有效的回旋镖

回旋镖定义为一组三个点,这些点各不相同且不在一条直线上。

给出平面上三个点组成的列表,判断这些点是否可以构成回旋镖。

```
示例 1:
输入: [[1,1],[2,3],[3,2]]
输出: true
示例 2:
输入: [[1,1],[2,2],[3,3]]
输出: false
class Solution {
public:
   bool isBoomerang(vector<vector<int>>& points) {
       //求斜率判直线 消除除数为 0 情况 交叉相乘判相等
       double k1=(points[1][1]-points[0][1])*(points[2][0]-points[1][0]);
       double k2=(points[2][1]-points[1][1])*(points[1][0]-points[0][0]);
       if(k1==k2)
       {
           return false;
       }
       else
           return true;
   }
};
```