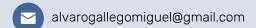


# Álvaro Gallego Miguel

INGENIERO INDUSTRIAL Y ROBÓTICA







# Competencias personales

- Me considero una persona proactiva, práctica e ingeniosa, además de curioso y detallista.
- Destaco en el análisis, simplificación y resolución de problemas, organizando proyectos y creando un buen ambiente de trabajo.
- Estoy interesado en un ámbito tecnológico donde desarrollar mi creatividad y aportar valor con soluciones efectivas.

# **Idiomas**

#### Castellano:

Nativo.

#### Inglés:

Certificado FCE de Cambridge

### **Habilidades**

Innovación y creatividad
Gestión de procesos
Capacidad organizativa
Colaboración en equipo
Precisión y atención al detalle
Curiosidad de aprendizaje continuo





## Educación

- Máster en Business Analytics, Inteligencia Artificial &
   Machine Learning Universidad Francisco de Vitoria | 2024/2025
- Máster en Robótica y Automatización Universidad Carlos III de Madrid | 2022/2024
- Grado en Ingeniería en Sistemas Industriales Universidad Francisco de Vitoria | 2018/2022
- Fast MBA para Emprender, Pequeña empresa e Iniciativa emprendendora Instituto de Emprendimiento Avanzado | 2022

# **Experiencia laboral**

#### Adamo Robot | Marzo 2022 - Actualidad

- Responsable de I+D de producto y funcionalidades.
- Certificación dispositivos médicos UE MDR 2017/745
- Supervisión de calidad y fabricación. Diseño CAD y robótica colaborativa. Implantación, soporte y asistencia técnica.

#### CT Ingenieros | Marzo - Julio 2021

Diseño de modelos CAD aplicados a Realidad Aumentada en departamento Customer Service.



#### Foxtrot Simulation | 2021 - 2023

Emprendimiento en desarrollo de botoneras y periféricos de simulación personalizados.



Ilustre Colegio de Médicos de Madrid | Mayo - Sept. 2021 Gestión y organización en registro de vacunación COVID



Circuito Radiocontrol Club CarTT | 2016 - 2017

Encargado de mantenimiento de circuito radiocontrol.

# Herramientas tecnológicas

- Certificados **UR** (<u>link</u>). Robótica y Automatización (RobotStudio ABB).
- Linux (Ubuntu), ROS2 (Python).
- Python, C, Matlab, Simulink y Arduino.
- CAD: SolidWorks (nivel avanzado) y Catia V5 (nivel básico).

# Reconocimientos y premios

- Primer Premio Trabajo Final de Grado con carácter Social.
   Expedida por Universidad Francisco de Vitoria | Noviembre 2022
- Premios Excelencia COGITIM TFG2023 Comunidad de Madrid Mención Adapta. Expedida por Colegio Oficial de Graduados e Ingenieros Técnicos Industriales de Madrid | Marzo 2023
- Patente Dispositivo de Órtesis reductora de carga corporal para tobillo. 2205005-ESP0 | Fecha de solicitud: 14 jun. 2022.

# Formula Student



- Aerodinámica. Responsable de equipo (2019 y 2020). Diseño y estudio de alerones delantero y trasero (2019). Diseño y estudio de paquete aerodinámico - alerones, pontones, fondo plano y difusor (2020).
- **Ergonomics**: Diseño y construcción de pedalera mecánica ajustable con análisis topológico (2019). Escaneo, ingeniería inversa e impresión 3D volante ergonómico (2020).
- **Suspensión**: Diseño y construcción del anclaje de la cremallera de dirrección al chasis. Diseño e impresión soporte columna de dirección (2019).

# **Proyectos personales**

- Santander Explorer Programa Pre-incubación, emprendimiento e innovación (2020).
- Estudio, diseño y prototipado de órtesis reductora de carga para tobillo (TFG).

# **Proyectos personales**

- Maratón de Madrid (4h 16') | 2024
- Triatlón MTRI Alicante (1h 32'). | 2024
- Escalada deportiva | 2019/2021
- Voluntario residencia Vital Los Llanos (Alpedrete) | 2019/2020
- Federado Asociación Española de Coches a Radiocontrol (1/8, 1/10 TT y 1/18) | 2015/2018
- World Cube Association (puzzles mecánicos) | <u>Link</u> | 2016/2017
- Kick boxing K1 GYM Collado Villalba | 2016/2018