

Rappels

Représentation irréductibles de  $\mathfrak{sl}(2\mathbb{C}) = \langle H, X, Y \rangle$

$$V^{(n)} = \oplus_{\alpha} V_{\alpha}$$

$$\begin{array}{ccccccc} & Y & & Y & & Y & & Y \\ & \leftarrow & & \leftarrow & & \leftarrow & & \leftarrow \\ -n & & -n+2 & & \cdots & & n-2 & & n \\ & \rightarrow & & \rightarrow & & \rightarrow & & \rightarrow \\ & X & & X & & X & & X \end{array}$$

Notation

Une Représentation est doit

$$\rho : g \rightarrow \mathfrak{gl}(V)$$

ou bien une action

$$g \times V \rightarrow V$$

$$\forall Z \in g \quad v \mapsto Xv \quad \text{est linéaire}$$

$\exists$  une unique représentation de dim  $n$ . On peut la construire comme  $\text{Sym}^{n-1}(\mathbb{C})$

Produit tensoriel de représentation d'algèbre de Lie,

$V, W$  deux repr de  $g$ ,  $V \otimes W$  est une représentation avec  $X(v \otimes w) = Xv \otimes w + v \otimes Xw$

Exemple :

$$\Lambda^2(\text{Sym}^3(\mathbb{C}^2))$$

$$\mathbb{C}^2 = \langle e_1, e_2 \rangle$$

$$\text{Sym}^3(\mathbb{C}^2) = \langle e_1^3, e_1^2 e_2, e_1 e_2^2, e_2^3 \rangle$$

$$\Lambda^2(\text{Sym}^3(\mathbb{C}^2)) = \langle e_1^3 \wedge e_1^2 e_2, e_1^3 \wedge \cdots \rangle$$

Calculons les valeurs propres de  $H$  pour cette représentation

...

## Représentation de $SL(2, \mathbb{C})$ irréductibles

Fait : Si  $G$  est connexe  $\rho : G \rightarrow GL(V)$  une représentation est uniquement déterminée par la représentation

$$d\rho \Big|_I : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{gl}(V)$$

$SL(2, \mathbb{C})$  est connexe. On connaît toutes les représentations irréductibles de  $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$ . On peut les construire avec  $\text{Sym}^n(\mathbb{C}^2)$

Conséquences : Les représentations  $\text{Sym}^n(\mathbb{C}^2)$  de  $SL(2, \mathbb{C})$  sont toutes les représentations irréductibles de  $SL(2, \mathbb{C})$

Exemple :

Calculons  $\text{Sym}^2(\mathbb{C}^2)$  pour  $SL(2, \mathbb{C})$

$$\text{Sym}^2(\mathbb{C}^2) = \langle e_1^2, e_1 e_2, e_2^2 \rangle$$

...

## Représentation de $\mathfrak{sl}(3, \mathbb{C})$

Fait :  $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$  est une algèbre simple.

On veut imiter la stratégie utilisée pour  $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$

Le sous-espace  $\mathfrak{h} = \left\{ \begin{pmatrix} a_1 & 0 & 0 \\ 0 & a_2 & 0 \\ 0 & 0 & a_3 \end{pmatrix} \right\}$  joue le rôle de la matrice  $H$

remarquons que les matrices de  $\mathfrak{h}$  commutent entre elles et sont diagonalisables

Si  $\rho : \mathfrak{sl}(3, \mathbb{C}) \rightarrow \mathfrak{gl}(V)$

Par préservation de la forme de Jordan  $\forall H \in \mathfrak{h}$ ,  $\rho(H)$  est diagonalisable

Rappel

Une famille de matrices diagonalisables qui commutent est simultanément diagonalisable c-à-d il existe une base dans laquelle elles sont toutes diagonales

$$\implies V = \bigoplus_{\alpha} V_{\alpha}$$

décomposition en sous-espaces propres simultanés de  $\mathfrak{h}$

On interprète  $\alpha$  comme des fonctions  $\alpha : \mathfrak{h} \rightarrow \mathbb{C}$   $\alpha(H)$  est la valeur propre de  $H \in \mathfrak{h}$  sur le sous-espace  $V_{\alpha}$

$$\rho(H)v = \alpha(H)v \quad \forall H \in \mathfrak{h} \quad \forall v \in V_{\alpha}$$

$\alpha$  est linéaire

$$\alpha(aH_1 + bH_2)v = \rho(aH_1 + bH_2)v = a\rho(H_1)v + b\rho(H_2)v = a\alpha(H_1) + b\alpha(H_2)$$

Autrement dit,  $\alpha \in h^*$

On doit comprendre  $[\cdot, \cdot]$  sur  $\mathfrak{sl}(3, \mathbb{C})$

De manière équivalente, on doit comprendre

$$\begin{aligned} \text{ad} : g &\rightarrow \mathfrak{gl}(g) \\ \text{ad}(x)y &= [X, Y] \end{aligned}$$

Par la construction précédente, on peut découper  $g$  en sous-espaces propres de  $\text{ad}(h)$

$$\text{ad} \begin{pmatrix} a_1 & & \\ & a_2 & \\ & & a_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \cdots \begin{pmatrix} 0 & a_1 - a_2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \underbrace{(a_1 - a_2)}_{\alpha(H)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On viens de trouver un des 8 sous-espace propres, (trouvons les autres?)

Notons  $E_{ij}$  matrice avec un 1 en  $i, j$  est 0 ailleurs

$$\text{ad}(H)E_{1,2} = \alpha(H)E_{1,2}$$

$$\text{on définit } L_i \begin{pmatrix} a_1 & & \\ & 1_2 & \\ & & a_3 \end{pmatrix} = a_i$$

$$\text{ad}(H)E_{1,2} = (L_1 - L_2)(H)E_{1,2}$$

$$\text{ad}(H)E_{1,3} = (L_1 - L_3)(H)E_{1,3}$$

$$\text{ad}(H)E_{2,1} = (L_2 - L_1)(H)E_{2,3}$$

$$2, 1$$

$$3, 1$$

$$3, 2$$

de plus  $\text{ad}(H_1)H_2 = 0$  est de dimension 2

$$g = h^{???}$$