Analiza błędów

Reprezentacja liczb

 $x=smB^c$, s - znak, $1\leqslant m < B$ - mantysa, c - cecha Def. t - długość mantysy, $u=2^{-t-1}$ - precyzja arytmetyki Błąd zaokrąglenia w górę: $|rd(x)-x|\leqslant 2^{-t-1}2^c$,

 $|\alpha_i|\leqslant u, \rho_i=\pm 1, nu<1$, to $\prod_{i=1}(1+\alpha_i)^{\rho_i}=1+\theta_n$, gdzie $|\theta_n|\leqslant rac{nu}{1-nu}$

Tw. Jeśli $|\alpha_i|\leqslant u, nu<0.01$, to $\prod (1+lpha_i)=1+ heta_n$, gdzie $| heta_n|\leqslant 1.01nu$.

Def. Zadanie jest źle uwarunkowane, jeśli niewielkie względne zmiany danych powodują duże względne zmiany wyniku. Wielkości charakteryzujące wpływ zaburzeń danych na zaburzenie wyniku to wskaźniki uwarunkowania:

$$|\frac{f(x+h)-f(x)}{f(x)}|\approx |\frac{xf'(x)}{f(x)}||\frac{h}{x}|$$

 $\frac{|f(x)|}{f(x)} \approx \frac{|f(x)|}{|f(x)|} \frac{|f(x)|}{|f(x)|}$ Def. Niech \tilde{y} - wynik algorytmu obliczającego f(x). Jeśli dla małych $\Delta x, \Delta y$ mamy $\tilde{y} + \Delta y = f(x + \Delta x)$, tzn. wynik jest lekko zaburzony dla lekko zaburzonych danych, to algorytm jest numerycznie poprawny.

Jeśli $ilde{y}=f(x+\Delta x)$ (wynik dokładny dla lekko zaburzonych danych), to algorytm jest numerycznie bardzo poprawny.

Interpolacja

Postacie wielomianów interpolacyjnych

$$\text{Lagrange'a: } L_n(x) = \sum_{k=0}^n y_k \lambda_k, gdzie \quad \lambda_k = \frac{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x-x_j)}{\prod_{j=0, j \neq k}^n (x_k-x_j)}$$

Barycentryczna:
$$\sigma_k = \prod_{j=0, j \neq k}^n \frac{1}{x_k - x_j}$$

$$L_n(x) = \left\{ \begin{array}{l} \sum_{k=0}^n \frac{\sigma_k}{x - x_k} y_k / \sum_{k=0}^n \frac{\sigma_k}{x - x_k} & \text{gdy } x \notin \{x_0, x_1, \dots, x_n\} \\ y_k & wpp. \end{array} \right.$$

Reszta wielomianu interpolacyjnego

$$f(x) - L_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) p_{n+1}(x)$$

$$\max_{-1 \leqslant x \leqslant 1} |f(x) - L_n(x)| = \frac{1}{(n+1)!} \max_{-1 \leqslant x \leqslant 1} |f^{(n+1)}(x)| \max_{-1 \leqslant x \leqslant 1} |p_{n+1}(x)|$$

2.3 Spline

 $\begin{array}{ll} \text{naturalna:} & s''(a) = 0 \wedge s''(b) = 0 \\ \text{zupelna:} & s'(a) = f'(a) \wedge s'(b) = f'(b) \\ \text{okresowa:} & s'(a) = s'(b) \wedge s''(a) = s''(b) \\ \\ \text{Fakt:} & \int_a^b \left(s''(x) \right)^2 dx = \sum_{k=1}^{n-1} \left(f\left[x_k, x_{k+1} \right] - f\left[x_{k-1}, x_k \right] \right) s''(x_k) \\ \lambda_k M_k + 2 M_k + (1 - \lambda_k) M_{k-1} = 6 * f\left[x_{k-1}, x_k, x_{k+1} \right] \\ (k = 1, ..., n-2) \text{ oraz } \lambda_k = h_k / (h_k + h_{k+1}) \text{ oraz } h_k = x_k - x_{k-1} \end{array}$

Wielomiany Bernsteina

$$\begin{split} & Def: B_i^n(u) = {n \choose i} u^i (1-u)^{n-i} \text{ Własności:} \\ & 1) \sum_{i=0}^n B_i^n(u) = 1 \\ & 2) B_i^n(u) > 0 \\ & 3) B_i^n(u) = (1-u) * B_i^{n-1}(u) + u B_{i-1}^{n-1}(u) \\ & 4) B_i^n(u) = \frac{n+1-i}{n+1} B_i^{n+1}(u) + \frac{i+1}{n+1} B_{i+1}^{n+1}(u) \\ & 5) \left(B_i^n(u) \right)' = n \left(B_{i-1}^{n-1} - B_i^{n-1} \right) \end{split}$$

Wielomiany Ortogonalne

Czebyszew I rodzaju

$$\begin{split} T_0(x) &= 1, \quad T_1(x) = x \\ T_n(x) &= 2x \, T_{n-1}(x) - T_{n-2}(x) \\ T_k(x) &= \cos(k \arccos x), \ x \in [-1,1] \\ \text{zera } T_{n+1} \ (k=0,1,\dots n) \colon \ t_k = \cos\left(\frac{2k+1}{2n+2}\pi\right) \\ \text{ekstrema } T_n &: \ u_k = \cos\left(\frac{k}{n}\pi\right) \\ \text{waga: } p(x) &= (1-x^2)^{-1/2} \\ \int_{-1}^1 p(x) T_k(x) T_l(x) dx &= 0 \qquad (k \neq l) \\ \int_{-1}^1 p(x) (T_k(x))^2 dx &= \left\{\begin{array}{ll} \pi & \text{gdy } k = 0 \\ \pi/2 & \text{gdy } k \geqslant 1 \end{array}\right. \end{split}$$

Normy

Wektorowe

$$\begin{split} \|\mathbf{x}\|_p &= \left(\left|x_1\right|^p + \left|x_2\right|^p + \ldots + \left|x_n\right|^p\right)^{1/p}, \ \|\mathbf{x}\|_\infty = \max_{1\leqslant j\leqslant n} \left\{\left|x_i\right|\right\} \quad \text{Norma} \quad \text{musi} \\ \text{spełniać 3 warunki:} \\ \|x\| &= 0 \Rightarrow x = 0; \ \|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|; \ \|x + y\| \leqslant \|x\| + \|y\|. \end{split}$$

5.2 Macierzowe

$$\begin{split} \|\mathbf{A}\|_1 &= \max_{1 \leqslant j \leqslant n} \sum_i |a_{ij}|, \ \|\mathbf{A}\|_{\infty} = \max_{1 \leqslant i \leqslant n} \sum_j |a_{ij}|, \\ \|\mathbf{A}\|_p &= \max_{\alpha} \frac{\|\mathbf{A}\mathbf{x}\|_p}{\|\mathbf{x}\|_p}. \end{split}$$

Aproksymacja

6.1 Normy, iloczyn skalarny, błąd

$$||f||_{\infty} = \sup_{x \in [a,b]} |f(x)|, ||f||_{2} = \sqrt{\int_{a}^{b} p(x)f^{2}(x) dx}$$
$$\langle f, g \rangle := \int_{a}^{b} p(x) f(x) g(x) dx, \sqrt{\langle f, f \rangle} = ||f||_{2}$$
$$E_{n}(f) := \inf_{W \in \Pi_{n}} ||f - W_{n}||_{\infty}^{T}$$

6.2 Wielomian optymalny

$$w_n^* = \sum_{k=0}^n \frac{\langle f, P_k \rangle}{\langle P_k, P_k \rangle} P_k, \ \|f - w_n^*\|_2 = \sqrt{\|f\|_2^2 - \sum_{k=0}^n \frac{\langle f, P_k \rangle^2}{\langle P_k, P_k \rangle}}$$

6.3 Wielomiany ortogonalne

$$\begin{split} P_0(x) &= 1, \quad P_1(x) = x - c_1, \ P_k(x) = (x - c_k) P_{k-1}(x) - d_k P_{k-2}(x) \\ c_k &= \frac{\langle x P_{k-1}, P_{k-1} \rangle}{\langle P_{k-1}, P_{k-1} \rangle}, \quad d_k = \frac{\langle P_{k-1}, P_{k-1} \rangle}{\langle P_{k-2}, P_{k-2} \rangle}, \end{split}$$

Kwadratury interpolacyjne

$$I_p(f)=\int_a^b p(x)f(x)dx\approx \sum_{k=0}^n A_kf(x_k)$$
 , wiel. węzłowy $\omega(x)=(x-x_0)(x-x_1)..(x-x_n)$

Kwadratury Newtona-Cotesa

$$\begin{array}{ll} h=(b-a)/n, & x_k=a+kh \\ \\ \text{Wz\'or trapez\'ow, } n=1, \, A_0=A_1=h/2, \, R_1(f)=-\frac{h^3}{12}f^{\prime\prime}(\xi) \\ \\ \text{Wz\'or Simpsona, } n=2, A_0=A_2=h/3, \, A_1=4h/3, \, R_2(f)=-\frac{h^5}{90}f^{(4)}(\xi) \end{array}$$

$$\begin{split} \text{Zt. wz\'or trapez\'ow: } T_n &= h \sum_{k=0}^n {''} \ f(x_k), \ R_n^T(f) = -\frac{h^3 n}{12} f''(\xi) \\ \text{Zt. wz\'or Simpsona, } n &= 2m, \quad S_n(f) = (4T_n - T_m)/3 \\ R_n^S(f) &= -(b-a)\frac{h^4}{180} f^{(4)}(\xi) \\ \text{Metoda Romberga: } h_k &= (b-a)/2^k \\ x_i^(k) &= a + ih_k, (i=0,1,\dots,2^k), \quad T_{0k} = T_{2k}(f) \\ T_{mk} &= \frac{4^m T_{m-1,k+1} - Tm - 1, k}{4^m - 1} \end{split}$$

$$T_{mk} = \frac{1 - 2m - 1, k + 1}{4^m - 1}$$
 Reszta Newtona-Cotesa:
$$I_p(f) - Q_n(f) = \begin{cases} \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_a^b \omega(x) dx & \text{gdy } n = 1, 3, \dots \\ \frac{f^{(n+2)}(\xi)}{(n+2)!} \int_a^b x \omega(x) dx & \text{gdy } n = 2, 4, \dots \end{cases}$$
 gdzie $\xi \in (a, b)$.

Kwadratury Gaussa

$$\begin{split} x_k &\text{ - zera wiel. orto. } P_{n+1}(x), c_k \text{ wsp. wiod. } P_k \\ \lambda_k(x) &= \omega(x)/[\omega'(x_k)(x-x_k)]. \\ 0 &< A_k = \int_a^b p(x)\lambda_k(x)dx = \frac{c_{n+1}}{c_n} \frac{||P_n||^2}{P'_{n+1}(x_k)P_n(x_k)}. \\ R_n(f) &= \frac{f^{(n+2)}(\xi)}{(2n+2)!c_{n+1}^2} \int_a^b p(x)[P_{n+1}(x)]^2 dx \end{split}$$

Gauss-Czebyszew

$$\begin{split} & \int_{-1}^{1} p(x) f(x) dx \approx \int_{-1}^{1} p(x) I_{n}(x) dx \\ & I_{n}(x) = \sum_{i=0}^{n} \prime \alpha_{i} T_{i}(x), \alpha_{i} = \frac{2}{n+1} \sum_{i=0}^{n} f(t_{k}) T_{i}(t_{k}) \\ & Q_{n}^{QC}(f) = \sum_{k=0}^{n} A_{k} f(t_{k}), A_{k} = \frac{\pi}{n+1} \end{split}$$

Gauss-Lobatto

$$\begin{split} x_k &= u_k = \cos\left(\frac{k}{n}\pi\right) \\ \int_{-1}^1 p(x)f(x)dx &\approx \int_{-1}^1 p(x)J_n(x)dx \\ J_n(x) &= \sum_{j=0}^{n} {}^{\prime\prime} \beta_j T_j(x), \beta_j = \frac{2}{n} \sum_{k=0}^{n} {}^{\prime\prime} (u_k)T_j(u_k) \\ Q_n^L(f) &= \sum_{k=0}^{n} {}^{\prime\prime} A_k f(u_k), A_k = \frac{\pi}{n}. \end{split}$$

Algebra numeryczna

Metody iteracyjne

 $x^{(k+1)} = B_{\tau} x^{(k)} + c \quad (k \geqslant 0)$

$$x^{(\mathbf{k}+1)} = B_{\tau}x^{(\mathbf{k})} + c \quad (k \geqslant 0)$$

$$\mathbf{Tw}. \text{ Metoda iter. jest } \mathbf{z} \text{ birand a dowolnego } x^{(0)}, \text{ jeśli } \rho(B) < 1, \\ \text{ gdzie } \rho(B) := \max_{1 \leqslant i \leqslant n} (\lambda_i) \text{ to promień spektralny macierzy B.}$$

$$B_{\tau} = I - \tau A, \quad c = \tau b \quad (\text{Metoda Richardsona})$$

$$\mathbf{Tw}. \mathbf{Załóżmy, } \text{ że wszystkie } \lambda_i \text{ spełniają: } 0 < \alpha \leqslant \lambda_i \leqslant \beta.$$

$$\mathbf{W} \text{tedy metoda Richardsona jest zbieżna dla } 0 < \tau < \frac{2}{\beta}.$$

$$B_J = -D^{-1}(L+U) \quad (\text{Metoda Jacobiego})$$

$$\mathbf{Tw}. \mathbf{Jeśli A jest macierzą ze ściśle dominującą przekątną, tj.}$$

$$|a_{ii}| > \sum_{n} |a_{ij}|, \text{ to wtedy } \|B_J\|_{\infty} < 1 \text{ i } \|B_S\|_{\infty} < 1.$$

$$|a_{ij}|$$
, $|a_{ij}|$, $|a_{$

 $B_S=-(D+L)^{-1}U$ (Metoda Gaussa-Seidela) Tw. Jeśli A jest symetryczna i dodatnio określona, to $\|B_S\|_\infty<1.$ $B_\omega=(I-\omega M)^{-1}(\omega N+(1-\omega)I),\quad M=-D^{-1}L, N=-D^{-1}U$

Teoretycznie przydatne wzory

Nierówność Szwarca
$$(\sum_{k=1}^n a_k b_k)^2 \leqslant (\sum_{k=1}^n a_k^2) (\sum_{k=1}^n b_k^2)$$

Inaczej: $\langle v,w\rangle\leqslant \|v\|^2\cdot \|w\|_2$ Bairstowa: $p(z)=a_nz^n+\cdots+a_0$ zwiazek: $b_k=a_k+ub_{k+1}+vb_{k+2}$ Niech ciąg a_k będzie zbieżny do g. Jeśli istnieją takie liczby rzeczywiste p i C (C

Niech ciąg a_k będzie zbieżny do g. Jeśli istnieją takie liczby rzeczywiste p i C (C>0), że $\lim_{n\to\inf} \frac{|a_{n+1}-g|}{|a_n-g|^p} = C$, to p jest wykładnikiem zbieżności ciągu, a C – stałą asymptotyczną błędu. Dla p=1 oraz 0< C<1 zbieżność jest liniowa, dla p=2 – kwadratowa, dla p=3 – sześcienna. gdy p=1 i C=1 – zbieżność podliniowa, jeśli p=1, C=0 – nadliniowa. $\frac{x\pm y}{2}\cdot\cos\frac{x\mp y}{2}$ $\cos x+\cos y=2\cos\frac{x+y}{2}\cdot\cos\frac{x-y}{2}$ $\sin(x\pm y)=\sin x\cdot\cos y\pm\cos x\cdot\sin y$ $\cos(x\pm y)=\cos x\cdot\cos y\mp\sin x\cdot\sin y$ $\cos x-\cos y=-2\sin\frac{x+y}{2}\cdot\sin\frac{x-y}{2}$

$$\sin x \pm \sin y = 2\sin \frac{x \pm y}{2} \cdot \cos \frac{x \mp y}{2}$$

$$\cos x + \cos y = 2\cos \frac{x + y}{2} \cdot \cos \frac{x - y}{2}$$

$$\sin(x + y) = \sin x \cdot \cos y + \cos x \cdot \sin y$$

$$\sin(x \pm y) = \sin x \cdot \cos y \pm \cos x \cdot \sin y$$
$$\cos(x \pm y) = \cos x \cdot \cos y \mp \sin x \cdot \sin y$$
$$x + y \qquad x - y$$