

Divide and Conquer: Quicksort

Tim Olimpiade Komputer Indonesia

Pengenalan

- Selain merge sort, ada algoritma pengurutan yang bekerja dalam O(N log N), salah satunya quicksort.
- Quicksort menggunakan prinsip divide and conquer dalam pengurutan.



Konsep

- Misalkan kita hendak mengurutkan array bilangan secara menaik.
- Pilih salah satu elemen, misalnya 5.



Konsep (lanj.)

- Tempatkan seluruh elemen yang ≤ 5 di bagian kiri array, dan yang > 5 di bagian kanan.
- Urutan elemennya setelah pemindahan tidak penting.



Konsep (lanj.)

- Lakukan quicksort serupa untuk bagian kiri dan kanan secara rekursif.
- Suatu ketika, seluruh array menjadi terurut.





5/31

Konsep (lanj.)

Jika dikaitkan dengan divide and conquer:

- *divide*: partisi *array* menjadi dua seperti yang dijelaskan sebelumnya.
- conquer: ketika array tinggal satu elemen, berarti sudah terurut.
- combine: tempelkan hasil quicksort bagian kiri dan kanan.



Partisi

- Bagian utama dari quicksort adalah proses partisi (bagian divide).
- Sebelum melakukan partisi, pilih suatu elemen yang akan dijadikan pivot (=pijakan).
- Nantinya, akan dilakukan partisi supaya seluruh elemen yang ≤ pivot berada di bagian kiri, dan yang > pivot di bagian kanan.
- Untuk saat ini, kita akan menggunakan elemen di tengah array pivot.



Partisi (lanj.)

- Kini sudah ditentukan nilai pivot, bagaimana cara mempartisi array?
- Kita dapat menggunakan sebuah perulangan O(N) untuk menampung hasil partisi di suatu *array* sementara, lalu menempatkan kembali hasil partisi ke *array* sebenarnya.
- Namun cara ini agak merepotkan, kita perlu membuat *array* sementara dan memindahkan isi *array*.



Partisi Hoare

- Ada beberapa algoritma untuk melakukan partisi secara *in place*, yaitu tanpa *array* sementara.
- Kita akan menggunakan salah satunya, yaitu algoritma partisi Hoare.



Misalkan pivot = 5.

Mulai dengan dua variabel penunjuk, kiri dan kanan di ujung-ujung array.



Gerakkan variabel kiri ke arah kanan, sampai elemen yang ditunjuk tidak < pivot

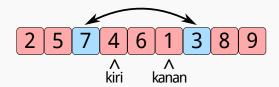


Gerakkan variabel *kanan* ke arah kiri, sampai elemen yang ditunjuk tidak > *pivot*



Tukar elemen yang ditunjuk kiri dan kanan, lalu gerakkan:

- kiri ke kanan satu langkah
- kanan ke kiri satu langkah





Karena $kiri \leq kanan$, artinya partisi belum selesai. Kita akan mengulangi hal yang serupa.



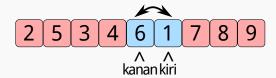
Gerakkan variabel kiri.



Gerakkan variabel kanan. Kebetulan, elemen yang ditunjuk sudah tidak > pivot.



Tukar dan gerakkan variabel kiri dan kanan satu langkah.





Kini sudah tidak $kiri \leq kanan$, artinya partisi selesai.



Perhatikan bahwa seluruh elemen yang $\leq pivot$ berada di kiri, dan sisanya di kanan.



Implementasi Partisi Hoare

```
PARTITION(arr[], left, right, pivot)
    pLeft = left
 2 pRight = right
 3
    while pLeft < pRight
 4
         while arr[pLeft] < pivot
 5
              pLeft = pLeft + 1
 6
         while arr[pRight] > pivot
              pRight = pRight - 1
 8
         if pLeft < pRight
 9
              swap(arr[pLeft], arr[pRight])
10
              pLeft = pLeft + 1
11
              pRight = pRight - 1
```



Analisis Algoritma Partisi Hoare

- Terdapat dua variabel penunjuk, yang setiap langkahnya selalu bergerak ke satu arah tanpa pernah mundur.
- Algoritma berhenti ketika variabel kiri dan kanan bertemu.
- Artinya, setiap elemen array dikunjungi tepat satu kali.
- Kompleksitasnya adalah O(N).



Integrasi ke Quicksort

Setelah kita mengimplementasikan algoritma partisi, mengintegrasikan ke quicksort cukup mudah.

```
QUICKSORT(arr[], left, right)
   if left > right
        // Tidak ada elemen yang perlu diurutkan
3
   else
4
        pivot = arr[(left + right) div 2]
5
        // ... sisipkan isi algoritma Hoare di sini ...
        // Sampai saat ini, dipastikan pRight < pLeft
6
        QUICKSORT(left, pRight)
8
        QUICKSORT(pLeft, right)
```



Analisis Algoritma Quicksort

- Pada setiap kedalaman rekursi, array hasil partisi belum tentu memiliki ukuran yang sama.
- Hasil partisi bergantung pada nilai pivot yang kita pilih.
- Kita anggap dulu hasil partisi selalu membelah array menjadi dua subarray sama besar.



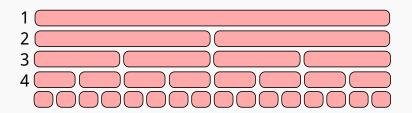
Analisis Algoritma Quicksort (lanj.)

- Ternyata analisisnya mirip seperti merge sort.
- Kompleksitasnya adalah $O(N \log N)$



Analisis Algoritma Quicksort: Kasus Terbaik

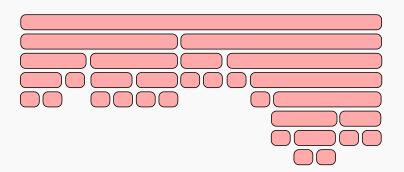
- Pembelahan menjadi dua subarray sama besar menjamin kedalaman rekursif sedangkal mungkin.
- Sehingga untuk kasus terbaik, jalannya algoritma menjadi seperti *merge sort* dan bekerja dalam $O(N \log N)$.





Analisis Algoritma Quicksort: Kasus Rata-Rata

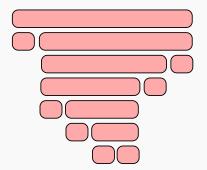
- Pada kebanyakan kasus, ukuran hasil partisi berbeda.
- Secara rata-rata kompleksitasnya masih dapat dianggap $O(N \log N)$.





Analisis Algoritma Quicksort: Kasus Terburuk

- Kasus paling buruk: ukuran hasil partisi sangat timpang.
- Akibatnya, kedalaman rekursif mendekati N.
- Kompleksitasnya menjadi $O(N^2)$.





Analisis Algoritma Quicksort (lanj.)

- Tidak perlu khawatir, peluang terjadinya kasus terburuk sangat-sangat-amat-lah kecil.
- Artinya, pada sebagian besar kasus, quicksort akan berjalan dengan sangat cepat.



Pemilihan Pivot

Terdapat beberapa strategi pemilihan *pivot* untuk mencegah hasil partisi yang terlalu timpang:

- Pilih salah satu elemen secara acak, ketimbang selalu memilih elemen di tengah.
- Pilih median dari elemen paling depan, tengah, dan paling belakang.



Stable Sort

- Quicksort memiliki sifat tidak stable.
- Artinya jika dua elemen a₁ dan a₂ memenuhi:
 - memiliki yang nilai sama, dan
 - sebelum diurutkan a₁ terletak sebelum a₂,

maka setelah diurutkan tidak dijamin a_1 tetap terletak sebelum a_2 .



Penutup

- Terdapat jiwa divide and conquer pada algoritma quicksort.
- Kita telah mempelajari algoritma pengurutan yang efisien lainnya.

