Министерство образования и науки Российской Федерации

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

ИРКУТСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ

кафедра Автоматизированных систем

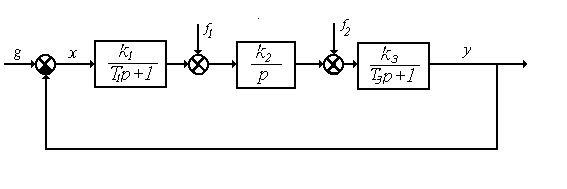
**Отчёт по лабораторной работе№4**

|  |
| --- |
| КАЧЕСТВО ПРОЦЕССОВ РЕГУЛИРОВАНИЯ |
| **Вариант №24** |

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Выполнил студент группы | АСУб-17-1 |  |  |  | Мыленкова А.А. |
| шифр группы |  | подпись |  | Фамилия И.О. |
| Проверил |  |  |  |  | Серышева И.А. |
|  | должность |  | подпись |  | Фамилия И.О. |

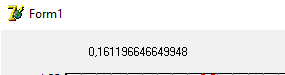
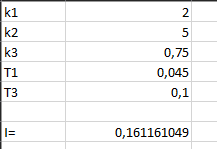
Иркутск 2019 г

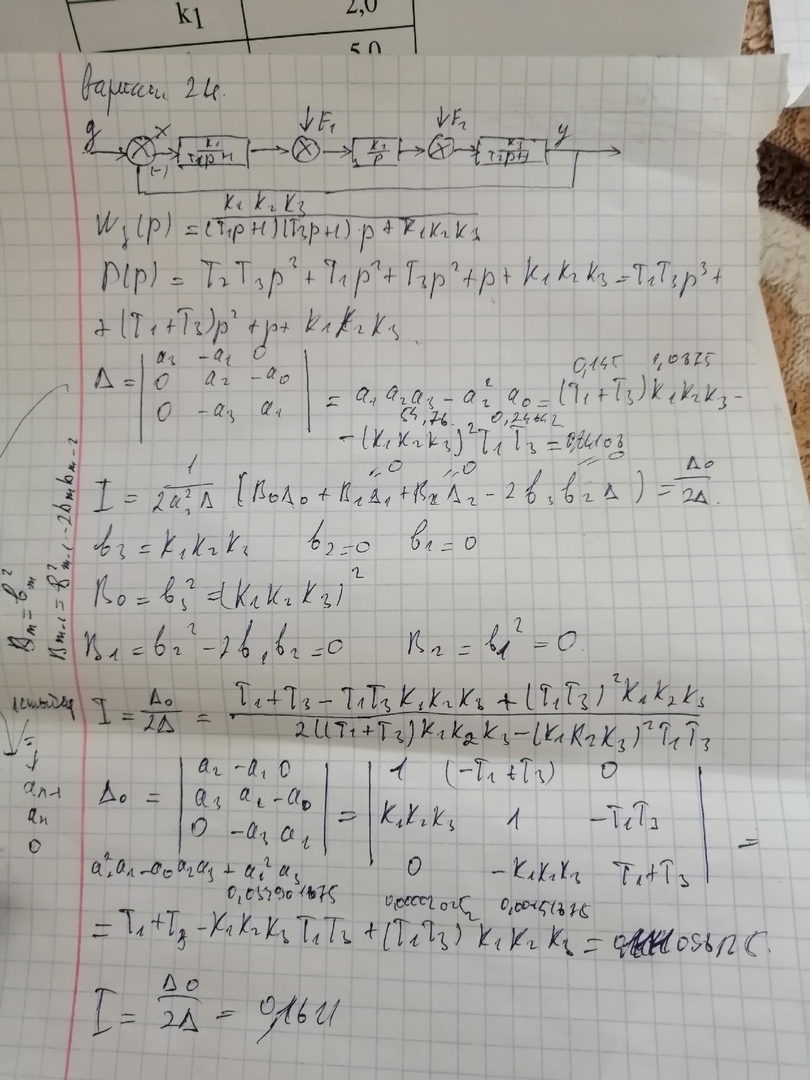
В лабораторной работе исследуется автоматическая система, структурная схема которой имеет вид



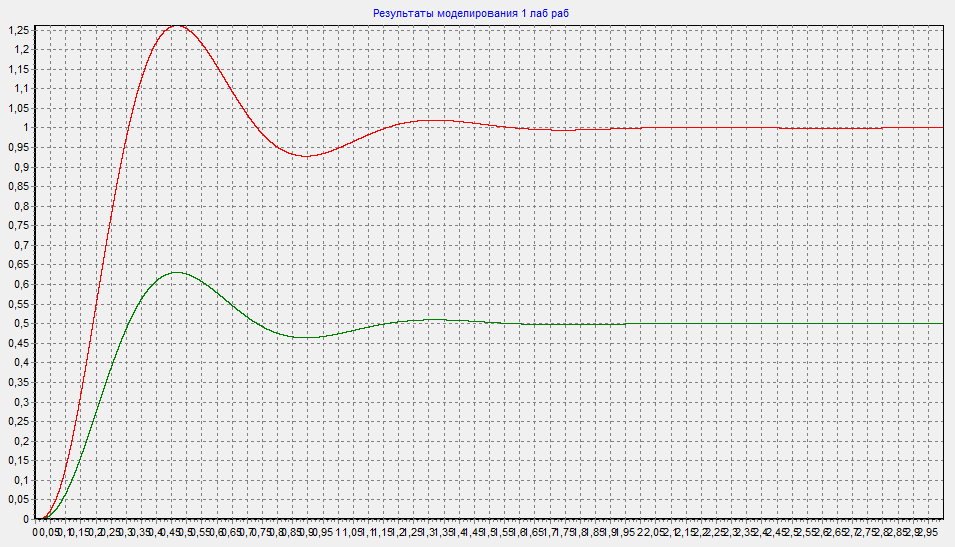
|  |  |
| --- | --- |
| Варианты **→**  Параметры**↓** | 24 |
| k1 | 2,0 |
| k2 | 5,0 |
| k3 | 1,75 |
| T1 | 0,045 |
| T3 | 0,1 |

4.4Вычисление значения интегральной оценки качества аналитическим путем и сравнение со значением этой же интегральной оценки качества, вычисленное путем моделирования автоматической системы





4.3.Изложение процесса проверки выполнения (не выполнения) принципа суперпозиции в заданной автоматической системе и результаты проверки.

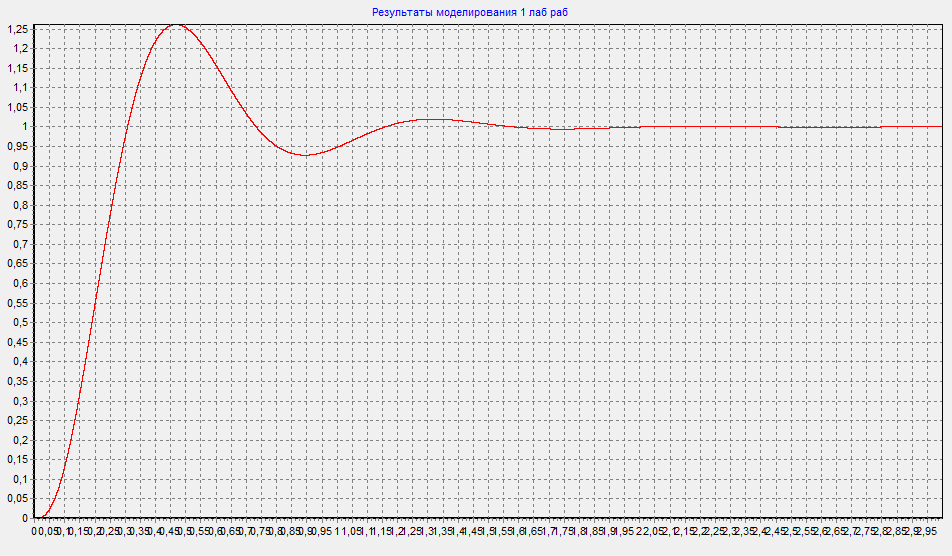


Y1(t)

Y2(t)

4.8 Результаты моделирования заданной автоматической системы при задающем воздействии *g*(*t*)=1(*t*); *g*(*t*)=1(*t*)×*t*; *g*(*t*)=1(*t*)×*t*2 .

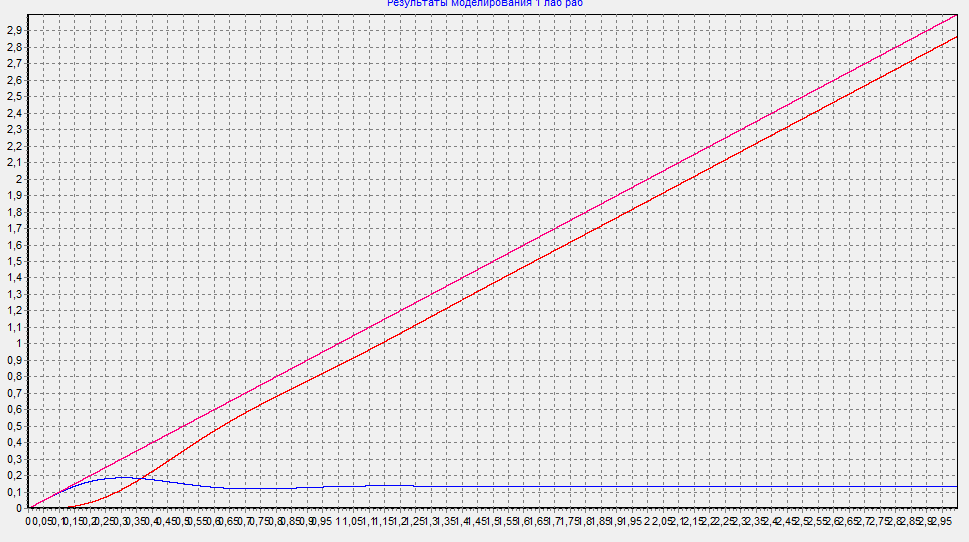
g(t)=1(t)



Y(t)

g(t)=1(t)\*t

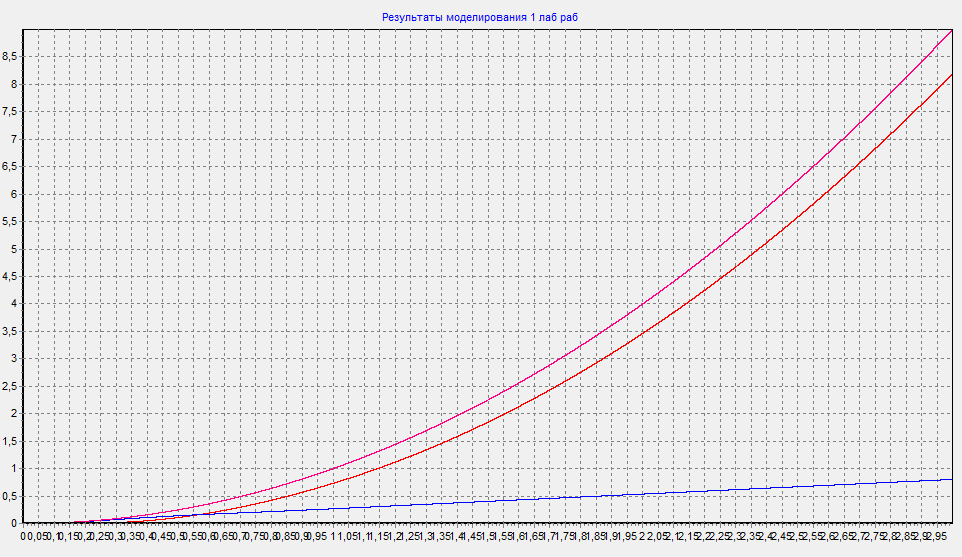
y(t)



g(t)

x(t)

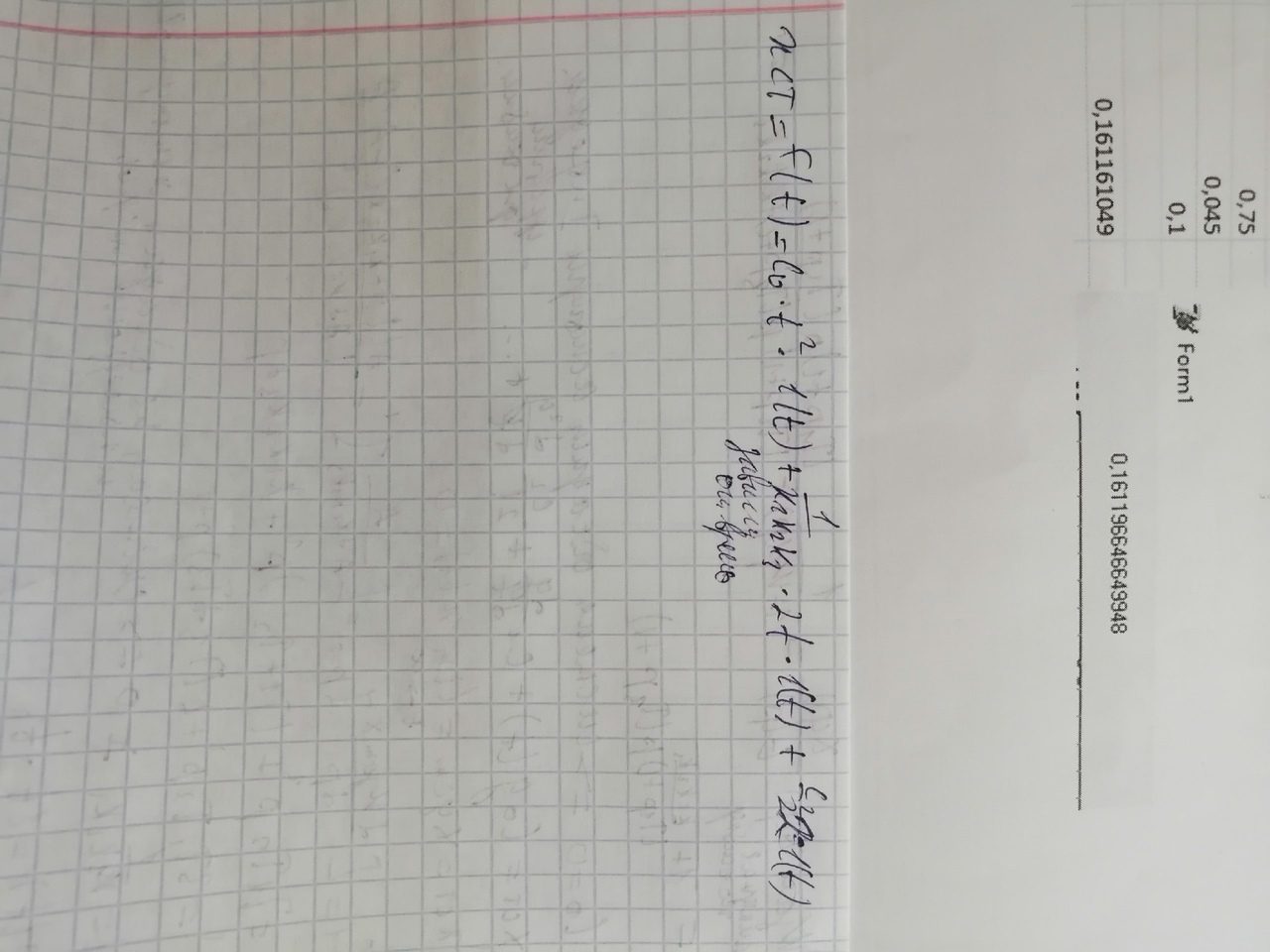
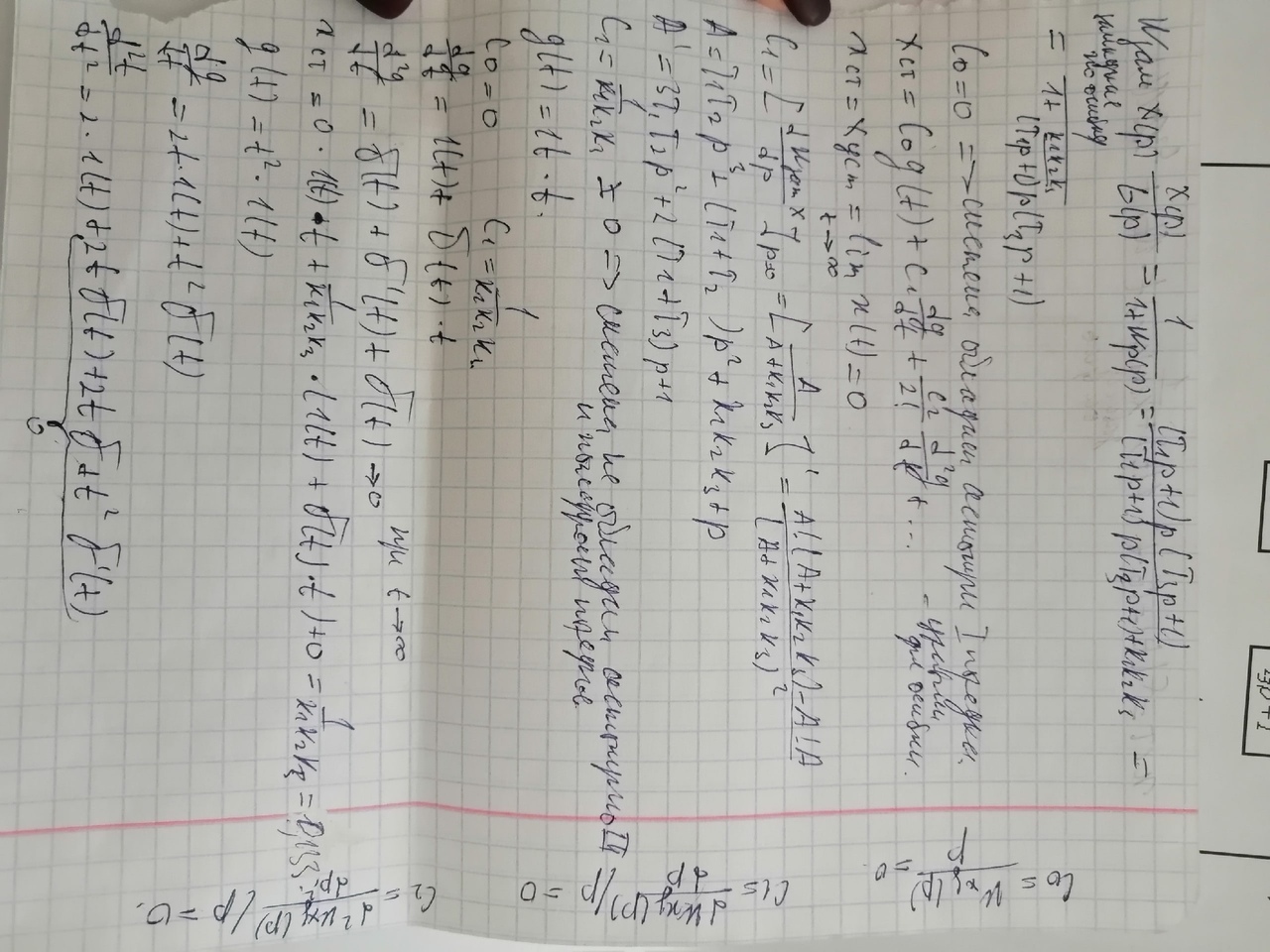
g(t)=1(t)\*t^2



g(t)

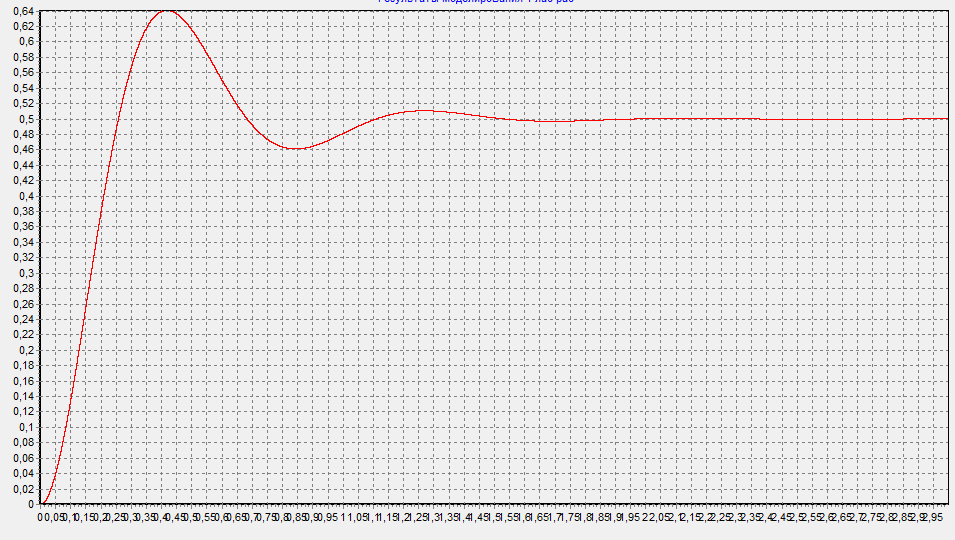
y(t)

x(t)



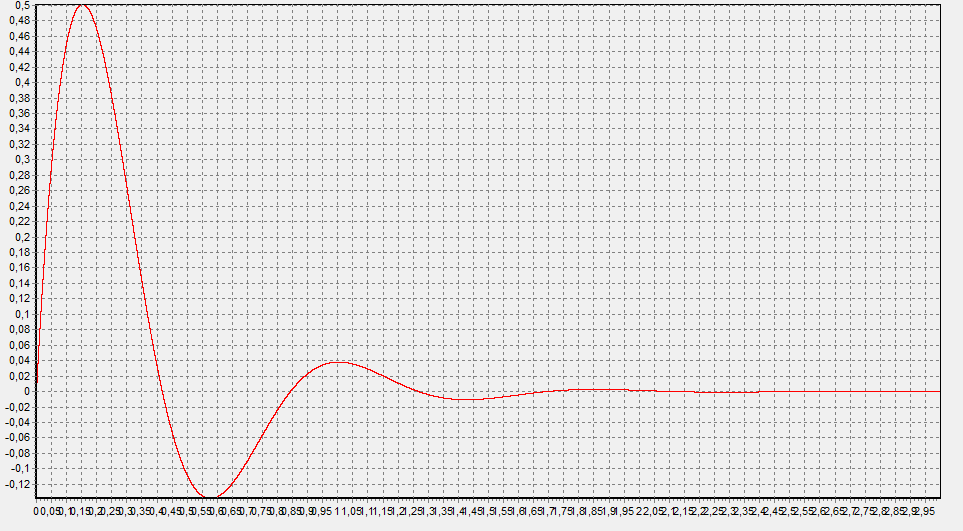
4.9 Изложение доказательства того, что в заданной автоматической системе характер переходного процесса зависит от точки приложения входного воздействия. В основе приложения должен лежать аналитический подход.

f1=1 g=0

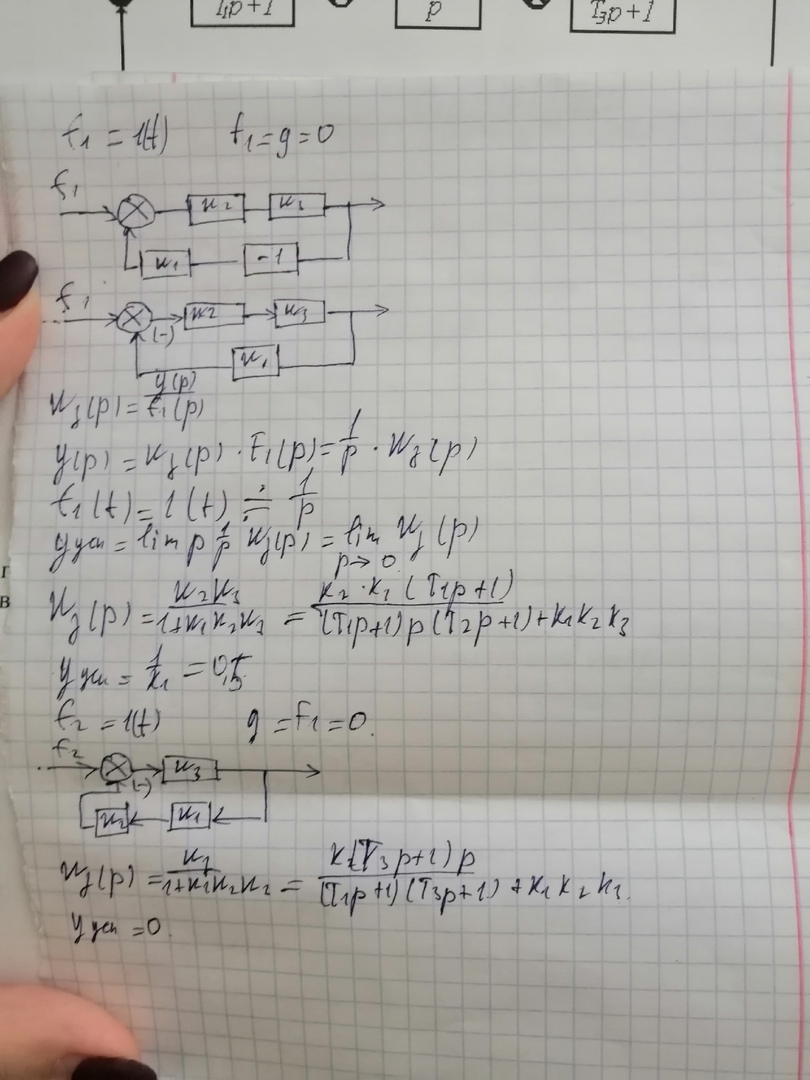


y(t)

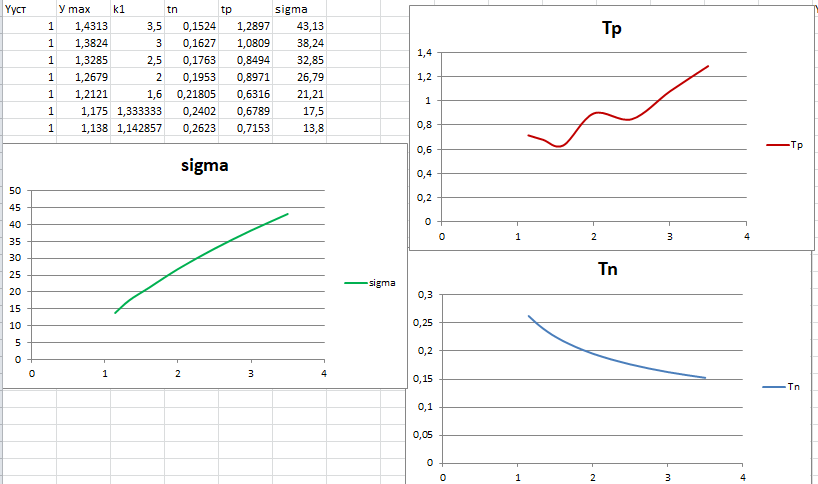
f2=1 g=0

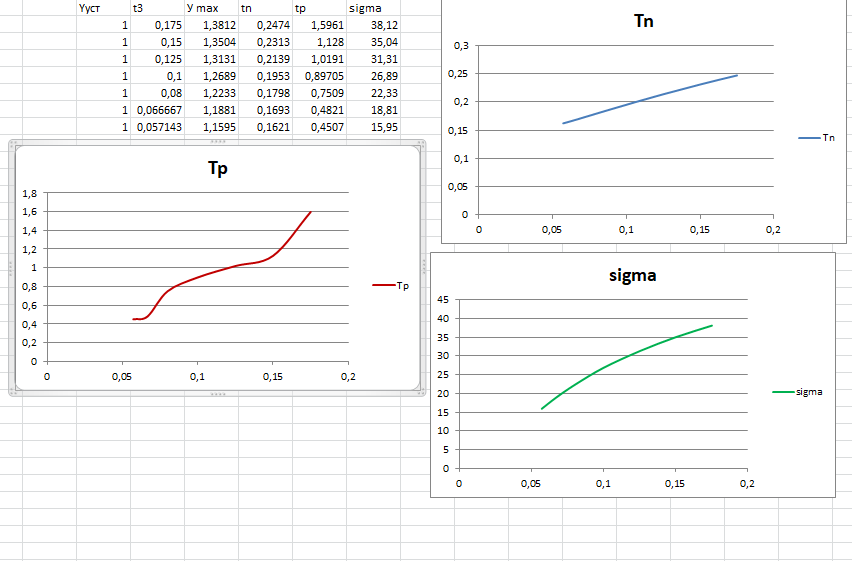


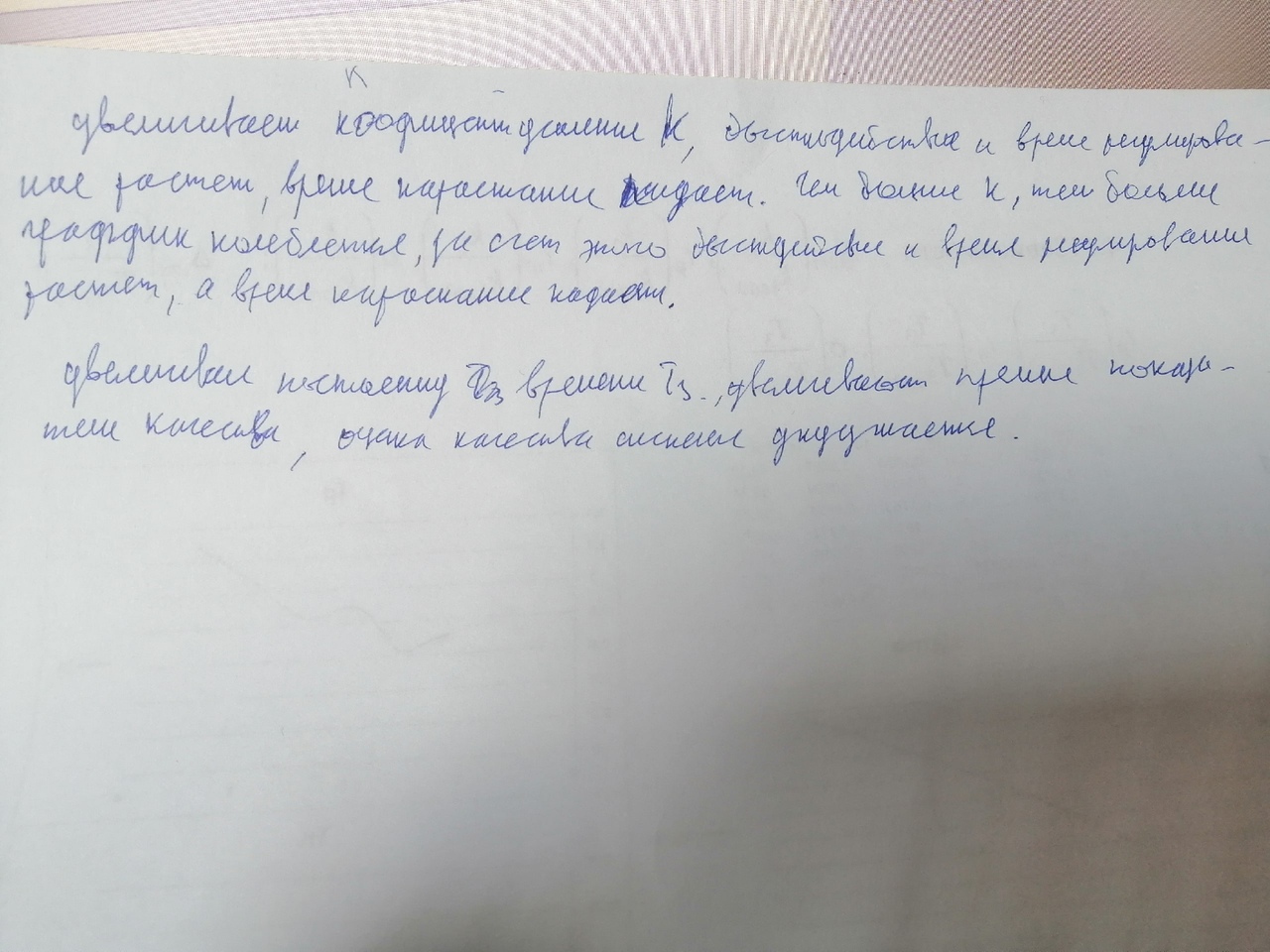
y(t)



4.11Зависимости ;  







**Листинг программы**

procedure TForm1.FormCreate(Sender: TObject);

const T1=0.045; C3=7;//параметры

l=3; //интервал

dt=0.00001; //шаг

var y, y1, y2, z1, z2,c2, z3, x, t2, t3, std,

k, k1, k2, k3, k4,k10,k20,k30,f1,f2,g,krit: real;

begin

krit:=0; y:=0; k:=0; k10:=2; k20:=5; k30:=0.75; f1:=0; f2:=0; c2:=sqrt(c3);

t3:=0.1; z1:=0; z2:=0; z3:=0; std:=0;

while std<=L do

begin

g:=1; //Моделирование

y1:=z1; //1 звено //метод Рунге-Кутта

x:=g-y;

k1:=(k10/t1\*x-y1/t1)\*dt;

k2:=(k10/t1\*x-(y1+k1/2)/t1)\*dt;

k3:=(k10/t1\*x-(y1+k2/2)/t1)\*dt;

k4:=(k10/t1\*x-(y1+k3)/t1)\*dt;

z1:=z1+(k1+2\*k2+2\*k3+k4)/6;

y2:=z2; //2 звено

k1:=(k20\*(y1+f1))\*dt;

k2:=(k20\*(y1+f1))\*dt;

k3:=(k20\*(y1+f1))\*dt;

k4:=(k20\*(y1+f1))\*dt;

z2:=z2+(k1+2\*k2+2\*k3+k4)/6;

y:=z3; //3 звено

k1:=(k30/t3\*(y2+F2)-y/t3)\*dt;

k2:=(k30/t3\*(y2+F2)-(y+k1/2)/t3)\*dt;

k3:=(k30/t3\*(y2+F2)-(y+k2/2)/t3)\*dt;

k4:=(k30/t3\*(y2+F2)-(y+k3)/t3)\*dt;

z3:=z3+(k1+2\*k2+2\*k3+k4)/6;

krit:=krit+x\*x\*dt;

Series1.AddXY(std,y); //вывод графиков

//Series2.AddXY(std,0.95);

// Series3.AddXY(std,1.05);

//Series2.AddXY(std,y/2);

//Series4.AddXY(std,g); //переходная для графика

//Series3.AddXY(std,x);

std:=std+dt;

end;

statictext1.caption:=floattostr(krit);

end;

end.