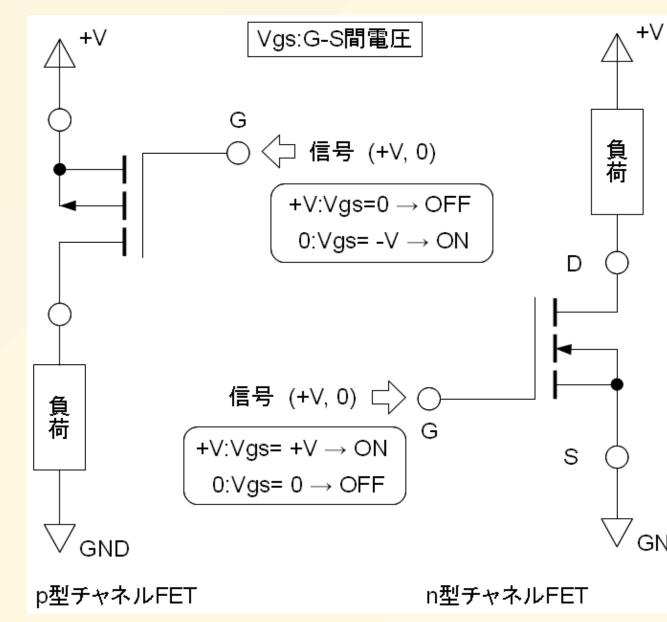
回路講習2

- Altairu
- @Flying___eagle



モーターを回してみる

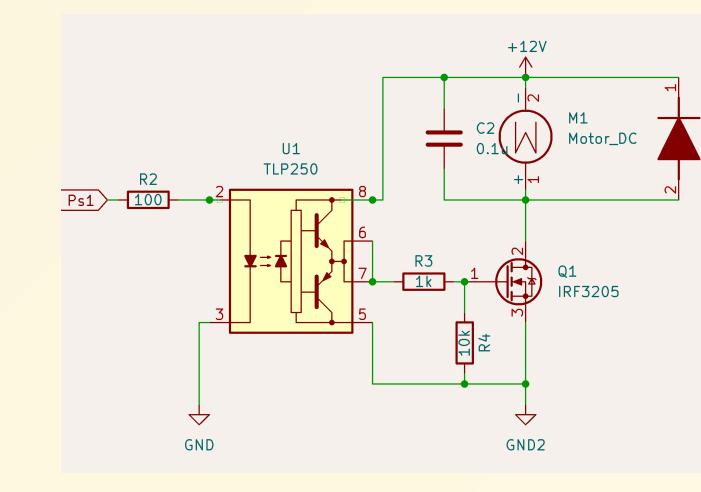
N-CH MOSFETを使って モーターを単方向に回す 回路を作ってみよう.



KiCadで作ってみよう

- フォトカプラ
 - o TLP250
- MOSFET
 - o IRF3205

逆起電力防止用ダイオード ノイズ除去コンデンサ



以下の使用のものを作れ

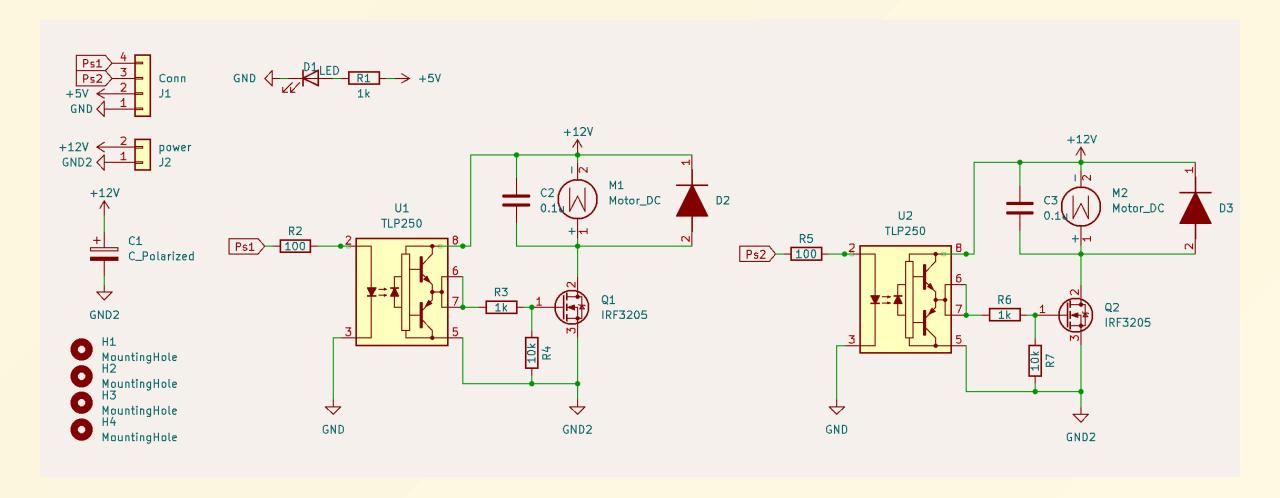
モーターを単方向に二つ動かす回路マイコンにより制御されマイコン と駆動部のGNDを絶縁すること

マイコン信号:Conn_01x04 (Ps1,Ps2,+5V,GND)

電源入力:Conn_01x02(+12V,GND2)

電源にバイパスコンデンサ:C_Polarized

回路講習2スライド.md



シンボル: フットプリント割り当て			
1	C1 -	C_Polarized :	Capacitor_THT:CP_Radial_D5.0mm_P2.50mm
2	C2 -	0. 1u :	Capacitor_THT:C_Disc_D4.3mm_W1.9mm_P5.00mm
3	C3 -	0. 1u :	Capacitor_THT:C_Disc_D4.3mm_W1.9mm_P5.00mm
4	D1 -	LED :	LED_THT:LED_D3. Omm
5	D2 -	RF201LAM2STR :	Diode_THT:D_DO-34_SOD68_P7.62mm_Horizontal
6	D3 -	RF201LAM2STR :	Diode_THT:D_DO-34_SOD68_P7.62mm_Horizontal
7	H1 –	MountingHole :	MountingHole:MountingHole_3.2mm_M3
8	H2 -	MountingHole :	MountingHole:MountingHole_3.2mm_M3
9	H3 -	MountingHole :	MountingHole:MountingHole_3.2mm_M3
10	H4 -	MountingHole :	MountingHole:MountingHole_3.2mm_M3
11	J1 -	Conn :	Connector_JST:JST_XA_S04B-XASK-1_1x04_P2.50mm_Horizontal
12	J2 -		Connector_AMASS:AMASS_XT30U-M_1x02_P5.Omm_Vertical
13	M1 -	Motor_DC :	Connector_AMASS:AMASS_XT30UPB-F_1x02_P5.0mm_Vertical
14	M2 -		Connector_AMASS:AMASS_XT30UPB-F_1x02_P5.0mm_Vertical
15	Q1 -		Package_TO_SOT_THT:TO-220-3_Vertical
16	Q2 -		Package_TO_SOT_THT:TO-220-3_Vertical
17	R1 –		Resistor_THT:R_Axial_DINO207_L6.3mm_D2.5mm_P10.16mm_Horizontal
18	R2 -		Resistor_THT:R_Axial_DINO207_L6.3mm_D2.5mm_P10.16mm_Horizontal
19	R3 -		Resistor_THT:R_Axial_DINO207_L6.3mm_D2.5mm_P10.16mm_Horizontal
20	R4 -		Resistor_THT:R_Axial_DINO207_L6.3mm_D2.5mm_P10.16mm_Horizontal
21	R5 -		Resistor_THT:R_Axial_DINO207_L6.3mm_D2.5mm_P10.16mm_Horizontal
22	R6 -		Resistor_THT:R_Axial_DINO207_L6.3mm_D2.5mm_P10.16mm_Horizontal
23	R7 -		Resistor_THT:R_Axial_DIN0207_L6.3mm_D2.5mm_P10.16mm_Horizontal
24	U1 -		Package_DIP:DIP-8_W7.62mm
25	U2 -	TLP250 :	Package_DIP:DIP-8_W7.62mm

