Formules Computerarchitectuur

Haroen Viaene

19 januari 2015

1 Computervoeding

```
P = U * I (vermogen = spanning * stroom)

Q = I * t (capaciteit = stroom * t)
```

2 Geheugen

Localiteitsprincipes

tijdsgebonden: je zal iets niet lang erna opnieuw nodig hebben plaatsgebonden: je zal de volgende data ook nodig hebben

2.1 RAM

DIMM: twee kanten werken apart, SIMM: onderling verbonden (omkeerbaar) statisch: flipflop (cache), dynamisch condensator (destructief, herladen) (RAM)

$$\frac{\frac{bytes}{transfer} \cdot \frac{transfers}{burst} \cdot \frac{cycli}{sec}}{\frac{cycli}{burst}} \cdot \frac{sec}{vb} \text{ vb: } \frac{8(=64bit) \frac{bytes}{transfer} \cdot 4(=1+1+1+1) \frac{transfers}{burst} \cdot 60MHz \frac{cycli}{sec}}{14(=5+3+3+3) \frac{cycli}{burst}}$$

FP-DRAM (fast pace): schrijft de paar volgende lijnen ook

EDO-RAM (extended data out): data blijft staan op de uitgang terwijl nieuwe al klaargezet wordt

SD-RAM (Synchronous DRAM): volgende kolommen worden sowieso gelezen op de snelheid van de klok

DDR (Double Data Rate): hogere kloksnelheid, idem voor DDR2,3,4 optimalisatie

Interleaving: wissel af tussen twee banken om hersteltijd te vermijden

Dual channel: gebruik twee banken tegelijk Buffered: slaat alle data op op een cache is van toepassing op alle systemen

2.2 Cache

FIFO: first in first out LRU: least recently used LFU: least frequently used

ARC: adaptive replacement cache (LFU en LRU combinatie)