清华大学软件学院 算法分析与设计基础 2020 年春季学期

作业 10

吴佳龙 班级: 软件 83 学号: 2018013418 May 30, 2020

10.1. (CLRS Exercises 35.3-2)

证明. 集合覆盖问题的判定版本是 $L = \{(X, F, k)\}$,其中 F 是 X 的子集族,且存在一个 F 的大小为 k 的子集是 X 的覆盖。

现将顶点覆盖问题 (G,k) 规约到集合覆盖问题,从而证明集合覆盖问题是 NPC 的。

定义映射 $f:(G,k)\mapsto (X,F,k)$,其中 X=E, $F=\{E_v\mid v\in V,E_v$ 是v 的邻边的集合}。 若 G 存在一个大小为 k 的顶点覆盖 $V'\subset V$,则 $\{E_v\mid v\in V'\}\subset F$ 是 X 的一个覆盖且大小也为 k,这是因为 $\forall e\in X$,e 在 G 中被 v 覆盖,则在 X 中被 E_v 覆盖;反过来,若 $\{E_v\mid v\in V'\}$ 是 X 的覆盖,则 V' 也是 G 的一个顶点覆盖。

10.2. (CLRS Exercises 35.3-3)

算法伪代码如下:

```
GREEDY-SET-COVER(X,F):
 1
 2
         n = |X|
 3
         m = max |S| in F
 4
         init bucket[0..m] to empty list
         init chosen[S in F] to be false
 5
         init super[x in X] to be empty list
 6
 7
         init covered[x \text{ in } X] to be false
 8
         for S in F:
             insert S into bucket[|S|]
 9
10
             for x in S:
11
                 insert S into super[x]
12
        i=m
         while i>0:
13
             if bucket[i] is empty:
14
15
                 i = i-1
             pop arbitrary S from bucket[i]
16
17
             chosen[S] = true
18
             for x in S:
                 if not covered[x]:
19
                     covered[x] = true
20
                     for s in super[x]:
21
22
                         if not chosen[s]:
23
                             move s from bucket[k] to bucket[k-1]
24
         return \{S : chosen[S] = true\}
```

算法分析与设计基础 清华大学软件学院

算法说明:每个子集 S 被放入桶 k 中,说明该子集与当前未被覆盖的元素 U 的交集大小为 k。而每个时刻,子集中未被覆盖的元素个数的最大值是不降的,因此在算法中通过 i 来枚举。找出一个未被覆盖元素最多的子集 S 后,需要枚举他的未被覆盖的元素 x,并且更新仍在桶中包含 x 的那些子集。

时间复杂度分析: 7-10 行预处理的复杂度为 $O(\sum_{S\in F}|S|)$ 。第 17-18 行的枚举的总复杂度 也是 $O(\sum_{S\in F}|S|)$ 。第 19-22 行,对于每个 x 只可能执行一次,而执行一次的复杂度是 $O(\sum_{S\text{ s.t. }x\in S}1)$,总复杂度也是

$$O(\sum_{x}\sum_{S \text{ s.t. } x \in S} 1) = O(\sum_{S}\sum_{x \in S} 1 = O(\sum_{S}|S|)$$

因此算法的总复杂度是 $O(\sum_{S \in F} |S|)$ 。

10.3. (CLRS Exercises 35.5-5)

算法修改:对于每一个 L_i 中的元素 s,同时维护一个集合表示一个 S 的子集,它的和恰好就是 s。在 MERGE-LISTS 的过程中,当 L_{i-1} 中的每个元素加了 x_i ,就将每个元素对应的子集并上 x_i ;在 TRIM 以及删除大于 t 的过程中,如果 L_i 中的某个元素被丢弃了,同样丢弃掉与之伴随的子集。最终 z^* 对应的子集就是和为 z^* 的子集。

时间复杂度:修改后的算法即使采用最朴素的实现来维护子集,也仅会增加n的复杂度,复杂度为 $O(\frac{n^3}{\varepsilon})$,仍为完全多项式时间。