

第一章 习题参考解答

$$1、(1) v = \frac{dx}{dt} = 10t - 6t^2, \quad a = 10 - 12t$$

$$(2) x \text{ 达到最大值时 } v = \frac{dx}{dt} = 10t - 6t^2 = t(10 - 6t) = 0, \quad t = \frac{10}{6} = \frac{5}{3} \text{ s (舍去 } t=0)$$

$$(3) \Delta x = x(2) - x(0) = 20 - 16 = 4 \text{ m}, \text{ 期间质点运动方向发生了变化:}$$

$$S = \left| x\left(\frac{5}{3}\right) - x(0) \right| + \left| x(2) - x\left(\frac{5}{3}\right) \right| = 4.59 + 0.59 = 5.18 \text{ m}$$

$$(4) v(2) = -4 \text{ m/s}, a = -14 \text{ m/s}^2$$

$$3、(1) \Delta x = x(3) - x(1) = 6 - 6 = 0 \text{ m}, \text{ 位移为零}$$

$$(2) v = \frac{dx}{dt} = 8 - 4t = 0, \quad t = 2 \text{ s}; \quad t > 2, \text{ 质点朝相反方向运动}$$

$$\text{路程 } S = |x(2) - x(1)| + |x(3) - x(2)| = 2 + 2 = 4 \text{ m}$$

$$5、\text{由几何关系可得: } s = l \tan \theta. \text{ 两侧求导:}$$

$$v = \frac{ds}{dt} = \frac{d}{dt}(l \tan \theta) = l \sec^2 \theta \frac{d\theta}{dt} = \omega l \sec^2 \theta$$

$$7、\frac{dv}{dt} = -kvt, \quad \int_{v_0}^v \frac{dv}{v} = \int_0^t -kt dt, \quad v = v_0 e^{-\frac{1}{2}kt^2}$$

$$9、a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} = \frac{dv}{dx} \cdot v = 2 + 6x^2, \quad \int_0^v v dv = \int_0^x (2 + 6x^2) dx, \quad v^2 = 4x + 4x^3$$

$$11、\dot{\vec{a}} = \frac{d\vec{v}}{dt}, \quad \int_0^t \vec{a} dt = \int_{2\vec{j}}^{\vec{v}} d\vec{v}, \quad \vec{v} - 2\vec{j} = 2t^2\vec{i}, \quad \vec{v} = 2t^2\vec{i} + 2\vec{j}$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}, \quad \int_0^t d\vec{r} = \vec{r} = \int_0^t \vec{v} dt = \frac{2}{3}t^3\vec{i} + 2t\vec{j}$$

$$13、a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dy} \cdot \frac{dy}{dt} = \frac{dv}{dy} v = -ky, \quad \int_{v_0}^v v dv = \int_{y_0}^y -ky dy, \quad v^2 = v_0^2 - ky^2 + ky_0^2$$

$$15、a_t = \frac{dv}{dt}, \quad \int_0^v dv = \int_0^t a_t dt, \quad v = 3t, \quad v(1) = 3 \text{ m/s}, \quad a = \sqrt{a_n^2 + a_t^2}, \quad a_n = \frac{v^2}{R} = 3t^2,$$

$$a_t = 3 \text{ m/s}^2, \quad a(1) = 3\sqrt{2} \text{ m/s}^2$$

$$17、v = \frac{dS}{dt} = ct^2, \quad S = \int_0^t v dt = \frac{1}{3} ct^3, \quad a_t = \frac{dv}{dt} = 2ct, \quad a_n = \frac{v^2}{R} = \frac{c^2 t^4}{R}$$

$$19、(1) \Delta x = v_{0x} t = v_0 \frac{\sqrt{3}}{2} t = 60\sqrt{3}, \quad t = \frac{120}{v_0}; \quad \Delta y = v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2, \quad \text{代入 } t = \frac{120}{v_0}, \text{ 取重}$$

力加速度 $g = 10 \text{ m/s}^2$, 得 $v_0 = 30 \text{ m/s}$ 。

$$(2) \quad v_x = v_{0x} = 15\sqrt{3} \text{ m/s}, \quad v_y = v_{0y} - gt, \quad v = \sqrt{v_{0x}^2 + (v_{0y} - gt)^2},$$

$t = 3 \text{ s}$ 时, $v = 30 \text{ m/s}$ 。

$$\text{切向加速度 } a_t = \frac{dv}{dt} = \frac{-(v_{0y} - gt)g}{\sqrt{v_{0x}^2 + (v_{0y} - gt)^2}}; \quad t = 3 \text{ s 时}, \quad a_t = 5 \text{ m/s}^2,$$

$$\text{法向加速度 } a_n = \sqrt{g^2 - a_t^2} = \sqrt{100 - 25} = \sqrt{75} = 8.66 \text{ m/s}^2。$$

$$21、(1) \quad \theta(2) - \theta(0) = 2a + 4b \text{ rad}, \quad \omega = \frac{d\theta}{dt} = a + 2bt, \quad \beta = \frac{d\omega}{dt} = 2b \text{ rad/s}^2$$

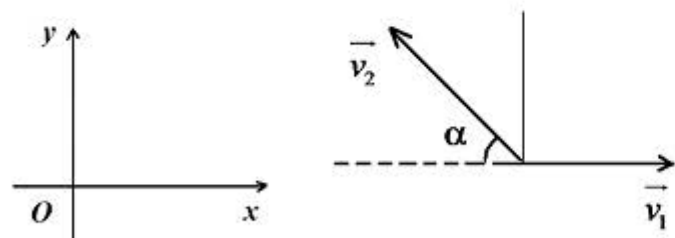
$$(2) \quad v = \omega R = (a + 2bt)R, \quad v(2) = (a + 4b)R = 0.1(a + 4b); \quad a_t = R\beta = 2bR;$$

$$t = 2 \text{ s}, \quad a_t = 0.2b.$$

$$a_n = R\omega^2 = R(a + 2bt)^2, \quad a = \sqrt{a_t^2 + a_n^2} = R\sqrt{4b^2 + (a + 4b)^4}$$

23、欲使船走过的路程最短，船应垂直到达对岸。设船与岸边成 α 角，如图所示。

$$v_2 \cos \alpha = v_1, \quad \cos \alpha = \frac{3}{5}, \quad \sin \alpha = \frac{4}{5}; \quad \text{河宽 } l = 100 \text{ m} = v_2 \sin \alpha t, \quad \text{得 } t = 50 \text{ s}; \quad \text{船身与河水成 } 126.9^\circ \quad (\alpha = 53.1^\circ)$$



第二章 习题参考解答

1、质点在 x 轴线上运动: $3 + 2t = m \frac{dv}{dt}$, $\int_0^v dv = \int_0^t \frac{3+2t}{m} dt$, $v = \frac{1}{2}(3t + t^2)$, $t=1$,

$$v(1) = 2m/s$$

3、以向上为正方向: $-(mg + kmv) = m \frac{dv}{dt}$ (1)

$$\int_{v_0}^v \frac{dv}{g+kv} = -\int_0^t dt$$

$$v(t) = -\frac{g}{k} + (\frac{g}{k} + v_0)e^{-kt}$$

t 趋向于无穷, v 趋向于 $-\frac{g}{k}$ (“-”表示运动向下)

将 $\frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dy} \cdot \frac{dy}{dt}$ 代入 (1) 式

$$-(g+kv) = \frac{v dv}{dy}$$

$$-dy = \frac{v dv}{g+kv} \quad (2)$$

$$\int_0^y -dd y = \int_{v_0}^v \frac{v dv}{g+kv}$$

$$y = -\frac{1}{k}(v-v_0) + \frac{g}{k^2} \ln \frac{g+kv}{g+kv_0}$$

$V=0$, 质点达到最高点

$$H = \frac{v_0}{k} - \frac{g}{k^2} \ln(\frac{kv_0}{g} + 1)$$

5、根据牛顿第二定律得 $f = -\frac{k}{x^2} = m \frac{dv}{dt} = m \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = mv \frac{dv}{dx}$

$$\therefore \int_0^v v dv = -\int_A^{A/4} \frac{k}{mx^2} dx \quad \frac{1}{2}v^2 = \frac{k}{m} (\frac{4}{A} - \frac{1}{A}) \quad \therefore v = \sqrt{6k/mA}$$

7、 $m_1 g - T = m_1(a_r - a)$, $T - m_2 g = m_2(a_r + a)$, $a_r = \frac{(m_1 - m_2)(g + a)}{m_1 + m_2}$

9、因绳子质量不计，所以环受到的摩擦力在数值上等于绳子张力 T ，设 m_2 相对

地面的加速度为 a_2' ，

取向上为正； m_1 相对地面的加速度为 a_1 （即绳子的加速度），取向下为正。

$$\begin{aligned} m_1 g - T &= m_1 a_1 \\ T - m_2 g &= m_2 a_2' \end{aligned} \quad a_2' = a_1 - a_2$$

$$\text{得 } a_1 = \frac{(m_1 - m_2)g + m_2 a_2}{m_1 + m_2}, \quad a_2' = \frac{(m_1 - m_2)g - m_2 a_2}{m_1 + m_2}, \quad T = \frac{(2g - a_2)m_1 m_2}{m_1 + m_2}$$

11、(1)略

(2)按题意， m_2 在水平方向与物体 M 加速度一致，都为 a_M ；

并设 a_{m_1} ----- m_1 对地加速度； a_M ----- M 对地加速度；

a_{1M} ----- m_1 相对 M 的加速度； a_{m_2} ----- m_2 在竖直方向对地加速度。

$$T = m_1 a_{m_1} = m_1 (a_{1M} - a_M), \quad T - N_2 = M a_M, \quad N_2 = m_2 a_M, \quad m_1 g - T = m_2 a_{m_2} = m_2 a_{1M},$$

$$\text{解之可得 } a_M = \frac{m_1 a_{1M}}{(M + m_2 + m_1)} = \frac{m_2 (g - a_{1M})}{m_2 + M} = \frac{m_1 a_{m_1}}{M + m_2}$$

$$13、\text{小球对圆筒的正压力为 } N = m \frac{v^2}{R}, \quad \text{小球受摩擦力 } f = \mu N = \mu m \frac{v^2}{R},$$

$$f = m a_t = m \frac{dv}{dt} = -\mu m \frac{v^2}{R}, \quad \int_{v_0}^v \frac{dV}{V^2} = \int_0^t -\frac{\mu}{R} dt, \quad v(t) = \frac{R v_0}{R + \mu v_0 t};$$

$$v = \frac{ds}{dt}, \quad \int_0^S ds = \int_0^t \frac{R v_0}{R + \mu v_0 t} dt, \quad S = \frac{R}{\mu} \ln(1 + \frac{\mu v_0}{R} t)$$

$$15、F_{\text{阻}} = 0.02mg = 0.02 \times 3 \times 10^3 \times 9.8 = 588N$$

当 $F_{\text{牵}} = 29.4t = F_{\text{阻}}$ 即 $t = 20s$ 时，开始运动

$$F_{\text{总}} = F_{\text{牵}} - F_{\text{阻}} = ma$$

$$\text{即 } 29.4t - 0.02mg = ma = m \frac{dv}{dt}$$

$$\frac{29.4t}{m} - 0.02g = \frac{dv}{dt}$$

$$\int_{20}^t (\frac{29.4t}{m} - 0.02g) dt = \int_0^v dv, \quad v = 0.0049t^2 - 0.196t + 1.96m/s$$

11、(1)略

(2)按题意, m_2 在水平方向与物体 M 加速度一致, 都为 a_M ;

并设 a_{m_1} ----- m_1 对地加速度; a_M ----- M 对地加速度;

a_{1M} ----- m_1 相对 M 的加速度; a_{m_2} ----- m_2 在竖直方向对地加速度。

$$T = m_1 a_{m_1} = m_1 (a_{1M} - a_M), \quad T - N_2 = M a_M, \quad N_2 = m_2 a_M, \quad m_1 g - T = m_2 a_{m_2} = m_2 a_{1M},$$

$$\text{解之可得 } a_M = \frac{m_1 a_{1M}}{(M + m_2 + m_1)} = \frac{m_2 (g - a_{1M})}{m_2 + M} = \frac{m_1 a_{m_1}}{M + m_2}$$

第三章 习题参考解答

$$1、\vec{r}=5t\vec{i}+0.5t^2\vec{j}, \quad \vec{v}=\frac{d\vec{r}}{dt}, \quad \vec{a}=\frac{d\vec{v}}{dt}=\vec{j}, \quad F=m\vec{a}, \quad A=\int\vec{F}\cdot d\vec{r}=\int_2^4 0.5tdt=3J$$

$$3、\vec{F}=F_0(x\vec{i}+y\vec{j}), \quad \vec{r}=x\vec{i}+y\vec{j}, \quad d\vec{r}=dx\vec{i}+dy\vec{j},$$

$$A=\int\vec{F}\cdot d\vec{r}=\int_0^0 F_0x dx + \int_0^{2R} F_0y dy = 2F_0R^2$$

$$5、x=ct^2 \quad f=-kv^2, \quad A_{\text{阻}}=\int_0^1 f dx = -2kc$$

$$7、A=\int_0^4 F dx = \int_0^4 (10+6x^2) dx = 168 J; \quad A=\frac{1}{2}mv^2, \quad v=13\text{m/s}$$

$$9、A_{\text{阻}}=\frac{1}{2}mv_0^2=f\cdot l, \quad \text{设摩擦力大小不变, 当木板厚度为 } 2l \text{ 时, } f\cdot 2l=\frac{1}{2}mv^2,$$

$$v=\sqrt{2}v_0$$

$$13、\text{人克服重力做功, } F=10g-0.2gx \quad (N), (\text{取 } g=10\text{m/s}^2)$$

$$A=\int F dx = \int_0^{10} (110-2x) dx = 110x - x^2 \Big|_0^{10} = 1000 J$$

$$15、\text{功能原理: } -\mu mgs = \frac{1}{2}ks^2 - \frac{1}{2}mv^2, \quad v = \sqrt{\frac{ks^2}{m} + 2\mu gs}$$

$$17、x < 0.02\text{m 时, 阻力 } f = -kx, \quad \text{设 } x_1 = 0.02\text{m}, \quad \int f dx = \int_0^{x_1} -kx dx = -\frac{1}{2}kx_1^2, \quad x > x_1,$$

$$\text{阻力为恒力 } f = 20 \times 10^3 N. \text{按功能原理 } -\frac{1}{2}kx_1^2 - A = 0 - \frac{1}{2}mv^2, A \text{ 为 } x > x_1 \text{ 阻力做的功。}$$

$$k = 10^6 N/m, \quad \text{子弹的初动能 } \frac{1}{2}mv^2 = 400 J, \quad \frac{1}{2}kx_1^2 = 200 J, \quad A = 200 J = f(x_2 - x_1),$$

$$x_2 \text{ 为子弹停止运动时的坐标。 } x_2 = 3\text{cm}$$

$$19. \text{匀速率圆周运动: } F = m\frac{v^2}{r} = \frac{k}{r^2}, \quad v = \sqrt{\frac{k}{mr}}; \quad \text{势能: } E_P(r) = \int_r^\infty -\frac{k}{r^2} dr = -\frac{k}{r};$$

$$\text{机械能 } E(r) = E_K(r) + E_P(r) = \frac{k}{2r} - \frac{k}{r} = -\frac{k}{2r}$$

$$21. \text{ 功率 } P = \vec{F} \cdot \vec{v} ; \quad \vec{F} = at\vec{i} + bt^2\vec{j} = m \frac{d\vec{v}}{dt}, \quad \int_0^t (at\vec{i} + bt^2\vec{j}) dt = \int_{v_0}^{\vec{v}} m d\vec{v},$$

$$\vec{v} = \frac{at^2}{2m}\vec{i} + \frac{bt^3}{3m}\vec{j}; \quad P = \vec{F} \cdot \vec{v} = (at\vec{i} + bt^2\vec{j}) \cdot \left(\frac{at^2}{2m}\vec{i} + \frac{bt^3}{3m}\vec{j} \right) = \frac{a^2t^3}{2m} + \frac{b^2t^5}{3m}$$

23、

$$(1) \text{ 由 } A_{a-b} = \int_a^b (-G \frac{m_a m_b}{r^2}) dr = (-G \frac{m_a m_b}{r_a}) - (-G \frac{m_a m_b}{r_b}) = E_{Pa}(r_a) - E_{Pa}(r_b)$$

$$\text{当 } r_a \rightarrow R_e; \quad r_b \rightarrow \infty, \text{ 且 } E_P(\infty) = 0 \text{ 时, 所以 } E_P(R_e) = (-G \frac{m_a m_b}{R_e})$$

$$(2) \text{ 当 } r_a \rightarrow R_e; \quad r_b \rightarrow \infty, \text{ 且 } E_P(R_e) = 0 \text{ 时, 所以 } E_P(\infty) = (G \frac{m_a m_b}{R_e})$$

不管以上两种定义势能零点, 它们的势能差 $E_{Pa}(R_e) - E_{Pa}(\infty) = (-G \frac{m_a m_b}{R_e})$ 保持不变。所以

以势能是相对势能零点的不同而不同的, 但势能的差值是不随势能零点的选择而改变的。

第四章 习题参考解答

1、最大静摩擦力 $f = \mu_0 N = \mu_0 mg = 1.96N$ 。当 $t=1s$ 时，外力 F 大于静摩擦力，物体开始运动。滑动摩擦力 $f = \mu N = \mu mg = 1.568N$ ，合力

$$F_1 = t + 0.96 - \mu mg = t - 0.608, \quad I = \int_1^2 (t - 0.608) dt = 0.892Ns, \quad I = m\Delta v = mv,$$

$t=2s$ 时物体的速度 $v = 0.892m/s$

3、设 dt 时间内有质量 dm 的煤落到车上，煤的初速为零，由动量定理可得：

$Fdt = d(mv)$ ，所以 $F = \frac{d(mv)}{dt} = \frac{dm}{dt}v = m_0v_0$ ， F 是煤受到的作用力，煤对车反作用力大小等于 F

(1) 煤在水平方向的动量改变是由于水平方向受到煤车的作用力。

$$\bar{F} = \frac{d\bar{p}}{dt} = \frac{dm \times \bar{v}_0 - \Delta m \times 0}{dt} = m_0v_0$$

$$(2) \text{ 功率 } P = Fv_0 = m_0v_0^2$$

(3) 单位时间内有 m_0 质量的煤获得动能等于 $\frac{1}{2}m_0v_0^2$ ，牵引力提供的功率为 $m_0v_0^2$ ，意味着一秒内在煤与车相互作用过程中损失能量 $\frac{1}{2}m_0v_0^2$ ，这些能量转换成了热能。

$$5、v=kx, \quad a = \frac{dv}{dt} = k \frac{dx}{dt} = kv, \quad F = Ma = Mkv = Mk^2x; \quad v = \frac{dx}{dt} = kx, \quad \int \frac{dx}{x} = \int k dt,$$

$$\ln \frac{x_1}{x_0} = k(t_1 - t_0) = k\Delta t, \quad \Delta t = \frac{1}{k} \ln \frac{x_1}{x_0}$$

7、设小船质量 M 、人的质量 m ，人与船两者水平方向上动量守恒：

$$Mv_1 + mv_2 = 0, \quad \text{人与船运动方向相反；} \quad M \int v_1 dt = -m \int v_2 dt; \quad \text{设 } x_1 = \int v_1 dt,$$

$$x_2 = \int v_2 dt = 3m, \quad \text{按题意人相对于船走过 } x_2 - x_1 = 4m, \quad x_1 = -1m; \quad Mx_1 = -mx_2,$$

$$M = 3m = 180 kg$$

9、物体到达最高点时物体与槽相对速度等于零，动量守恒： $mv_0 = (m+M)v$

$$\text{机械能守恒：} \quad \frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}(m+M)v^2 + mgh \quad \text{解方程得：} \quad h = \frac{Mv_0^2}{2(m+M)g}$$

11、设子弹打入木块后二者共同运动的速率为 V ，水平方向动量守恒：

$$mv = (m + M)V, \quad V = mv / (m + M);$$

木块对子弹作的功：
$$W_1 = \frac{1}{2}mV^2 - \frac{1}{2}mv^2 = -\frac{Mm(M+2m)}{2(M+m)^2}v^2;$$

子弹对木块作的功：
$$W_2 = \frac{1}{2}MV^2 = \frac{Mm^2}{2(M+m)^2}v^2$$

13、以球 A 和 B 为系统，碰撞时在水平方向上不受外力，所以系统的动量守恒
在水平面内建立坐标系 xOy ，并使 x 轴正向与球 A 碰前运动方向一致，则

$$x \text{ 方向: } m_A v_{A0} = m_A v_A \cos \theta + m_B v_B \cos 60^\circ \quad (1)$$

$$y \text{ 方向: } 0 = m_A v_A \sin \theta + m_B v_B \sin 60^\circ \quad (2)$$

式中 θ 为球 A 碰后与 x 轴正向夹角。解 (1) (2) 式得

$$v_A = \sqrt{m_A^2 v_{A0}^2 + m_B^2 v_B^2 - 2m_A m_B v_{A0} v_B \cos 60^\circ} / m_A = 4.33 \text{ m/s}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{v_{Ay}}{v_{Ax}} = \tan^{-1} \frac{-m_B v_B \sin 60^\circ}{m_A v_{A0} - m_B v_B \cos 60^\circ} = -30^\circ$$

17、当两人开始行走时，小船也开始运动。设小船的速度为 v ，向右为正方向。按动量守恒

定律： $Mv + M(v_0 + v) + m(-v_0 + v) = 0$ ，得 $v = -\frac{M-m}{2M+m}v_0$ ， $v < 0$ ，说明船是向左运动

的。

(1) 甲相对于地的速度 $v_0 + v = \frac{M+2m}{2M+m}v_0$ ：甲向右运动；

乙相对于地的速度 $-v_0 + v = -\frac{3M}{2M+m}v_0$ ：乙向左运动；

(2) $M > m$ ，从上述的对地速度表达式来看，乙的速率来得大，乙先到达木桩处。

(3) 以船为参照系，两人的速度大小相等，方向相反，他们将在船中相遇： $\frac{l}{2} = v_0 t$ ，

船同时相对于地经过的路程 $S = vt = \frac{M-m}{2M+m}v_0 \frac{l}{2v_0} = \frac{M-m}{2M+m} \cdot \frac{l}{2}$

19、(1)由题给条件 m 、 M 系统水平方向动量守恒， m 、 M 、地系统机械能守恒。

$$m(-v + V) + MV = 0, \quad \frac{1}{2}m(-v + V)^2 + \frac{1}{2}MV^2 = mgR, \quad \text{得 } V = m \sqrt{\frac{2gR}{M(M+m)}}$$

$$v = \sqrt{\frac{2(M+m)gR}{M}}$$

(2) 当 m 到达 B 点时， M 以 V 运动，且对地加速度为零，可看成惯性系，以 M 为参

考系： $N - mg = mv^2/R$ ， $N = \frac{Mmg + 2(M+m)mg}{M} = \frac{3M+2m}{M}mg$

21、质点对 O 点的角动量守恒： $hm v_0 = lmv$ ， $v/v_0 = h/l$ ， $E_K/E_{K0} = h^2/l^2$

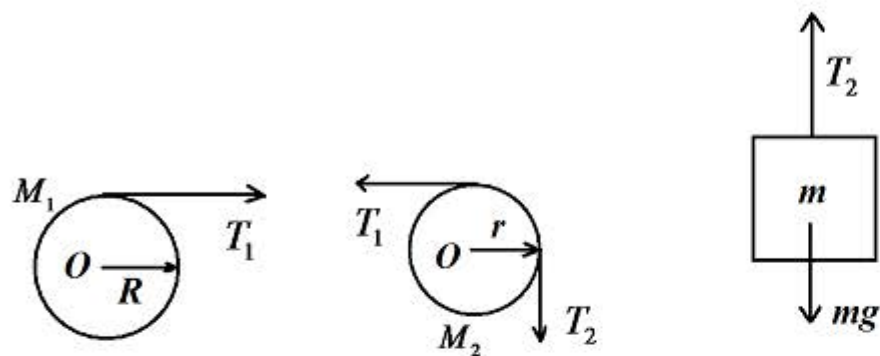
第五章 习题参考解答

1、杆两端受到的重力矩方向相反： $M = 2mg\frac{l}{2} - mg\frac{l}{2} = mg\frac{l}{2}$ ；角加速度

$$\alpha = \frac{M}{J}, \text{ 转动惯量 } J = m\left(\frac{l}{2}\right)^2 + 2m\left(\frac{l}{2}\right)^2 = 3m\left(\frac{l}{2}\right)^2 = \frac{3}{4}ml^2, \quad \alpha = \frac{2g}{3l}$$

3、(1)

画受力图。



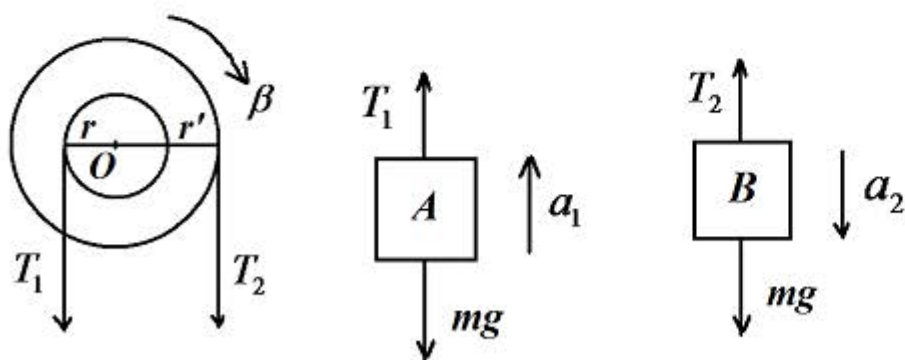
$$T_1 R = J_1 \beta_1 \quad ①; \quad T_2 r - T_1 r = J_2 \beta_2 \quad ②; \quad mg - T_2 = ma \quad ③; \quad a = r\beta_2 = R\beta_1 \quad ④$$

$$v^2 = 2ah \quad ⑤; \quad \text{联立上述等式, 解得 } a = \frac{mg}{\frac{M_1}{2} + \frac{M_2}{2} + m} = 4m/s^2,$$

$$v = \sqrt{2ah} = 2m/s;$$

$$(2) \quad T_1 = \frac{M_1}{2}a = 48N, \quad T_2 = m(g - a) = 58N$$

5、(1) 受力图如图所示：



设物体 B 向下、物体 A 向上运动，列方程： $T_2 r' - T_1 r = J\beta \quad ①; \quad T_1 - mg = ma_1$

$$②; \quad mg - T_2 = ma_2 \quad ③; \quad a_1 = r\beta \quad ④; \quad a_2 = r'\beta \quad ⑤; \quad \text{解方程得：}$$

$$\beta = \frac{mgr}{\frac{19}{2}mr^2} = \frac{2g}{19r}; \quad \text{组合轮的角加速度 } \beta = 103 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-2};$$

(2) 组合轮转过的角度 θ 与物体 A 上升的高度 h 的关系: $h = r\theta$, $\omega^2 = 2\beta\theta$,

$$\text{组合轮的角速度 } \omega = \sqrt{2\beta \frac{h}{r}} = 9.08 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$$

7、在 r 处的宽度为 dr 的环带面积上摩擦力矩为 $dM = df \cdot r$, $df = \mu dm g$,

$$dm = \frac{m}{\pi R^2} \cdot 2\pi r dr, \quad dM = \mu \frac{mg}{\pi R^2} \cdot 2\pi r \cdot r \cdot dr \quad \text{总摩擦力矩}$$

$$M = \int_0^R dM = \frac{2}{3} \mu mg R, \quad \text{故平板角加速度 } \beta = M/J, \text{ 设停止前转数为 } n, \text{ 则转过}$$

$$\text{的角度 } \theta = 2\pi n \quad \text{由于 } \omega_0^2 = 2\beta\theta = 4\pi M n/J \quad \text{可得 } n = \frac{J\omega_0^2}{4\pi M} = \frac{3R\omega_0^2}{16\pi \mu g}$$

$$\text{9、解: (1) 角加速度与初角速度方向相反, 物体 } m \text{ 先升高后下降。} \quad mg - T = ma; \quad TR = J\beta; \quad a = R\beta, \quad \beta = mgR / (mR^2 + J), \quad \beta = \frac{mgR}{mR^2 + \frac{1}{2}MR^2} = \frac{2mg}{(2m + M)R}$$

$$= 81.7 \text{ rad/s}^2,$$

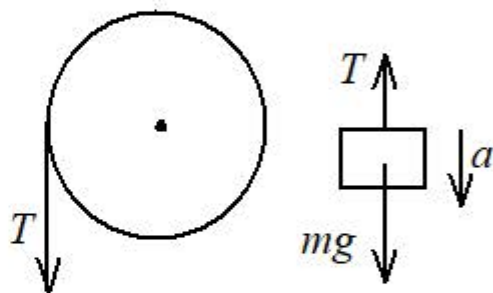
角加速度 β 方向垂直纸面向外.

$$(2) \quad \omega^2 = \omega_0^2 - 2\beta\theta, \quad \text{当 } \omega = 0 \text{ 时,}$$

$$\theta = \frac{\omega_0^2}{2\beta} = 0.612 \text{ rad}, \quad \text{物体上升的高度 } h = R\theta = 6.12 \times 10^{-2} \text{ m}$$

$$(3) \text{ 从最高处算起, 滑轮转过的角度 } \theta = 0.612 \text{ rad,}$$

$$\omega = \sqrt{2\beta\theta} = 10.0 \text{ rad/s} \quad \text{角速度 } \omega \text{ 方向垂直纸面向外.}$$



$$\text{11、碰撞过程棒和子弹的角动量守恒: } m'vl = \left(\frac{1}{3}ml^2 + m'l^2\right)\omega, \quad \text{碰后棒和子弹的角速度}$$

$$\omega = 15.4 \text{ rad/s}; \quad \text{刚体的动能定理 } \int M d\theta = M_r \theta = \frac{1}{2} J \omega^2,$$

$$J = \frac{1}{3}ml^2 + m'l^2 = 0.52 \text{ kgm}^2, \quad \theta = 15.4 \text{ rad}$$

13、(1) 设当人以速率 v 沿相对圆盘转动相反的方向走动时, 圆盘对地的绕轴角速度为 ω ,

$$\text{则人相对与地固定的转轴的角速度为 } \omega' = \omega - \frac{v}{\frac{1}{2}R} = \omega - \frac{2v}{R} \quad (1)$$

人与盘视为系统, 所受对转轴合外力矩为零, 系统的角动量守恒. 设盘的质量为 M , 则人

$$\text{的质量为 } M/10, \text{ 有: } \left[\frac{1}{2}MR^2 + \frac{M}{10} \left(\frac{1}{2}R \right)^2 \right] \omega_0 = \frac{1}{2}MR^2 \omega + \frac{M}{10} \left(\frac{1}{2}R \right)^2 \omega' \quad (2)$$

$$\text{将(1)式代入(2)式得: } \omega = \omega_0 + \frac{2v}{21R} \quad (3)$$

(2) 欲使盘对地静止, 则式(3)必为零. 即 $\omega_0 + 2v/(21R) = 0$, 得: $v = -21R\omega_0/2$
 式中负号表示人的走动方向与上一问中人走动的方向相反, 即与盘的初始转动方向一致.

15、选棒、小物体为系统，系统开始时角速度为 $\omega_1 = 2\pi n_1 = 1.57 \text{ rad/s}$ 。

(1) 设小物体滑到棒两端时系统的角速度为 ω_2 。由于系统不受外力矩作用，所以角动量

守恒。故
$$\left(\frac{Ml^2}{12} + 2mr^2 \right) \omega_1 = \left(\frac{Ml^2}{12} + \frac{1}{2} ml^2 \right) \omega_2$$

$$\omega_2 = \frac{\left(\frac{Ml^2}{12} + 2m \left(\frac{l}{4} \right)^2 \right) \omega_1}{\frac{Ml^2}{12} + \frac{1}{2} ml^2} = 0.628 \text{ rad/s}$$

(2) 小物体离开棒端的瞬间，棒的角速度仍为 $\omega_2 = 0.628 \text{ rad/s}$ 。因为小物体离开棒的瞬间并未对棒有冲力矩作用，小物体离开棒前后，质点系的角动量守恒。

17、略。

21、(1) 机械能守恒： $mgx = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}J\omega^2 + \frac{1}{2}kx^2$ ①

$$v=r\omega, v = \sqrt{\frac{2mgx - kx^2}{m + \frac{J}{r^2}}}$$

(2) 物体下落最大距离时物体速度等于零： $v=0$; $mgx = \frac{1}{2}kx^2$, $x = \frac{2mg}{k}$

(3) 对式①等号两端求导： $mg \frac{dx}{dt} = \frac{1}{2}m \cdot 2v \frac{dv}{dt} + \frac{1}{2}J \cdot 2 \cdot \omega \cdot \frac{d\omega}{dt} + \frac{1}{2}k \cdot 2x \cdot \frac{dx}{dt}$

$$\text{滑轮的角加速度 } \beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{mgr - kxr}{J + mr^2}$$

第六章 习题参考解答

1、设振动方程为 $x = A \cos \omega t$ ，则 $v = \frac{dx}{dt} = -A\omega \sin \omega t$ $A=12\text{cm}$

(1) 在 $x=6\text{cm}$, $v=24\text{cm/s}$ 状态下有: $6=12\cos\omega t$; $24 = -12\omega \sin \omega t$

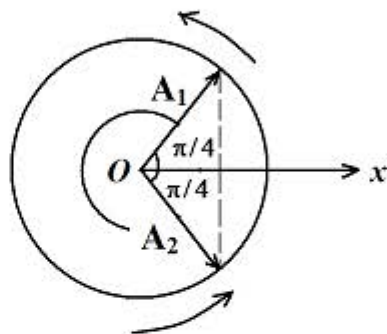
解以上两式 得 $\omega = \frac{4}{\sqrt{3}}$; $\therefore T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{\sqrt{3}}{2}\pi = 2.72\text{ s}$

(2) 设对应 $v=12\text{cm/s}$ 的时间为 t_2 ，则由 $v=-A\omega\sin\omega t$ 得 $12 = -12 \cdot \frac{4}{\sqrt{3}} \sin \omega t_2$

解上式得 $\sin^2 \omega t_2 = 0.1875$ ，相应位移为 $x = A \cos \omega t_2 = \pm A \sqrt{1 - \sin^2 \omega t_2} = \pm 10.8\text{ cm}$

3、(见图) $\Delta\phi = \frac{3}{2}\pi$ ，或 $\Delta\phi = \frac{\pi}{2}$

两种情况都行 1, 4; 2, 3 象限都行。



5、由矢量图得到如下条件的初相位:

(1) $x_0 = -A$, $v_0 = 0$; $\varphi = \pm\pi$. $x = A \cos(\omega t + \pi)$ (SI);

(2) $x_0 = 0$, $v_0 = v_{\max} > 0$; $\varphi = -\pi/2$. $x = A \cos(\omega t - \pi/2)$ (SI);

(3) $x_0 = \frac{A}{2}$, $v_0 < 0$; $\varphi = \pi/3$. $x = A \cos(\omega t + \pi/3)$ (SI);

(4) $x_0 = \frac{A}{\sqrt{2}}$, $v_0 > 0$; $\varphi = -\pi/4$. $x = A \cos(\omega t - \pi/4)$ (SI).

9、设振动方程为 $x = A \cos(\omega t + \varphi)$ 。则由曲线可知 $A=10\text{cm}$, $t=0$ 时 $x_0 = -5 = 10 \cos \varphi$,

$v_0 = -10\omega \sin \varphi < 0$ 。可解得 $\varphi = \frac{2}{3}\pi$

再由图可知近地点由位移 $x_0 = -5\text{ cm}$ 、 $v_0 < 0$ 的状态到 $x = 0$ 、 $v > 0$ 的状态所需

时间为 $t=2\text{s}$, 代入振动方程得 $0 = 10 \cos\left(2\omega + \frac{2\pi}{3}\right)$ $2\omega + \frac{2\pi}{3} = \frac{3\pi}{2}$ $\therefore \omega = \frac{5}{12}\pi$

故所求振动方程为 $x = 0.10 \cos\left(\frac{5}{12}\pi t + \frac{2}{3}\pi\right)$ (SI)

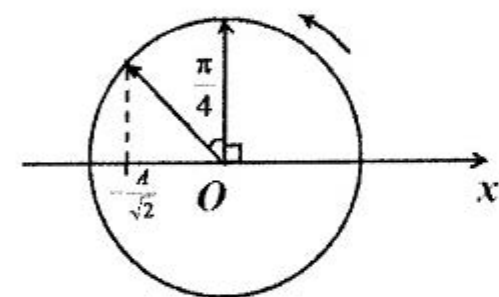
11、(1) 由题意 $F_m = kA = kx_m, k = \frac{F_m}{x_m}, \therefore$ 振动能量 $E = \frac{1}{2} kx_m^2 = \frac{1}{2} F_m x_m = 0.16 \text{ J}$

(2) $v_m = A\omega, \omega = \frac{v_m}{A} = \frac{v_m}{x_m} = 2\pi \text{ rad/s}, v = 1 \text{ Hz}, t = 0$ 时, $x_0 = A \cos \varphi = 0.2$

$v_0 = -A\omega \sin \varphi < 0$, 解得 $\varphi = \frac{\pi}{3}$, \therefore 振动方程为 $x = 0.4 \cos(2\pi t + \frac{\pi}{3}) (\text{SI})$

13、1) $E_p = \frac{1}{2} kx^2 = \frac{E}{2} = \frac{1}{2} (\frac{1}{2} kA^2), x = \pm \frac{A}{\sqrt{2}}$

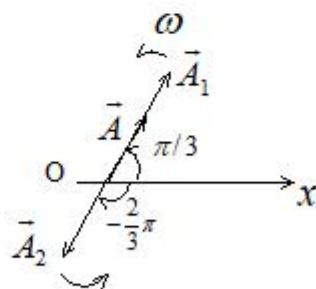
(2) 由图可知 $\Delta \phi = \frac{\pi}{4}$, 最短时间 $\Delta t = \frac{\Delta \phi}{\omega} = \frac{3}{4} \text{ s}$



15、 $x_2 = 3 \sin\left(4t - \frac{\pi}{6}\right) = 3 \cos\left(4t - \frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{2}\right) = 3 \cos\left(4t - \frac{2}{3}\pi\right) (\text{cm})$

作两振动的旋转矢量图, 如图所示, 由图得, 合振动的振幅和初相分别为 $A = 5 - 3 = 2 \text{ cm}$, $\varphi = \frac{\pi}{3}$, \therefore 合振动方程为

$$x = 2 \times 10^{-2} \cos\left(4t + \frac{\pi}{3}\right) (\text{m})$$



17、旋转矢量图上三个分矢量的模相等, 即 $A_1 = A_2 = A_3$ 。三个分矢量间的夹角 (相邻两个谐振动的相位差) 相等, 即 $\Delta \varphi = \frac{\pi}{3}$ 。由几何关系得, 合振幅 $A = 2A_1 = 0.2$, 初相位

$\varphi = \frac{1}{2}$, 所以合振幅的表达式为 $x = 0.2 \cos(10t + \frac{\pi}{2}) (\text{SI})$

第七章 习题参考解答

1、(1) 取 $x > 0.2$, 位相落后 $\frac{2\pi}{\lambda}(x-0.2) = \frac{\omega}{u}(x-0.2)$, 波动方程

$$y = 0.2 \cos \left(20\pi t + \frac{\pi}{2} - \frac{\omega}{u}(x-0.2) \right), \text{ 将 } \omega = 20\pi, \quad u = 5 \text{ m/s 代入得:}$$

$$y = 0.2 \cos \left(20\pi t - 4\pi x + \frac{13\pi}{10} \right) (\text{m})$$

(2) $t = 5\text{s}$, x 轴上任一点位移

$$y = 0.2 \cos \left(100\pi - 4\pi x + \frac{13\pi}{10} \right) = 0.2 \cos \left(4\pi x - \frac{13\pi}{10} \right) (\text{m});$$

$$x \text{ 轴上任一点的速度 } v = \frac{dy}{dt} = -4\pi \sin \left(20\pi t - 4\pi x + \frac{13\pi}{10} \right), \quad t = 5\text{s},$$

$$v = -4\pi \sin \left(100\pi - 4\pi x + \frac{13\pi}{10} \right)$$

$$(3) \quad x = -0.2\text{m}, \text{ 代入波动方程得 } y = 0.2 \cos \left(20\pi t + 0.8\pi + \frac{13\pi}{10} \right) (\text{m})$$

$$(4) \text{ 两点的位相差 } \Delta\varphi = 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda} = \frac{8}{5}\pi$$

3、已知波动方程为 $y = A \cos \frac{2\pi(ut-x)}{\lambda}$, 其中 $A = 0.01\text{m}$, $\lambda = 0.2\text{m}$, $u = 25\text{m/s}$

$$\text{则 } t=0.1\text{s}, x=2\text{m} \text{ 处质点振动位移 } y = A \cos \frac{2\pi(ut-x)}{\lambda} = -0.01\text{m}$$

$$\text{速度 } v = \frac{\partial y}{\partial t} \Big|_{x=2, t=0.1} = -A \frac{2\pi u}{\lambda} \sin \frac{2\pi(ut-x)}{\lambda} = 0$$

$$\text{加速度 } a = \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \Big|_{x=2, t=0.1} = -A \left(\frac{2\pi u}{\lambda} \right)^2 \cos \frac{2\pi(ut-x)}{\lambda} = 6.17 \times 10^3 \text{ m/s}^2$$

$$5、\text{取 } x > -1, \text{ 位相超前 } \Delta\varphi = 2\pi \frac{\Delta x}{\lambda} = \frac{2\pi}{\lambda}[x - (-1)] = \frac{2\pi}{\lambda}(x+1) = \frac{\omega}{u}(x+1),$$

$$\text{波动表达式为: } y = A \cos \left(\omega t + \varphi + \frac{\omega}{u}(x+1) \right)$$

7、(1) 由 P 点的运动方向，可判定该波向左传播。

对原点 O 处质点， $t=0$ 时， $y_0 = A \cos \varphi = \frac{\sqrt{2}}{2} A$ ， $v_0 = -A \omega \sin \varphi < 0$ ，所以 $\varphi = \frac{\pi}{4}$ ，

O 处质点的振动方程为 $y_0 = A \cos\left(500\pi t + \frac{\pi}{4}\right)$ (SI) 波动方程为

$$y = A \cos\left[2\pi\left(250t + \frac{x}{200}\right) + \frac{\pi}{4}\right] \text{ (SI)}$$

(2) 距 O 点 100m 处质点振动方程是 $y_{100} = A \cos\left(500\pi t + \frac{5\pi}{4}\right)$ (SI)

振动速度表达式是 $v = -500\pi A \sin\left(500\pi t + \frac{5}{4}\pi\right)$

9、(1) 设 $x=0$ 处质点振动方程为 $y = A \cos(2\pi\nu t + \varphi)$

由图可知 $t=t'$ 时 $y = A \cos(2\pi\nu t' + \varphi) = 0$ $\frac{dy}{dt} = -2\pi\nu A \sin(2\pi\nu t' + \varphi) < 0$

$\therefore 2\pi\nu t' + \varphi = \frac{\pi}{2}$ ， $\varphi = \frac{\pi}{2} - 2\pi\nu t'$ $x=0$ 处振动方程为

$$y = A \cos\left[2\pi\nu(t - t') + \frac{\pi}{2}\right]$$

(2) 该波的波动方程为 $y = A \cos\left[2\pi\nu\left(t - t' - \frac{x}{u}\right) + \frac{\pi}{2}\right]$

11、

(1) 由振动曲线可知，P 点处质点振动方程为 $y_P = A \cos\left(\frac{2\pi}{4}t + \pi\right) = A \cos\left(\frac{\pi}{2}t + \pi\right)$ (SI)

(2) 波动方程为 $y = A \cos\left[2\pi\left(\frac{t}{4} + \frac{x-d}{\lambda}\right) + \pi\right]$ (SI)

(3) O 处质点的振动方程为： $y_0 = A \cos\left[2\pi\left(\frac{t}{4} + \frac{0 - \lambda/2}{\lambda}\right) + \pi\right] = A \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right)$ (SI)

13、由波形曲线可得，振幅： $A=0.04\text{m}$ ，波长： $\lambda=0.4\text{m}$ ，由 $u = \lambda\nu$ ，得频率： $\nu=0.2\text{Hz}$ 。波沿 x 轴正方向传播， $t=0$ 时，坐标原点处质点处于平衡位置，且运动趋势向下，

即： $y_0=0, v_0<0$ 。由旋转矢量图可知，振动初相位为： $\varphi_0 = \frac{\pi}{2}$ 。

原点的振动方程为： $y = 0.04 \cos(0.4\pi t + \frac{\pi}{2}) \text{ m}$

波的波动表式为： $y = 0.04 \cos\left[0.4\pi\left(t - \frac{x}{0.08}\right) + \frac{\pi}{2}\right] = 0.04 \cos(0.4\pi t - 5\pi x + \frac{\pi}{2}) \text{ m}$

(2) 相位在传播过程中保持不变. 即波动表式中 $(t - \frac{x}{u})$ 项的微分为零. 可有 $\Delta t - \frac{\Delta x}{u} = 0$,

$$\Delta t = \frac{T}{8} \text{ 时, } \Delta x = \frac{\lambda}{8}$$

所以, 将波形曲线向波的传播方向平移 Δx 即可.

波形曲线(略)。

$$17、(1) \bar{w} = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 = \frac{1}{2} \times 1.3 \times 10^{-12} \times (2\pi \times 500)^2 = 6.37 \times 10^{-6} \text{ J/m}^3$$

$$(2) I = \bar{w}u = 6.37 \times 10^{-6} \times 340 = 2.165 \times 10^{-3} \text{ W/m}^2$$

19、设 s_1 和 s_2 的振动位相为 φ_1 和 φ_2 。则在 x_1 点两波引起的振动位相差为

$$\left(\varphi_2 - 2\pi \frac{d - x_1}{\lambda} \right) - \left(\varphi_1 - 2\pi \frac{x_1}{\lambda} \right) = (2k+1)\pi \quad \text{即 } \varphi_2 - \varphi_1 - \frac{2\pi}{\lambda}(d - 2x_1) = (2k+1)\pi \quad \text{---(1)}$$

$$\text{在 } x_2 \text{ 点两波引起的振动位相差为 } \varphi_2 - \varphi_1 - \frac{2\pi}{\lambda}(d - 2x_2) = (2k+3)\pi \quad \text{---(2)}$$

$$(2) \text{ 式} - (1) \text{ 式得 } \frac{4\pi}{\lambda}(x_2 - x_1) = 2\pi \quad \therefore \lambda = 2(x_2 - x_1) = 6 \text{ m}$$

$$\text{由(1)式 } \varphi_2 - \varphi_1 = (2k+1)\pi + \frac{2\pi}{\lambda}(d - 2x_1) = (2k+5)\pi$$

所以当 $k=2, -3$ 时位相差最小 $\varphi_2 - \varphi_1 = \pm\pi$

21、设子波源 A、B 相距 d , A 到 P 点的距离为 x . 由题意可得 $u = 330 \text{ m/s}$, $\nu = 300 \text{ Hz}$, $\lambda = \frac{u}{\nu} = 1.1 \text{ m}$

$$\text{两子波在 P 点的振动相位差应满足 } \Delta\varphi = \frac{2\pi}{\lambda}(\sqrt{d^2 + x^2} - x) = (2k+1)\pi, \quad k = 0, \pm 1, \pm 2 \dots$$

$$x = \frac{d^2}{(2k+1)\lambda} - \frac{1}{4}(2k+1)d^2\lambda \quad \text{因 } x > 0, \text{ 只能取 } k=0. \text{ 代入数据, 得}$$

$$x = 0.634 \text{ m}$$

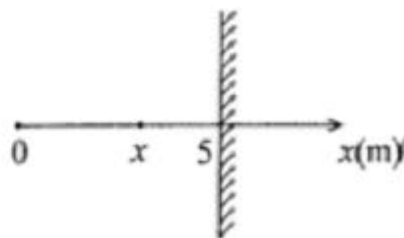
$$23、\text{已知波动方程为 } y = 0.01 \cos(4t - \pi x - \frac{1}{3}\pi) \text{ (SI)}$$

反射波在 x 点引起的振动相位为

$$(4t - \pi x - \frac{1}{3}\pi) - [\frac{2\pi}{\lambda}(5 - x) \times 2 + \pi] = 4t + \pi x - \frac{4}{3}\pi - 10\pi$$

$$\therefore \text{反射波方程为 } y = 0.01 \cos(4t + \pi x - \frac{4}{3}\pi) \text{ (SI) 或}$$

$$y = 0.01 \cos(4t + \pi x - \frac{4}{3}\pi - 10\pi) \text{ (SI)}$$

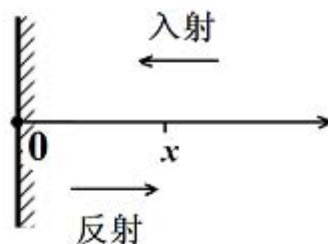


25、两列波形成驻波为 $y = 2A \cos(2\pi \frac{x}{\lambda}) \cos(2\pi \nu t)$

(1) 最大振幅点的位置处，最大合振幅 A_{\max} ，要求

$$\left| 2A \cos(2\pi \frac{x}{\lambda}) \right| = 1$$

所以 $(2\pi \frac{x}{\lambda}) = k\pi$ ，即 $x = \frac{k\lambda}{2}; (k = 0, \pm 1, \pm 2 \dots)$



(2) 最小振幅点的位置处，最小合振幅 A_{\min} 要求 $\left| 2A \cos(2\pi \frac{x}{\lambda}) \right| = 0$

所以 $(2\pi \frac{x}{\lambda}) = \frac{(2k+1)}{2} \pi$ ，即 $x = \frac{(2k+1)}{4} \lambda; (k = 0, \pm 1, \pm 2 \dots)$

26、(1) $\lambda = 2m$ ，入射波和反射波在 x 处的位相差 $\Delta\Phi = \frac{2\pi}{\lambda}(5-x) \times 2 + \pi$ ，反射

波方程 $y = 0.01 \cos\left(4t - \pi x - \frac{\pi}{2} - \frac{4\pi}{\lambda}(5-x) + \pi\right) = 0.01 \cos\left(4t + \pi x + \frac{\pi}{2}\right)$

(2) $y = y_{\lambda} + y_{\text{反}} = 0.02 \cos\left(\pi x + \frac{\pi}{2}\right) \cos 4t$

(3) 波腹: $\pi x + \frac{\pi}{2} = k\pi$, $x = k - \frac{1}{2}$, $k \leq 5$ 或 $(k = \dots -2, -1, 0, 1, 2, 3, 4, 5)$

波节: $\pi x + \frac{\pi}{2} = (2k+1)\frac{\pi}{2}$, $x = k$, $k \leq 5$ 或 $(k = \dots -2, -1, 0, 1, 2, 3, 4, 5)$

27、(1) 由 $y = 0.05 \cos(500\pi t + \frac{\pi}{4})$ m, 入射波的波动方程为:

$$y = 0.05 \cos(500\pi t + \frac{\pi}{4} - \frac{10}{7}\pi x) \quad \text{m}。$$

(2) 反射波在 x 点的相位比入射波落后

$$\Delta\varphi = \Delta\varphi_1 + \Delta\varphi_2 = \frac{2\pi}{\lambda}[2 \times (1.75 - x)] + \pi = 6\pi - \frac{20}{7}\pi x$$

反射波的波方程为:

$$y_2 = 0.05 \cos(500\pi t + \frac{\pi}{4} + \frac{10}{7}\pi x) \quad \text{m}$$

(3) 入射波与反射波在某点相遇后干涉减弱的位置即为波节位置: $\Delta\varphi = -\frac{20}{7}\pi x$

当 $\Delta\varphi = (2k+1)\pi$ 时振动减弱

$$\therefore \Delta\varphi = -\frac{20}{7}\pi x = (2k+1)\pi$$

$$x = -\frac{2.8k+1.4}{4}$$

$$k = -1, x = 0.35\text{m}, k = -2, x = 1.05\text{m}, k = -3, x = 1.75\text{m}$$

(4) 相位谱: $\Delta\varphi = \frac{20}{7}\pi \times 0.875 = \frac{5}{2}\pi$ (反射不衰减, $A_1 = A_2$)

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos \Delta\varphi} = \sqrt{2}A_1 = \sqrt{2} \times 0.05(\text{m}) \approx 0.07(\text{m})$$