Aufgabe 1: Farben und Farbwahrnehmung

Teilaufgabe 1a: Chromatizitätsdiagramm

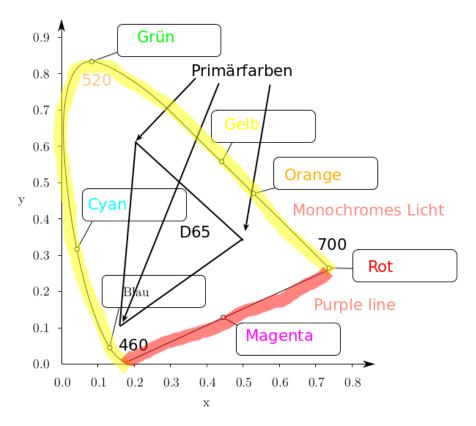


Abbildung 1: Aufgabe 1a

Teilaufgabe 1b

Welcher der Farbeindrücke aus Aufgabe a) lässt sich nicht durch monochromatisches Licht erzeugen?

Alles auf der Purple line. Also insbesondere Magenta.

Teilaufgabe 1c

$$x = \frac{X}{X + Y + Z} \tag{1}$$

$$x = \frac{X}{X + Y + Z}$$

$$y = \frac{Y}{X + Y + Z}$$
(1)
(2)

Teilaufgabe 1d

(2) < (3) < (1), also

 ${\rm RGB} < {\rm Raum}$ aller Farben die durch 100 monochromatische Leuchtdioden darstellbar sind < XYZ

Teilaufgabe 1e

| # | Aussage | Wahr | Falsch | Begründung |
|---|--|------|--------|--|
| 1 | Den Weißpunkt eines Farbraums bezeichnet man auch als Tristimuluswert. | | Ø | Die RGB-Werte sind die Tristimulus-Werte. Der Weißpunkt heißt pblicherweise $D[Zahl]$, wobei die Zahl die Temperatur angibt. D65 hat eine Farbtemperatur von ca. 6504K. |
| 2 | Die subjektiv empfundene Stärke von Sinneseindrücken ist proportio- nal zum Logarithmus ihrer Inten- sität. | Ø | | |
| 3 | Jeder Farbeindruck für den Menschen kann mit drei Grundgrößen beschrieben werden. | Ø | | 1. Graßmannsches Gesetz |

Aufgabe 2: Whitted-Style Raytracing

Teilaufgabe 2a-d

Siehe Abbildung 2.

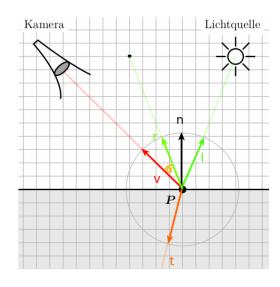
Teilaufgabe 2e

$$\eta_i \sin \theta_i = \eta_t \sin \theta_t \tag{3}$$

$$1 \cdot \frac{4}{10} = 1.5 \sin \theta_t \tag{4}$$

$$1 \cdot \frac{4}{10} = 1.5 \sin \theta_t \tag{4}$$

$$\Leftrightarrow \sin \theta_t = \frac{4}{15} = \frac{2}{7.5} \tag{5}$$



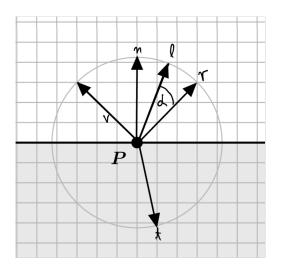


Abbildung 2: Aufgabe 2a-d; $n_1 = 1, n_2 = 1.5$

Abbildung 3: Alternative Lösung kA was richtig ist. Siehe github.com/MartinThoma/KIT-Musterloesungen/issues/10

Teilaufgabe 2f

$$I_s = k_s \cdot I_L \cdot \cos^n \alpha \tag{6}$$

$$\alpha = r_L \cdot v \tag{7}$$

wobei k_s ein Material parameter und I_L die intensität der Lichtquelle ist. n wird der Phong-Exponent genannt (TODO: woher kommt der?)

Teilaufgabe 2g

Snellsches Brechungsgesetz

$$\eta_i \sin \theta_i = \eta_t \sin \theta_t$$

Aufgabe 3: Transformationen

$$\begin{pmatrix} s_x & h_x & t_x \\ h_y & s_y & t_y \\ a & b & c \end{pmatrix}$$

- \bullet Die Parameter s_x, s_y skalieren in Richtung der x bzw. y Achse.
- Die Parameter h_x, h_y scheeren in Richtung der x bzw. y Achse.
- Die Parameter t_x, t_y füren eine Translation in x bzw. y Richtung aus.
- \bullet Die Parameter a, b, c skalieren.

Die Matrix

$$\begin{pmatrix}
\cos\theta & -\sin\theta & 0\\
\sin\theta & \cos\theta & 0\\
0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

rotiert um θ um den Ursprung (gegen den Uhrzeigersinn.)

- Bild 1: Translation um 1 in x und 3 in y-Richtung.
- Bild 2: Scherung im -2 in y-Richtung.
- \bullet Bild 3: Rotation um 45° gegen den Urzeigersinn.
- \bullet Bild 4: In x-Richtung um ½ stauchen, in y-Richtung um 3 Strecken und dann um 4 nach rechts verschieben.
- Bild 5: Projektion auf die zur x-Achse parallele Gerade durch (0,3).

Aufgabe 4

Teilaufgabe 4a

Es müssen nur die Mittelwerte berechnet werden, also:

- Stufe 1: 5, 3, 8, 4
- Stufe 2: 4, 6
- Stufe 3: 5

Teilaufgabe 4b

oben: 2.8mitte: 1.8unten: 1.1

Siehe Abbildung 4 (vgl. Kapitel 4, Folie 58)

Teilaufgabe 4c

Teilaufgabe 4c (I)

TODO

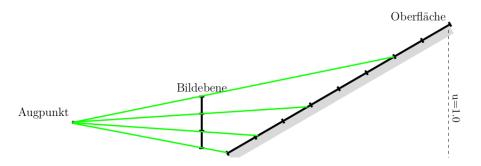


Abbildung 4: Aufgabe 4b; Der Footprint eines Bildpixels in der Textur wird ermittelt, indem man überprüft wie viele Texel diesen Bildpixel beeinflussen.

Teilaufgabe 4c (II)

TODO

Teilaufgabe 4c (III)

TODO

Teilaufgabe 4d

| # | Aussage | Wahr | Falsch | Begründung |
|---|--|------|--------|------------|
| 1 | Texturkoordinaten müssen sich immer im Intervall [0; 1] befinden. | | | |
| 2 | Texturkoordinaten können als Attribute der Eckpunkte (Vertizes) übergeben werden und werden als solche interpoliert. | | | |
| 3 | Texturkoordinaten müssen für die Darstellung wie Eckpunktkoordina- ten der Model-View-Transformation unterzogen werden. | | | |

Aufgabe 5: Vorgefilterte Environment-Maps

Teilaufgabe 5a

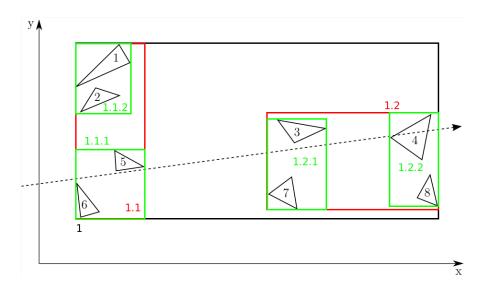
TODO

Teilaufgabe 5b

TODO

Aufgabe 6: Hierarchische Datenstrukturen

Teilaufgabe 6a



Teilaufgabe 6b

Inklusive Schnittests der AABB Hüllkörper:

- 1. 1
- 2. 1.1
- 3. 1.1.1
- 4. 5, 6
- 5. 1.1.2
- 6. 1.2
- 7. 1.2.1
- 8. 3, 7
- 9. 1.2.2
- 10. 4, 8

Teilaufgabe 6c

| # | Aussage | Wahr | Falsch | Begründung |
|---|---|------|--------|--------------------------------|
| 1 | Beim Traversieren eines kD-Baums müssen im- | | Ø | vgl. Folie 103 |
| | mer beide Kinder in Betracht gezogen werden. | | | |
| 2 | Das Traversieren einer Hüllkörperhierarchie mit | | | |
| | achsenparallelen Boxen (Bounding Volume Hier- | | | |
| | archy, BVH) erfordert Mailboxing, um mehrfache | | | |
| | Schnitttests mit einem Dreieck zu verhindern. | | | |
| 3 | Der Speicheraufwand einer BVH hängt logarith- | | Ø | Linear, siehe |
| | misch von der Anzahl der Primitive ab. | | | github.com/MartinThoma/KIT- |
| | | | | Musterloesungen/issues/13 |
| 4 | kD-Bäume sind eine Verallgemeinerung von BSP- | | Ø | Es ist genau anders herum. kD- |
| | Bäumen. | | | Bäume müssen Achsenparalle- |
| | | | | le Trennebenen haben, BSP- |
| | | | | Bäume jedoch nicht. |
| 5 | BSP-Bäume sind adaptiv und leiden nicht unter | Ø | | · |
| | dem "Teapot in a Stadium"-Problem. | | | |

Teilaufgabe 6d

| # | Aussage | BVH | Octree | kD-Baum | Gitter |
|---|--|-----|--------|---------|--------|
| 1 | Die Datenstruktur partitioniert den Raum. | | Ø | Ø | Ø |
| 2 | Der Aufwand für den Aufbau der Datenstruktur | | | | |
| | ist linear in der Anzahl der Primitive. | | | | |
| 3 | Eine effizientere Traversierung wird erreicht, | Ø | | Ø | |
| | wenn die Surface Area Heuristic bei der Kon- | | | | |
| | struktion verwendet wird. ¹ | | | | |
| 4 | Die Datenstruktur eignet sich am besten für Sze- | | | | abla |
| | nen, in denen die Geometrie gleichmäßig verteilt | | | | |
| | ist und kaum leere Zwischenräume vorhanden | | | | |
| | sind. | | | | |

¹vgl. 05_ Raumliche Datenstrukturen.pdf, Folie 98

Aufgabe 7: Rasterisierung und OpenGL

Teilaufgabe 7a

| # | Aussage | Wahr | Falsch | Begründung / Quelle |
|---|---|------|--------|---------------------|
| 1 | In der OpenGL-Pipeline wird View Frustum Clipping vor der perspektivischen Division durchgeführt. | TODO | TODO | TODO |
| 2 | Vertex-Shader können auf Texturen zugreifen. | TODO | TODO | TODO |
| 3 | Bei Gouraud-Shading muss man die Normale im Fragment-Shader erneut normalisieren. | TODO | TODO | TODO |
| 4 | Gouraud-Shading mit dem Phong- Beleuchtungsmodell kann im Geometry-Shader implementiert werden. | TODO | TODO | TODO |
| 5 | Phong-Shading kann man alleine mit einem Vertex-Shader und einem Geometry-Shader implementieren; letzterer gibt dann die Farbe aus. | TODO | TODO | TODO |
| 6 | Bei beliebig feiner Tessellierung ist kein Unterschied zwischen Gouraud- und Phong-Shading erkennbar. | TODO | TODO | TODO |
| 7 | Selbst wenn der Tiefentest für ein Fragment fehl- schlägt, kann der Stencil-Puffer verändert wer- den. | TODO | TODO | TODO |
| 8 | Instanziierung von Geometrie kann man sowohl mit dem Vertex- als auch dem Geometry-Shader durchführen. | TODO | TODO | TODO |

Teilaufgabe 7b

Warum zieht man das Tiefenpuffer-Verfahren (Z-Buffering) dem Sortieren von Dreiecken vor? Nennen Sie drei Gründe!

- Dreiecke können nicht sortierbar sein (wenn ein Dreieck ein andere schneidet)
- TODO
- TODO

Aufgabe 8: OpenGL-Primitive

(a) GL_TRIANGLE_STRIP: Ganz links ist (1), (2) ist rechts unten davon, (3) ist rechts oben von (1). Dann im Zick-Zack-Muster weiter.

(b) GL_TRIANGLE_FAN: Der mittlere Knoten ist (1), dann wird von ganz links gegen den Uhrzeigersinn nummeriert.

Aufgabe 9: OpenGL und Blending

Teilaufgabe 9a

Teilaufgabe 9a (I)

• Die Reihenfolge ist wegen des Tiefenpuffers egal: TODO

• Von hinten nach vorne: TODO

• Von vorne nach hinten: TODO

Teilaufgabe 9a (II)

glBlendFunc(TODO, TODO)

Teilaufgabe 9b

glBlendFunc(TODO, TODO)

Teilaufgabe 9c

glBlendFunc(TODO, TODO)

Aufgabe 10: Bézier-Kurven und Bézier-Splines

Teilaufgabe 10a

- Tangentenbedingung: c_0c_1 ist Tangential an die Bezierkurve am Anfang, c_2c_3 ist Tangential an die Bezierkurve am Ende.
- Wertebereich: Bézierkurven liegen innerhalb der konvexen Hülle, die durch die 4 Kontrollpunkte gebildet werden.
- Endpunktinterpolation: Bézierkurven beginnen immer beim ersten Kontrollpunkt und enden beim letzten Kontrollpunkt.
- Variationsredukion: Eine Bézierkurve F wackelt nicht stärker als ihr Kontrollpolygon B ($\sharp (H \cap F) \leq \sharp (H \cap B)$).
- Affine Invarianz

Teilaufgabe 10b

```
shader.vert
uniform mat4 matrixMVP; // Model-View-Projection-Matrix
2 in vec3 position; // Koordinaten des Eingabe-Vertex
3 uniform vec3 b[12]; // Array der Kontrollpunkte
4 uniform float time; // Zeitpunkt für die Animation in [0;3)
6 // bezier3(..) soll die Bezier-Kurve an der Stelle s
        auswerten und das Resultat als vec3 zurückgeben.
        Sie können die Bernstein-Polynome oder den
        Algorithmus von de Casteljau verwenden.
9 //
10 vec3 bezier3(float s, // Parameter s in [0;1)
               const vec3 b0, const vec3 b1, // Kontrollpunkte b0, b1, b2, b3
               const vec3 b2, const vec3 b3) {
12
      // Fügen Sie Ihren Code hier ein.
13
14
      // Lösung mit Bernstein-Polynomen
      vec3 result = vec3(0.);
      result += b0 * (1. - s) * (1. - s) * (1. - u) * 1.;
17
      result += b1 * (1. - s) * (1. - s) * u * 3.;
18
      result += b2 * (1. - s) * s * s * 3.;
19
      result += b3 * s * s * s * 3.;
21
      return result;
22 }
23
24 vec3 bezier3(float s, // Parameter s in [0;1)
               const vec3 b0, const vec3 b1, // Kontrollpunkte b0, b1, b2, b3
25
               const vec3 b2, const vec3 b3) {
26
      // Algorithmus von de Casteljau
      vec3 b01 = mix(b0, b1, s);
28
      vec3 b11 = mix(b1, b2, s);
29
      vec3 b21 = mix(b2, b3, s);
30
      vec3 b02 = mix(b01, b11, s);
31
      vec3 b12 = mix(b11, b21, s);
      return mix(b02, b12, s);
33
34 }
36 // bezierspline3(..) soll die Auswertung des Bezier-Splines an der
        Stelle t als vec3 zurückgeben.
        Verwenden Sie dazu die Funktion bezier3(..)!
39 vec3 bezierspline3(float t) {
      // Fügen Sie Ihren Code hier ein.
      int i = int(t);
41
```

```
float s = fract(t);
f
```

Aufgabe 11: Wasseroberfläche mit GLSL

Teilaufgabe 11a

```
\frac{}{\text{vec3 determineIntersection(in vec3 P, in vec3 r, out int index)}}
2 {
      // Ermitteln Sie hier den Schnittpunkt mit der nächsten Gefäßfläche
      // und geben Sie ihn zurück. Zusätzlich muss 'index' auf den Index
      // der entsprechenden Seitenfläche gesetzt werden.
      bool intersects = false;
      float t_min;
      for (int i = 0; i \le 5; i++) {
10
           float t;
           if (intersect(i, P, r, t) && t > 0.) {
12
               if (!intersects || t < t_min) {</pre>
13
                   t_min = t;
14
                   index = i;
15
                    intersects = true;
16
               }
           }
18
19
20
      return P + t_min * r;
21
22 }
```

Teilaufgabe 11b

```
\frac{}{\text{vec2 determineTextureCoordinate(in vec3 S, in int index)}}
2 {
      vec2 UV;
      switch(index)
           // Vervollständigen Sie die Fälle entsprechend der Aufgabenstellung
           case 0:
           case 1:
               UV = P.yz;
               break;
10
           case 2:
11
           case 3:
12
               UV = P.xy;
13
               break;
14
           case 4:
           case 5:
               UV = P.xz;
17
               break;
18
19
      // Fügen Sie ggf. notwendige weitere Anweisungen hier ein
      UV = UV * .5 + .5;
      return UV;
22
23 }
```