

# 计算机视觉实验 Ex 文档

梁俊华 数据科学与计算机学院 16340129

## 一、实验要求

- 1) 学号尾数为 9，改写 Code0 的源代码.
- 2.) 封装要求：（1）所有的图像读写、数据处理只能 CImg 库（整个工程文件不允许使用 Openvc 之类的第三方库）；（2）代码封装要求函数接口简洁清晰，可参考 Code2 的方式封装.
- 3) 在原来的代码基础上，增加一个函数：首先把相邻的边缘连成长的线条，并删除长度小于 20 的 Edge.
- 4) 对算法的若干组参数，对所有测试图像进行测试，并分析各参数对结果的影响.

## 二、测试环境

实验二测试的操作系统为 Windows10，使用配置好的 MinGW64 进行编译，进入文件所在的目录后，编译的指令如下图所示：

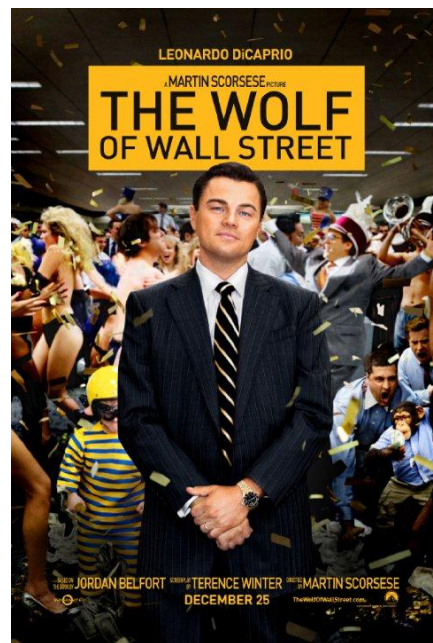
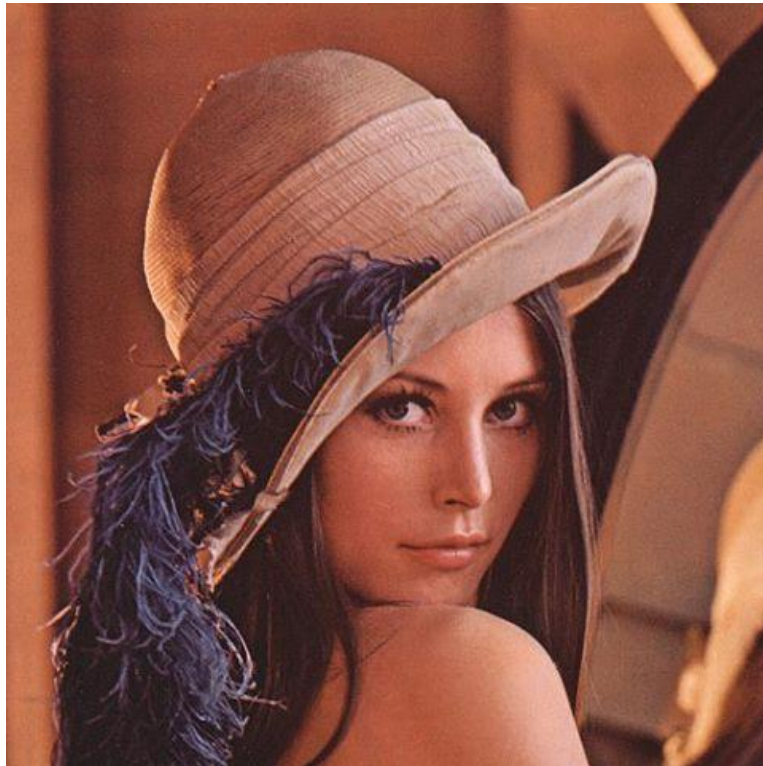
```
C:\Users\Alva\Desktop\ComputerVision\Ex2. Canny\Code0
λ g++ canny_source.h -std=c++11 -O2 -lgdi32 -c

C:\Users\Alva\Desktop\ComputerVision\Ex2. Canny\Code0
λ g++ canny_source.cpp -std=c++11 -O2 -lgdi32

C:\Users\Alva\Desktop\ComputerVision\Ex2. Canny\Code0
λ a.exe 1.bmp 1.0 0.3 0.7 50
```

### 三、测试数据

测试数据是老师提供的 4 张图片，主要的测试则是用老师提供的 4 张图片，转换为.bmp 格式后进行测试。四张.bmp 的测试图片如下所示：





#### 四、测试说明

本次实验中，编译出可执行文件后，需要在编译时输入五个参数，其中五个参数的具体说明如下：

- 1) image = 需要进行图像处理的图像，需要是 bmp 格式或者 pgm 格式.
- 2) sigma = 高斯模糊的标准差.
- 3) tlow = 在滞后过程中用于计算阈值下界的因子，范围是（0-1）.
- 4) thigh = 在滞后过程中用于计算阈值上界的因子，范围是（0-1）.
- 5) len = 在最后过程中需要删除的边的长度.

#### 五、实验原理

本实验的实验原理是 canny 边缘检测算法，canny 边缘检测算法的具体步骤有以下五个部分：

- 1) 进行高斯模糊处理.

- 2) 计算图像的一阶偏导  $dx dy$ .
- 3) 计算梯度强度.
- 4) 进行非极大化抑制处理.
- 5) 进行滞后阈值处理.

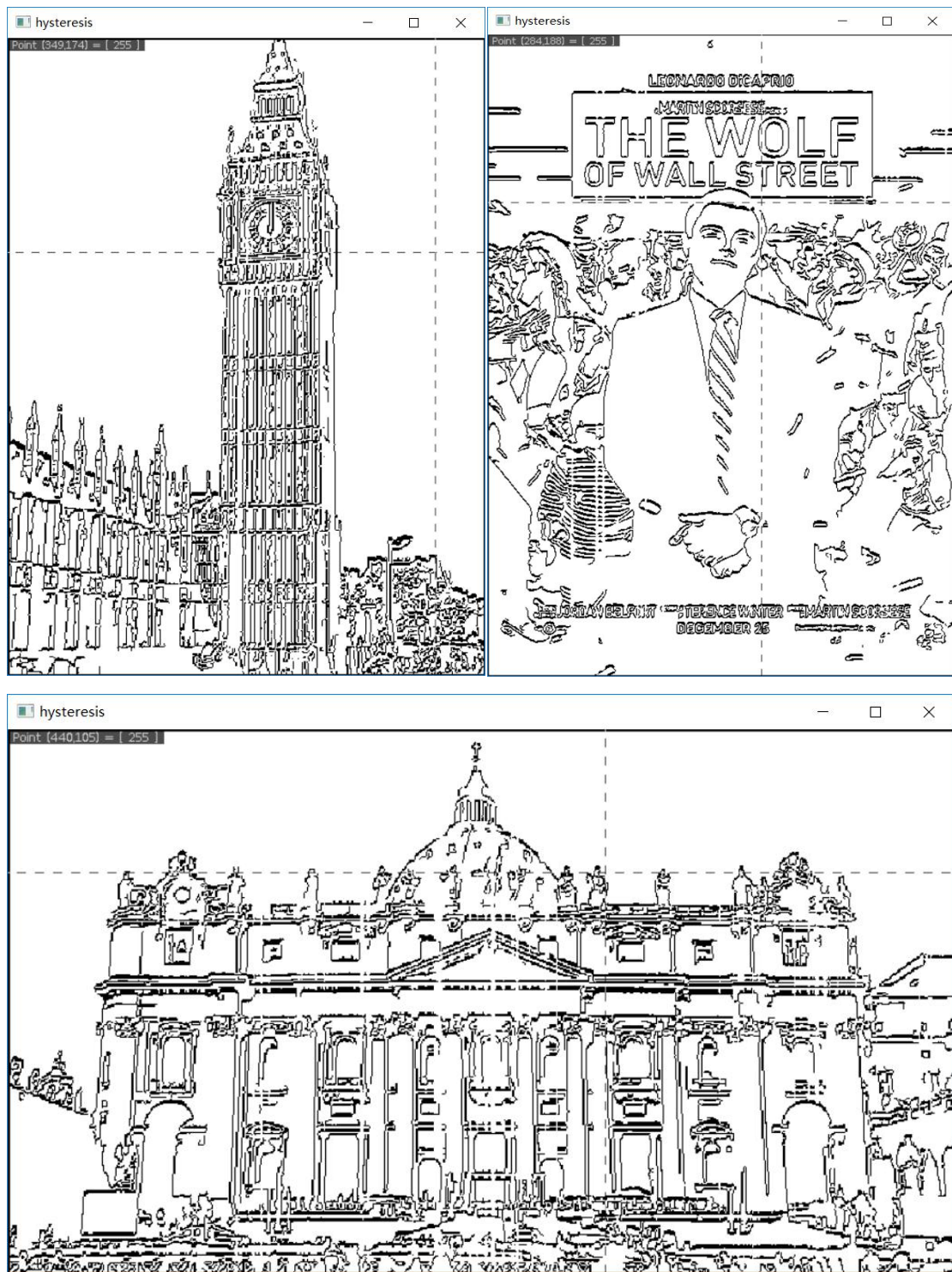
问题四的算法主要参考网站[7]所提供的思路，也就是找出可能是端点的点，然后搜索其十六邻域的中为 **EDGE** 的像素点，将该点与中心点之间的点都设置为 **EDGE** 从而实现连接。删除边长小于 20 的边主要用到的算法是 **BFS** 算法，用 **BFS** 算法求出连通分量里面，像素点小于 20 的连通分量，然后将这个连通分量设置为 0.

## 六、实验结果

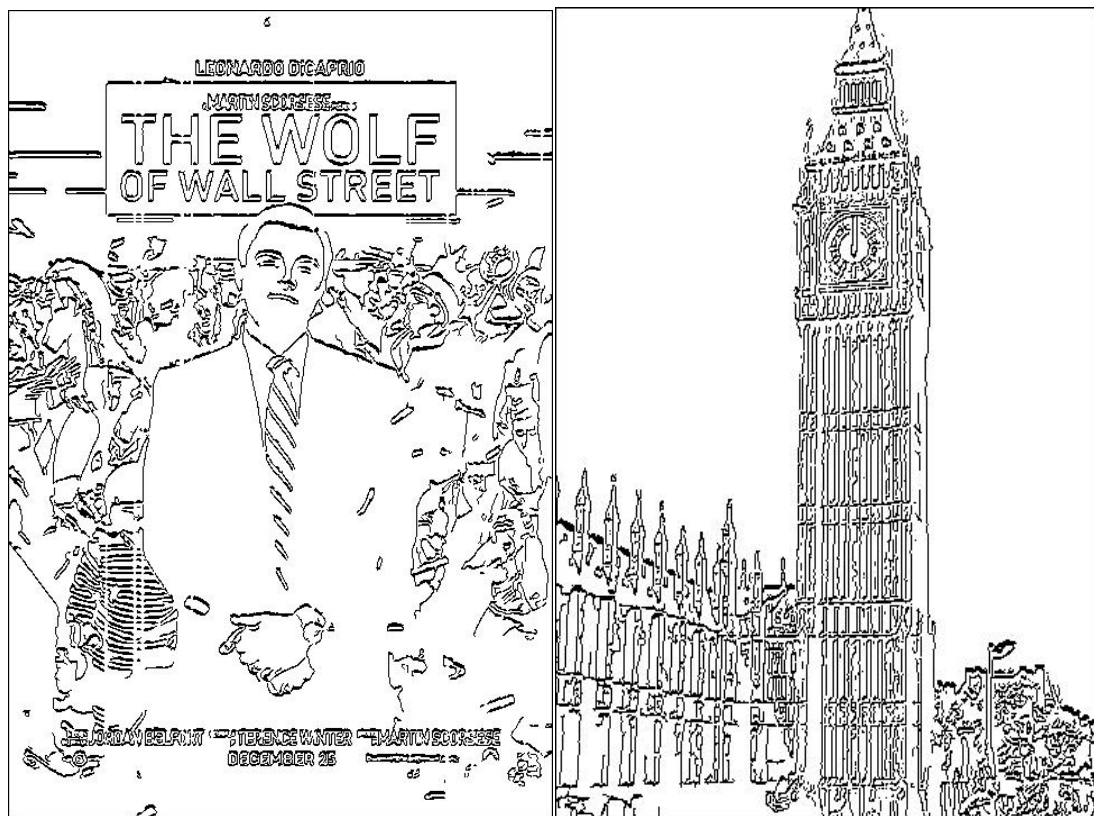
四张 **bmp** 图片在调用 **canny** 算法后的实验结果如下所示（其中  $\sigma = 1.0$ ,  $tlow = 0.3$ ,  $thigh = 0.7$ ,  $len = 20$ ）：

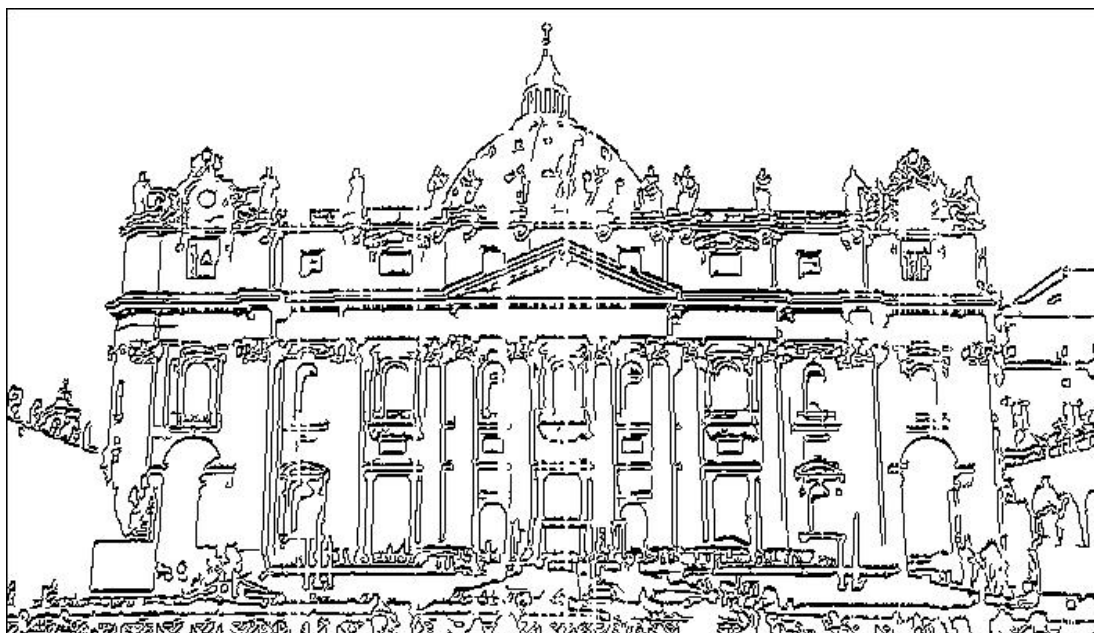




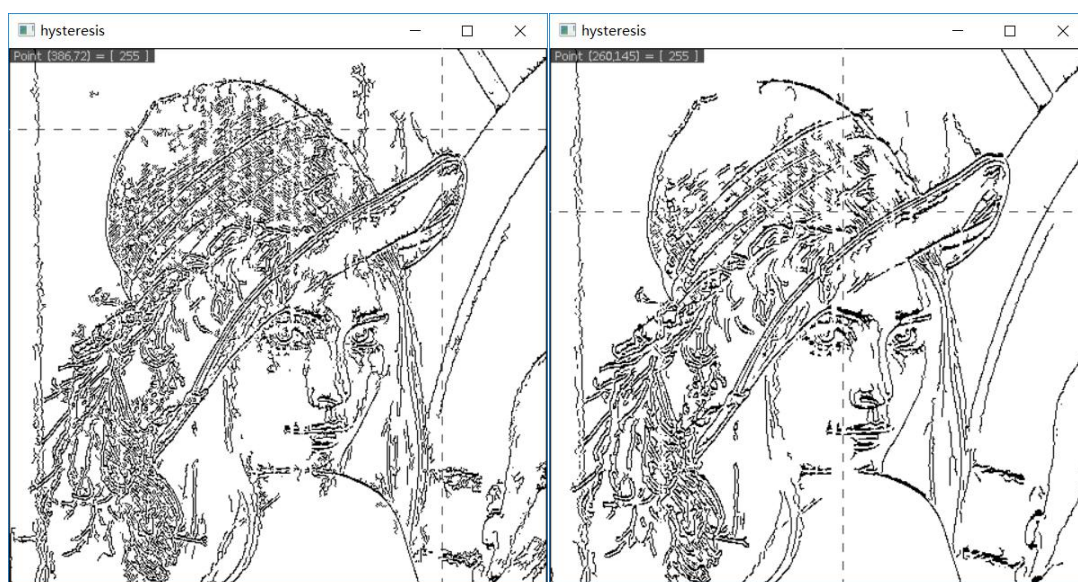


四张 bmp 图片再调用连接删除后的结果如下图所示（为突出效果，这里的 len 改为 50）：

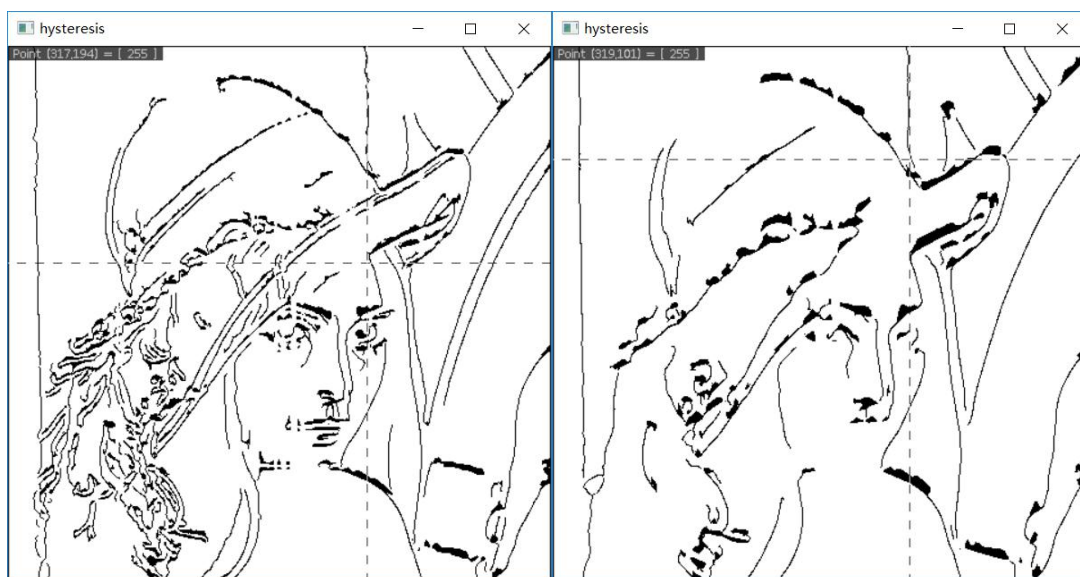




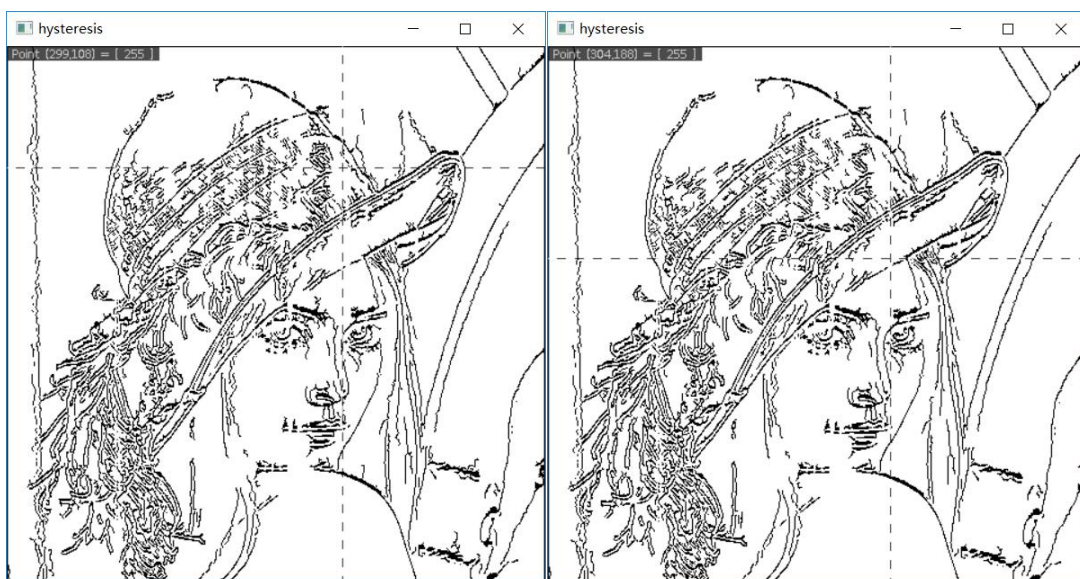
用 Lena 测试 Canny 算法，首先测试  $\sigma$  对图像的影响，令  $\sigma = 0.5, 1.0, 2.0, 4.0$  (tlow = 0.3, thigh = 0.7)，测试的结果如下所示（分别为 0.5, 1.0, 2.0, 4.0）：



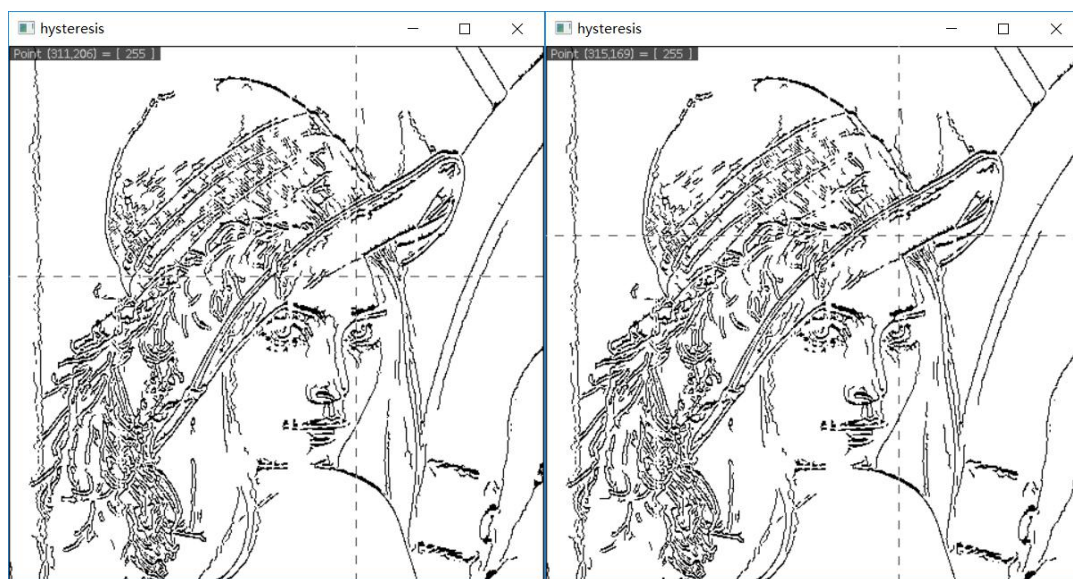




用 Lena 测试 Canny 算法,测试  $t_{low}$  对图像的影响,令  $t_{low} = 0.2, 0.3, 0.4, 0.5$  ( $\sigma = 1.0, th_{high} = 0.7$ ), 测试的结果如下所示 (分别为 0.2, 0.3, 0.4, 0.5) :







用 Lena 测试 Canny 算法, 测试  $\text{thigh}$  对图像的影响, 令  $\text{thigh} = 0.6, 0.7, 0.8, 0.9$  ( $\text{sigma} = 1.0, \text{thigh} = 0.3$ ), 测试的结果如下所示 (分别为  $0.6, 0.7, 0.8, 0.9$ ) :





## 七、实验分析

首先分析三个参数对实验结果的影响（参照实验结果控制变量部分的图）：

1) **Sigma** 对图像的影响是，当 **tlow** 和 **thigh** 不变时，**Sigma** 越大，即高斯模糊的程度越大，图像所保留的条纹越少。

2) **tlow** 对图像的影响是，当 **thigh** 和 **sigma** 不变时，**tlow** 越大，即在追踪过程中判定为 **NOEDGE** 的边会越多，所以图像所保留的条纹越少，但是变化并不明显。

3) **thigh** 对图像的影响是，当 **sigma** 和 **tlow** 不变时，**thigh** 越大，判定为 **EDGE** 的条件越苛刻，这时候保留的边数也会越少。

然后分析断点连接的恢复效果，这次算法中断点连接的效果并不是很明显，很多相隔较长的边就无法连接起来了，因此可以改进用蚁群算法来改进。而在本次实验中，连接的体现在下面的截图中，在连接前的图像如下所示：



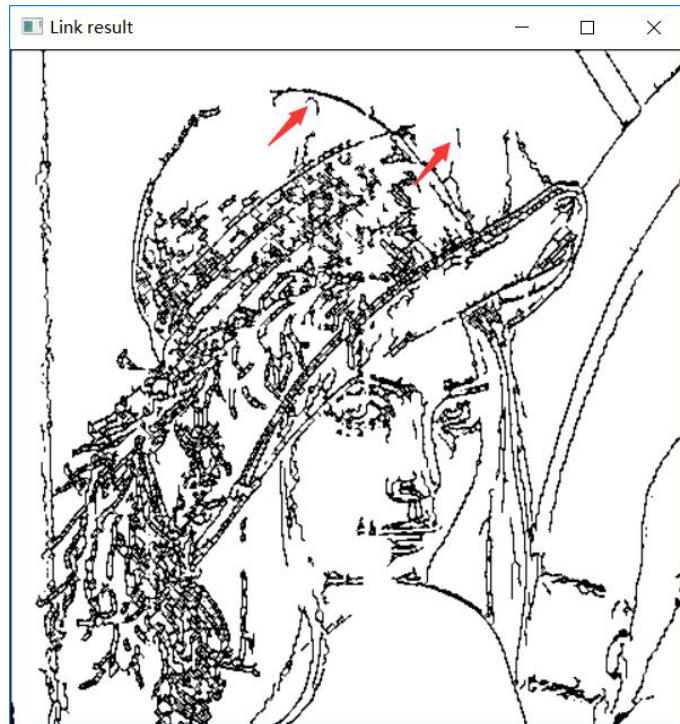
连接后的图像如下所示：



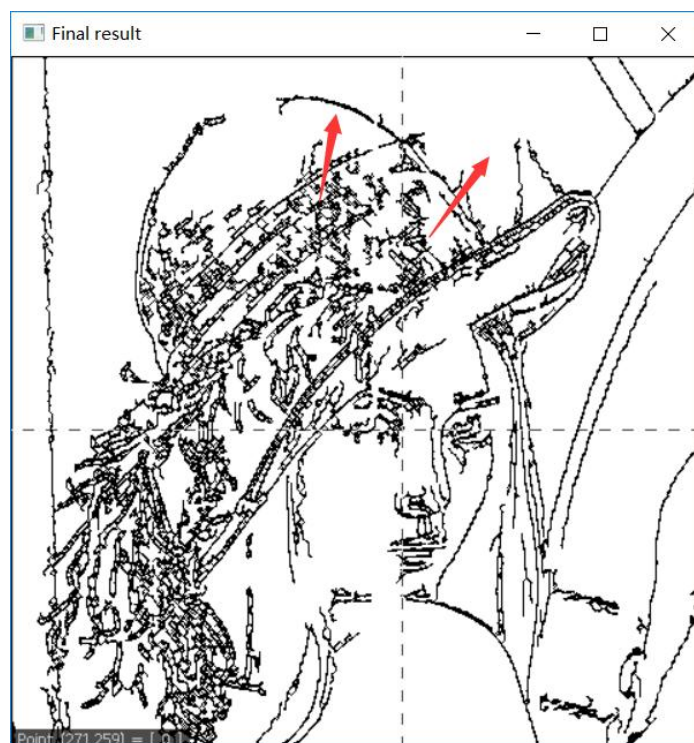
在红色箭头部分，也就是 Lena 的眼睛部分，可以看出连接效果。

最后是删除长度小于 20 的边，因为线的长度是包括八邻域的像素点，因此如果删除长度为 20 的话，图像的效果并不是很明显，因此删除 50 的效果可以看下述对比效果，在删除前的图像如下所示：





可以看出是有明显的瑕疵的，但是在调用删除的方法后，实现的结果如下：



可见一些长度较小的边被删除掉了。

## 八、参考网站

- [1] 高斯模糊 [http://www.ruanyifeng.com/blog/2012/11/gaussian\\_blur.html](http://www.ruanyifeng.com/blog/2012/11/gaussian_blur.html)
- [2] 矩阵卷积 [https://blog.csdn.net/qq\\_32846595/article/details/79053277](https://blog.csdn.net/qq_32846595/article/details/79053277)
- [3] 图像梯度 [https://blog.csdn.net/image\\_seg/article/details/78790968](https://blog.csdn.net/image_seg/article/details/78790968)
- [4] Canny 算子非极大值抑制  
<https://blog.csdn.net/kezunhai/article/details/11620357>
- [5] Canny 边缘检测 <http://www.cnblogs.com/techyan1990/p/7291771.html>
- [6] 八邻域追踪算法  
[https://blog.csdn.net/sinat\\_31425585/article/details/78558849](https://blog.csdn.net/sinat_31425585/article/details/78558849)
- [7] 边缘断裂处理算法 <https://blog.csdn.net/cxf7394373/article/details/8790844>