

# Álgebra Lineal: Vectores

Cristian Guarnizo-Lemus, PhD

# Outline

- 1 Vectores
- 2 Espacio Vectorial
- 3 Generadores de espacio o *Span*

# Outline

- 1 Vectores
- 2 Espacio Vectorial
- 3 Generadores de espacio o *Span*

## Vector

Se asocia a una tupla de componentes, la cual se puede representar como,

$$\mathbf{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix},$$

donde  $v_i$  es un escalar y se denomina la  $i$ -ésima componente de  $\mathbf{v}$ . Un vector es un elemento de un espacio lineal o un espacio vectorial.

# Outline

1 Vectores

2 Espacio Vectorial

3 Generadores de espacio o *Span*

# Espacio Vectorial

Un conjunto de vectores  $\mathbb{V}$  se denomina espacio vectorial o lineal sobre un cuerpo algebraico  $\mathbb{F}$  ( $\mathbb{R}$  o  $\mathbb{C}$ ) si,

- para una operación de adición vectorial en  $\mathbb{V}$ , denotada  $\mathbf{x} + \mathbf{y}$ , con  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{V}$  se cumple que  $(\mathbb{V}, \{+\})$  es un grupo abeliano.
- para una operación de multiplicación escalar en  $\mathbb{V}$ , denotada como  $a\mathbf{x}$ , con  $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{V}$ ,
  - $a\mathbf{x} \in \mathbb{V}$ .
  - $a(b\mathbf{x}) = (ab)\mathbf{x}$
  - $1\mathbf{x} = \mathbf{x}$
  - $a(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = a\mathbf{x} + a\mathbf{y}$
  - $(a + b)\mathbf{x} = a\mathbf{x} + b\mathbf{x}$

## Combinación lineal

Un vector  $\mathbf{x}$  es combinación lineal de los vectores  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$  si existen escalares  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k$  tales que

$$\mathbf{x} = \alpha_1 \mathbf{x}_1 + \alpha_2 \mathbf{x}_2 + \dots + \alpha_k \mathbf{x}_k. \quad (1)$$

Con  $\alpha_i \in \mathbb{F}$ .

# Independencia Lineal

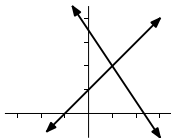
El conjunto  $\mathcal{X} = \{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n\} \subset \mathbb{V}$  es:

- **linealmente dependiente** si algún  $\mathbf{x}_i$  es una combinación lineal de otros elementos de  $\mathcal{X}$ .
- **linealmente independiente** si  $\alpha_1 \mathbf{x}_1 + \alpha_2 \mathbf{x}_2 + \dots + \alpha_n \mathbf{x}_n = 0$  sólo con  $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$ .
- Todo subconjunto de un sistema libre es también libre.
- El número máximo de vectores de un sistemas linealmente independiente es igual a la **dimensión** de dichos vectores.



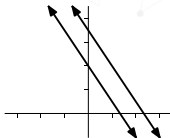
# Combinación lineal

Solución única



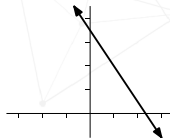
$$\begin{aligned} 3x + 2y &= 7 \\ x - y &= -1 \end{aligned}$$

Sin solución



$$\begin{aligned} 3x + 2y &= 7 \\ 3x + 2y &= 4 \end{aligned}$$

Infinitas soluciones



$$\begin{aligned} 3x + 2y &= 7 \\ 6x + 4y &= 14 \end{aligned}$$

# Outline

1 Vectores

2 Espacio Vectorial

3 Generadores de espacio o *Span*

## Generadores de espacio

Un espacio vectorial  $\mathbb{V}$  es generado por el conjunto de vectores

$$\mathcal{X} = \{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n\} \subset \mathbb{V}$$

si contiene **todas** las combinaciones lineales de los vectores de  $\mathcal{X}$ . Si se cumple lo anterior, se dice que  $\mathcal{X}$  es el conjunto generador del espacio.

- $\mathcal{U}$  es una **base** de  $\mathbb{V}$  si los vectores generadores  $\mathbf{u}_i \in \mathcal{U}$  son linealmente independientes.
- Todo espacio lineal  $\mathbb{V}$  posee al menos una base.
- Si existen varias bases, todas contienen el mismo número de vectores generadores.
- Este número de vectores de la base es la **dimensión** del espacio lineal.

# Teorema fundamental de algebra lineal

Para un espacio vectorial  $\mathbb{V}$  con  $n$  dimensiones

- Toda base de  $\mathbb{V}$  tiene exactamente  $n$  elementos.
- Todo subconjunto linealmente independiente de  $\mathbb{V}$  tiene a lo sumo  $n$  elementos y corresponde a una base de  $\mathbb{V}$ .
- Cualquier subconjunto de  $\mathbb{V}$  que actúa como conjunto generador de  $\mathbb{V}$  debe tener al menos  $n$  elementos y es una base si y sólo si tiene exactamente  $n$  elementos.
- Si los elementos de una determinada base en  $\mathbb{V}$  se toman en un **orden determinado**, cualquier elemento de  $\mathbb{V}$  puede entonces ser representado por una sucesión única de **coordenadas**.

# Vectores

Vector de  $n$  dimensiones

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Vector columna

# Vectores

Vector de  $n$  dimensiones

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Vector columna

$$\mathbf{x}^T = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_n \end{bmatrix}$$

Vector fila

## Norma de un vector

La norma de un vector  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ , denotada como  $\|\mathbf{x}\|$ , es la raíz cuadrada de la suma de los cuadrados de sus componentes

$$\|\mathbf{x}\| = \sqrt{\sum_{i=1}^m x_i^2}.$$



## Producto punto entre vectores

- El producto de punto entre dos vectores  $\mathbf{x}$  y  $\mathbf{y}$  está definido como,

$$\mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = \mathbf{x}^T \mathbf{y} = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

y su resultado es un escalar.

- El producto punto también es denotado como  $\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$ .
- También es llamado producto escalar, interno o interior.
- Se puede observar,

$$\mathbf{x} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x}^T \mathbf{x} = \sum_{i=1}^n x_i^2 = \|\mathbf{x}\|^2$$

# Ortogonalidad

- Dos vectores  $\mathbf{x}$  y  $\mathbf{y}$  en  $\mathbb{R}^n$  son ortogonales o perpendiculares (es decir  $\mathbf{x} \perp \mathbf{y}$ ) si  $\mathbf{x}^T \mathbf{y} = 0$
- Un conjunto de vectores  $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_p$  es ortogonal si cada par de vectores en el conjunto es ortogonal.
- Dos subespacios  $\mathbb{V}$  y  $\mathbb{W}$  en  $\mathbb{R}^n$  son ortogonales si cada vector de  $\mathbb{V}$  es perpendicular a cada vector de  $\mathbb{W}$ .

## Producto externo entre vectores

El producto externo entre dos vectores  $x$  y  $y$  está definido como,

$$xy^T = \begin{bmatrix} x_1y_1 & x_1y_2 & \cdots & x_1y_m \\ x_2y_1 & x_2y_2 & \cdots & x_2y_m \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_ny_1 & x_ny_2 & \cdots & x_ny_m \end{bmatrix},$$

donde  $x$  es de tamaño  $n \times 1$  y  $y$  es de tamaño  $m \times 1$ . El resultado del producto externo es una matriz de tamaño  $n \times m$ .

Podemos definir la ecuación de una recta como  
 $L = \{\mathbf{x} + t\mathbf{v} | t \in \mathbb{R}\}.$

## Producto matriz-vector I

El producto matriz-vector,

$$\mathbf{y} = \mathbf{A}_{n \times n} \mathbf{x}_{n \times 1} = \begin{bmatrix} \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 & \dots & \mathbf{a}_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

donde  $\mathbf{a}_i$  es un vector columna de la matriz  $\mathbf{A}$ .

## Producto matriz-vector II

El producto matriz-vector,

$$\mathbf{y}^T = \mathbf{x}^T \mathbf{A}^T$$

donde  $\mathbf{a}_i$  y  $\mathbf{x}$  son vectores columna.

# El espacio nulo de una matriz

El espacio nulo de la matriz **A** es el conjunto de soluciones de la ecuación homogénea  $\mathbf{Ax} = \mathbf{0}$ .