

ساخت رادار غیر متحرک با استفاده از حسگر سونار

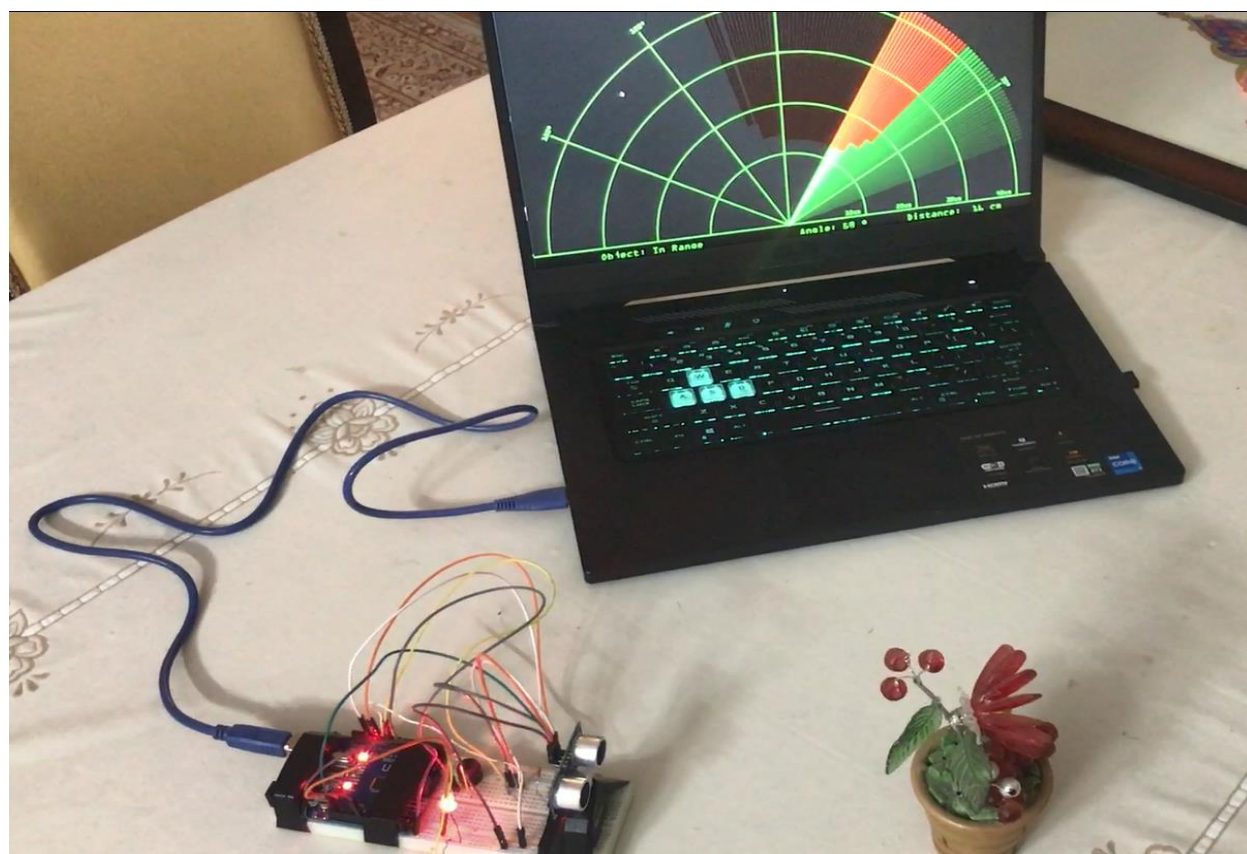
در این ربات از وسایل زیر استفاده شده است:

- Arduino UNO CH340
- Ultrasonic Sensor HC-SR04
- Servo Motor
- RGB LED
- Buzzer
- Breadboard and Jump Wires

همچنین از برنامه های زیر برای پروگرام کردن و ارتباط با برد اصلی استفاده شده است:

- Arduino IDE
- Processing (Java IDE) for Serial monitor

در شکل زیر طرح کلی ساخت این ربات آورده شده است:



در ادامه نیز ویدیو ای جهت توضیحات کلی تر و اجرای ربات ضبط کردم که جهت سهولت بیشتر به همراه کد و اسکچ برنامه در لینک زیر آپلود شده:

<https://iutbox.iut.ac.ir/index.php/s/GDJtMjAF5oYF3QF>

و همچنین ایمیل بنده:

amirreza.hosseini@ec.iut.ac.ir

با تشکر و قدردانی فراوان