

上位机
Lingkong Motor Tool V2.35
中英文简介

Setting参数设置

选择COM

波特率

ID号

连接

SettingEncoderProductTestAbout

设置

Basic Setting

基础设置

Driver ID

0

驱动ID

Bus Type

总线类型

RS485 Baudrate

RS485波特率

CAN Baudrate

CAN 波特率

Broadcast Mode

广播模式

Spin Direction

转动方向

Brake Resistor Control

放电电阻控制

Brake Resistor Voltage

26.00

放电电阻电压

Protection Setting

保护设置

Protect Motor Temperature

100

电机保护温度

Protect Driver Temperature

100

驱动保护温度

Protect Under Voltage

8.00

最小保护电压

Protect Over Voltage

34.00

最大保护电压

Protect Over Current

5.00

过流保护(相电流)

Protect Over Current Time

0

过流保护时间

Protect Short Circuit

短路保护

Protect Stall

0

堵转保护

Protect Lost Input Time

0

信息丢失保护时间

Disable

不设置保护

Enable(recoverable)

设置保护(可恢复)

Enable(not recoverable)

设置保护(不可恢复)

Limits Setting

限位设置

Max Torque Current

1000

最大转矩电流

Max Speed

0.00

最大转速

Max Angle

0.00

最大角度

Speed Ramp

0

加速度

Current Ramp

0

转矩电流增速

PID Setting

PID 参数设置

Kp

Ki

Angle

0

角度

Speed

0

速度

Current

0

电流

设置RAM

Read Setting

读取设置

Save Setting

保存设置

Reset Setting

重置设置

Reboot Device

重启设备

Motor Off

电机关闭

Motor On

电机开启

Comm Error: 0

Encoder编码设置

Select COM

Baudrate

115200

ID

1

CONNECT



选择COM

波特率

ID号

连接

Setting

Encoder

Product

Test

About

编码器

Motor / Encoder Setting

电机/编码器设置

Motor Poles

磁极数

28

Encoder Type

编码器类型

Encoder Position

编码器位置

Motor Phase Sequence

电机相线连接顺序

Motor/Encoder Offset

电机/编码器零偏

0

Motor/Encoder Align Ratio

电机/编码器校准比率

0

Motor/Encoder Align Voltage

电机/编码器校准电压

2.50

Align

校准

Motor Zero Position(Rom)

电机零位 (ROM)

0

Set

设置

Redycer / Encoder Setting

减速机/编码器设置

Reduction Ratio

减速比

8

Reducer/Encoder Align Value

减速机/编码器校准值

0

Clear

清除

Reducer Zero Position

减速机零位

0

Set

设置

Save

保存

Read

读取

Motor Off

电机关闭

Motor On

电机开启

Comm Error: 0

Product产品更新

Select COM ▼

Baudrate 115200 ▼

ID 1

CONNECT



选择COM

波特率

ID号

连接

Setting

Encoder

Product

Test

About

产品信息

Motor

电机

Motor version

电机版本

Driver

驱动

Hardware version

硬件版本

Firmware version

固件版本

Open File

打开文件

Download

下载

Chip ID

芯片ID

Read Info

读取信息

Motor Off

Motor On

电机关闭

电机开启

Comm Error: 0

Test 电机测试

Lingkong Motor Tool V2.35

Select COM

选择COM

Baudrate

波特率

ID

ID号

CONNECT

连接



Setting

Encoder

Product

Test

About

测试

Control mode

控制模式

0

Torque Current

转矩电流

360.00

Speed

转速

0.00

Angle

角度

☐ Rev

反向

Motor Stop

电机停止

Send

发送命令

Motor Restore

继续运行

Bus Voltage

0 V

总线电压

Motor Temp

0 °C

电机温度

Torque Current

0

转矩电流

Speed

0 dps

转速

Encoder

0

编码器

IA

0

相电流A

IB

0

相电流B

IC

0

相电流C

☐ UVP

欠压保护状态

☐ OVP

过压保护状态

☐ DTP

驱动温度保护状态

☐ MTP

电机温度保护状态

☐ OCP

过流保护状态

☐ SCP

短路保护状态

☐ MSP

堵转保护状态

☐ LIP

输入信息丢失保护状态

Read State 1

读取状态1

Clear Error

清除错误

Read State 2

读取状态2

Read State 3

读取状态3

Read Multi Loop Angle

读取多圈角度位置

Read Single Loop Angle

读取单圈角度位置

Brake

刹车

Brake Release

刹车释放

Clear Text

清除文本

Clear Motor Loops

清除电机圈数

Set Motor Zero(RAM)

设置电机零点到RAM

Motor Off

电机关闭

Motor On

电机开启

Comm Error: 0