基于优化模型和差分模拟的油管压力模型

摘 要

关键词:

1 问题重述

- 1.1 问题背景
- 1.2 问题重述

- 2 问题分析
- 3 模型假设

- 1.
- 2.
- 3.
- 4.
- 5.
- 6.

4 变量说明

| m ₁ 进油质量 | g |
|---------------------|---|
|---------------------|---|

5 模型建立与求解

5.1 第一问

在第一问中,需要确定单向阀开启的时长 x 以得到理想的管内压强。首先需要刻画管内密度随时间的变化,同时需要确定密度与压强关系。之后,可建立优化模型。在求解中,将差分条件转化为微分方程,解析地求解出压强关于时间的函数,对 x 进行二分搜索(由于显然 x 与管内压强正相关),并计算此函数相对于目标值的误差,从而可找出最小误差对应的 x。

5.1.1 密度变化的刻画

令 $\mathrm{d}t$ 时间内进油质量为 $\mathrm{d}m_1$,出油质量为 $\mathrm{d}m_2$,则 $\mathrm{d}t$ 时间内管内油质量的改变量为

$$dm = dm_1 - dm_2. (1)$$

且

$$\begin{cases}
dm_1 = v_1(t) \times \rho_1, \\
dm_2 = v_2(t) \times \rho_2,
\end{cases}$$
(2)

其中 v_1, v_2, ρ_1, ρ_2 分别代表流入油的体积速率,流出油的体积速率(单位: mm^3/ms),进油密度,油管内密度。进而,油管内密度变化为

$$\mathrm{d}\rho = \frac{\mathrm{d}m}{V_0},\tag{3}$$

其中 V_0 是油管的体积。

5.1.2 密度与压强关系

由题目注1,有

$$dP = \frac{E}{\rho} d\rho, \tag{4}$$

其中 E 为弹性模量,P 为压强(单位: MPa)。由附件 3 中的弹性模量与压力的关系,对 E 和 P 进行五次多项式拟合,得

$$P = f(E). (5)$$

因此有

$$dP = \frac{f^{-1}(P)}{\rho} d\rho. \tag{6}$$

利用分离变量法解此微分方程,得

$$P = g(\rho). \tag{7}$$

5.1.3 流量速率计算

根据注 2,有

$$Q = CA\sqrt{\frac{2\Delta P}{\rho}},\tag{8}$$

其中 Q 为单位时间流过小孔的燃油量(单位: mm^3/ms),C=0.85 为流量系数,A 为小孔的面积(单位: mm^2), ΔP 为小孔两边的压力差(单位: MPa),即

$$\Delta P = 160 - P. \tag{9}$$

令单向阀每次开启 x ms,则进油的速率

$$v_1 = \begin{cases} Q, & t \in [k, k+x], \\ 0, & t \in (k+x, k+10]. \end{cases}$$
 (10)

此外, 由所给的喷油速率图, 喷油速率

$$v_{2} = \begin{cases} 100t, & t \in [k, k+0.2], \\ 20, & t \in (k+0.2, k+2.2], \\ 240 - 100t, & t \in (k+2.2, k+2.4], \\ 0, & t \in (k+2.4, k+10]. \end{cases}$$
(11)

5.1.4 优化模型的建立

要使高压油管内的压强尽可能稳定在 100 MPa 左右,可建立单目标最优化模型

$$x_{0} = \underset{x}{\operatorname{argmin}} \{ \sum_{t=0}^{\infty} ||100 - P(t)||_{1} \},$$

$$\begin{cases} \rho_{1} = g^{-1}(160), \\ Q = CA\sqrt{\frac{2(160 - P)}{\rho_{1}}}, \\ dP = \frac{E}{\rho} d\rho, \\ d\rho = \frac{dm}{V_{0}}. \end{cases}$$
(12)

5.1.5 优化模型求解

首先,弹性模量与压强的拟合结果为

$$f(E) = 10^{3} (1.19 \times 10^{-10} E^{5} - 2.53 \times 10^{-8} E^{4} + 6.83 \times 10^{-8} E^{3} + 8.69 \times 10^{-6} E^{2} + 4.91 \times 10^{-3} E + 1.538).$$
(13)

解微分方程得到的密度与压强的关系为

$$g(\rho) = 10^9 (0.194 \rho^6 - 1.044 \rho^5 + 2.330 \rho^4 - 2.771 \rho^3 + 1.851 \rho^2 - 0.658 \rho + 0.0975). \quad (14)$$

同时针对优化模型的第三个条件,有

$$\frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}t} = \frac{E}{\rho} \times \frac{\mathrm{d}\rho}{\mathrm{d}t} = \frac{f^{-1}(P)}{g^{-1}(P)} \times \frac{v_1(t)\rho_1 - v_2(t)g^{-1}(P)}{V_0}.$$
 (15)

这是一个关于 P 和 t 的微分方程,在已知 x 的情况下,可用分离变量法解此微分方程,得

$$P = P(x, t). (16)$$

其表达式过于繁复,在此不做展示。因此,对x进行二分法搜索,找出最小目标函数对应的x,即是 x_0 。

对于 150MPa 对应的三种情况,建立优化模型

$$x^* = \underset{x}{\operatorname{argmin}} \{ \sum_{t=0}^{\infty} ||150 - P(t)||_1 \},$$
 (17)

与前文相同的方法得到 x^* 。对于 2,5,10s 的情况, 计算

$$\Delta x = \frac{x^* - x_0}{t},\tag{18}$$

表示单位时间内单向阀开启时长的变化。

5.1.6 求解结果

对于 100MPa, 求得 $x_0 = 0.290$ ms, 对于 150MPa, 求得 $x^* = 0.870$ ms。对于 2,5,10s 情况, Δx 分别为 0.290ms, 0.116ms, 0.058ms。

5.2 第二问

在第二问中,需要确定凸轮的角速度 w 以得到理想的管内压强。在最优化模型的基础上,我们设计差分模拟系统来求解优化模型。具体地,首先求得优化模型限制条件:喷油速率与时间的关系和柱塞内压强与时间的关系,在任意时刻计算质量差分,从而求得下一时刻的管内压强。对 w 进行遍历,其中对每一个 w 进行差分模拟,可以得到最优的凸轮角速度。

5.2.1 喷油速率与时间的关系

令 S_1 表示最下端喷孔面积, S_2 表示针阀底部面积, S_3 表示与针阀底部共面的圆孔除去针阀底部的面积,即是出油面积。 h_2 表示针阀底部与喷孔底部垂直距离, h_1 表示喷孔底部与圆锥顶点的垂直距离, Δh 表示升程, d_1 表示最下端喷孔直径, d_2 表示与针阀底部共面的圆孔对应的直径, d_3 表示针阀底部直径。则有

$$\frac{d_1}{d_2} = \frac{h_1}{h_1 + h_2 + \Delta h},\tag{19}$$

且

$$S_2 + S_3 = \pi \frac{d_2^2}{2}. (20)$$

同时有

$$\tan 9 = \frac{d_2/2}{h_1} = \frac{d_3/2}{h_1 + h_2},\tag{21}$$

因此有

$$S_3 = \pi \left(\frac{d_1}{2\tan 9} + \frac{d_3 - d_1}{2\tan 9} + \Delta h\right)^2 - S_2. \tag{22}$$

这即是升程 Δh 与喷油嘴面积 S_3 的关系。利用附件 2,可拟合出升程与时间的函数 关系

$$\Delta h = \Delta h(t),\tag{23}$$

因此

$$S_3(t) = \pi \left(\frac{d_1}{2\tan 9} + \frac{d_3 - d_1}{2\tan 9} + \Delta h(t)\right)^2 - S_2.$$
 (24)

这是喷油嘴面积与时间的关系。流出速率 Q 与流出面积 S_3 有关,满足

$$Q(t) = CS_3(t)\sqrt{\frac{2\Delta P}{\rho}}. (25)$$

这即是喷油速率与时间的关系。

5.2.2 柱塞内压强与时间的关系

设凸轮的角速度为 w,初始状态为极径最小。由附件 1拟合出极径与极角的函数 关系

$$r = r(\theta). \tag{26}$$

又极角与时间相关,有

$$\theta = wt, \tag{27}$$

则

$$r = r(wt). (28)$$

设初始状态极径为 r_0 , $(r_0 \le r(wt), \forall t)$,则极径差分,也就是柱塞升高的距离为

$$\Delta r = r(wt) - r_0, \tag{29}$$

其中 $t \in [0,T), T = \frac{2\pi}{w}$ 。 进而, 高压油泵内的体积改变量为

$$\Delta V = \Delta r \cdot S,\tag{30}$$

其中 S 是柱塞腔底面积,满足 $S=\pi(5)^2$,(单位: mm^2)。设初始状态腔内体积为 $V_0'=(r_{max}-r_{min})S+20$,则任意时间腔内剩余体积为 $V(t)=V_0'-\Delta V$ 。设腔内油的总质量为

$$m_0 = g^{-1}(P_0')V_0', (31)$$

其中 $P_0' = 0.5$ MPa 是低压燃油压力,则腔内在 t 时刻的油的密度为

$$\rho'(t) = \frac{m_0}{V(t)}. (32)$$

根据前一问拟合出的密度-压强关系,可得此时刻腔内压强

$$P'(t) = g(\rho'(t)). \tag{33}$$

这即是柱塞内压强与时间的关系。

5.2.3 优化模型的建立

要使管内压强 P(t) 维持在 100MPa,我们建立以凸轮角速度为变量的单目标优化模型

$$w_{0} = \underset{w}{\operatorname{argmin}} \{ \sum_{t=0}^{\infty} ||100 - P(t)||_{1} \},$$

$$s.t. \begin{cases} Q(t) = CS_{3}(t) \sqrt{\frac{2\Delta P}{\rho}}, \\ P'(t) = g(\rho'(t)), \\ P(0) = 100 \end{cases}$$
(34)

5.2.4 优化模型求解

对角速度 w 采用遍历的方式求解。在给的一个 w 的情况下,可对系统进行差分模拟,计算出任意时刻的管内压强 P(t),从而计算误差。具体地,在初始条件 P(0) = 100 下,对 $\forall t > 0$,计算

$$Q(t) = CS_3(t)\sqrt{\frac{2(P'(t) - P(t))}{\rho(t)}},$$
(35)

其中 $\rho(t) = g^{-1}(P(t))$ 是管内油密度。与此同时,计算 $P'(t) = g(\rho'(t))$,令 0-1 函数

$$\sigma(t) = \begin{cases} 1, & P'(t) > P(t), \\ 0, & P'(t) \le P(t). \end{cases}$$
(36)

表示单向阀打开或关闭,则当 $\sigma(t)=1$ 时,模拟单向阀打开,向管内进油: 计算进油 速率

$$Q'(t) = CS\sqrt{\frac{2(P'(t) - P(t))}{\rho'(t)}},$$
(37)

则管内油的质量差分为

$$\Delta m = m(t + \mathrm{d}t) - m(t) = Q'(t)\mathrm{d}t \cdot \rho'(t). \tag{38}$$

从而计算下一刻的压强为

$$P(t + dt) = g\{\frac{m(t) - Q(t)dt \cdot g^{-1}(P(t)) + Q'(t)dt \cdot \rho'(t)}{V_0}\},$$
(39)

即得到了下一时刻的管内压强。在这里,dt 是一个需要设定的模型参数。在得到 $P(t), (\forall t \in [0, 10000])$ 后,计算误差

$$\sum_{t=0}^{10000} ||100 - P(t)||_1, \tag{40}$$

其中时间上界取 T = 10000 ms,从而可以找到最小误差对应的角速度。 对范围 $w \in [20, 30]$ 内的 w 进行遍历寻优,得到 $w_0 = 27.2 \text{ rad/s}$ 。

5.3 第三问

在第三问中,需要确定两个参数以得到理想的管内压强: 凸轮的角速度 w,两个喷油嘴的工作时间差 \hat{T} 。类似于第二问,可以建立二元优化模型,对变量进行遍历,对每一组参数进行差分系统模拟,寻找出最优的参数 w 和 \hat{T} 。对于第二小问,可以设置单向减压阀开启的阈值,以达到对管内压强更好的控制。

5.3.1 二元优化模型的建立

针对变量 w 和 \hat{T} , 类似于第二问, 令 $Q_1(t), Q_2(t)$ 分别表示两个喷油嘴在 t 时刻

的流出速率,建立如下的优化模型:

$$\{w^*, \hat{T}^*\} = \underset{w, \hat{T}}{\operatorname{argmin}} \{\sum_{t=0}^{\infty} ||100 - P(t)||_1\},$$

$$s.t. \begin{cases} Q_1(t) = Q_2(t+\hat{T}) = CS_3(t)\sqrt{\frac{2\Delta P}{\rho}}, \\ P'(t) = g(\rho'(t)), \\ P(0) = 100. \end{cases}$$

$$(41)$$

5.3.2 二元优化模型求解

类似于第二问中的求解方法,对 w, \hat{T} 分别在区间 [50,60] 和 [0,100] 中进行遍历,针对每一组参数系统模拟,寻找最小误差。得到 $w^* = 55.1 \text{ rad/s}, \hat{T}^* = 50 \text{ ms}$ 。

5.3.3 减压阀的控制方案

由于管内压强需要控制在 100MPa,因此设定阈值 $P^* = 100$,令 0-1 函数

$$\alpha(t) = \begin{cases} 1, & P(t) > P^*, \\ 0, & P(t) \le P^*. \end{cases}$$
(42)

表示减压阀打开($\alpha(t)=1$)或关闭($\alpha(t)=0$)的控制函数。这样可以根据管内的实时压强改变减压阀的工作状态。

6 模型评价

6.1 模型优点

- 1. 模拟仿真与优化模型结合, 使模型和结果具有准确性和鲁棒性。
- 2. 第一问中的微分方程利用了物理规律,准确且解析地描述了物理变量如密度、 压强和弹性模量之间的关系。
- 3. 第二、三问的系统模型用到了差分模拟模型,求解结果可信度较高,且避免了 繁琐优化模型解析求解。

6.2 模型缺点

- 1. 计算量较大,需要遍历+模拟。
- 2. 在解决第三问的最后一小问时,模型的灵活性有待提高。

7 参考文献