

Proiect programare concurenta si distribuita

Iulian Cimpan, Teodor Branescu, Sebastian Carabasiu, Bogdan Petri, Adrian Bordeianu

2020

Cuprins

1	Introducere	3
2	Descriere	3
3	Tehnologii folosite	3
3.1	C server	3
3.2	C client	4
3.3	Scripturi Python	5
3.4	Rotire imagine	5
3.5	Highpass	6
3.6	Lowpass	6
3.7	Spectrul de culoare HSV	6
3.8	Negativare imagine	6
3.9	Transformarea imaginii in binar	7
4	Directii viitoare de dezvoltare	7

1 Introducere

Proiectul pe care l-am implementat are rolul de a transfera imagini de la un calculator la altul asigurand prelucrarea acestora prin intermediul unor scripturi Python folosind mai multe biblioteci(ex: OpenCV).

2 Descriere

In dezvoltarea aplicatiei am avut ca obiective principale:

1. Crearea unui server in C
2. Crearea unui client in C
3. Introducerea de scripturi Python embedded in C pentru prelucrarea imaginilor

3 Tehnologii folosite

3.1 C server

Serverul are rolul de a primi fisierele de la client. In implementarea lui am folosit socket-uri si doua modalitati de transmitere a informatiilor:

1. UDP - User Datagram Protocol
2. TCP - Transmission Control Protocol

Pentru a rula serverul trebuie sa specificam potrul pe care acesta va functiona. Pentru server folosim biblioteci pentru:

1. time
2. sockets
3. types
4. etc.

Exemplu de functie folosita pentru crearea unui socket:

```
/* Functia care permite crearea unui socket si atasarea acestuia la sistem
 * Returneaza un descriptor de fisier in tabelul descriptorului de proces
 * bind permite definirea sa cu sistemul
 */
int create_server_socket (int port){
    int l;
    int sfd;
    int yes=1;

    sfd = socket(PF_INET,SOCK_STREAM,0);
    if (sfd == -1){
        perror("eroare socket.");
    }
```

```

        return EXIT_SUCCESS;
    }

    /*SOL_SOCKET : manevreaza optiunile de la nivelul API-ului socket-ului
    *SO_REUSEADDR : pentru repornirea unui server in cazul unei opriri bruste
    * pentru a nu avea erori la crearea socket-ului
    * cazul in care sunt mai multe servere pe ac port
    */
    if(setsockopt(sfd, SOL_SOCKET, SO_REUSEADDR,&yes,sizeof(int)) == -1 ) {
        perror("Eroare setsockopt.");
        exit(5);
    }

    //pregatirea adresei socket-ului de destinatie
    l=sizeof(struct sockaddr_in);
    bzero(&sock_serv,l);

    sock_serv.sin_family=AF_INET;
    sock_serv.sin_port=htons(port);
    sock_serv.sin_addr.s_addr=htonl(INADDR_ANY);

    //alocarea unei identitati socket-ului
    if(bind(sfd,(struct sockaddr*)&sock_serv,l)==-1){
        perror("Eroare bind");
        return EXIT_FAILURE;
    }

    return sfd;
}

```

3.2 C client

Clientul are rolul de a transmite imagini serverului, totodata acesta ocupandu-se si de prelucrarea acestora prin scripturi embedded Python. Pentru a rula clientul trebuie sa specificam: adresa ip de destinatie, portul serverului si fisierul de transferat. De asemenea si pentru client folosim doua modalitati de transmitere a informatiilor:

1. UDP - User Datagram Protocol
2. TCP - Transmission Control Protocol

Biblioteci folosite:

1. time
2. sockets
3. types
4. Python.h
5. etc.

Exemplun de functie folosita pentru crearea unui socket:

```
int create_client_socket (int port, char* ipaddr){
    int l;
    int sfd;

    sfd = socket(PF_INET, SOCK_STREAM, 0);
    if (sfd == -1){
        perror("socket esuat");
        return EXIT_FAILURE;
    }

    //pregtirea adresei socket-ului de destinaie
    l = sizeof(struct sockaddr_in);
    bzero(&sock_serv, l);

    sock_serv.sin_family = AF_INET;
    sock_serv.sin_port = htons(port);
    if (inet_pton(AF_INET, ipaddr, &sock_serv.sin_addr) == 0){
        printf("Adresa IP invalida:\n");
        return EXIT_FAILURE;
    }

    return sfd;
}
```

3.3 Scripturi Python

3.4 Rotire imagine

```
def rotate(angle = 30):
    angle = float(angle)
    image = Image.open(name)
    image.save(name)
    image = image.rotate(angle)
    image.save("{}".format(name))
```

3.5 Highpass

```
def highpass(sigma = 29):
    sigma = int(sigma)
    if(sigma%2):
        image = cv2.imread(name)
        blur = cv2.GaussianBlur(image, (sigma,sigma),0)
        image = image - blur
        image = image + 127
        cv2.imwrite(name, image)
    else:
        print("Sigma trebuie sa fie numar impar!")
        sys.exit()
```

3.6 Lowpass

```
def lowpass(sigma = 29):
    sigma = int(sigma)
    if(sigma%2):
        image = cv2.imread(name)
        image = cv2.GaussianBlur(image,(sigma,sigma),0)
        cv2.imwrite(name,image)
    else:
        print("Sigma trebuie sa fie numar impar!")
        sys.exit()
```

3.7 Spectrul de culoare HSV

```
def hsv():
    image = cv2.imread(name)
    image = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2HSV)
    cv2.imwrite(name,image)
```

3.8 Negativare imagine

```
def neg():
    image = cv2.imread(name)
    image = 255-image
    cv2.imwrite(name,image)
```

3.9 Transformarea imaginii in binar

```
def bnw():  
    image = cv2.imread(name)  
    image = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2GRAY)  
    (thresh, image) = cv2.threshold(image, 127,255,cv2.THRESH_BINARY)  
    cv2.imwrite(name,image)
```

4 Directii viitoare de dezvoltare

Idei viitoare:

1. Adaugarea unui interfete grafice.
2. Adaugarea posibilitatii de prelucrare a unui flux video.
3. Usurarea experientei de utilizare.