بسم الله الرحمن الرحيم

امیرمدمد رشیدی احمدآبادی ۴۰۱۱۰۵۹۶۷

طبق سوال متغیر ها را به نحوی که مشخص شده تعریف کرده ایم.

```
module parking_management (
 input wire clk,
 input wire reset,
 input wire car_entered,
 input wire is_uni_car_entered,
 input wire car_exited,
  input wire is_uni_car_exited,
 output reg [9:0] uni_parked_car,
 output reg [9:0] parked_car,
  output reg [9:0] uni_vacated_space,
 output reg [9:0] vacated_space,
 output reg uni_is_vacated_space,
 output reg is_vacated_space
);
                                                                چند متغیر ثابت دیگر و یک رجیستر نیز تعریف میکنیم:
 // Constants
 parameter\ TOTAL\_PARKING\_SPACE = 10'd700;
 parameter\ UNI\_PARKING\_CAPACITY\ =\ 10'd500;
 parameter\ INITIAL\_FREE\_SPACE\ =\ 10'd200;
 // Internal registers
 reg [9:0] free_space;
                                                                                  حالا شرايط اوليه را تعريف ميكنيم:
// Initial values
 initial begin
   uni_parked_car = 10'd0;
   parked\_car = 10'd0;
   uni_vacated_space = UNI_PARKING_CAPACITY;
```

```
vacated_space = INITIAL_FREE_SPACE;

uni_is_vacated_space = 1'b1;

is_vacated_space = 1'b1;

free_space = TOTAL_PARKING_SPACE - UNI_PARKING_CAPACITY;

end

در آخر یک بلوک always تعریف میکینم که سه بخش دارد، اگر reset برابر با ۱ باشد پارکینگ به شرایط اولیه برمیگردد، در از مقادیر uni_is_vacated_space و خروج ها را ساماندهی میکند و در آخر مقادیر uni_is_vacated_space و خروج ها را ساماندهی میکند و در آخر مقادیر vacated_space و خروج ها را ساماندهی میکند و در آخر مقادیر
```

Always block for managing parking:

```
always @(posedge clk or posedge reset)begin if (reset)begin uni_{parked_{car}} \leq 10'd0; uni_{parked_{car}} \leq 10'd0; uni_{vacated_{space}} \leq UNI_{PARKING_{CAPACITY}}; vacated_{space} \leq INITIAL_{FREE_{SPACE}}; uni_{is_{vacated_{space}}} \leq 1'b1; is_{vacated_{space}} \leq 1'b1; free_{space} \leq TOTAL_{PARKING_{SPACE}} - UNI_{PARKING_{CAPACITY}}; end else begin
```

Handle car entering:

```
if \ (car_{entered}) begin
if \ (is_{uni_{car_{entered}}}) begin
if \ (uni_{vacated_{space}} > 0) begin
uni_{parked_{car}} \le uni_{parke_{car}} + 1;
uni_{vacat_{space}} \le uni_{vacated_{space}} - 1;
end
end \ else \ begin
if \ (vacated_{space} > 0) begin
parked_{car} \le parked_{car} + 1;
```

```
vacated_{space} \leq vacated_{space} - 1;
           end
         end
      end
Handle car exiting:
      if\ (car_{exited}) begin
        if (is_{uni_{car_{exited}}}) begin
          if (uni_{parked_{car}} > 0) begin
             uni_{parked_{car}} \leq uni_{parked_{car}} - 1;
             uni_{vacated_{space}} \le uni_{vacated_{space}} + 1;
           end
         end else begin
           if (parked_{car} > 0)begin
             parked_{car} \leq parked_{car} - 1;
             vacated_{space} \leq vacated_{space} + 1;
           end
         end
      end
      Update vacated space status:
      uni_is_vacated_space <= (uni_vacated_space > 0);
      is_vacated_space <= (vacated_space > 0);
    end
```

end