

RAPPORT SEANCE 1

- Analyse du robot Wall-E :

Nous avons décidé de commencer par nous répartir l'analyse du robot. J'ai donc observé la partie haute du robot qui contient un seul moteur relié aux bras et à la tête. Je l'ai branché directement à la masse et au 5 Volt de la carte arduino. La tête et les bras bougent correctement seulement quand le 5 Volt est relié au fil jaune connecté au moteur.

Une carte électronique est aussi présente dans le robot mais elle semble être la carte du jouet de base, fonctionnant avec la télécommande. Nous n'en aurons donc sûrement pas besoin.

- Tentative de contrôle du moteur :

J'ai voulu contrôler le moteur avec l'arduino (l'activer puis le désactiver ainsi que changé la tension), mais je n'ai pas réussi. Le moteur s'active correctement quand on le branche à la masse et le 5 volt de la carte mais pas en utilisant les sorties digitales. C'est un problème que nous devons régler la prochaine séance.

- Module Catalex MP3

Ayant rencontré le même problème que Valentin sur le moteur, je décide de m'attarder sur le fonctionnement du module MP3. Il restait peu de temps donc je n'ai pas pu comprendre comment le module fonctionne. Le module semble cependant utiliser une broche pour la réception des messages envoyés par la carte et une broche pour l'émission de messages vers la carte.