2 действует сила со стороны q_1 , а на q_1 со стороны q_2 силы не действуют, т.к. для передачи взаимодействия требуется время t .

Следовательно, 3-й закон Ньютона нарушается.

Следствия из преобразования Лоренца

6. Закон сохранения энергии.

$E = mc^2$ полная энергия тела или системы тел, из каких бы видов энергии она не состояла бы.



$$E = E_0 + E_k, \quad E = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} = mc^2 \Rightarrow$$

энергия покоя

$$m^2 c^4 \left(1 - \frac{v^2}{c^2} \right) = m_0^2 c^4, \quad \underbrace{m^2 c^4}_{E^2} - \underbrace{m^2 v^2 c^2}_{p^2} = m_0^2 c^4 \Rightarrow$$

$$E^2 - p^2 c^2 = m_0^2 c^4 = inv \Rightarrow E = \sqrt{m_0^2 c^4 + p^2 c^2}$$

$$E^2 - p^2 c^2 = m_0^2 c^4 = E_0^2$$

$$E^2 = E_0^2 + 2E_0 E_k + E_k^2 \Rightarrow p = \frac{1}{c} \sqrt{E_k (2E_0 + E_k)}.$$

Следствия из преобразования Лоренца

6. Закон сохранения энергии.

Законы Ньютоновской механики не допускают существование частицы с нулевой массой, т.к. для них даже при малых F ускорение $a \rightarrow \infty$.

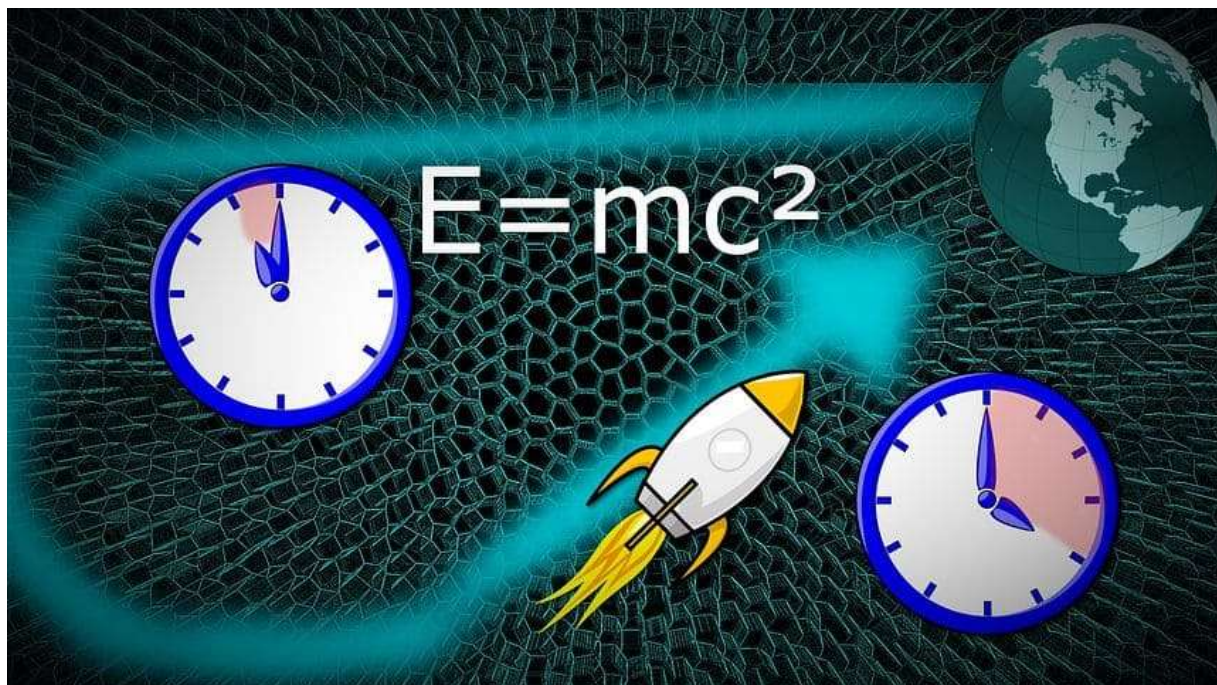
Существование частиц с $m_0 = 0$ не противоречит законам релятивистской механики.

В соответствии с уравнениями

$$\vec{p} = \frac{m_0 \vec{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad E = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

частица с $m_0 = 0$ обладает $p \neq 0$ и $E \neq 0$, т.к. если её $v = c$, то соотношение $0/0$ представляет собой *неопределённость*, которая может равняться конечному числу.

Спасибо за внимание!



Полезные ссылки

1. Опыт Майкельсона –Морли
<https://www.youtube.com/watch?v=IGLw531-7So>
https://www.youtube.com/watch?v=HDEB47x_huA
2. Эксперименты Кеннеди и Торндайка
<https://www.youtube.com/watch?v=3S4vfF2j2t0&t=20s>
3. Опыт Бертоцци <https://www.youtube.com/watch?v=tmdp3jd8rig>
4. Опыт с мюонами
<https://www.youtube.com/watch?v=QAxBgsjEQ90>
5. «Парадокс близнецов (часов)»
<https://www.youtube.com/watch?v=5AE0oy0Tu7E&t=11s>
6. СТО
<https://www.youtube.com/hashtag/специальнаятеорияотносительностиkhanacademy>
7. Новый оптический релятивистский опыт <https://ritzbtr.narod.ru/bruevich/bruevich.html>
8. Бонч-Бруевич. Операция НРЛ
<https://www.youtube.com/watch?v=yh1k5cunS3c>