Iñigo Biedma

Visión Artificial

Semestre Otoño 2015

15 de enero de 2016



Contenidos

- 1 Información espacial e Histograma2D
- 2 Tratamiento del Histograma
- 3 Clasificación
- 4 Implementación
- Bibliografía



UPNA

$$\frac{1}{n^2} \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\forall i, j \ a_{ij} = 1$$

Información espacial e Histograma2D

Tomaremos la media de los valores de gris en la vecindad de cada píxel como información espacial.



Figura: lena512 original



Figura: matriz de medias de lena512

Información espacial e Histograma2D

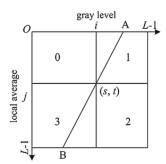


Figura: Histograma [Referencia 1] En el histograma guardaremos información de los niveles de gris y de las medias locales. En cada valor (s,t) tendremos el número de píxeles de intensidad s cuya vecindad tiene un nivel de gris t.

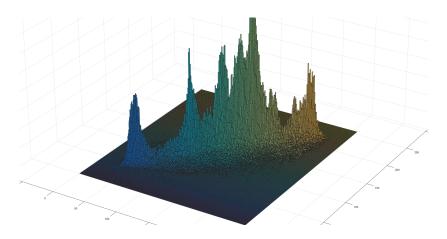


Figura: Histograma de lena512

Información espacial e Histograma2D

Sobre el histograma

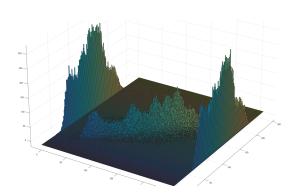
- La mayor parte de la información está en la diagonal
- Los cuadrantes 1 y 3 se suelen ignorar. Contienen los pixeles de ruido y los bordes.
- En el algoritmo Otsu2D básico sólo tenemos en cuenta los cuadrantes 0 y 2
- Podemos estar perdiendo información

Por ejemplo, un píxel de ruido dentro del objeto. Tiene un valor de gris diferente al del objeto pero su vecindad nos permite saber que pertenece.



Ruido impulsivo

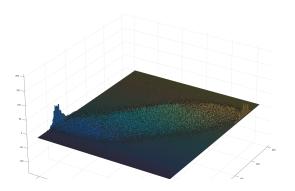
Información espacial e Histograma2D





Ruido gaussiano

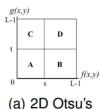
Información espacial e Histograma2D

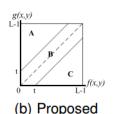


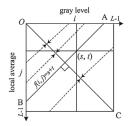


El procedimiento básico y los dos métodos propuestos. En el básico se toma solo información de los cuadrantes de la diagonal.

En todos los métodos se busca obtener un histograma en una única dimensión para después clasificar por regiones.







- Se aplica el gradiente al histograma y se aplica Otsu para separar el histograma en 3 regiones.
- De la region B se tienen en cuenta sus valores de gris y no los de su vecindad
- De las regiones A y C se toman la información de la region pero no sus valores de gris
- Se aplica Otsu de nuevo al histograma ponderado de esta manera

Segundo método

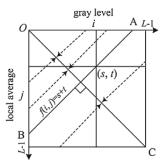
- Buscamos la recta que separe el histograma en dos regiones: Objeto y fondo
- Como hay muchas rectas tendremos solo en cuenta las perpendiculares a la diagonal.
- Cada recta tendrá una aportación en el nuevo histograma
- Se aplica Otsu de nuevo al histograma

Este es el algoritmo implementado



Las rectas perpendiculares a la diagonal *OC* siguen la ecuación f(i,j) = s + tTendremos 2I - 1 rectas De cada recta tomaremos la suma de sus valores:

$$p_r = \sum_{f(i,j)=s+t} h_{ij}$$



Otsu

Ahora clasificamos mediante Otsu las 2L-1 rectas. Buscamos maximizar la varianza entre las dos regiones

$$Z(r) = \omega_0(\mu_0 - \mu_T)^2 + \omega_1(\mu_1 - \mu_T)^2$$

Donde ω es la probabilidad de pertenencia a la clase

$$\omega_0 = \sum_{r=0}^r p_r , \omega_1 = \sum_{r=z+1}^{2L-1} p_r$$

Y μ es la media de cada clase y μ_T la total

$$\mu_0 = \frac{\sum_{r=0}^{z} r p_r}{\sum_{r=0}^{z} p_r} , \mu_1 = \frac{\sum_{r=z+1}^{2L-1} r p_r}{\sum_{r=z+1}^{2L-1} p_r} , \mu_T = \frac{\sum_{r=0}^{2L-1} r p_r}{\sum_{r=0}^{2L-1} p_r}$$

En clase lo vimos como

$$\sigma_B^2 = P_1(m_1 - m_G)^2 + P_2(m_2 - m_G)^2 = P_1P_2(m_1 - m_2)^2$$

Es lo mismo.

$$Z(r) = \omega_0(\mu_0 - \mu_T)^2 + \omega_1(\mu_1 - \mu_T)^2$$

```
hist2d = zeros(256, 256);
for row = 1 : rows
    for column = 1: columns
        index1 = im(row, column);
        index2 = media(row, column);
        hist2d(index1+1, index2+1) = hist2d(
           index1+1, index2+1) + 1;
    end
end
hist2dp = double(hist2d)/256^2;
```

Calculando la suma de los valores de cada recta:

```
if kmax < 257
       segim = false (rows, columns);
        for i = 1:kmax
            segim = segim | (im<i & media<(kmax-i)
               );
       end
   else % creo que es incorrecta
       segim = true (rows, columns);
        for i = 1:(512 - kmax)
            segim = segim \& (im <= (257-i) \& media
               <=(kmax-256+i);
10
       end
   end
```



Figura: lena512 original



Figura: Segmentación errónea

Bibliografía



Fangyan Nie, Yonglin Wang, Meisen Pan, Guanghan Peng, Pingfeng Zhang (2012)

Two-dimensional extension of variance-based thresholding for image segmentation

Multidim Syst Sign Process 24, 485 - 501.



Puthipong Sthitpattanapongsa and Thitiwan Srinark (2011)

A Two-stage Otsu's Thresholding Based Method on a 2D Histogram 2011 IEEE International Conference on Intelligent Computer Communication and Processing (ICCP) 345 – 348.

Preguntas y Comentarios