



به نام خدا دانشگاه تهران دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

تمرین کامپیوتری

پیاده سازی سیستم OFDM

مخابرات بی سیم

نيم سال دوم 00-99

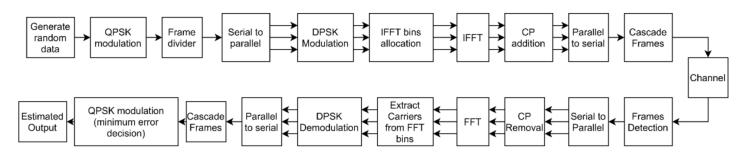
دكتر صباغيان

على ساعى زاده | 810196477

فهرست

مه و توضیحات پیاده سازی	ىقد
برستنده	è
3	
3& QPSK Modulation Generating Symbols	
3Frame Divider & Serial to Parallel	
4	
4	
4	
4IFFT bins Allocation	
5IFFT	
5Adding CP	
5	
كانال	-
5	
5 AWGN Channel	
گيرنده	s
6 Serial to Parallel & Frame Detection	
6	
6FFT	
6Extract Carriers from FFT bins	
6 DPSK Demodulation & QPSK Demodulation (minimum error decision)	
6Parallel to Serial & Cascade Frames	
6 Estimated Output & QPSK Demodulation	
6BER Calculations	
6BER Plot	
سته های پروژه	خوا،
	1
8	
·	
9	:
10	>
11	,
12	

مقدمه و توضیحات پیاده سازی



شكل 1 دياگرام بلوكي سيستم OFDM

مقدار دهی اولیه در فایل wlc_init.m موجود است.

فرستنده

Initialization & Generate Random Bits

با استفاده از معیار sfc که تعداد سمبل ها در هر فریم را مشخص می کند داریم؛

$$sfc = \left[\frac{2^{13}}{n_c}\right]$$

این معیار نشان دهنده این است در هر حامل، در هر فریم چند سمبل باید قرار گیرد. سپس سمبل ها در هر فریم به هر زیر حامل اختصاص داده میشود.

برای راحتی پیاده سازی در فضای نرمافزار متلب از ماتریس سه بعدی بهره میگیریم که بعد سوم آن فریم ها خواهند بود. بعد دوم آن (ستون ها) زیرحامل ها خواهند بود و هر سطر نشان دهنده یک بلاک ارسالی در OFDM است.

برای 10^7 بیت ارسالی با توجه به معیار های ذکر شده، تعداد سمبل های در هر فریم در هر زیرحامل برابر با 21 خواهد بود. بر این اساس به هر زیر حامل 21 سمبل اختصاص پیدا خواهد کرد. به آخر داده ها صفر اضافه می شود تا تعداد داده ها بر n_c بخش پذیر باشد. تعداد فریم های مورد نیاز برای انتقال این حجم از داده برابر با 1191 خواهد بود.

Generating Symbols & QPSK Modulation

سپس داده های تولید شده با توجه به مدولاسیون QPSK ایندکس 0 تا 3 را دریافت می کنند.

Frame Divider & Serial to Parallel

در این قسمت، برای فیت شدن داده در فریم ها تعدادی صفر به آخر دادهها اضافه می شود (800) سپس با توجه به معیار های انتخاب شده در قسمت های قبل، و با استفاده از دستور reshape داده ها در فریم های مختلف قرار می گیرند. ماتریس بدست آمده، در عامل ها و 21 خواهد داشت که 1191 مربوط به تعداد فریم ها، 400 مربوط به زیرحامل ها و 21 مربوط به تعداد سمبل در هر حامل است.

Adding Reference Row

در این قسمت، با توجه به توضیحات دستور کار، یک سطر مرجع برای اجرای مدولاسیون DPSK اضافه می شود.

DPSK Modulation

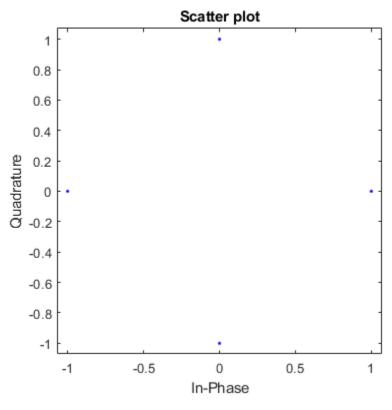
دكتر صباغيان

در این قسمت مدولاسیون DPSK با توجه به روشی که در دستور کار ارئه شد اجرا می شود. دلیل اجرای این مدولاسیون، جبرانسازی تاخیر فاز است.

QPSK Signal Replacement

در این قسمت، ایندکس ها با توجه به عدد مربوط به منظومه سیگنالی خود جایگزین میشوند.

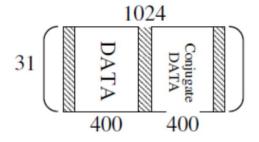
$$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ j \\ -1 \\ -j \end{bmatrix}$$



شكل 2 منظومه سيگنالي QPSK

IFFT bins Allocation

در این مرحله با توجه به دستور کار، ماتریس بدست آمده در قسمت قبل با توجه به طول IFFT گسترش می یابد.



شكل 3 گسترش داده با توجه به طول IFFT

IFFT

با توجه به کارکرد سیستم OFDM، از هر بلاک داده، IFFT گرفته می شوند. سپس تنها قسمت حقیق یاین اتریس ذخیره می شود.

Adding CP

در این مرحله برای جلوگیری از تداخل بین بلاکی و همچنین تبدیل عملیات convolution به cyclic convolution پیشوند گردشی به داده های ارسالی اضافه می شود. بدین منظور 25٪ ستون های انتهایی ماتریس به ابتدای آن اضافه میشود.

Parallel to Serial & Cascade Frames

سپس این ماتریس بدست آمده به شکل یک دنباله در می اید تا یک فریم از داده ها حاصل شود. ماتریس کلی ابعاد × 28160 1191 خواهد داشت که هر سطر آن نشان دهنده یک فریم کامل از داده هاست.

جدول 1 ماتریس ارسالی OFDM ز فرستنده

```
ofdm_tx_cp_serial = 28160×1191
    -0.0137
             0.0391
                                 0.0254
                                         -0.0078 ...
    -0.0176
             -0.0117
                       -0.0137
                                 0.0039
                                          0.0391
                                           0.0488
              0.0312
                       0.0195
                                 0.0137
     0.0332
                                -0.0137
             -0.0117
                       0.0059
                                          -0.0254
     0.0391
                                 0.0059
    -0.0195
             -0.0332
                      -0.0078
                                          -0.0020
    -0.0254
             0.0273
                       0.0293
                                 0.0039
                                          -0.0156
    -0.0586
             -0.0508 -0.0078
                                -0.0137
                                           0.0508
    -0.0469
             -0.0020
                       -0.0137
                                -0.0488
                                          -0.0020
     0.0039
              0.0313
                       -0.0391
                                -0.0254
                                          -0.0313
     0.0078
             -0.0098
                        0.0059
                                  0.0078
                                          -0.0273
```

كانال

Clipping

در کانال با توجه به خواسته دستور کار، قبل اضافه شدن نویز بزرگترین دامنه سیگنال ارسالی به اندازه 3dB کاهش مییابد. یعنی لبه بالا سیگنال به اندازه 3dB بریده میشود.

AWGN Channel

در این قسمت، نویز سفید گاوسی، با واریانس مشخص (با توجه به SNR های مختلف) هم موهومی و هم حقیقی، به سیگنال اضافه می شوند. مدل کانال رایلی در ادامه توضیح داده خواهد شد.

گیرنده

Serial to Parallel & Frame Detection

در این مرحله داده که به شکل دنباله دریافت شده با فرض دانستن ابعاد ماتریس فرستاده شده در گیرنده، به شکل موازی و قبلی خود در میآید.

CP Removal

پیشوند گردشی که به داده ها اضافه شد، حذف میشود.

FFT

با توجه به ساختار گیرنده OFDM از هر بلاک داده FFT گرفته می شود.

Extract Carriers from FFT bins

با توجه به اینکه در فرستنده ماتریس برای گرفتن IFFT گسترش داده شد، در این قسمت برعکس آن عمل می شود و ماترس داده از داده گسترش یافته استخراج می شود.

DPSK Demodulation & QPSK Demodulation (minimum error decision)

در ابتدا با مقایسه هر داده با منظومه سیگنالی QPSK، با استفاده از قانون کمترین فاصله ، مقدار (زاویه) هر داده را تخمین میزنیم. سپس ایندکس (سمبل) مربوطه به هرکدام از درایه تخمین شده جایگزین میکنیم.

برای دمدولاسیون DPSK هر درایه از سطر را از سطر قبل خود کم می کنیم و باقیمانده تقسیم آن بر 4 را جایگزین آن درایه می کنیم.

Parallel to Serial & Cascade Frames

در این قسمت داده های هر فریم را، در کنار هم میگذاریم تا مجموعه داده های اصلی بدست آید. (هنوز سمبل ها، مدوله شده توسط QPSK هستند.)

Estimated Output & QPSK Demodulation

در این قسمت هر سمبل با رشته بیت کد شده خود جایگزین می شود. سپس صفر های اضافه شده به انتهای داده ها (برای فیت شدن داده در فریم ها) حذف می شود. (فرض شده تعداد این صفر ها در گیرنده دانسته است. این فرض چندان دور از ذهن نیست این اطلاعات را می توان در هدر اضافه کرد.)

BER Calculations

در قسمت آخر هم مقدار خطای بیت با توجه به داده دریافتی و داده اولیه محاسبه می شود و در آرایه ای برای رسم نمودار BER ذخیره می شود.

BER Plot

در این قسمت هم نمودار خطای بیت برحسب SNR رسم میشود.

خواسته های پروژه

الف.

فایل مربوط به این قسمت با نام WLC_CA_core.mlx ضمیمه شده است.

clipping = 3dB SNR = 20dB $IFFT\ Length = 1024$ $n_c = 400$ sfc = 21

مقدار احتمال خطای بیت برای مقادیر فوق برابر با 0.4923 است که مقدار بسیار ضعیفی است و عملا سیستم درست کار نمی کند. برای مثال در SNR = 35dB خطا به SNR خطا به صفر میل می کند. برای مثال در SNR = 40dB خطا به میرسد و در SNR = 40dB خطا به SNR خطا به مقدار قابل قبولی است.

یکی از دلایل این خطا در SNR های بالا بنظر می آید مدولاسیون DPSK باشد که برای جبران تاخیر فاز به سیستم اضافه شده است. زیرا زمانی که در یک درایه از داده خطا رخ دهد تمامی درایه های آن ستون، بعد از آن داده خراب میشوند (در دمدولاسیون هر درایه به سطر قبلی خود وابسته است.) و به اصطلاح خطا propagate میشود و خطای کل سیستم افزایش می یابد.

همانطور که در قسمت های قبل توضیح داده شد با توجه به مقادیر داده شده در دستور کار، تعداد فریم ها برابر 1191 خواهد بود.

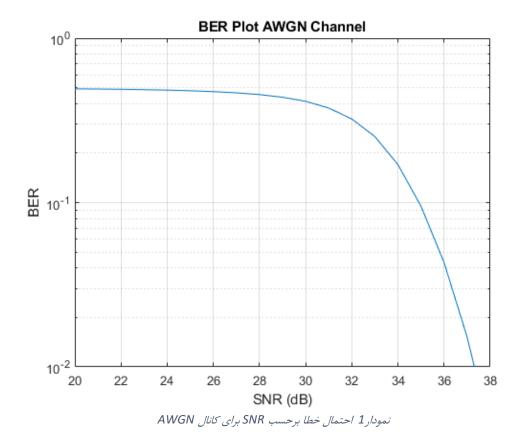
 $Number\ of\ Frames = 1191$

نحوه عملکرد هر بلوک در قسمت قبل ارائه شد.

ب.

فایل مربوط به این قسمت با نام WLC_CA_AWGN.mlx ضمیمه شده است.

با توجه به مقادير قبل، نمودار احتمال خطا از 20 dB الى 40 dB به شكل نمودار 1 است.



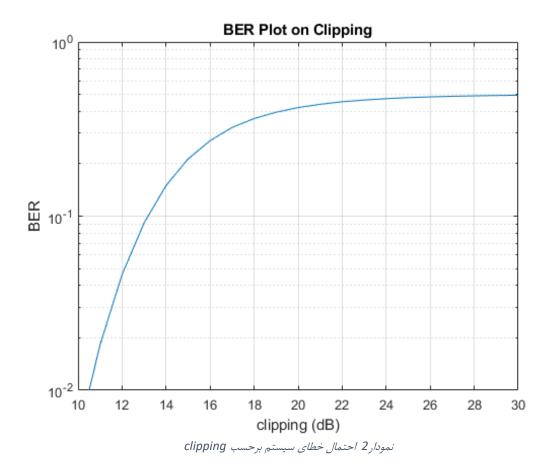
همانطور که در قست الف توضیح داده شد. رفتار کلی سیستم بر حسب SNR رفتار معقولی است. (با افزایش SNR خطای سیستم به شدت کاهش مییابد.)

·5·

فایل مربوط به این قسمت با نام WLC_CA_clipping.mlx ضمیمه شده است.

نمودار خطای سیستم بر حسب مقدار clipping رسم شده این مقدار از 3dB شروع و تا 30 dB بدست آمده است و نمودار 2 بدست آمده که رفتار این قسمت هم معقول است. با افزایش بریدگی سیگنال شکل اصلی سیگنال کم کم از بین میرود و خطا سیستم افزایش می یابد.

در این قسمت برای عملکرد درست سیستم $SNR = 40 \; dB$ در نظر گرفته شده است.



3

فایل مربوط به این قسمت با نام WLC_CA_Rayleigh.mlx ضمیمه شده است.

برای اضافه کردن مدل کانال رایلی تغییراتی در سیستم بوجود آوردیم که به شرح زیر است؛

یک بلاک به سیستم کانال اضافه شده است. می دانیم در مدل کانال رایلی ضریبی در سیگنال ضرب می شود که از توزیع رایلی تبعیت می کند. خود توزیع رایلی از بخش هم فاز و غیر هم فاز با توزیع نرمال تشکیل شده است. پس کافی است برای مدل کردن این کانال اعداد تصادفی با توزیع نرمال (مانند نویز سفید) را تولید کرده، سپس بخش هم فاز و غیر هم فاز در سیگنال ضرب کنیم.

$$H = R_I + R_Q$$

$$R_I, R_Q \sim N(0, \sigma^2)$$

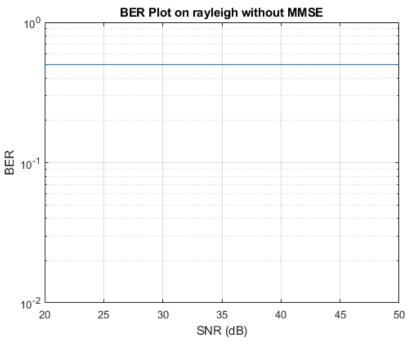
$$H. x$$

و مدل آن در متلب به شکل زیر پیاده سازی شده است؛

```
var_rayleigh = 1;
rx_rayleigh = ofdm_tx_cp_serial_clipped;
h = sqrt(var_rayleigh) .* (randn(size(rx_rayleigh)) + 1i * randn(size(rx_rayleigh)));
rx_rayleigh = h .* rx_rayleigh;
```

شکل 4 پیاده سازی کانال رایلی در متلب

در این قسمت از همسان ساز استفاده نشده است. نمودار احتمال خطا به شکل نمودار 3 است. همانطور که انتظار می وفت سیستم بطور کلی مختل شده است.



نمودار 3 نمودار احتمال خطا در مدل کانال رایلی بدون همسان ساز

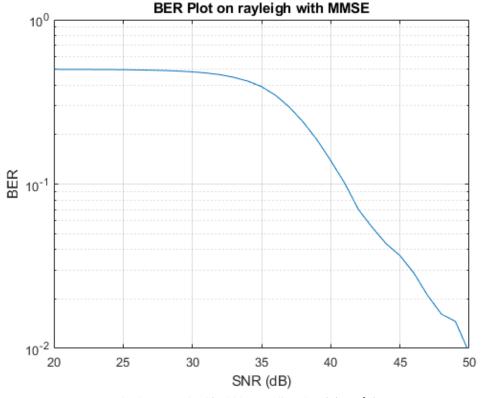
. 6

فایل مربوط به این قسمت با نام WLC_CA_Rayleigh_MMSE.mlx ضمیمه شده است.

علاوه بر تغییرات قسمت قبل در این قسمت در گیرنده همسان ساز MMSE اضافه شده است. با توجه به ماتریس ها و عملیات پیچیده در گیرنده، برای راحتی پیاده سازی، این همسانساز قبل از همه بلوک های گیرنده قرار گرفته است (می دانیم در واقع باید بعد از بلوک FFT قرار گیرد.) و شرایط کانال در گیرنده دانسته فرض شده و با توجه به روابط همسان ساز MMSE از رابطه زیر تبعیت می کند؛

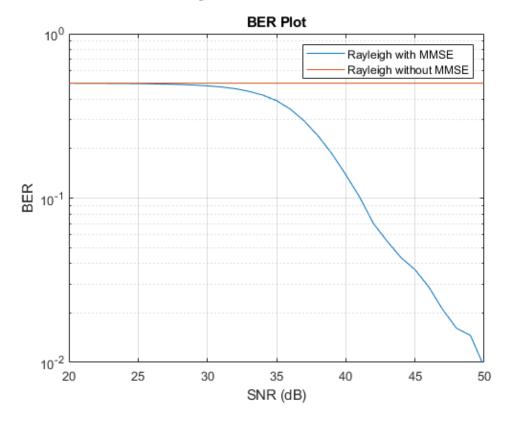
$$W_k = \frac{H_k^*}{|H_k|^2 + \frac{\sigma_n^2}{\sigma_s^2}}$$

نمودار احتمال خطا برای این بخش به شکل نمودار 4 بدست می آید. که نشان دهنده آن است که همسان ساز به خوبی عمل کرده و تاثیر کانال رایلی را جبران کرده است.

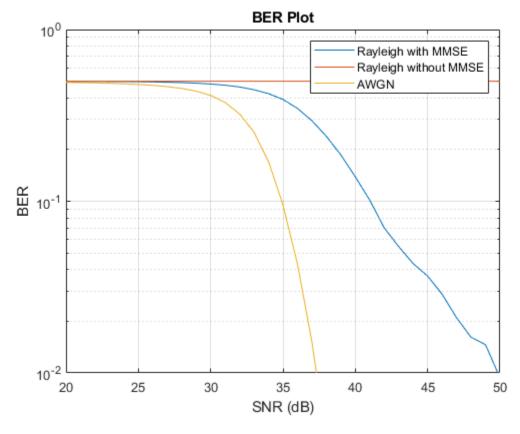


نمودار 4 نمودار احتمال خطا در مدل کانال رایلی با وجود همسانساز

در نمودار 5 عدم وجود و وجود همسان ساز به خوبی مشخص است. در نمودار 5 هم مدل کانال AWGN بدون مدل رایلی آورده شده است همانطور ه مشخص است همسان ساز کاملا اثر کانال را از بین نبرده است.



نمودار 5 مقایسه تمودار احتمال خطا بین سیستم با همسان ساز و بدون آن



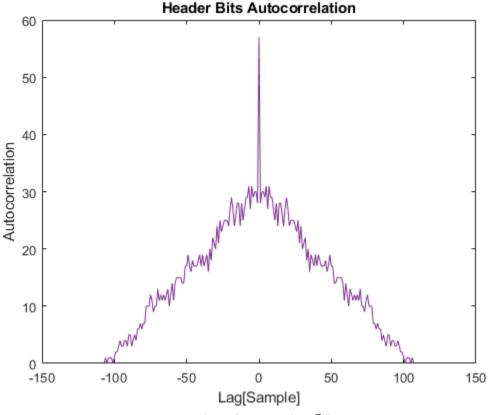
نمودار 6 مقایسه کانال رایلی بدون همسانساز، با همسان ساز و کانال AWGN

و. (امتيازي)

فایل مربوط به این قسمت با نام WLC_CA_delay.mlx و WLC_CA_header.mlx ضمیمه شده است.

در این قسمت هم تغییراتی در ساختار سیستم بوجود آمده است. در ساختار گیرنده بخشی برای تولید header اضافه شده است. در این قسمت یک کدی که خواص هم بستگی خوبی دارد (از آزمایشگاه مخابرات دیجیتال اقتباس شده است) در هدر اضافه شده است. با توجه به اینکه طول هدر هشت برابر طول فریم است بقیه مقادیر آن صفر در نظر گرفته می شود. برای کارکرد سریع تر متلب و شبیه سازی، اضافه کردن بقیه صفر های هدر را نادیده گرفتیم و طول هدر را برابر با طول یک فریم در نظر گرفتیم. طبعا می توان اطلاعات دیگری نیز در هدر قرار داد. (مانند طول دیتا و تعداد فریم ها و ... که در قسمت های قبل دانسته در نظر گرفته شد.)

hex code: 1C6387FF5DA4FA325C895958DC5

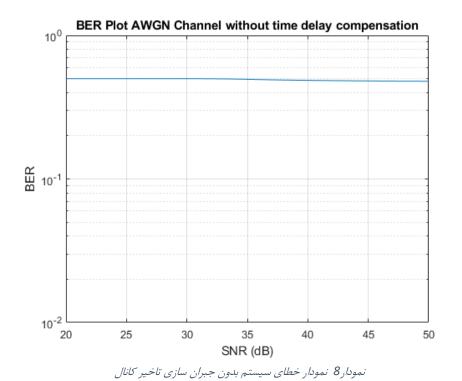


نمودار 7 نمودار خودهمبستگی کد استفاده شده

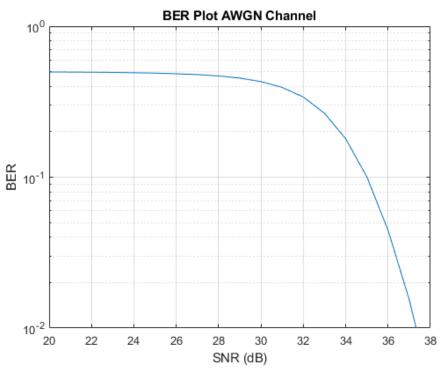
حال این کد که در هدر اضافه شده در گیرنده نیز دانسته است. در گیرنده با ضافه کردن بلوکی، با استفاده از تابع همبستگی، همبستگی بین سیگنال دریافتی و کد موجود بدست می آید. ایندکس نقطه ماکسیمم این همبستگی برابر با مقدار تاخیر زمانی ما در کانال است.

در پیاده سازی، تاخیر کانال را 10 سمبل فرض می کنیم. (10 سمبل رندوم قبل داده ارسالی اضافه می شود.)

بدون تخمین تاخیر کانال نمودار احتمال خطای سیستم به شکل نمودار 8 بدست می آید که حاکی از مختل شدن کامل سیستم ۱ . .



با اضافه کردن بلوک تخمین تاخیر کانال در گیرنده با روش های ذکر شده نمودار 9 بدست می آید که نشان از کارکرد درست سیستم دارد.



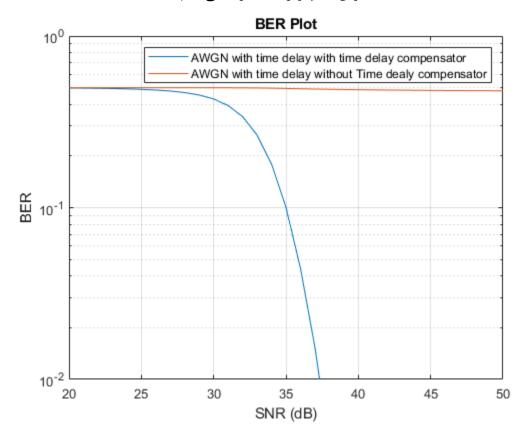
نمودار 9 نمودار احتمال خطاى سيست با استفاده از جبران ساز تاخير كانال به كمك

توجه شود که تخمین کانال در تمامی موارد به درستی انجام شده است. تاخیر کانال با عدد 10 تخمین زده شده که درست است.

```
corr_out_rx_max = 19.6072 - 0.0464i
idx_max = 28180
estimated_time_delay = 10
ans = 1 \times 2
                        1192
          28160
corr_out_rx_max = 19.4912 - 0.0099i
idx_max = 28180
estimated_time_delay = 10
ans = 1 \times 2
          28160
                        1192
corr_out_rx_max = 19.6071 - 0.0230i
idx max = 28180
estimated_time_delay = 10
ans = 1 \times 2
          28160
corr_out_rx_max = 19.5375 - 0.1570i
idx_max = 28180
estimated_time_delay = 10
ans = 1 \times 2
          28160
                        1192
corr_out_rx_max = 19.5749 + 0.0481i
idx_max = 28180
estimated_time_delay = 10
ans = 1 \times 2
          28160
                       1192
corr_out_rx_max = 19.5532 - 0.0792i
idx_max = 28180
estimated_time_delay = 10
ans = 1 \times 2
```

شکل 5 بخشی از تاخیر تخمین زده شده با استفاده از هدر که در تمامی موارد درست انجام شده و خطایی اعلام نشده

در حالتی که تاخیر کانال وجود دارد، نمودار احتمال خطای سیستم در نمودار 10 ،در دو حالتی که از header برای تخمین تاخیر کانال استفاده شده و در حالت بدون استفاده از آن مقایسه شده است.



نمودار 10 مقایسه نمودار احتمال خطا در دوحالت استفاده از جبران ساز تاخیر کانال و عدم استفاده از آن

همانطور که انتظار داشتیم اضافه کردن هدر کمی bit rate مارا پایین میآورد اما کمک زیادی به جبران اثرات کانال در گیرنده میکند.