# QuickSort

Clase 04

IIC 2133 - Sección 2

Prof. Mario Droguett

# Sumario

Introducción

**Particiones** 

Quicksort

Cierre

### Repaso: Dividir para conquistar

El plan para usar Merge en un algoritmo de ordenación sigue la estrategia dividir para conquistar

La estrategia sigue los siguientes pasos

- Dividir el problema original en dos (o más) sub-problemas del mismo tipo
- 2. Resolver recursivamente cada sub-problema
- Encontrar solución al problema original combinando las soluciones a los sub-problemas

Los sub-problemas son instancias más pequeñas del problema a resolver

# Repaso: El algoritmo MergeSort

```
input : Secuencia A
output: Secuencia ordenada B

MergeSort (A):

if |A| = 1: return A

Dividir A en mitades A_1 y A_2

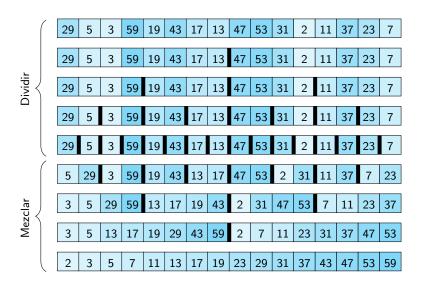
B_1 \leftarrow \text{MergeSort}(A_1)

B_2 \leftarrow \text{MergeSort}(A_2)

B \leftarrow \text{Merge}(B_1, B_2)

return B
```

### MergeSort: Ejemplo de ejecución



Para el análisis de complejidad de tiempo, definimos

$$T(n) := \#$$
 pasos para ordenar  $n$  elementos

Con esto, consideramos los dos casos posibles al llamar a MergeSort

- if |A| = 1: return A
- 2 Dividir A en  $A_1$  y  $A_2$
- $B_1 \leftarrow MergeSort(A_1)$
- $B_2 \leftarrow \text{MergeSort}(A_2)$
- 5  $B \leftarrow \text{Merge}(B_1, B_2)$
- 6 return B

Si n = 1, aplica el caso base y solo involucra un paso

$$T(1) = 1$$

- Si n > 1, aplican los llamados
  - Dos llamados de tamaño n/2
  - Llamado a Merge

$$T(n) = 2T(n/2) + n$$

Este análisis aplica **para toda** secuencia de input: Nos entregará el resultado de peor, mejor y caso promedio

La siguiente relación es una relación de recurrencia

$$T(1) = 1$$
,  $T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n$ 

Podemos resolverla notando que la parte recursiva puede ser reescrita como

$$T(n) = 2T(n/2) + n \Leftrightarrow \frac{T(n)}{n} = \frac{T(n/2)}{n/2} + 1$$

La gracia de esta expresión es que numeradores y denominadores incluyen la misma fracción de  $\it n$ 

Sin pérdida de generalidad, suponemos que n es potencia de 2

Construimos un sistema de ecuaciones reemplazando el argumento del lado izquierdo por  $n, n/2, n/4, \ldots, 2$  de forma que el último término contiene T(1) (nuestro caso base)

ecuación 1 
$$\frac{T(n)}{n} = \frac{T(n/2)}{n/2} + 1$$
  
ecuación 2  $\frac{T(n/2)}{n/2} = \frac{T(n/4)}{n/4} + 1$   
...

ecuación 
$$k$$
  $\frac{T(2)}{2}$  =  $\frac{T(1)}{1} + 1$ 

Como el lado derecho de la i-ésima ecuación considera la potencia  $2^i$ , de la k-ésima ecuación deducimos

$$1 = \frac{n}{2^k} \quad \Rightarrow \quad 2^k = n \quad \Rightarrow \quad k = \log(n)$$

Sumamos las log(n) ecuaciones y simplificamos los términos que aparecen a ambos lados

ecuación 1 
$$\frac{T(n)}{n}$$
 =  $\frac{T(n/2)}{n/2}$  +1 ecuación 2  $\frac{T(n/2)}{n/2}$  =  $\frac{T(n/4)}{n/4}$  +1

ecuación 
$$k$$
  $\frac{T(2)}{2}$  =  $\frac{T(1)}{1}$  +1 suma  $\frac{T(n)}{n}$  =  $\frac{T(1)}{1}$  +  $\log(n)$ 

Despejando, obtenemos  $T(n) = n \log(n) + n$ 

La complejidad de tiempo de MergeSort es  $\mathcal{O}(n \log(n))$ 

# Complejidad de MergeSort

#### En términos de memoria adicional

#### MergeSort (A):

- if |A| = 1: return A
- 2 Dividir A en  $A_1$  y  $A_2$
- $B_1 \leftarrow MergeSort(A_1)$
- 4  $B_2 \leftarrow MergeSort(A_2)$
- 5  $B \leftarrow \text{Merge}(B_1, B_2)$
- 6 return B

- El paso recursivo no ocupa memoria adicional
- Para |A| = n, la línea 5 ocupa  $\mathcal{O}(n)$
- Ojo! Los llamados recursivos no van acumulando memoria reservada, por lo que no sumamos  $\mathcal{O}(n)$  por llamado

La complejidad de memoria de MergeSort es  $\mathcal{O}(n)$ 

# Complejidad de algoritmos de ordenación

Resumimos los resultados de complejidad por caso hasta el momento

Algoritmo	Mejor caso	Caso promedio	Peor caso	Memoria adicional
Selection Sort	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathcal{O}(1)$
Insertion Sort	$\mathcal{O}(n)$	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathcal{O}(1)$
Merge Sort	$\mathcal{O}(n\log(n))$	$\mathcal{O}(n\log(n))$	$\mathcal{O}(n\log(n))$	$\mathcal{O}(n)$
Quick Sort	?	?	?	?
Heap Sort	?	?	?	?

Notemos la mejora en tiempo con MergeSort a cambio de memoria adicional

# Dividir para conquistar

La estrategia sigue los siguientes pasos

- Dividir el problema original en dos (o más) sub-problemas del mismo tipo
- 2. Resolver recursivamente cada sub-problema
- 3. Encontrar solución al problema original combinando las soluciones a los sub-problemas

### Búsqueda binaria

El algoritmo de **búsqueda binaria** también está basado en la estrategia dividir para conquistar

```
\begin{array}{l} \textbf{input} : \text{Secuencia } A[0,\ldots,n-1], \text{ elemento } x, \text{ indices } i, \ f \\ \textbf{output: } \text{Indice } m \in \{0,\ldots,n-1\} \text{ o } -1 \\ \\ \text{BinarySearch } (A,x,i,f) \text{:} \\ \\ \textbf{if } f < i : \textbf{return } -1 \\ \\ 2 \qquad m \leftarrow \left\lfloor \frac{i+f}{2} \right\rfloor \\ \\ \textbf{3} \qquad \textbf{if } A[m] = x : \textbf{return } m \\ \\ \textbf{4} \qquad \textbf{if } A[m] > x : \\ \\ \textbf{5} \qquad \textbf{return BinarySearch } (A,x,i,m-1) \\ \\ \textbf{6} \qquad \textbf{return BinarySearch } (A,x,m+1,f) \end{array}
```

# Búsqueda binaria

El algoritmo de búsqueda binaria también está basado en la estrategia dividir para conquistar

```
BSearch (A, x, i, f):

if f < i: return -1

m \leftarrow \left\lfloor \frac{i+f}{2} \right\rfloor

if A[m] = x: return m

if A[m] > x:

return BSearch (A, x, i, m-1)

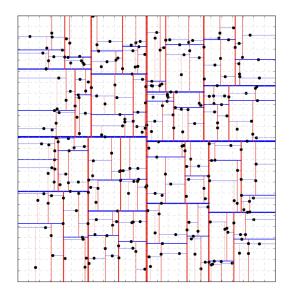
return BSearch (A, x, m+1, f)
```

- La división en subproblemas se hace escogiendo un pivote central (línea 2)
- La naturaleza de la búsqueda hace que sea necesario resolver solo uno de los subproblemas
- Solución al problema es exactamente la solución al llamado recursivo

# Un problema para inspirarnos

- Consideremos el problema de procesar un gran conjunto de coordenadas en 2D
- Para repartir la carga, se reparten los datos en zonas rectangulares
- La idea es que los rectángulos particionen el espacio 2D
- Además queremos que cada zona tenga la misma cantidad de datos

# Un problema para inspirarnos



### Objetivos de la clase

- ☐ Comprender la estrategia de elegir pivote para particionar una secuencia
- Identificar cuándo tal estrategia encuentra la mediana
- Comprender y analizar el algoritmo Partition
- Comprender el uso de Partition en Median para encontrar el elemento central
- ☐ Comprender el uso de Partition para ordenar secuencias

# Sumario

Introducción

**Particiones** 

Quicksort

Cierre

### El desafío de encontrar la mediana

- En el contexto de una secuencia de valores
- ¿Cómo encontramos la mediana?
- Si ordenamos la secuencia: es la mitad...
- Podemos hacerlo sin recurrir a ordenar los datos?

### El desafío de encontrar la mediana

#### Definición

Dada una secuencia ordenada de n valores  $a_0, a_1, \ldots, a_{n-1}$ , llamaremos mediana al valor  $M_e$  dado por

Si n es impar,

$$M_e = a_{\lfloor n/2 \rfloor}$$

Si *n* es par,

$$M_e = \frac{a_{n/2} + a_{n/2-1}}{2}$$

La mediana es tal que en la secuencia hay la misma cantidad de elementos mayores y menores a ella

### Primera estrategia

Dado un elemento de la secuencia al cual llamaremos pivote

- 1. ¿El pivote es la mediana?
- 2. Si no, ¿la mediana es mayor o menor al pivote?

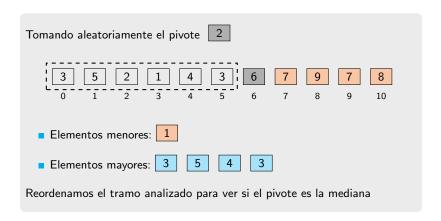
Si escogemos el pivote de manera aleatoria, ¿cómo respondemos a estas preguntas?

Necesitamos el número de elementos menores y mayores que el pivote

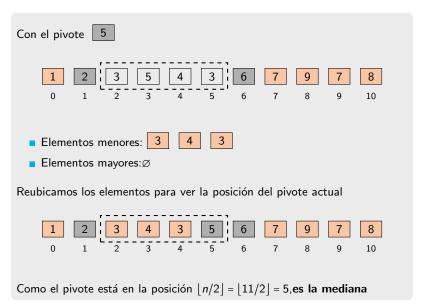
# Primera estrategia...











### **Particiones**

Si suponemos que no hay elementos iguales al pivote, elegir un pivote p particiona la secuencia en

- Elementos mayores al pivote,  $M = \{a_i \mid a_i > p\}$
- Elementos menores al pivote,  $m = \{a_i \mid a_i < p\}$

Luego, si reubicamos los elementos de la secuencia de forma que

- Primero se colocan los elementos de m
- Luego se coloca p
- Finalmente se colocan los elementos de M

es claro que p está en su posición ordenada

#### Partition

Supongamos que no hay elementos repetidos en la secuencia

```
input: Secuencia A[0, ..., n-1], índices i, f
  output: Índice del pivote aleatorio en la secuencia ordenada
  Partition (A, i, f):
      p \leftarrow \text{pivote aleatorio en } A[i, f]
      m, M \leftarrow secuencias vacías
2
3
      Insertar p en M
      for x \in A[i, f]:
          if x < p: Insertar x en m
5
          elif x > p: Insertar x en M
6
     A[i, f] \leftarrow \text{Concat}(m, M)
7
8
      return i + |m|
```

Notemos que Partition retorna y además reordena los elementos de  ${\cal A}$ 

### Partition

8

Supongamos que no hay elementos repetidos en la secuencia

```
Partition (A, i, f):
      p \leftarrow \text{pivote aleatorio en } A[i, f]
      m, M \leftarrow secuencias vacías
      Insertar p en M
3
      for x \in A[i, f]:
4
           if x < p: Insertar x en m
5
           elif x > p: Insertar x en M
6
      A[i, f] \leftarrow \text{Concat}(m, M)
7
      return i + |m|
```

- Se ubican los menores, el pivote y luego los mayores
- i: # elems. a la izq. de A[i]
- |m|: # menores a p en A[i, f]
- Por lo tanto, se retorna la posición correcta de p

Su retorno es la cantidad de elementos a la izquierda de p

### Complejidad de Partition

```
Partition (A, i, f):
                                                  Las inserciones al final de la EDD
      p \leftarrow \text{pivote aleatorio en } A[i, f]
1
                                                     \mathcal{O}(1) en arreglos y listas
      m, M \leftarrow secuencias vacías
2
                                                     Se hace una por elemento x
      Insertar p en M
3
      for x \in A[i, f]:
                                                     ■ Total: O(n)
4
          if x < p: Insertar x en m
5
                                                  La concatenación
          elif x > p: Insertar x en M
6
                                                     \mathcal{O}(1) en listas
      A[i, f] \leftarrow \text{Concat}(m, M)
                                                     \mathcal{O}(n) en arreglos
      return i + |m|
8
```

Además, usa memoria adicional  $\mathcal{O}(n)$  para mantener las secuencias m, M

Más adelante veremos una versión in place de Partition

### Median

Supongamos que no hay elementos repetidos en la secuencia

```
input: Secuencia A[0, ..., n-1]
  output: Elemento en posición central de A
  Median (A):
  i ← 0
2 f \leftarrow n-1
x \leftarrow Partition(A, i, f)
4 while x no es el centro :
         if x < centro : i \leftarrow x + 1
5
     else: f \leftarrow x - 1
6
         x \leftarrow \text{Partition}(A, i, f)
     return A[x]
8
```

### Median

Supongamos que no hay elementos repetidos en la secuencia

```
Median (A):

i \leftarrow 0

f \leftarrow n-1

x \leftarrow \operatorname{Partition}(A,i,f)

while x no es el centro:

if x < \operatorname{centro}: i \leftarrow x+1

else: f \leftarrow x-1

x \leftarrow \operatorname{Partition}(A,i,f)

return A[x]
```

- x: # datos menores al pivote
- Median entrega el elemento en la posición central ordenada
- Para n impar, Median(A) corresponde a la mediana
- Para n par, Median(A) es uno de los dos elementos centrales

Podemos parametrizar Median para encontrar el k-ésimo estadístico de orden

# Median (versión parametrizada)

Supongamos que no hay elementos repetidos en la secuencia

```
input: Secuencia A[0, ..., n-1], índice k \in \{0, ..., n-1\}
  output: k-ésimo estadístico de orden de A
  Median (A, k):
  i ← 0
1
2 f \leftarrow n-1
x \leftarrow Partition(A, i, f)
4 while x \neq k:
          if x < k : i \leftarrow x + 1
5
6 else: f \leftarrow x - 1
         x \leftarrow \text{Partition}(A, i, f)
      return A[x]
8
```

- Median(A, 0) entrega el menor elemento de A
- Median(A, n-1) entrega el mayor elemento de A

### Median y dividir para conquistar

El algoritmo Median también aplica la estrategia dividir para conquistar

- 1. División del problema en dos sub-problemas (Partition)
- 2. Naturaleza del problema hace que solo sea necesario resolver uno de los dos sub-problemas
  - Similar al caso de búsqueda binaria
  - Resolvemos el sub-problema correspondiente a la zona donde debiera estar la mediana
  - Se puede cambiar el enfoque recursivo por uno iterativo
- 3. Solución al problema original se obtiene de la solución al sub-problema

# Complejidad de Median

### NutriDiscusión

¿Cuál es la complejidad de Median?

- ¿Importa el orden de A?
- ¿Depende de algo distinto?
- ¿Cuáles serían su mejor y peor caso?

### Complejidad de Median

La complejidad de Median depende la elección del pivote: es probabilística

#### El mejor caso

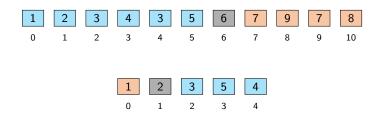
- Escoger la mediana como primer pivote
- Esto significa separar los demás elementos en m y M
- Eso toma  $\mathcal{O}(n)$  por pivote  $\mathcal{O}(n)$
- Como solo se debe tomar un pivote: Total:  $\mathcal{O}(n)$

#### El peor caso

- Que todos los datos menos la mediana sean escogidos como pivote
- Para cada pivote hay que separar menores y mayores  $\mathcal{O}(n)$
- Como solo se deben tomar  $\mathcal{O}(n)$  pivotes: Total:  $\mathcal{O}(n^2)$

### Ordenar con Partition

Luego de cada ejecución de Partition, el pivote queda en su posición ordenada



Además, las dos sub-secuencias están "del lado correcto" del pivote

¿Cómo usar esto para ordenar?

# Sumario

Introducción

Particiones

Quicksort

Cierre

### Ordenar con Partition

Nuevamente podemos usar la estrategia dividir para conquistar

- 1. División del problema en dos sub-problemas con Partition
- 2. Aplicar recursivamente Partition para cada sub-secuencia
- 3. No necesitamos combinar nada: la secuencia queda ordenada

Llamaremos Quicksort a este algoritmo

### Quicksort

```
input : Secuencia A[0, \ldots, n-1], indices i, f
output: \emptyset
QuickSort (A, i, f):

if i \leq f:

p \leftarrow \text{Partition}(A, i, f)

QuickSort (A, i, p-1)
QuickSort (A, p+1, f)
```

#### El llamado inicial es Quicksort(A, 0, n-1)

### Quicksort: Ejemplo de ejecución

```
N G
                        EXAM
                     G
                         OXSM
AAE
AA
A
                         O P M
                                            En este ejemplo, el pivote
                                            es siempre el elemento que
                                            está en el extremo derecho
                                            del subarreglo, es decir, A[f];
                                            al terminar Partition, el pivote
                         N P
                                            queda en la posición que se
                                            muestra en rojo
                                       S T X
                                        -\mathsf{T}\mathsf{X}
```

### Complejidad de memoria de Quicksort

#### En términos de memoria

- La complejidad de Quicksort depende solo de Partition
- Vimos una versión  $\mathcal{O}(n)$  de Partition
- Es posible contar con una versión in place

Para la versión in place usaremos arreglos

- Haremos intercambios dentro del arreglo
- El truco será partir poniendo el pivote al final

### Versión in place de Partition

```
input: Arreglo A[0, ..., n-1], índices i, f
   output: Índice del pivote aleatorio en la secuencia ordenada
   Partition (A, i, f):
       x \leftarrow índice aleatorio en \{i, \dots, f\}
p \leftarrow A[x]
a A[x] \neq A[f]
4 i \leftarrow i
5 for k = i \dots f - 1:
           if A[k] < p:
               A[i] \neq A[k]
              j \leftarrow j + 1
9 A[i] \rightleftharpoons A[f]
       return j
10
```

Con este cambio, Quicksort usa memoria adicional  $\mathcal{O}(1)$ 

### Análisis de Quicksort

#### Próxima clase demostraremos

- correctitud
- complejidad de tiempo
- En particular, que en el caso promedio es  $O(n \log(n))$

Partiremos de la base que Partition es correcto

Ejercicio (propuesto)

Demuestre que Partition es correcto

# Sumario

Introducción

Particiones

Quicksort

Cierre

### Ideas al cierre

- No todo algoritmo dividir para conquistar busca resolver todos los sub-problemas
- Particionar uan secuencia con un pivote nos informa de su posición ordenada
- Partition puede ser usado para encontrar estadísticos de orden en Median
- Partition puede ser usado para ordenar en Quicksort
- Median y Quicksort siguen la estrategia dividir para conquistar