

دانشگاه صنعتی شریف دانشکده مهندسی کامپیوتر پروژه درس ساختار و زبان کامپیوتر

عنوان:

پروژه سیستم امنیتی

Security System Project

اعضای گروه

محمدمهدی فراهانی - ۱۷۰۳۴۱ ۴۰۰۱ امیرحسین نقدعلی - ۱۰۵۲۹۶ سیدعلی جعفری - ۴۰۰۱۰۴۸۸۹

دستيار مسئول

آقای روزبه پیراعیادی

استاد

دكتر حسين اسدى

بهمن ۱۴۰۱



۱ توضیحات قسمت رابط کاربری و دوربین

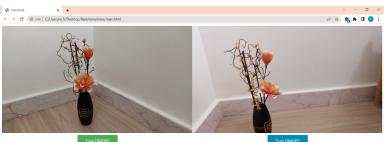
۱-۱ دوربین

برای پیاده سازی دوربین از نرمافزار IP Webcam استفاده کردیم. نحوه کار این برنامه به این صورت است که پس از باز کردن برنامه، گزینه start server را انتخاب میکنیم و دوربین فعال میشود و اکنون میتوانیم از همه دستگاه هایی که با تلفن همراه در یک شبکه هستند ویدئو را به صورت زنده ببینیم. برای اینکار میتوانیم در browser به آدرس 8080/video به آدرس http://(camera ip)//зомочень کنیم.

۱-۲ رابط کاربری

front end \-Y-\

برای پیاده سازی این قسمت از html و css استفاده شده است. ظاهر صفحه به این صورت است که تصویر دو دوربین کنار یکدیگر در بالای صفحه قرار دارد و زیر تصویر هر دوربین دکمه ای برای فعال کردن و یا غیرفعال کردن آن قسمت از سیستم قرار دارد. برای نشان دارد تصاویر دوربینها از تگ image تگ src attribute آن را برابر url دوربین قرار میدهیم. با فشردن دکمه های زیرتصاویر، html یک request به سرور میفرستد که اگر مربوط به قسمت یک (دوربین سمت جپ) باشد، این get request یک کلید با نام cam2 و اگر قسمت دو باشد، یک کلید با نام والد داشت. سرور بر اساس این کلید ها متوجه میشود که کدام قسمت را در حالت غیر فعال قرار دهد.



شکل ۱: تصویری از رابط کاربری

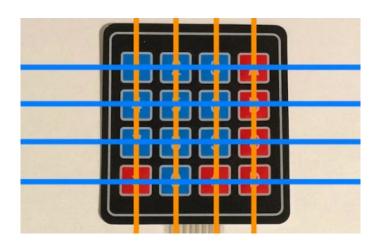
back end Y-Y-1

برای پیاده سازی این قسمت از flask framework استفاده شده است. در این برنامه 10calhost:5000 که به تابع home مپ شده است و کد html مرحله قبل را برمیگرداند. و در تابع home که به تابع home مپ شده است پارامتر های درخواست get بررسی میکند و به localhost:5000/activate مپ شده است پارامتر های درخواست actuvation.txt (که سیستمی که نیاز به تغییر حالت دارد را شناسایی میکند و محتوای فایل actuvation.txt (که نشان دهنده فعال یا غیر فعال بودن سیستم است)را تغییر میدهد.

۲ توضیحات قسمت keypad

۱-۲ ساختار و نحوه کارکرد وسیله

از این وسیله به منظور ثبت عدد یا علائم به شکل فیزیکی استفاده می شود. انواع مختلف این وسیله شامل تعداد مختلفی کلید و نتیجتا سیم هستند. نوع keypad استفاده شده در این پروژه ۳*۴ می باشد. به شکلی که به ازای هر سطر و ستون یک سیم وجود دارد و به هنگام فشردن یک کلید خروجی سیم های متناظر با سطر و ستون آن high می شود و از این طریق مشخص می شود که کدام کلید فشرده شده است. برای نمونه، شکل ؟؟ را ببینید.



شكل ٢: بك نوع 4*4 keypad و اتصالات آن[منبع]

۲-۲ توضیحات کد

۲-۲-۱ ذخیرهسازی و تغییر رمز

در این پروژه عمدتا از این وسیله برای احراز درستی رمز یا تغییر آن استفاده می شود. رمز سیستم در صورت تغییر در یک فایل (به نام password.txt) نوشته می شود و در نتیجه در صورت راه اندازی محدد رمز بازیابی می شود. رمز پیش فرض در نخستین راه اندازی برنامه "1234" در نظر گرفته شده است.

فرایند تغییر رمز به این صورت میباشد که پس از فشردن کلیدی خاص (جلوتر درباره نحوه انتصاب و کارکرد کلیدها صحبت میشود) ابتدا با دریافت و بررسی رمز صلاحیت فرد برای تغییر آن را بررسی میکند و سپس رمز جدید و تکرار آن (به منظور جلوگیری از خطا) دریافت میشود.

همچنین همانطور که توضیح داده شد در صورت موفقیت آمیز بودن این روند رمز جدید در فایل ذخیره می شود.

۲-۲-۲ تنظیمات ابتدایی GPIO

همانطور که در ؟؟ ذکر شد این وسیله به تعداد مجموع سطرها و ستونها اتصالات دارد و در نتیجه به بر کدام از آنها باید یک پین اختصاص یابد و نحوه آدرسدهی آنها (BOARD یا BOARD) مشخص شود. همچنین باید وضعیت ورودی/خروجی بودن آنها و انتصاب حالت پیشفرض (در صورت نیاز) صورت گیرد.

۲-۲-۳ تخصیص ویژگی به کلیدها

ابتدا باید یک character(یا حتی یک رشته از آنها) به هر کلید منتصب کرد. در واقع محدود به علائم روی وسیله نمی باشیم و می توان هر علامت یا کارکردی را برای هر کلید تعریف کرد. در این برنامه از همان علامت از قبل منتصب به آن استفاده می کنیم. همچنین از کاراکتر * به عنوان نشانه پایان رمز و عملگر تغییر حالت دوربین استفاده می کنیم. کاراکتر # به عنوان عملگری برای تغییر رمز استفاده می شود. دیگر کلیدها صرفا به عنوان عدد (درون رمز) به کار می روند و کارایی ویژه دیگری ندارند. همچنین شایان ذکر است یک رمز تنها می تواند شامل اعداد باشد و علائم * و # در آن وجود ندارند.

۲-۲-۴ منطق برنامه

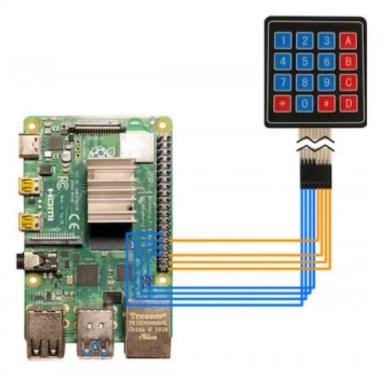
اصل برنامه درون یک حلقه قرار دارد و منتظر فشرده شدن کلیدی می ماند. در صورتی که کلیدی که فشرده می شود معادل انجام عملکرد خاصی در نظر گرفته شده باشد به انجام آن می پردازد و در غیر این صورت آن را نادیده می گیرد. (توضیحات تابع read_input) همچنین از این تابع برای دریافت رمز نیز استفاده می شود که همانطور که توضیح داده شد تا زمانی که * فشرده نشود به دریافت رمز می پردازد.

¹pin

²string

۲-۳ یستن مدار مربوطه

در شکل ؟؟ یک نوع ۴*۴ keypad و اتصال آن به برد Raspberry Pi را مشاهده میکنید.



شكل 7: بك نوع 4*4 keypad و نحوه اتصال آن به برد

٣ توضيحات قسمت تشخيص حركت

۱-۳ ساختار و نحوه کارکرد وسیله

برای اینکه بتوانیم حرکت را تشخیص دهیم، از PIR Motion Sensor استفاده کردیم. کاری که این سنسور انجام می دهد، تشخیص تشعشعات حرارتی مادون قرمز می باشد؛ پس می توان از آن برای شناسایی موجودات زنده ای که از خود اشعه مادون قرمز ساطع می کنند استفاده کرد. زمانی که این سنسور حرکتی را حس کند مقدار ولتاژ خروجی آن زیاد می گردد. اما اگر حرکتی حس نشود، خروجی ولتاژ آن کم است.



شکل ۴: PIR Motion Sensor

۲-۳ توضیحات کد

۳-۲-۱ اتصال و مقداردهی اولیه

در ابتدای کد این قسمت از برنامه مقدار دهی پین های متصل به سنسور تشخیص حرکت و همچنین Buzzer انجام شده است. در ادامه نیاز است به مدت ۱۵ ثانیه وقفه ایجاد گردد تا سنسور تشخیص حرکت بتواند مقدار دهی اولیه گردد.حال سنسور آماده استفاده است.

۳-۲-۳ یخش صدا از طریق Buzzer

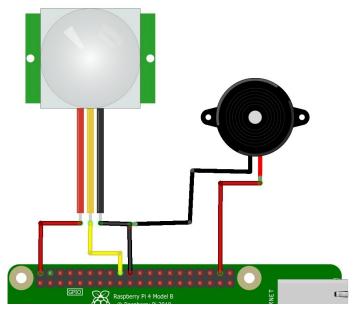
در ادامه تابعی داریم که حلقه ای در آن می باشدو به این صورت عمل می کند که زمانی که سنسور حرکت تشخیص داد و همچنین سیستم امنیتی ما فعال بود، وارد بلوک شرطی شده و صدای Buzzer فعال می گردد. بعد از مدت 0.2 ثانیه صدا قطع شده و این عمل دوباره تکرار می گردد.

۳-۲-۳ ارسال ایمیل در صورت تشخیص حرکت

بعد از اینکه حرکت تشخیص داده شد و صدا ایجاد شد، در این قسمت از کتابخانه ای در پایتون استفاده کردیم تا بتوانیم هشداری را برای کاربر ایمیل کنیم؛ تا کاربر بتواند متوجه شود که فردی قصد ورود غیر مجاز داشته است.

۳-۳ بستن مدار مربوطه

شكل كلى بستن مدار سنسور تشخيص حركت و توليد كننده صدا به صورت زير است:



شكل ۱۵ PIR Motion Sensor and Buzzer circuit

۴ *قسمت امتیازی: توضیحات قسمت تشخیص صدا

۱-۴ ساختار و نحوه کارکرد وسیله

این سنسور یک برای تشخیص صدا استفاده می گردد. نحوه کار این سنسور بدین صورت است که این سنسور دارای یک میکروفون می باشد که موج صوتی صدا را تشخیتص داده و سپس ان را برای برای تراشه ۱۳۵۵ خود می فرستد. این تراشه نیز آن را به صورت سیگنال دیجیتال خروجی می دهد. این سنسور مجهز به یک پتانسیومتر هم می باشد که می توان با آن حساسیت تشخیص صدا را تغییر داد.



شکل Sound Detection Sensor :۶

۲-۴ توضیحات کد

۴-۲-۱ اتصال و مقداردهی اولیه

در ابتدای کد این قسمت از برنامه مقدار دهی پین های متصل به سنسور تشخیص صدا انجام شده است.

۴-۲-۴ تشخیص صدا

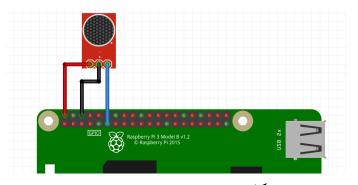
در ادامه تابعی وجود دارد که در صورتی که صدا تشخیص داده شود، توسط صدا ساز، صدایی ایجاد می کند.البته شرطی که اجرای این قسمت دارد، فعال بودن سیستم نیز می باشدو در صورت غیرفعال بودن آن صدایی ایجاد نشده و ایمیلی ارسال نمی گردد.

۴-۲-۳ ارسال ایمیل در صورت تشخیص صدا

بعد از اینکه صدا تشخیص داده شد و صدا ایجاد شد، در این قسمت از کتابخانه ای در پایتون استفاده کردیم تا بتوانیم هشداری را برای کاربر ایمیل کنیم؛ تا کاربر بتواند متوجه شود که فردی قصد ورود غیر مجاز داشته است.

۴-۳ بستن مدار مربوطه

شكل كلى بستن مدار سنسور تشخيص صدا به صورت زير است:



Sound Detection cuit:۷ شکل