Readme A*算法 cpp

2016年4月4日 14:01

1. 思路

- a. 使用 f=g+h,作为估计值,f为已经走过的步数,h为距离拼图完成的估值;
- b. 其中,h使用了三种评估方式,对比一下性能
- 。 H1 9个格子中,不在自己的位置上的格子的个数;
- 。 H2 9个格子中,若移动到各自的目的位置,需要走过的最少步数
- \circ H3 9个格子中,若移动到格子的目的位置,绝对距离是多少(例如对角线视为1.414)
- c. openlist与closelist的维护,前者存放未探索的、且即将被探索状态,后者存放已探索的状态,直到 openlist中出现了与目标状态完全一致的状态(即A*算法)

2. 代码审计

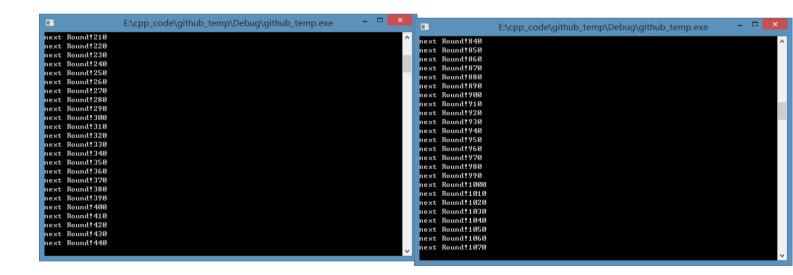
- a. 优点
- 。 数据结构的选取,EightPuzzleState,构造得非常合适,通过pre_state、pre_move将initial_state到 final state许将起来
- h的计算,在version2、version3中,使用矩阵的读取,省略大量计算内容来提高程序性能
- b 缺占
- 。 空格定义为-1,不合理,这样遍历起来,例如
- \circ 每次遍历closelist 和 openlist的时候,太耗时了,越到后面数据多的时候,检验是否在list的时候,速度过慢
- 内存泄露问题(已解决)每个successor,都要malloc EightPuzzleState,占用空间,当其不被加入 openlist的时候,则造成内存泄露,解决方法,即及时free

3. 运行结果

- a. 不同h的计算方式的区别
- H1效率极差,离目标较远的state也会被拉入其中
- 。 H2、H3效率相当,基本没什么区别
- b. 10、50、150的random_move下
- 。 10----100%可以出结果
- 。 50---很大几率出结果,否则运行很久,最慢的时候,进行了500+ round,仍然在解,但速度已经受限。最多可以推算20+个step得到的结果
- 150---有可能出结果,在暂停查看的时候,100%是停在了检验openlist和closelist的时候,即速度受限的地方,如果要改进,可以定时清除closelist中,已经遍历过的、最早遍历过的一部分state
- 综上,算法没有问题,数据结构也没有问题;是因为问题本身的复杂度导致短时间内没有出结果,在 random move过多的时候,性能迅速下降。

Int h = 0; for (int i = 0; i < 9; i++) { h += (a[i/3][i%3] == (i+1)); } 这样就可以不用考虑-1 是否在9的位置了,h的 计算会方便一些

Random = 150、运气不好的时候,运行到1000+也没有结果!!!!



Random = 150、运气好的时候,运行到30多次loop,即可出结果

```
E\cpp_code\github_temp\Debug\github_temp.exe

next Round!10
next Round!20
next Round!30
Yeah!!Success!
Your solution is correct !
Initial state
-1 1 6
2 3 8
5 4 7

The 0-th move goes left
1 -1 6
2 3 8
5 4 7

The 1-th move goes up
1 3 6
2 -1 8
5 4 7

The 2-th move goes right
1 3 6
5 2 8
-1 4 7

The 4-th move goes left
1 3 6
5 2 8
4 -1 7

The 4-th move goes left
1 3 6
5 2 8
4 -1 7

The 5-th move goes left
1 3 6
5 2 8
4 -1 7

The 5-th move goes left
1 3 6
```