

Factorización Matrices y Algoritmos

Cristian Guarnizo-Lemus, PhD

Outline

- 1 Inversa de una matriz
- 2 Factorización LU
- 3 Factorización QR
- 4 Valores y vectores propios
- 5 Descomposición en valores singulares (SVD)

Contenido

- 1 Inversa de una matriz
- 2 Factorización LU
- 3 Factorización QR
- 4 Valores y vectores propios
- 5 Descomposición en valores singulares (SVD)

Inversa de una matriz

Una matriz \mathbf{A} es invertible si y solo si \mathbf{A} es equivalente en filas a \mathbf{I} , y en tal caso, cualquier secuencia de operaciones de fila elementales que reduce \mathbf{A} a \mathbf{I} también transforma \mathbf{I} en \mathbf{A}^{-1} .

$$\mathbf{A} \sim \mathbf{E}_1 \mathbf{A} \sim \mathbf{E}_2(\mathbf{E}_1 \mathbf{A}) \sim \dots \sim \mathbf{E}_p(\mathbf{E}_{p-1} \dots \mathbf{E}_1 \mathbf{A}) = \mathbf{I}.$$

Entonces,

$$\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{E}_p \dots \mathbf{E}_1.$$

Algoritmo para encontrar A^{-1}

Una forma de determinar A^{-1} es realizar una reducción en filas de la matriz aumentada $[A \ I]$. Si A es equivalente en filas a I , entonces $[A \ I]$ es equivalente en filas a $[I \ A^{-1}]$.

Ejemplo: Encontrar la inversa de la matriz

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 3 \\ 4 & -3 & 8 \end{bmatrix}.$$

Calculo numérico

En problemas prácticos, es poco comun calcular A^{-1} , a menos que se requieran los elementos de A^{-1} . Calcular A^{-1} y $A^{-1}b$ toma 3 veces la cantidad de operaciones necesarias para resolver $Ax = b$ por medio de reducción por filas, y reducción por filas puede ser más preciso.

Contenido

- 1 Inversa de una matriz
- 2 Factorización LU
- 3 Factorización QR
- 4 Valores y vectores propios
- 5 Descomposición en valores singulares (SVD)

Factorización LU

Se emplea en problemas de secuencia de ecuaciones, todas con la misma matriz de coeficientes:

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}_1, \quad \mathbf{Ax} = \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{Ax} = \mathbf{b}_p.$$

Cuando \mathbf{A} es invertible, se puede calcular \mathbf{A}^{-1} y luego calcular $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{b}_1$, $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{b}_2$, y así sucesivamente. Sin embargo es más eficiente solucionar la primera ecuación con reducción de filas y obtener la factorización LU. Posteriormente emplear esta factorización sobre las siguientes ecuaciones.

Algoritmo para LU

Suponga que \mathbf{A} puede ser reducida a una forma echelon \mathbf{U} usando solamente operaciones de fila elementales. Entonces existen matrices elementales triangulares inferiores $\mathbf{E}_1 \dots \mathbf{E}_p$ tales que

$$\mathbf{E}_p \dots \mathbf{E}_1 \mathbf{A} = \mathbf{U}.$$

Entonces

$$\mathbf{A} = (\mathbf{E}_p \dots \mathbf{E}_1)^{-1} \mathbf{U} = \mathbf{L}\mathbf{U},$$

donde

$$\mathbf{L} = (\mathbf{E}_p \dots \mathbf{E}_1)^{-1}.$$

Algoritmo para LU

- 1 Reducir A a una forma echelon U por una secuencia de operaciones de remplazo por fila.
- 2 Ubicar los elementos de L tal que la misma secuencia de operaciones fila reduzca L a I .

Algoritmo para LU

Ejemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & -1 & 5 & -2 \\ -4 & -5 & 3 & -8 & 1 \\ 2 & -5 & -4 & 1 & 8 \\ -6 & 0 & 7 & -3 & 1 \end{bmatrix}$$

Demostrar que su factorización en LU es

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 1 & 0 \\ -3 & 4 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad U = \begin{bmatrix} 2 & 4 & -1 & 5 & -2 \\ 0 & 3 & 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

Algoritmo para LU

Ejercicio: Solucionar $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ usando la factorización LU

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & -7 & -2 \\ -3 & 5 & 1 \\ 6 & -4 & 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} -7 \\ 5 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Demostrar que su factorización en LU es

$$\mathbf{L} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -3 & 1 & 0 \\ -3 & 4 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{U} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & -1 & 5 & -2 \\ 0 & 3 & 1 & 2 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}$$

Contenido

1 Inversa de una matriz

2 Factorización LU

3 Factorización QR

■ Aplicación: mínimos cuadrados

4 Valores y vectores propios

5 Descomposición en valores singulares (SVD)

Factorización QR

Si A es una matriz $m \times n$ con columnas linealmente independientes, entonces A puede ser factorizado como $A = QR$, donde Q es una matriz $m \times n$ cuyos elementos forman una base ortonormal para las columnas de A y R es una matriz $n \times n$ triangular superior invertible con elementos positivos en su diagonal.

Factorización QR

Ejemplo: Demostrar que la factorización QR de

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix},$$

esta dada por

$$\mathbf{Q} = \begin{bmatrix} 1/2 & -3/\sqrt{12} & 0 \\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & -2/\sqrt{6} \\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{6} \\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{6} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{R} = \begin{bmatrix} 2 & 3/2 & 1 \\ 0 & 3/\sqrt{12} & 2/\sqrt{12} \\ 0 & 0 & 2/\sqrt{6} \end{bmatrix}.$$

Factorización QR

Ejercicio: Demostrar que la factorización QR de

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix},$$

esta dada por

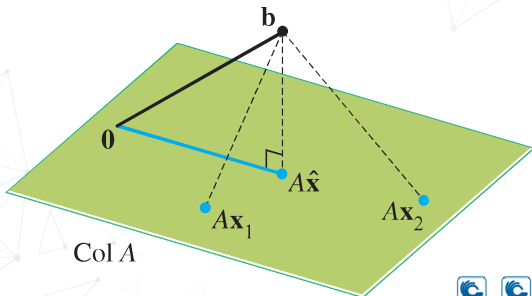
$$Q = \begin{bmatrix} 1/2 & -3/\sqrt{12} & 0 \\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & -2/\sqrt{6} \\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{6} \\ 1/2 & 1/\sqrt{12} & 1/\sqrt{6} \end{bmatrix}, \quad R = \begin{bmatrix} 2 & 3/2 & 1 \\ 0 & 3/\sqrt{12} & 2/\sqrt{12} \\ 0 & 0 & 2/\sqrt{6} \end{bmatrix}.$$

Aplicación: mínimos cuadrados

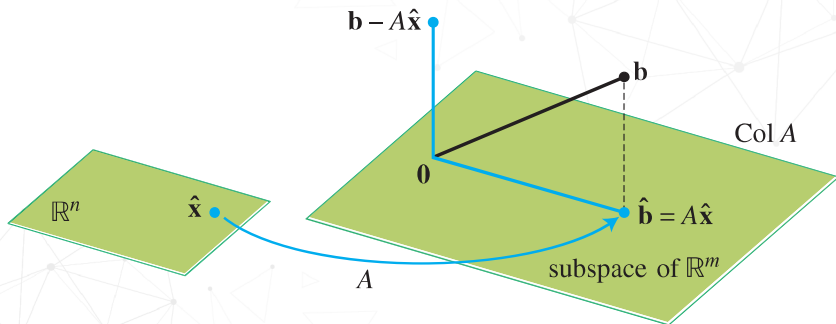
Si $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$, una solución de mínimos cuadrados (*least-squares*) de $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ es un $\hat{\mathbf{x}} \in \mathbb{R}^n$ tal que

$$\|\mathbf{b} - \mathbf{A}\hat{\mathbf{x}}\| \leq \|\mathbf{b} - \mathbf{Ax}\|,$$

para todo $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$.



Aplicación: mínimos cuadrados



Aplicación: mínimos cuadrados

$$\hat{\mathbf{x}} = (\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T \mathbf{b} = \mathbf{A}^\dagger \mathbf{b} = \mathbf{R}^{-1} \mathbf{Q}^T \mathbf{b}$$

en Julia:

- `xhat = inv(A' * A) * (A' * b)`
- `xhat = pinv(A) * b`
- `Q, R = qr(A); xhat = inv(R) * (Q' * b)`

Aplicación: mínimos cuadrados

Ejercicio: Encuentre la solución de mínimos-cuadrados de sistema $Ax = b$ para

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 11 \end{bmatrix},$$

usando la factorización QR, o sea $Rx = Q^T b$.

Contenido

- 1 Inversa de una matriz
- 2 Factorización LU
- 3 Factorización QR
- 4 Valores y vectores propios**
- 5 Descomposición en valores singulares (SVD)

Eigenvector y eigenvalores

Un **vector propio** de una matriz A es un vector diferente de cero tal que $Ax = \lambda x$ para algún escalar λ . Un escalar λ es llamado un **valor propio** de A si existe una solución no trivial para x de $Ax = \lambda x$, tal x es llamado **vector propio** correspondiente a λ .

Eigenvector y eigenvalores

Ejemplo: Sea

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 5 & 2 \end{bmatrix}, \mathbf{u} = \begin{bmatrix} 6 \\ -5 \end{bmatrix}, \text{ y } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 3 \\ -2 \end{bmatrix}.$$

Son \mathbf{u} y \mathbf{v} vectores propios de \mathbf{A} ?

Eigenvector y eigenvalores

Ejercicio: Sea

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 5 & 2 \end{bmatrix}.$$

Demostrar que 7 es un valor propio de \mathbf{A} .

Eigenvector y eigenvalores

Propiedades:

- Los valores propios de una matriz triangular son los elementos de su diagonal.
- Si $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_r$ son vectores propios que corresponden a distintos valores $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ de una matriz \mathbf{A} , entonces el conjunto $\{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_r\}$ es linealmente independiente.

La ecuación característica

Los valores propios se pueden encontrar al hacer

$$(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{0},$$

que corresponde a encontrar los valores de λ tal que $\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}$ no es invertible. Se encuentran a partir de

$$|\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}| = 0.$$

Contenido

- 1 Inversa de una matriz
- 2 Factorización LU
- 3 Factorización QR
- 4 Valores y vectores propios
- 5 Descomposición en valores singulares (SVD)

Descomposición en valores singulares

Sea \mathbf{A} una matriz $m \times n$ con rango r . Entonces existe una matriz Σ de $m \times n$ para la cual los elementos de la diagonal \mathbf{D} son los primeros r valores singulares de \mathbf{A} , $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_r > 0$, y existe una matriz ortogonal $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{m \times m}$ y una matriz $\mathbf{V} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tal que

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\Sigma\mathbf{V}^T.$$

Con

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \mathbf{D} & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$