

# Курсовая Работа по ТПР

Терешков Алексей, Алимов Исмаил, Мамченков Дмитрий

## 1 Задача

Рассмотрим алгоритм экспоненциального взвешивания на основе градиента с переменным шагом обучения. Приведите исчерпывающие выкладки и получите оценку на кумулятивный регрет. Как следует выбирать параметр обучения на каждом шаге?

## 2 Решение

В алгоритме экспоненциального взвешивания экспертных решений оптимальная оценка на кумулятивный регрет имеет вид

$$R_{k,t} \leq \frac{\ln N}{\varepsilon} + \frac{\varepsilon t}{8} = O(t)$$

а выбор оптимального параметра  $\varepsilon$  возможен только при априорном знании количества раундов  $T$ . Вместе с тем особый интерес представляют алгоритмы, для которых справедлива оценка  $R_{k,t} = o(t)$ , т. е. средний относительно числа раундов кумулятивный регрет стремится к нулю:

$$\frac{R_{k,t}}{t} \rightarrow 0 \quad t \rightarrow +\infty$$

Для решения этой проблемы параметр  $\varepsilon$  можно выбирать в зависимости от раунда  $t$ , т. е.  $\varepsilon = \varepsilon_t$ . В такой постановке предсказание алгоритмом экспоненциального взвешивания экспертных решений с переменным параметром  $\varepsilon_t$  осуществляется по формуле:

$$\hat{p}_t = \frac{\sum_{k=1}^N e^{-\varepsilon_t L_{k,t-1}} f_{k,t}}{\sum_{k=1}^N e^{-\varepsilon_t L_{k,t-1}}}$$

Предположим, что функция потерь  $l(\cdot, \cdot)$  является выпуклой по первому аргументу и принимает значения из отрезка  $[0, 1]$ . Тогда для любой монотонно убывающей последовательности  $\{\varepsilon_s\}_{s \in N}$  положительных чисел, для любого раунда  $t \geq 1$ , а также произвольных исходов  $\{y_s\}_{s=1}^t$  кумулятивный регрет для алгоритма экспоненциального взвешивания с переменным параметром  $\varepsilon_t$  удовлетворяет неравенству

$$R_{k,t} \leq \frac{\ln N}{\varepsilon_t} + \frac{1}{8} \sum_{s=1}^t \varepsilon_s.$$

Доказательство:

Из выпуклости функции потерь  $l(\cdot, \cdot)$  по первому аргументу следует неравенство

$$l(\hat{p}_t, y_t) = l\left(\sum_{k=1}^N \frac{w_k(t-1)}{W_{t-1}} f_{k,t}, y_t\right) \leq \sum_{k=1}^N \frac{w_k(t-1)}{W_{t-1}} l(f_{k,t}, y_t).$$

Далее, воспользуемся неравенством Хёфдинга, сразу применяя к левой и правой части функции  $\xi \mapsto e^{\varepsilon_t \xi}$ , а затем еще и предыдущим неравенством:

$$\sum_{k=1}^N \frac{w_k(t-1)}{W_{t-1}} \exp[-\varepsilon_t \cdot l(f_{k,t}, y_t)] \leq \exp[-\varepsilon_t \sum_{k=1}^N \frac{w_k(t-1)}{W_{t-1}} l(f_{k,t}, y_t) + \frac{\varepsilon_t^2}{8}] \leq \exp[-\varepsilon_t l(\hat{p}_t, y_t) + \frac{\varepsilon_t^2}{8}]$$

Умножив левую и правую часть последнего неравенства на  $e^{\varepsilon_t l(\hat{p}_t, y_t) + \frac{\varepsilon_t^2}{8}}$  в итоге получим

$$\sum_{k=1}^N \frac{w_k(t-1)}{W_{t-1}} \exp[-\varepsilon_t \cdot l(f_{k,t}, y_t) - \frac{\varepsilon_t^2}{8} + \varepsilon_t l(\hat{p}_t, y_t)] \leq 1. \quad (1)$$

Введем вспомогательные величины

$$a_k(t-1) = \exp[-\varepsilon_{t-1} L_{k,t-1} + \varepsilon_{t-1} (\hat{L}_{t-1} - \frac{1}{8} \sum_{s=1}^{t-1} \varepsilon_s)],$$

заметив, что

$$\frac{w_k(t-1)}{W_{t-1}} = \frac{\frac{1}{N} [a_k(t-1)]^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}}}{\sum_{j=1}^N \frac{1}{N} [a_j(t-1)]^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}}}. \quad (2)$$

Используя принцип математической индукции покажем, что

$$\sum_{j=1}^N \frac{1}{N} a_j(t) \leq 1. \quad (3)$$

Очевидно, что  $a_j(0) = 1$ , поэтому при  $t = 0$  неравенство (3) справедливо. Пусть теперь выполняется неравенство (3) при  $t := t-1$ :

$$\sum_{j=1}^N \frac{1}{N} a_j(t-1) \leq 1.$$

Поскольку  $\varepsilon_{t-1} \geq \varepsilon_t > 0$ , то функция  $\xi \mapsto \xi^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}}$  является вогнутой, поэтому

$$\sum_{j=1}^N \frac{1}{N} [a_j(t-1)]^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}} \leq [\sum_{j=1}^N \frac{1}{N} a_j(t-1)]^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}} \leq 1.$$

Используя полученную выше оценку, получим неравенство

$$\frac{w_k(t-1)}{W_{t-1}} \geq \frac{1}{N} [a_k(t-1)]^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}},$$

которое вместе с (1) приводит к неравенству

$$\sum_{k=1}^N \frac{1}{N} [a_k(t-1)]^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}} \exp[-\varepsilon_t \cdot l(f_{k,t}, y_t) - \frac{\varepsilon_t^2}{8} + \varepsilon_t \cdot l(\hat{p}_t, y_t)] \leq 1.$$

Вместе с тем простая проверка показывает, что

$$a_k(t) = [a_k(t-1)]^{\varepsilon_t/\varepsilon_{t-1}} \exp[-\varepsilon_t \cdot l(f_{k,t}, y_t) - \frac{\varepsilon_t^2}{8} + \varepsilon_t \cdot l(\hat{p}_t, y_t)].$$

следовательно последнее неравенство и есть (3). Наконец, в силу неравенства (3) справедливы выкладки

$$1 \geq \sum_{k=1}^N \frac{1}{N} a_k(t) \geq \frac{1}{N} a_k(t) = \frac{1}{N} \exp[-\varepsilon_t L_{k,t} + \varepsilon_t (\hat{L}_t - \frac{1}{8} \sum_{s=1}^t \varepsilon_s)],$$

откуда после логарифмирования и упрощения получаем итоговое неравенство

$$\hat{L}_t - L_{k,t} \leq \frac{\ln N}{\varepsilon_t} + \frac{1}{8} \sum_{s=1}^t \varepsilon_s.$$