Aufgabe 1: Farben und Farbwahrnehmung

Teilaufgabe 1a: Chromatizitätsdiagramm

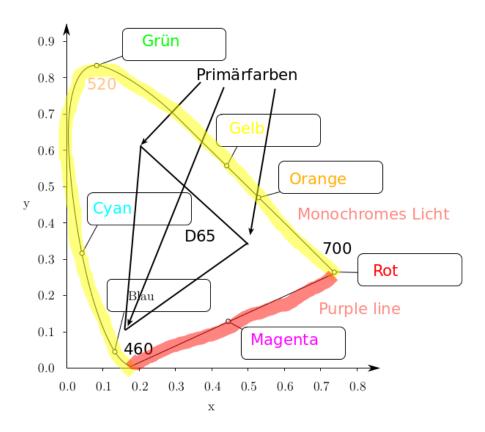


Abbildung 1: Aufgabe 1a

Teilaufgabe 1b

Alles auf der Purple line. Also insbesondere Magenta.

Teilaufgabe 1c

$$x = \frac{X}{X + Y + Z}$$

$$y = \frac{Y}{X + Y + Z}$$
(1)
(2)

$$y = \frac{Y}{X + Y + Z} \tag{2}$$

Aussage	Wahr	Falsch	Begründung
Den Weißpunkt eines Farbraums bezeichnet man auch als Tristimuluswert.		Ø	Die RGB-Werte sind die Tristimulus-Werte. Der Weißpunkt heißt pblicherweise $D[Zahl]$, wobei die Zahl die Temperatur angibt. D65 hat eine Farbtemperatur von ca. 6504K.
Die subjektiv empfundene Stärke von Sinneseindrücken ist proportio- nal zum Logarithmus ihrer Inten- sität.	Ø		
Jeder Farbeindruck für den Menschen kann mit drei Grundgrößen beschrieben werden.		Ø	vgl. 1 (b)

Teilaufgabe 1d

(2) < (3) < (1), also

 ${\rm RGB} < {\rm Raum}$ aller Farben die durch 100 monochromatische Leuchtdioden darstellbar sind < XYZ

Teilaufgabe 1e

Aufgabe 2: Whitted-Style Raytracing

Teilaufgabe 2a-d

Siehe Abbildung 2.

Teilaufgabe 2e

$$\eta_i \sin \theta_i = \eta_t \sin \theta_t \tag{3}$$

$$1 \cdot \frac{4}{10} = 1.5 \sin \theta_t \tag{4}$$

$$1 \cdot \frac{4}{10} = 1.5 \sin \theta_t \tag{4}$$

$$\Leftrightarrow \sin \theta_t = \frac{4}{15} = \frac{2}{7.5} \tag{5}$$

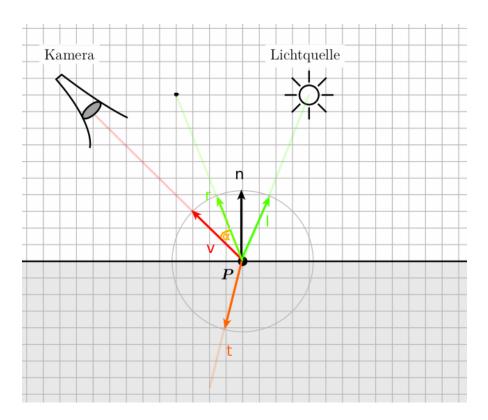


Abbildung 2: Aufgabe 2a-d; $n_1=1, n_2=1.5$

Teilaufgabe 2f

$$I_s = k_s \cdot I_L \cdot \cos^n \alpha \tag{6}$$

$$\alpha = r_L \cdot v \tag{7}$$

wobei k_s ein Material parameter und I_L die intensität der Lichtquelle ist. n wird der Phong-Exponent genannt (TODO: woher kommt der?)

Teilaufgabe 2g

Snellsches Brechungsgesetz

$$\eta_i \sin \theta_i = \eta_t \sin \theta_t$$

Aufgabe 3: Transformationen

$$\begin{pmatrix} s_x & h_x & t_x \\ h_y & s_y & t_y \\ a & b & c \end{pmatrix}$$

- Die Parameter s_x, s_y skalieren in Richtung der x bzw. y Achse.
- \bullet Die Parameter h_x, h_y scheeren in Richtung der xbzw. y Achse.
- Die Parameter t_x, t_y füren eine Translation in x bzw. y Richtung aus.
- Die Parameter a, b, c skalieren.

Die Matrix

$$\begin{pmatrix}
\cos\theta & -\sin\theta & 0\\
\sin\theta & \cos\theta & 0\\
0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

rotiert um θ um den Ursprung (gegen den Uhrzeigersinn.)

- ullet Bild 1: Translation um 1 in x und 3 in y-Richtung.
- Bild 2: Scherung im -2 in y-Richtung.
- Bild 3: Rotation um 45° gegen den Urzeigersinn.
- \bullet Bild 4: In x-Richtung um ½ stauchen, in y-Richtung um 3 Strecken und dann um 4 nach rechts verschieben.
- Bild 5: Projektion auf die zur x-Achse parallele Gerade durch (0,3).

Aufgabe 4

Teilaufgabe 4a

TODO

Teilaufgabe 4b

TODO

Teilaufgabe 4c

Teilaufgabe 4c (I)

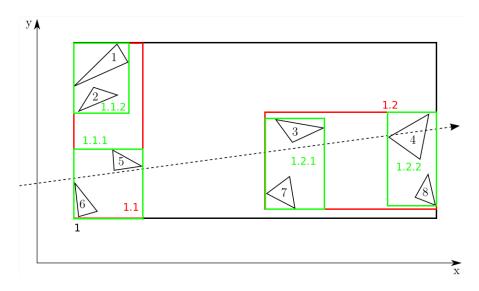
TODO

TODO						
Teilaufgabe 4c (III)						
TODO						
Teilaufgabe 4d						
Aussage	Wahr	Falsch	Begründung			
Texturkoordinaten müssen sich immer im Intervall [0; 1] befinden.						
Texturkoordinaten können als Attribute der Eckpunkte (Vertizes) übergeben werden und werden als solche interpoliert.						
Texturkoordinaten müssen für die Darstellung wie Eckpunktkoordinaten der Model-View-Transformation unterzogen werden.						
Aufgabe 5: Vorgefilterte Environment-Maps						
Teilaufgabe 5a						
TODO						
Teilaufgabe 5b						
TODO						

Teilaufgabe 4c (II)

Aufgabe 6: Hierarchische Datenstrukturen

Teilaufgabe 6a



Teilaufgabe 6b

Inklusive Schnittests der AABB Hüllkörper:

- 1. 1
- 2. 1.1
- 3. 1.1.1
- 4. 5, 6
- 5. 1.1.2
- 6. 1.2
- 7. 1.2.1
- 8. 3, 7
- 9. 1.2.2
- 10. 4, 8

Teilaufgabe 6c

Aussage	Wahr	Falsch	Begründung
Beim Traversieren eines kD-Baums müssen im-		Ø	vgl. Folie 103
mer beide Kinder in Betracht gezogen werden.			
Das Traversieren einer Hüllkörperhierarchie mit	abla		
achsenparallelen Boxen (Bounding Volume Hier-			
archy, BVH) erfordert Mailboxing, um mehrfache			
Schnitttests mit einem Dreieck zu verhindern.			
Der Speicheraufwand einer BVH hängt logarith-	Ø		
misch von der Anzahl der Primitive ab.			
kD-Bäume sind eine Verallgemeinerung von BSP-		Ø	Es ist genau anders herum. kD-
Bäumen.			Bäume müssen Achsenparalle-
			le Trennebenen haben, BSP-
			Bäume jedoch nicht.
BSP-Bäume sind adaptiv und leiden nicht unter			C C C C C C C C C C C C C C C C C C C
dem "Teapot in a Stadium"-Problem.			
" <u>*</u>			

Teilaufgabe 6d

Aussage	BVH	Octree	kD-Baum	Gitter
Die Datenstruktur partitioniert den Raum.		Ø	Ø	Ø
Der Aufwand für den Aufbau der Datenstruktur				
ist linear in der Anzahl der Primitive.				
Eine effizientere Traversierung wird erreicht,			Ø	
wenn die Surface Area Heuristic bei der Kon-				
struktion verwendet wird.				
Die Datenstruktur eignet sich am besten für Sze-				
nen, in denen die Geometrie gleichmäßig verteilt				
ist und kaum leere Zwischenräume vorhanden				
sind.				

Aufgabe 7: Rasterisierung und OpenGL

Teilaufgabe 7a

Aussage	Wahr	Falsch	Begründung / Quelle
In der OpenGL-Pipeline wird View Frustum Clip-			
ping vor			
der perspektivischen Division durchgeführt.			
Vertex-Shader können auf Texturen zugreifen.			
Bei Gouraud-Shading muss man die Normale im			
Fragment-Shader erneut normalisieren.			
Gouraud-Shading mit dem Phong-			
Beleuchtungsmodell kann			
im Geometry-Shader implementiert werden.			
Phong-Shading kann man alleine mit einem			
Vertex-Shader			
und einem Geometry-Shader implementieren;			
letzterer gibt			
dann die Farbe aus.			
Bei beliebig feiner Tessellierung ist kein Unter-			
schied zwi-			
schen Gouraud- und Phong-Shading erkennbar.			
Selbst wenn der Tiefentest für ein Fragment fehl-			
schlägt, kann			
der Stencil-Puffer verändert werden.			
Instanziierung von Geometrie kann man sowohl			
mit dem			
Vertex- als auch dem Geometry-Shader			
durchführen.			

Teilaufgabe 7b

Warum zieht man das Tiefenpuffer-Verfahren (Z-Buffering) dem Sortieren von Dreiecken vor? Nennen Sie drei Gründe!

- Dreiecke können nicht sortierbar sein (wenn ein Dreieck ein andere schneidet)
- TODO
- TODO

Aufgabe 8: OpenGL-Primitive

- (a) GL_TRIANGLE_STRIP: Ganz links ist (1), (2) ist rechts unten davon, (3) ist rechts oben von (1). Dann im Zick-Zack-Muster weiter.
- (b) GL_TRIANGLE_FAN: Der mittlere Knoten ist (1), dann wird von ganz links gegen den Uhrzeigersinn nummeriert.

Aufgabe 9

TODO

Aufgabe 10

TODO

Aufgabe 11: Wasseroberfläche mit GLSL

Teilaufgabe 11a

```
shader.frag
vec3 determineIntersection(in vec3 P, in vec3 r, out int index)

// Ermitteln Sie hier den Schnittpunkt mit der nächsten Gefäßfläche
// und geben Sie ihn zurück. Zusätzlich muss 'index' auf den Index
// der entsprechenden Seitenfläche gesetzt werden.

// TODO
// TODO
// TODO
```

Teilaufgabe 11b

TODO