

deeplearning.ai

吴恩达 DeepLearning.ai 课程提炼笔记(1-3)神经网络和深度学习 --- 浅层神经网络



大树先生

Machine Learning Deep Learning

23 人赞了该文章

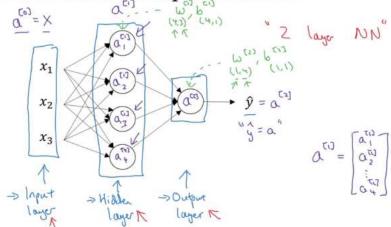


1

1. 神经网络表示

简单神经网络示意图:

Neural Network Representation



Andrew Ng

神经网络基本的结构和符号可以从上面的图中看出,这里不再复述。

主要需要注意的一点,是层与层之间参数矩阵的规格大小:

• 输入层和隐藏层之间

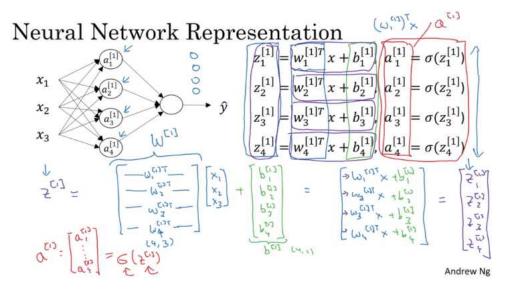
- $w^{[1]} > (4,3)$: 前面的4是隐层神经元的个数,后面的3是输入层神经元的个数;
- b^[1]->(4,1): 和隐藏层的神经元个数相同;
- 隐藏层和输出层之间
 - $w^{[1]} > (1,4)$: 前面的1是输出层神经元的个数,后面的4是隐层神经元的个数;
 - **b**^[1]->(1,1): 和输出层的神经元个数相同;

由上面我们可以总结出,在神经网络中,我们以相邻两层为观测对象,前面一层作为输入,后面一层作为输出,两层之间的w参数矩阵大小为 (n_{out},n_{in}) , b参数矩阵大小为 $(n_{out},1)$, 这里是作为 z=wX+b 的线性关系来说明的,在神经网络中, $w^{[i]}=w^T$ 。

在logistic regression中,一般我们都会用 (n_{in}, n_{out}) 来表示参数大小,计算使用的公式为: $z = w^T X + b$,要注意这两者的区别。

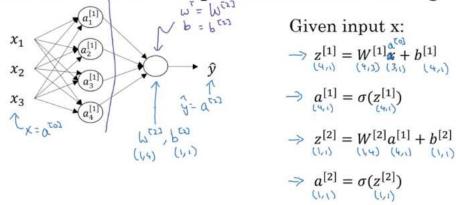
2. 计算神经网络的输出

除输入层之外每层的计算输出可由下图总结出:



其中,每个结点都对应这两个部分的运算,z运算和a运算。 在编程中,我们使用向量化去计算神经网络的输出:

Neural Network Representation learning



在对应图中的神经网络结构,我们只用Python代码去实现右边的四个公式即可实现神经网络的输

3. 向量化实现

假定在m个训练样本的神经网络中,计算神经网络的输出,用向量化的方法去实现可以避免在程序中使用for循环,提高计算的速度。

下面是实现向量化的解释:

Justification for vectorized implementation $\frac{2^{CO(1)}}{2^{CO(1)}} = U^{CO(1)} \times V^{CO(1)}$ $U^{CO(1)} \times V^{CO(1)}$ Andrew Ng

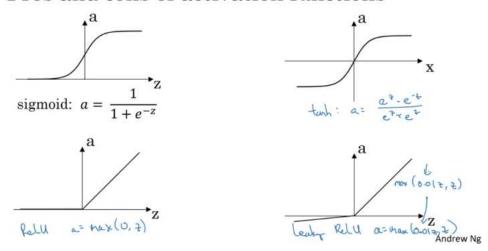
由图可以看出,在m个训练样本中,每次计算都是在重复相同的过程,均得到同样大小和结构的输出,所以利用向量化的思想将单个样本合并到一个矩阵中,其大小为 (x_n, m) ,其中 x_n 表示每个样本输入网络的神经元个数,也可以认为是单个样本的特征数,m表示训练样本的个数。

通过向量化, 可以更加便捷快速地实现神经网络的计算。

4. 激活函数的选择

几种不同的激活函数 g(x):

Pros and cons of activation functions



• sigmoid: $a = \frac{1}{1 + e^{-z}}$

• 导数: a' = a(1-a)

• tanh: $a = \frac{e^z - e^{-z}}{e^z + e^{-z}}$

• 导数:

• ReLU (修正线性单元) : $a = \max(0, z)$

• Leaky ReLU: $a = \max(0.01z, z)$

激活函数的选择:

sigmoid函数和tanh函数比较:

• 隐藏层: tanh函数的表现要好于sigmoid函数,因为tanh取值范围为 [-1,+1] ,输出分布在 0值的附近,均值为0,从隐藏层到输出层数据起到了归一化(均值为0)的效果。

• 输出层:对于二分类任务的输出取值为 {0,1}, 故一般会选择sigmoid函数。

然而sigmoid和tanh函数在当 |z| 很大的时候,梯度会很小,在依据梯度的算法中,更新在后期会变得很慢。在实际应用中,要使 |z| 尽可能的落在0值附近。

ReLU弥补了前两者的缺陷,当 z > 0 时,梯度始终为1,从而提高神经网络基于梯度算法的运算速度。然而当 z < 0 时,梯度一直为0,但是实际的运用中,该缺陷的影响不是很大。

Leaky ReLU保证在 z < 0 的时候,梯度仍然不为0。

在选择激活函数的时候,如果在不知道该选什么的时候就选择ReLU,当然也没有固定答案,要依据实际问题在交叉验证集合中进行验证分析。

5. 神经网络的梯度下降法

以本节中的浅层神经网络为例,我们给出神经网络的梯度下降法的公式。

- 参数: W^[1], b^[1], W^[2], b^[2];
- 输入层特征向量个数: $n_x = n^{[0]}$;
- 隐藏层神经元个数: **n**[1];
- 输出层神经元个数: n^[2] = 1;
- $W^{[1]}$ 的维度为 $(n^{[1]}, n^{[0]})$, $b^{[1]}$ 的维度为 $(n^{[1]}, 1)$;
- $W^{[2]}$ 的维度为 $(n^{[2]}, n^{[1]})$, $b^{[2]}$ 的维度为 $(n^{[2]}, 1)$;

下面为该例子的神经网络反向梯度下降公式(左)和其代码向量化(右):

Summary of gradient descent

$$\begin{split} dz^{[2]} &= a^{[2]} - y & dZ^{[2]} = A^{[2]} - Y \\ dW^{[2]} &= dz^{[2]} a^{[1]^T} & dW^{[2]} = \frac{1}{m} dZ^{[2]} A^{[1]^T} \\ db^{[2]} &= dz^{[2]} & db^{[2]} = \frac{1}{m} np. \, sum(dZ^{[2]}, axis = 1, keepdims = True) \\ dz^{[1]} &= W^{[2]T} dz^{[2]} * g^{[1]'}(z^{[1]}) & dZ^{[1]} &= W^{[2]T} dZ^{[2]} * g^{[1]'}(Z^{[1]}) \\ dW^{[1]} &= dz^{[1]} x^T & dW^{[1]} = \frac{1}{m} dZ^{[1]} X^T \\ db^{[1]} &= dz^{[1]} & db^{[1]} = \frac{1}{m} np. \, sum(dZ^{[1]}, axis = 1, keepdims = True) \\ & \text{Andrew Ng} \end{split}$$

6. 随机初始化

如果在初始时,两个隐藏神经元的参数设置为相同的大小,那么两个隐藏神经元对输出单元的影 响也是相同的,通过反向梯度下降去进行计算的时候,会得到同样的梯度大小,所以在经过多次 迭代后,两个隐藏层单位仍然是对称的。无论设置多少个隐藏单元,其最终的影响都是相同的, 那么多个隐藏神经元就没有了意义。

在初始化的时候,W参数要进行随机初始化,b则不存在对称性的问题它可以设置为0。以2 个输入, 2个隐藏神经元为例:

```
W = np.random.rand((2,2))* 0.01
b = np.zero((2,1))
```

这里我们将W的值乘以0.01是为了尽可能使得权重W初始化为较小的值,这是因为如果使用 sigmoid函数或者tanh函数作为激活函数时,W比较小,则 Z = WX + b 所得的值也比较小,处 在0的附近, 0点区域的附近梯度较大, 能够大大提高算法的更新速度。而如果W设置的太大的 话,得到的梯度较小,训练过程因此会变得很慢。

ReLU和Leaky ReLU作为激活函数时,不存在这种问题,因为在大于0的时候,梯度均为1。

本文将同时更新在我的CSDN博客:

吴恩达Coursera深度学习课程 DeepLearning.ai 提炼笔记(1-3)

欢迎关注,一起学习一起进步哟。

编辑于 2017-11-08

深度学习(Deep Learning) 神经网络 吴恩达(Andrew Ng)

文章被以下专栏收录