

高级图像处理与分析课程实验报告

学号：SA23225226 姓名：郭浩天 日期：2023.11.14

实验名称	频域滤波
实验内容	<p>1、灰度图像的 DFT 和 IDFT。</p> <p>具体内容：利用 OpenCV 提供的 cvDFT 函数对图像进行 DFT 和 IDFT 变换。</p> <p>2、利用理想高通和低通滤波器对灰度图像进行频域滤波</p> <p>具体内容：利用 cvDFT 函数实现 DFT，在频域上利用理想高通和低通滤波器进行滤波，并把滤波过后的图像显示在屏幕上（观察振铃现象），要求截止频率可输入。</p> <p>3、利用布特沃斯高通和低通滤波器对灰度图像进行频域滤波。</p> <p>具体内容：利用 cvDFT 函数实现 DFT，在频域上进行利用布特沃斯高通和低通滤波器进行滤波，并把滤波过后的图像显示在屏幕上（观察振铃现象），要求截止频率和 n 可输入。</p>
实验完成情况 (包括完成的实验内容及每个实验的完成程度。注意要贴出每个实验的核心代码)	<pre>/*灰度图像的 DFT 和 IDFT。 * *具体内容：利用 OpenCV 提供的 cvDFT 函数对图像进行 DFT 和 IDFT 变换. * * */ void DFTAndIDFT(string& src) { Mat image = imread(src, 0); imshow("输入图像", image); //获取最优傅里叶尺寸大小，是2的整数次方 int w = getOptimalDFTSize(image.cols); int h = getOptimalDFTSize(image.rows); Mat padded; //填充常量并将图像保存到padded中 copyMakeBorder(image, padded, 0, h - image.rows, 0, w - image.cols, BORDER_CONSTANT, Scalar::all(0)); //Mat数组，前面为扩展后的图像，后面的为空图像 Mat plane[] = { Mat_<float>(padded), Mat::zeros(padded.size(), CV_32F) }; Mat complexIm; //合并通道，DFT需要一个两通道的Mat merge(plane, 2, complexIm); //进行傅立叶变换，结果保存在自身 dft(complexIm, complexIm); // compute log(1 + sqrt(Re(DFT(img))**2 + Im(DFT(img))**2))</pre>

数

```
//分离通道
split(complexIm, plane);
//获取幅度图像，0通道为实数通道，1为虚数，因为二维傅立叶变换结果是复数
magnitude(plane[0], plane[1], plane[0]);
//一下的操作是移动图像，左上与右下交换位置，右上与左下交换位置
//对傅立叶变换的图像进行重排，4个区块，从左到右，从上到下 分别为q0, q1, q2, q3
int cx = padded.cols / 2;
int cy = padded.rows / 2;
//对调q0和q3, q1和q2
Mat temp;
Mat part1(plane[0], Rect(0, 0, cx, cy));
Mat part2(plane[0], Rect(cx, 0, cx, cy));
Mat part3(plane[0], Rect(0, cy, cx, cy));
Mat part4(plane[0], Rect(cx, cy, cx, cy));

part1.copyTo(temp);
part4.copyTo(part1);
temp.copyTo(part4);

part2.copyTo(temp);
part3.copyTo(part2);
temp.copyTo(part3);

Mat _complexim;
//把变换结果复制一份，进行逆变换，也就是恢复原图
complexIm.copyTo(_complexim);
//创建两个通道，类型为float，大小为填充后的尺寸
Mat iDft[] =
{ Mat::zeros(plane[0].size(), CV_32F), Mat::zeros(plane[0].size(), CV_32F) };
//傅立叶逆变换
idft(_complexim, _complexim);
//分离通道，主要获取0通道
split(_complexim, iDft);
magnitude(iDft[0], iDft[1], iDft[0]);
//归一化处理，float类型的显示范围为0-1, 大于1为白色，小于0为黑色
normalize(iDft[0], iDft[0], 1, 0, NORM_MINMAX);
imshow("IDFT后图像", iDft[0]); //显示逆变换
//傅立叶变换后的图片不好分析，进行对数处理，结果比较好看
plane[0] += Scalar::all(1);
log(plane[0], plane[0]);
normalize(plane[0], plane[0], 1, 0, NORM_MINMAX);
imshow("DFT后图像", plane[0]);
waitKey(0);
destroyAllWindows();
}

/*利用理想高通和低通滤波器对灰度图像进行频域滤波
*
* 具体内容：利用 cvDFT 函数实现 DFT，在频域上利用理想高通和低通滤波器进行滤波，并把滤波过后的图像显示在屏幕上（观察振铃现象），要求截止频率可输入。
*
* */
void idealFilterOfLowOrHighPass(string& src, double f, int model) {
    Mat image = imread(src, 0);
    imshow("输入图像", image);
```

```

Mat img = image.clone();
//调整图像加速傅里叶变换
if (model == 0) cout << "低通 ";
if (model == 1) cout << "高通 ";
int M = getOptimalDFTSize(img.rows);
int N = getOptimalDFTSize(img.cols);
Mat padded;
copyMakeBorder(img, padded, 0, M - img.rows, 0, N - img.cols,
BORDER_CONSTANT, Scalar::all(0));
//记录傅里叶变换的实部和虚部
Mat planes[] = { Mat_<float>(padded), Mat::zeros(padded.size(),
CV_32F) };
Mat complexImg;
merge(planes, 2, complexImg);
//进行傅里叶变换
dft(complexImg, complexImg);
//获取图像
Mat mag = complexImg;
//保证偶数的边长
mag = mag(Rect(0, 0, mag.cols & -2, mag.rows & -2));
//这里为什么&上-2具体查看opencv文档
//其实是为了把行和列变成偶数 -2的二进制是11111111.....10 最后一位是
0

//获取中心点坐标
int cx = mag.cols / 2;
int cy = mag.rows / 2;
//调整频域
Mat tmp;
Mat q0(mag, Rect(0, 0, cx, cy));
Mat q1(mag, Rect(cx, 0, cx, cy));
Mat q2(mag, Rect(0, cy, cx, cy));
Mat q3(mag, Rect(cx, cy, cx, cy));

q0.copyTo(tmp);
q3.copyTo(q0);
tmp.copyTo(q3);

q1.copyTo(tmp);
q2.copyTo(q1);
tmp.copyTo(q2);
//Do为自己设定的阈值具体看公式

//处理按公式保留中心部分
for (int y = 0; y < mag.rows; y++) {
    auto* data = mag.ptr<double>(y);
    for (int x = 0; x < mag.cols; x++) {
        double d = sqrt(pow((y - cy), 2) + pow((x - cx), 2));
        if (model == 0) {
            if (d > f) data[x] = 0; //低通
        }
        else if (model == 1) {
            if (d < f) data[x] = 0; //高通
        }
    }
}

//再调整频域
q0.copyTo(tmp);
q3.copyTo(q0);

```

```

        tmp.copyTo(q3);
        q1.copyTo(tmp);
        q2.copyTo(q1);
        tmp.copyTo(q2);
        //逆变换
        Mat invDFT, invDFTcvt;
        idft(mag, invDFT, DFT_SCALE | DFT_REAL_OUTPUT); // Applying IDFT
        invDFT.convertTo(invDFTcvt, CV_8U);

        imshow("理想低通/高通滤波器", invDFTcvt);
        waitKey(0);
        destroyAllWindows();
    }

```

/*利用布特沃斯高通和低通滤波器对灰度图像进行频域滤波。

*
* 具体内容：利用 cvDFT 函数实现 DFT，在频域上进行利用布特沃斯高通和低通滤波器进行滤波，并把滤波过后的图像显示在屏幕上（观察振铃现象），要求截止频率和 n 可输入。
*
* */

```

void butterworthFilterOfLowOrHighPass(string& src, double f, int n, int
model) {
    Mat image = imread(src, 0); // Read the file
    imshow("原始图像", image);

    Mat img = image.clone();
    if (model == 0) cout << "低通 ";
    if (model == 1) cout << "高通 ";
    //调整图像加速傅里叶变换

    int M = getOptimalDFTSize(img.rows);
    int N = getOptimalDFTSize(img.cols);
    Mat padded;
    copyMakeBorder(img, padded, 0, M - img.rows, 0, N - img.cols,
BORDER_CONSTANT, Scalar::all(0));

    Mat planes[] = { Mat_<float>(padded), Mat::zeros(padded.size(),
CV_32F) };
    Mat complexImg;
    merge(planes, 2, complexImg);

    dft(complexImg, complexImg);

    Mat mag = complexImg;
    mag = mag(Rect(0, 0, mag.cols & -2, mag.rows & -2));

    int cx = mag.cols / 2;
    int cy = mag.rows / 2;

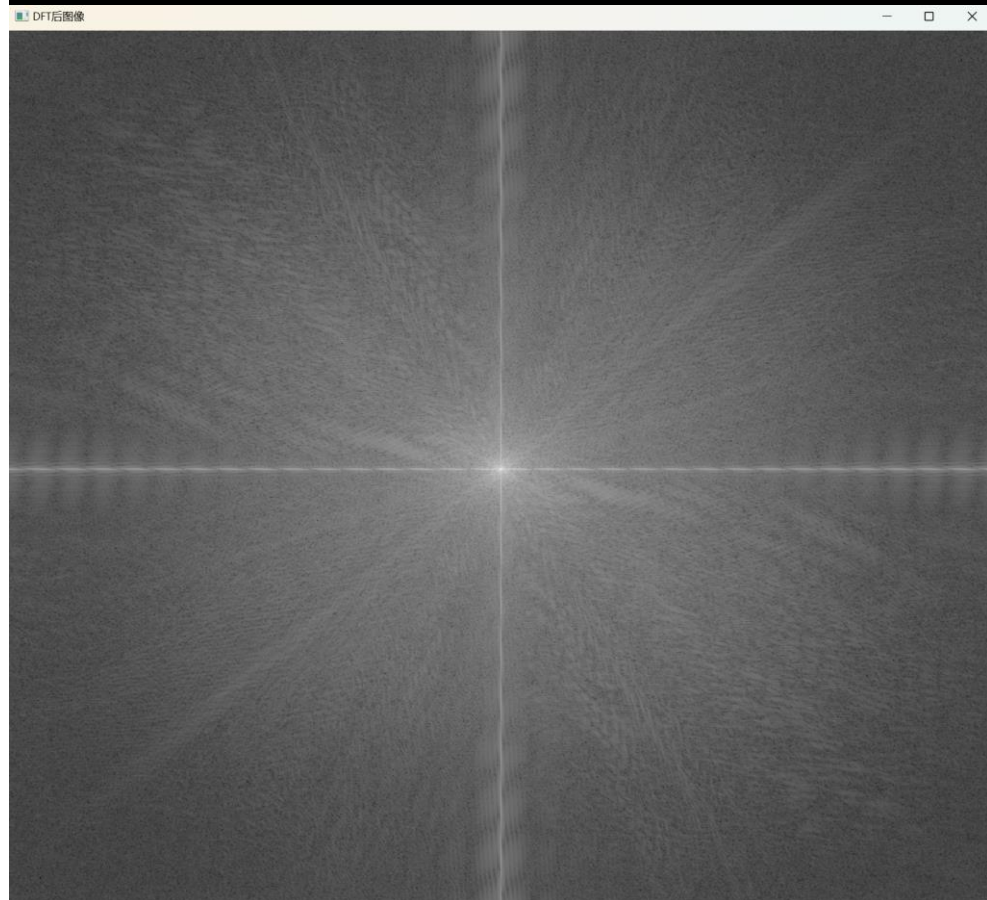
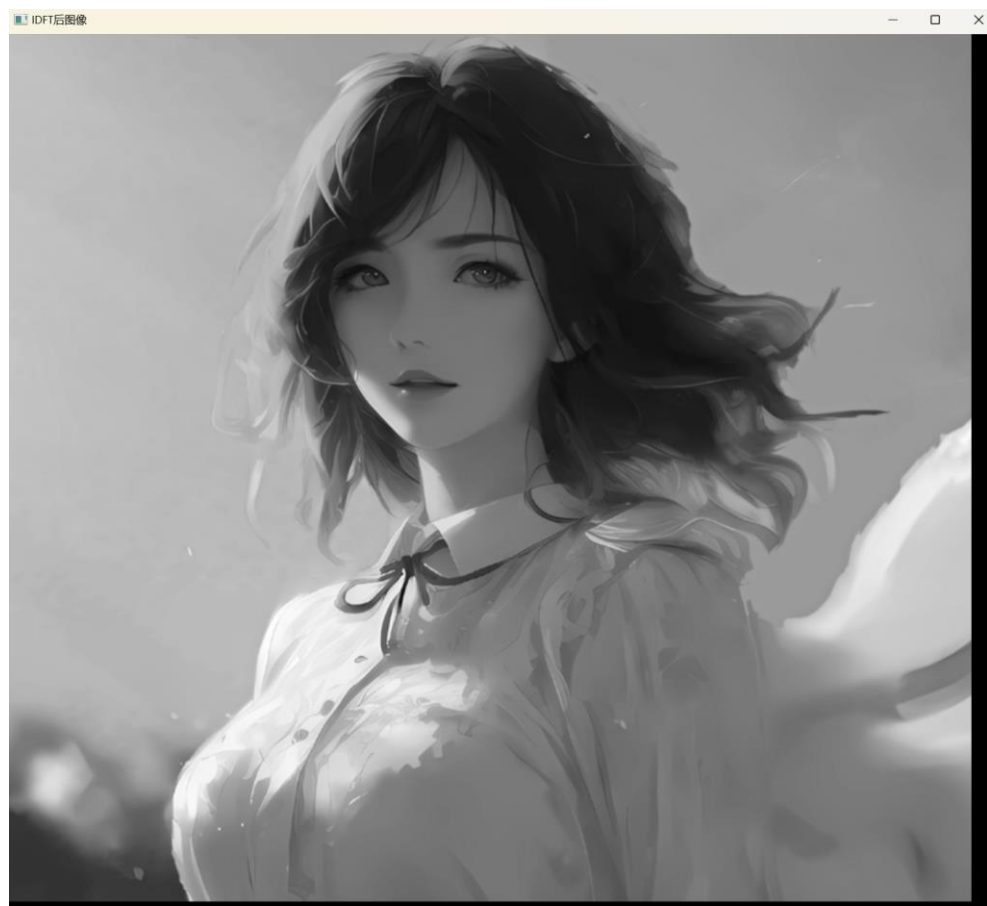
    Mat tmp;
    Mat q0(mag, Rect(0, 0, cx, cy));
    Mat q1(mag, Rect(cx, 0, cx, cy));
    Mat q2(mag, Rect(0, cy, cx, cy));
    Mat q3(mag, Rect(cx, cy, cx, cy));

    q0.copyTo(tmp);
    q3.copyTo(q0);

```

	<pre> tmp.copyTo(q3); q1.copyTo(tmp); q2.copyTo(q1); tmp.copyTo(q2); for (int y = 0; y < mag.rows; y++) { auto* data = mag.ptr<double>(y); for (int x = 0; x < mag.cols; x++) { //cout << data[x] << endl; double d = sqrt(pow((y - cy), 2) + pow((x - cx), 2)); //cout << d << endl; double h = 0; // 阶数n=1 无振铃和负值 // 阶数n=2 轻微振铃和负值 // 阶数n=5 明显振铃和负值 // 阶数n=20 与ILPF相似 //H = 1 / (1+(D/D0)^2n) if (model == 0) h = 1.0 / (1 + pow(d / f, 2 * n)); if (model == 1) h = 1.0 / (1 + pow(f / d, 2 * n)); if (h <= 0.5) { data[x] = 0; } } } q0.copyTo(tmp); q3.copyTo(q0); tmp.copyTo(q3); q1.copyTo(tmp); q2.copyTo(q1); tmp.copyTo(q2); //逆变换 Mat invDFT, invDFTcvt; idft(complexImg, invDFT, DFT_SCALE DFT_REAL_OUTPUT); // Applying IDFT invDFT.convertTo(invDFTcvt, CV_8U); imshow("巴特沃斯低通/高通滤波器", invDFTcvt); waitKey(0); destroyAllWindows(); } </pre>
<p>实验中的问题</p> <p>(包括在实验中遇到的问题, 以及解决问题的方法)</p>	<p>OpenCV 中的 DFT 变换</p> <pre>void cvDFT(const CvArr* src, CvArr* dst, int flags);</pre> <p>src 输入数组, 实数或者复数.</p> <p>dst 输出数组, 和输入数组有相同的类型和大小。</p> <p>flags 变换标志, 下面的值的组合:</p> <p>CV_DXT_FORWARD - 正向 1D 或者 2D 变换. 结果不被缩放.</p>

	<p>CV_DXT_INVERSE - 逆向 1D 或者 2D 变换. 结果不被缩放。</p> <p>CV_DXT_FORWARD 和 CV_DXT_INVERSE 是互斥的.</p> <p>利用 cvDFT 对图像进行处理需要考虑虚部，对虚步进行填 0 操作。</p> <p>图像在进行 DFT 前要进行归一化处理。</p>
<p>实验结果</p> <p>(实验完成后的 源码和打包文 件的说明)</p>	



理想低通:

理想低通/高通滤波器

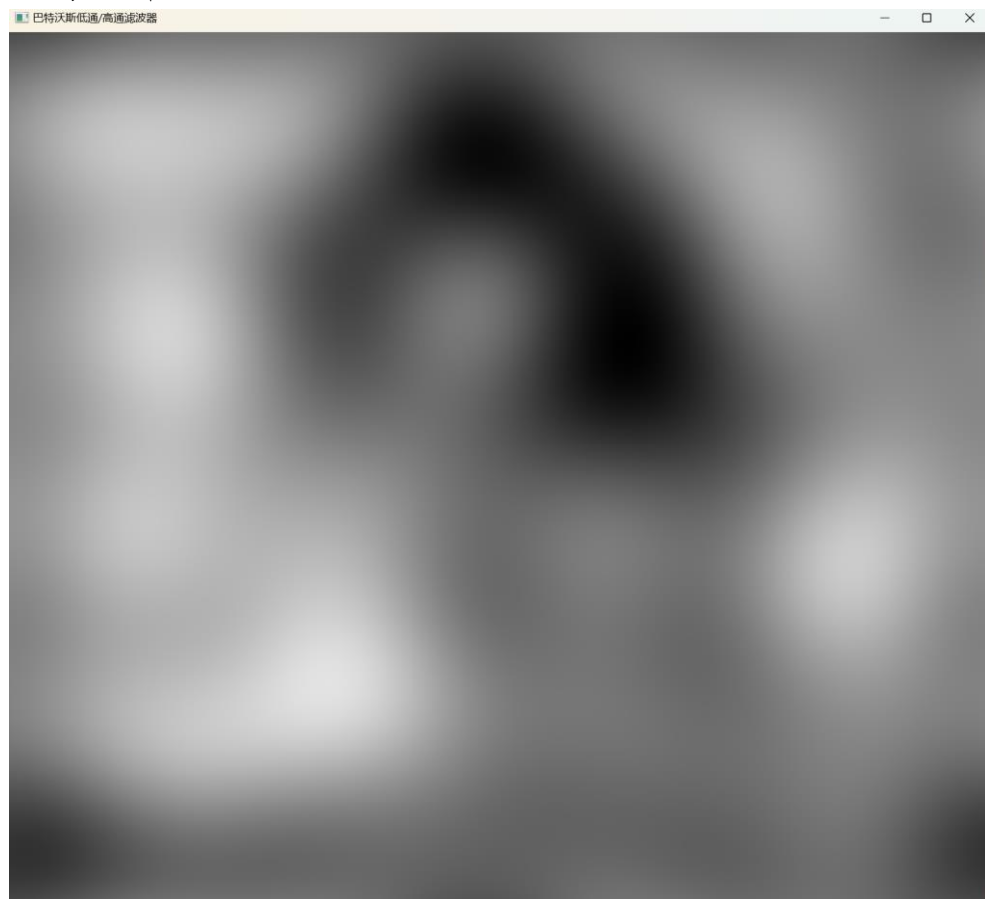


理想高通:

理想低通/高通滤波器



巴特沃斯低通:



巴特沃斯高通:

