

# Teoría de Probabilidad - Variable Aleatoria Discreta

Cristian Guarnizo-Lemus cristianguarnizo@itm.edu.co

Maestria en Automatización y Control Industrial







- Variable Aleatoria
  - Definición
  - Funciones de distribución
  - Clases de variables aleatorias
- - Eunción de probabilidad de masa
  - Ejemplos funciones de probabilidad de masa
  - Valores esperados o promedios







#### **Definición**

- Una variable aleatoria es una función cuyo dominio es el conjunto de salidas  $\lambda \in S$ , y cuyo rango es la recta real  $\mathbb{R}$ .
- Para cada salida  $\lambda \in S$ , la variable aleatoria asigna un número,  $X(\lambda)$  tal que
  - I El conjunto  $\{\lambda: X(\lambda) \leq x\}$  es un evento para todo  $x \in \mathbb{R}$ .
  - 2 Las probabilidades de los eventos  $\{\lambda: X(\lambda) = -\infty\}$  y  $\{\lambda: X(\lambda) = \infty\}$  es igual a cero, esto es

$$P(X=\infty)=P(X=-\infty)=0.$$

3 La variable aleatoria X induce una medida de probabilidad sobre la recta real como sigue

$$P(X = x) = P\{\lambda : X(\lambda) = x\}, P(X \le x) = P\{\lambda : X(\lambda) \le x\},$$
  
$$P(x_1 < X \le x_2) = P\{\lambda : x_1 < X(\lambda) \le x_2\}.$$

Para todo efecto práctico se puede asumir que una variable aleatoria es una función que mapea el espacio muestral a la recta real,  $X: S \to \mathbb{R}$ .



- 1 Variable Aleatoria
  - Definición
  - Funciones de distribución
  - Clases de variables aleatorias
- 2 Variables aleatorias discretas
  - Eunción de probabilidad de masa
  - Ejemplos funciones de probabilidad de masa
  - Valores esperados o promedios





### Función de distribución

- La probabilidad  $P(X \le x)$  también se denota como  $F_X(x)$ , que se conoce como la función de distribución de la variable aleatoria X.
- La función de distribución tiene las siguientes propiedades

$$F_X(x=-\infty)=0.$$

2 
$$F_X(x = \infty) = 1$$
.

3 
$$F_X(x_1) \le F_X(x_2)$$
 si  $x_1 < x_2$ .

4 
$$P(x_1 < X \le x_2) = F_X(x_2) - F_X(x_1)$$
.





# Función de distribución conjunta

- La probabilidad  $P(A \cap B)$  se definió anteriormente como la probabilidad de ocurrencia conjunta de los dos eventos A y B.
- Si el evento A es el evento  $(X \le x)$  y el evento B es el evento  $(Y \le y)$ , la probabilidad conjunta se conoce como la función de distribución conjunta de las variables aleatorias X y Y,

$$F_{X,Y}(x,y) = P[(X \leq x) \cap (Y \leq y)].$$

A partir de esta definición se derivan los siguientes resultados

$$F_{X,Y}(-\infty, -\infty) = 0, \quad F_{X,Y}(-\infty, y) = 0, \quad F_{X,Y}(\infty, y) = F_Y(y)$$
  
 $F_{X,Y}(x, -\infty) = 0, \quad F_{X,Y}(\infty, \infty) = 1, \quad F_{X,Y}(x, \infty) = F_X(x).$ 







- Variable Aleatoria
  - Definición
  - Funciones de distribución
  - Clases de variables aleatorias
- - Eunción de probabilidad de masa
  - Ejemplos funciones de probabilidad de masa
  - Valores esperados o promedios









#### Variables aleatorias discretas y continuas

- Una variable aleatoria puede ser discreta o continua.
- Una variable aleatoria discreta toma valores de un número contable de valores diferentes.
- Ejemplos incluyen el número de llamadas telefónicas que recibe una oficina en un intervalo finito de tiempo ó el puntaje de un estudiante en un examen.
- Una variable aleatoria continua puede asumir cualquier valor dentro de uno o más intervalos de la recta real.
- El tiempo exacto en que se escribe una llamada telefónica es un ejemplo de una variable aleatoria continua.







- 1 Variable Aleatoria
  - Definición
  - Funciones de distribución
  - Clases de variables aleatorias
- 2 Variables aleatorias discretas
  - Función de probabilidad de masa
  - Ejemplos funciones de probabilidad de masa
  - Valores esperados o promedios





# Función de probabilidad de masa

■ Una variable aleatoria discreta está caracterizada por un conjunto permitido de valores  $x_1, x_2, \ldots, x_n$  junto con las probabilidades que la variable aleatoria tome esos valores.

■ La probabilidad de  $X = x_i$  se denota como  $P(X = x_i)$  para i = 1, ..., n, y se conoce como la función de probabilidad de masa.





#### Propiedades de la función de probabilidad de masa

Las siguientes son algunas propiedades de la función de probabilidad de masa

$$P(X = x_i) \ge 0, i = 1, ..., n.$$

$$\sum_{i=1}^{n} P(X = x_i) = 1.$$

$$P(X \leq x) = F_X(x) = \sum_{\forall x_j \leq x} P(X = x_i).$$

$$P(X = x_i) = \lim_{\substack{\epsilon \to 0 \\ \epsilon > 0}} [F_X(x_i) - F_X(x_i - \epsilon)]$$





#### Propiedades de la función de probabilidad de masa

Ejemplo: Sea el experimento que consiste en lanzar dos monedas justas, y sea X el número de caras obtenidas. Entonces la función de probabilidad de masa (PMF) es

$$P(X = x_i) = \begin{cases} 1/4 & \text{if } x = 0 \text{ o } x = 2\\ 1/2 & \text{if } x = 1\\ 0 & \text{de otro modo} \end{cases}$$

Cual es la probabilidad que al menos una sea cara?





#### Dos variables aleatorias

- Considérese dos variables aleatorias X y Y que toman valores  $x_1, x_2, \ldots, x_n$  y  $y_1, y_2, \ldots, y_m$ .
- Estas dos variables aleatorias pueden caracterizarse por una función de masa de probabilidad conjunta  $P(X = x_i, Y = y_j)$  que da la probabilidad que  $X = x_i$  y  $Y = y_j$ .





# Funciones de masa de prob. conj., marg. y cond.

#### Conjunta

$$P(X \leq x, Y \leq y) = \sum_{x_i \leq x} \sum_{y_i \leq y} P(X = x_i, Y = y_j).$$

Marginal

$$P(X = x_i) = \sum_{j=1}^{m} P(X = x_i, Y = y_j).$$

Condicional

$$P(X = x_i | Y = y_j) = \frac{P(X = x_i, Y = y_j)}{P(Y = y_i)}, \text{ con } P(Y = y_j) \neq 0.$$

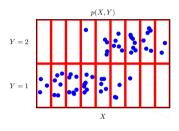
Teorema de Bayes

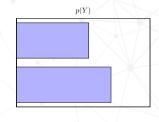
ayes
$$P(X = x_i | Y = y_j) = \frac{P(Y = y_j | X = x_i)P(X = x_i)}{\sum\limits_{i=1}^{n} P(Y = y_j | X = x_i)P(X = x_i)}.$$
da Mineducación
Pag. 14

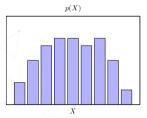


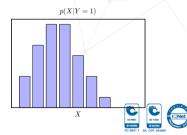


# **Ejemplo de dos Variables Discretas**













# Independencia estadística

Dos variables aleatorias discretas son independientes estadísticamente si

$$P(X = x_i, Y = y_j) = P(X = x_i)P(Y = y_j), i = 1, ..., n. j = 1, ..., m.$$







- - Definición
  - Funciones de distribución
  - Clases de variables aleatorias
- Variables aleatorias discretas
  - Eunción de probabilidad de masa
  - Ejemplos funciones de probabilidad de masa
  - Valores esperados o promedios









# Uniforme y Bernoulli

■ Función probabilidad de masa uniforme. Se dice que una variable aleatoria X sigue una función de probabilidad de masa uniforme cuando

$$P(X = x_i) = \frac{1}{n}, \quad i = 1, 2, 3, ..., n.$$

- Función de probabilidad de masa para Bernoulli.
  - Se emplea para modelar variables aleatorias binarias  $X = \{0, 1\}$ .
  - La función de probabilidad de masa esta dada como

$$P(X = 1) = \rho$$
,  $P(X = 0) = 1 - \rho$ .

Se resume en

$$P(X = k) = \rho^{k} (1 - \rho)^{1-k}$$
.





#### **Binomial**

#### ■ Función de probabilidad de masa binomial.

- lacktriangle Sea ho la probabilidad de que un evento A ocurra, a partir de un experimento aleatorio E.
- Si el experimento se repite *n* veces y las *n* salidas son independientes, sea *X* la variable aleatoria que representa el número de veces que *A* ocurre en las *n* repeticiones.
- La probabilidad de que el evento A ocurra k veces está dada por la función de probabilidad de masa

$$P(X = k) = \binom{n}{k} \rho^k (1 - \rho)^{n-k}, \quad k = 0, 1, 2, ..., n.$$

donde 
$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$$
.





#### **Poisson**

- Sea emplea para modelar eventos como el número de llamadas telefónicas recibidas por una oficina y el número de electrones que emite un cátodo encandilado.
- El número de eventos en un intervalo de tiempo de longitud *T* sigue una función de probabilidad de masa de Poisson de la forma

$$P(X=k)=\frac{\lambda^k}{k!}e^{-\lambda},$$

donde  $\lambda = \lambda' T$ .





# **Multinomial**

- Suponga un experimento aleatorio que se repite *n* veces.
- La salida de cada repetición del experimento corresponde a uno de k posibles eventos  $A_1, A_2, \ldots, A_k$ , mutuamente excluyentes y exhaustivos.
- Sea  $p_i$  la probabilidad de que la salida del experimento sea  $A_i$ .
- Asumamos que  $p_i$  permanece constante a lo largo de las n repeticiones.
- Sea  $X_i$  la variable aleatoria que indica el número de veces que el experimento termina en el evento  $A_i$ . Luego,

$$P(X_1 = x_1, X_2 = x_2, \dots, X_k = x_k) = \frac{n!}{x_1! x_2! \dots x_k!} p_1^{x_1} p_2^{x_2} \dots p_k^{x_k},$$

donde  $\sum x_i = n$ ,  $\sum p_i = 1$  y cada  $x_i$  puede tomar cualquier valor entero entre 0 y n.







- 1 Variable Aleatoria
  - Definición
  - Funciones de distribución
  - Clases de variables aleatorias
- 2 Variables aleatorias discretas
  - Eunción de probabilidad de masa
  - Ejemplos funciones de probabilidad de masa
  - Valores esperados o promedios







#### **Preliminares**

- La descripción más detallada posible de una variable aleatoria está dada por su función de masa de probabilidad.
- En algunas ocasiones es mejor describir la variable aleatoria usando un conjunto de números característicos o de medidas, que son representativos de la función de masa de probabilidad.
- Esto números se conocen como *valores esperados* o *promedios estadísticos*.





#### Valor esperado y primeros momentos estadísticos

 $\blacksquare$  El valor esperado o promedio de una función g(X) de una variable aleatoria discreta X está definida como

$$E\{g(X)\} = \sum_{i=1}^{n} g(x_i)P(X = x_i).$$

Dos valores esperados o momentos de la variable aleatoria X, que se usan con frecuencia en la práctica son su media  $\mu_X$  y su varianza  $\sigma_X^2$ ,

$$E\{X\} = \mu_X = \sum_{i=1}^n x_i P(X = x_i),$$

$$E\{(X - \mu_X)^2\} = \sigma_X^2 = \sum_{i=1}^n (x_i - \mu_X)^2 P(X = x_i).$$

La raíz cuadrada de la varianza se conoce como la desviación estándar.





#### Valor esperado y primeros momentos estadísticos

■ Ejemplo: Considere la función de masa de probabilidad de masa que se obtiene al lanzar dos monedas, donde en cada lanzamiento la probabilidad de obtener cara es 3/4:

$$P(X = k) = \begin{cases} (1/4)^2 & \text{if } k = 0\\ 2 \cdot (1/4) \cdot (3/4) & \text{if } k = 1\\ (3/4)^2 & \text{if } k = 2 \end{cases}$$

Calcular la media de la v.a. / Res: 3/2.

Ejercicio: calcular la varianza.





#### Valor esperado y primeros momentos estadísticos

■ Ejemplo: Sea X una variable aleatoria y sea

$$Y = aX + b$$
,

donde a y b son escalares conocidos. Entonces

$$E\{Y\} = aE\{X\} + b$$
,  $var(Y) = a^2 var(X)$ .





#### Valor esperado de dos variables aleatorias

■ El valor esperado de una función de dos variables aleatorias se define como

$$E\{g(X,Y)\} = \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} g(x_i, y_i) P(X = x_i, Y = y_j).$$

■ Un valor esperado útil, que entrega una medida de la dependencia entre dos variables aleatorias *X* y *Y* es el coeficiente de correlación

$$\rho_{XY} = \frac{E\{(X - \mu_X)(Y - \mu_Y)\}}{\sigma_X \sigma_Y} = \frac{\sigma_{XY}}{\sigma_X \sigma_Y}.$$





# Ortogonalidad de variables aleatorias

Se dice que dos variables aleatorias X y Y son ortogonales si

$$E\{XY\}=0.$$





# Valores esperados condicionales

- Las relaciones entre dos variables aleatorias se describen algunas veces a través de valores esperados condicionales.
- Los valores esperados condicionales se definen como

$$E\{g(X,Y)|Y=y_j\} = \sum_{i=1}^n g(x_i,y_j)P(X=x_i|Y=y_j),$$

$$E\{g(X,Y)|X=x_i\} = \sum_{j=1}^{m} g(x_i,y_j)P(Y=y_j|X=x_i).$$

- Pregunta. Verifique que  $E\{g(X,Y)\} = E_X\{E_{Y|X}[g(X,Y)]\}$ .
- Uno de los valores esperados condicionales más importantes es la media condicional definida como

$$E\{X|Y=y_j\} = \mu_{X|Y=y_j} = \sum_{i=1}^n x_i P(X=x_i|Y=y_j).$$



# Referencias

■ Basado en las presentaciones del Prof. Mauricio A. Álvarez, del curso "Procesos Estocásticos".

■ D.P. Bertsekas et al. "Introduction to Probability", 2002.



